



SEW
EURODRIVE

Handbuch



Applikationsumrichter
MOVIDRIVE® system
Parameterbeschreibung



Inhaltsverzeichnis

1	Parameterbeschreibung	4
1.1	Grundgerät.....	4
1.2	Leistungsteil.....	624

1 Parameterbeschreibung

1.1 Grundgerät

1.1.1 8299 Qualitätssicherung

Daten der Qualitätssicherung

8299.1 Prüfdaten

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint8 (DataArray)

Datenlänge: 944

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 255

Prüfdaten

1.1.2 8300 Device Label

Diese Parameter zeigen die Kennungsdaten des Geräts.

8300.1 Geräteidentifikation

Werkseinstellung:

Datentyp: String8Bit (Füllstands-Array)

Datenlänge: 32

Auflösung:

Wertebereich:

Vollständige Typenbezeichnung des Geräts z. B. MDA90A-0020-503-X-S00

8300.2 GUID

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint8 (DataArray)

Datenlänge: 16

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 255

GUID = "Globally Unique Identifier"

Eine global eindeutige Zahl mit 128 Bits (16 Bytes), die in verteilten Computersystemen zum Einsatz kommt.

8300.6 Funktionsstand

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Fortlaufende Nummer, die einen bestimmten Funktionsumfang (Parameterumfang, implementierte Funktionen) repräsentiert.

8300.7 Technologielevel

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 9

Über Parameter 8438.11 aktiviertes Technologielevel

8300.8 Applikationslevel

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: UInt32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 9

Über Parameter 8438.1 aktiviertes Applikationslevel

8300.9 Gerätefamilie

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Keine**
- 16843009= MOVITRAC® classic
- 16843265= MOVITRAC® advanced
- 16909057= MDA modular
- 16909059= MDD modular
- 16909060= MLA modular
- 16909061= MDA modular CiA402
- 16909062= MDD modular CiA402
- 16909313= MDX system
- 16909314= MDX technology
- 16909317= MDX system CiA402

Gerätefamilie

8300.10 Gerätevariante

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Reserviert**
- 1= A
- 2= B
- 3= C
- 4= D
- 5= E

Gerätevariante

8300.11 Empfohlene Motorleistung

Werkseinstellung: 0

Einheit: W

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Empfohlene Leistung des angeschlossenen Motors

8300.12 Gerätenennspannung

Werkseinstellung: 0

Einheit: mV

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Gerätenennspannung

8300.13 Netzanschlussphasen

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **1= 1-phasiges Gerät**
- 3= 3-phasiges Gerät

Anschlussart des Geräts

8300.14 Funkentstörgrad

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Keiner**

- 1= 0
- 2= A
- 3= B
- 4= C
- 5= D (C3)
- 6= E (C2)
- 7= F (C1)

Funkentstörgrad des Geräts gemäß EN 61800-3.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- 0: Kein Funkentstörgrad
- D: Funkentstörgrad C3
- E: Funkentstörgrad C2
- F: Funkentstörgrad C1

8300.15 Standardbussystem

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= **Kein Bus**
- 1= EtherCAT®/SBusPLUS
- 2= SBus
- 3= SBus und EtherCAT®/SBusPLUS

Kommunikationsschnittstelle des Geräts

8300.16 Standardgebersystem

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= **Keine Geberauswertung**
- 1= Eine Geberschnittstelle
- 2= Zwei Geberschnittstellen
- 3= Geberauswertung über Subkomponente

Anzahl der vorhandenen Geberschnittstellen

8300.17 Übersicht implementierte Labels

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Reserviert

- 1= Device Label
 - 2= Mobile Data Label
 - 3= Assembly Label
 - 4= Communication Label
 - 5= Modul Label
 - 6= Customer Label
 - 7= Production Label
 - 8= Scan Label
- Übersicht der implementierten Labels

8300.18 Ausgangsnennstrom

Werkseinstellung: 0
 Einheit: mA
 Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 2147483647
 Ausgangsnennstrom. Die Auflösung beträgt 1 mA.

8300.20 Komponentenstatus

Werkseinstellung:
 Datentyp: Bitfeld
 Datenlänge: 1
 Wertebereich:

- 0= Einträge Hauptkomponente ungültig
- 1= Eintrag Subkomponente 1 ungültig
- 2= Eintrag Subkomponente 2 ungültig
- 3= Eintrag Subkomponente 3 ungültig
- 4= Eintrag Subkomponente 4 ungültig

Zeigt, ob die Einträge des Device Labels gültig sind. Jeder noch nicht gültige Eintrag setzt sein Statusbit auf dem Wert 1. Das Label mit dem Wert 0 ist demnach komplett gültig.

8300.21 Leistungsteil-Konfigurationsdatensatz – Sachnummer

Werkseinstellung: 0
 Einheit:
 Datentyp: Uint32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 4294967295
 Sachnummer des Leistungsteil-Konfigurationsdatensatzes

8300.22 Leistungsteil-Konfigurationsdatensatz – Version

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Versionsnummer des Leistungsteil-Konfigurationsdatensatzes

8300.23 Leistungsteil-Konfigurationsdatensatz – Release

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Release-Nummer des Leistungsteil-Konfigurationsdatensatzes

8300.25 Hauptkomponente Firmware 1 – Sachnummer

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Sachnummer der Firmware des Grundgeräts

8300.26 Hauptkomponente Firmware 1 – Version

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Versionsnummer der Firmware des Grundgeräts

8300.27 Hauptkomponente Firmware 1 – Release

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Release-Nummer der Firmware des Grundgeräts

8300.28 Hauptkomponente Firmware 2 – Sachnummer

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Sachnummer der Firmware des Device-Update-Manager

8300.29 Hauptkomponente Firmware 2 – Version

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Versionsnummer der Firmware des Device-Update-Manager

8300.30 Hauptkomponente Firmware 2 – Release

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Release-Nummer der Firmware des Grundgeräts

8300.31 Hauptkomponente Firmware 3 – Sachnummer

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Sachnummer der Firmware des Main-FPGA

8300.32 Hauptkomponente Firmware 3 – Version

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Versionsnummer der Firmware des Main-FPGA

8300.33 Hauptkomponente Firmware 3 – Release

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Release-Nummer der Firmware des Main-FPGA

8300.34 Hauptkomponente Firmware 4 – Sachnummer

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Sachnummer der Firmware des Grundgeräts

8300.35 Hauptkomponente Firmware 4 – Version

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Versionsnummer der Firmware des Grundgeräts

8300.36 Hauptkomponente Firmware 4 – Release

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Release-Nummer der Firmware des Grundgeräts

8300.37 Hauptkomponente Hardware-Variantenkennung

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Hardware-Variantenkennung der Steuerelektronik

8300.40 Subkomponenten Gerätefamilie

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum (DataArray)

Datenlänge: 5

Wertebereich:

- -16056064= Leistungsteil
- -15990528= CES11A – Streckengeberkarte
- -15924992= CID11A (7 x DI)
- -15924736= CIA11A (1 x AI, 1 x AO)
- -15924480= CID21A (4 x DI oder 4 x DO)
- -15924224= CIO21A (2 x AI, 2 x AO, 4 x DI, 4 x DO)
- **0= Keine**
- 1= Unbekannt
- 84410624= CFP11A – PROFIBUS
- 84410880= CFN11A – PROFINET
- 84411136= CFE11A – EtherNet/IP™ & Modbus TCP
- 84411392= CFD11A – DeviceNet™
- 84411648= CFT11A – EtherCAT®
- 84411904= CFP21A – PROFIBUS
- 84412160= CFN21A – PROFINET
- 84412416= CFE21A – EtherNet/IP™ & Modbus/TCP
- 101318913= CSB21A – Sicherheitskarte
- 101318914= CSS21A – Sicherheitskarte
- 101318915= CSB31A – Sicherheitskarte
- 101318916= CSS31A – Sicherheitskarte
- 101318920= CSA31A – Sicherheitskarte

Name der Subkomponente.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Offset 0: Leistungsteil
- Offset 1: Sicherheitskarte/Zusatzgeber
- Offset 2: Feldbuskarte
- Offset 3: E/A-Karte

8300.41 Subkomponenten Firmware 1 – Sachnummer

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32 (DataArray)

Datenlänge: 5

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Sachnummer der Firmware der Subkomponente.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Offset 0: Leistungsteil
- Offset 1: Sicherheitskarte/Zusatzgeber
- Offset 2: Feldbuskarte
- Offset 3: E/A-Karte

8300.42 Subkomponenten Firmware 1 – Version

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32 (DataArray)

Datenlänge: 5

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Versionsnummer der Firmware der Subkomponente.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Offset 0: Leistungsteil
- Offset 1: Sicherheitskarte/Zusatzgeber
- Offset 2: Feldbuskarte
- Offset 3: E/A-Karte

8300.43 Subkomponenten Firmware 1 – Release

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32 (DataArray)

Datenlänge: 5

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Release-Nummer der Firmware der Subkomponente.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Offset 0: Leistungsteil
- Offset 1: Sicherheitskarte/Zusatzgeber
- Offset 2: Feldbuskarte
- Offset 3: E/A-Karte

8300.44 Subkomponenten Firmware 2 – Sachnummer

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32 (DataArray)

Datenlänge: 5

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Sachnummer der Firmware der Subkomponente.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Offset 0: Leistungsteil
- Offset 1: Sicherheitskarte/Zusatzgeber
- Offset 2: Feldbuskarte
- Offset 3: E/A-Karte

8300.45 Subkomponenten Firmware 2 – Version

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32 (DataArray)

Datenlänge: 5

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Versionsnummer der Firmware der Subkomponente.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Offset 0: Leistungsteil
- Offset 1: Sicherheitskarte/Zusatzgeber
- Offset 2: Feldbuskarte
- Offset 3: E/A-Karte

8300.46 Subkomponenten Firmware 2 – Release

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32 (DataArray)

Datenlänge: 5

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Release-Nummer der Firmware der Subkomponente.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Offset 0: Leistungsteil
- Offset 1: Sicherheitskarte/Zusatzgeber
- Offset 2: Feldbuskarte
- Offset 3: E/A-Karte

8300.47 Subkomponenten Hardware-Variantenkennung

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32 (DataArray)

Datenlänge: 5

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Hardware-Variantenkennung der Subkomponente.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Offset 0: Leistungsteil
- Offset 1: Sicherheitskarte/Zusatzgeber
- Offset 2: Feldbuskarte
- Offset 3: E/A-Karte

8300.48 Subkomponenten Funktionsstand

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32 (DataArray)

Datenlänge: 5

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Funktionsstand der Subkomponente.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Offset 0: Leistungsteil
- Offset 1: Sicherheitskarte/Zusatzgeber
- Offset 2: Feldbuskarte
- Offset 3: E/A-Karte

8300.49 Subkomponenten Typ

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum (DataArray)

Datenlänge: 5

Wertebereich:

- **0= Keine**
- 1= Feldbuskarte
- 2= Geberauswertung
- 4= Sicherheitskarte
- 5= Leistungsteil
- 6= E/A-Karte

Typ der Subkomponente.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Offset 0: Leistungsteil
- Offset 1: Sicherheitskarte/Zusatzgeber
- Offset 2: Feldbuskarte

- Offset 3: E/A-Karte

8300.50 Subkomponenten Instanz

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: UInt8 (DataArray)

Datenlänge: 5

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 255

Instanz der Subkomponente für Kommunikationszugriff.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Offset 0: Leistungsteil
- Offset 1: Sicherheitskarte/Zusatzgeber
- Offset 2: Feldbuskarte
- Offset 3: E/A-Karte

8300.51 Subkomponenten Backup/Restore

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld (DataArray)

Datenlänge: 5

Wertebereich:

- 0= Backup-Dienst unterstützt
- 1= Restore-Dienst unterstützt
- 2= Abbruch des Restore-Diensts unterstützt
- 3= Hash-Dienst unterstützt

Die Subkomponenten sollen bei einem Backup/Restore des Geräts mit einem eigenen Backup/Restore über den Subkomponentenzugriff gesichert/wiederhergestellt werden.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Offset 0: Leistungsteil
- Offset 1: Sicherheitskarte/Zusatzgeber
- Offset 2: Feldbuskarte
- Offset 3: E/A-Karte

1.1.3 8301 MobileDataLabel

MobileDataLabel

8301.9 Gerätefamilie

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: UInt32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Gerätefamilie

8301.11 Geräteleistung

Werkseinstellung: 0
Einheit: W
Datentyp: Uint32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Geräteleistung

8301.12 Gerätespannung

Werkseinstellung: 0
Einheit: mV
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 2147483647
Gerätespannung

8301.40 Subkomponenten Gerätefamilie

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint32 (DataArray)
Datenlänge: 5
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Subkomponenten Gerätefamilie

8301.70 Parametersatz inkonsistent

Werkseinstellung:
Datentyp: Enum
Datenlänge: 1
Wertebereich:

- 0= Nein
- 1= Ja

Der Parametersatz ist inkonsistent. Zur Behebung des Fehlers muss der Auslieferungszustand wiederhergestellt oder ein konsistenter Parametersatz eingespielt werden.

8301.100 Anwendereinheit Position AS1 Zähler

Werkseinstellung: 65536
Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 2147483647

Über den Zähler und Nenner kann das Verhältnis der physikalischen SI-Einheit zur Anwendereinheit bestimmt werden.

8301.101 Anwendereinheit Position AS1 Nenner

Werkseinstellung: 100

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 2147483647

Über den Zähler und Nenner kann das Verhältnis der physikalischen SI-Einheit zur Anwendereinheit bestimmt werden.

8301.102 Anwendereinheit Geschwindigkeit AS1 Zähler

Werkseinstellung: 10000

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 2147483647

Über den Zähler und Nenner kann das Verhältnis der physikalischen SI-Einheit zur Anwendereinheit bestimmt werden.

8301.103 Anwendereinheit Geschwindigkeit AS1 Nenner

Werkseinstellung: 1

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 2147483647

Über den Zähler und Nenner kann das Verhältnis der physikalischen SI-Einheit zur Anwendereinheit bestimmt werden.

8301.104 Anwendereinheit Beschleunigung AS1 Zähler

Werkseinstellung: 100

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 2147483647

Über den Zähler und Nenner kann das Verhältnis der physikalischen SI-Einheit zur Anwendereinheit bestimmt werden.

8301.105 Anwendereinheit Beschleunigung AS1 Nenner

Werkseinstellung: 1

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 2147483647

Über den Zähler und Nenner kann das Verhältnis der physikalischen SI-Einheit zur Anwendereinheit bestimmt werden.

8301.110 Anwendereinheit Position AS2 Zähler

Werkseinstellung: 65536

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 2147483647

Über den Zähler und Nenner kann das Verhältnis der physikalischen SI-Einheit zur Anwendereinheit bestimmt werden.

8301.111 Anwendereinheit Position AS2 Nenner

Werkseinstellung: 100

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 2147483647

Über den Zähler und Nenner kann das Verhältnis der physikalischen SI-Einheit zur Anwendereinheit bestimmt werden.

8301.112 Anwendereinheit Geschwindigkeit AS2 Zähler

Werkseinstellung: 10000

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 2147483647

Über den Zähler und Nenner kann das Verhältnis der physikalischen SI-Einheit zur Anwendereinheit bestimmt werden.

8301.113 Anwendereinheit Geschwindigkeit AS2 Nenner

Werkseinstellung: 1

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 2147483647

Über den Zähler und Nenner kann das Verhältnis der physikalischen SI-Einheit zur Anwendereinheit bestimmt werden.

8301.114 Anwendereinheit Beschleunigung AS2 Zähler

Werkseinstellung: 100

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 2147483647

Über den Zähler und Nenner kann das Verhältnis der physikalischen SI-Einheit zur Anwendereinheit bestimmt werden.

8301.115 Anwendereinheit Beschleunigung AS2 Nenner

Werkseinstellung: 1

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 2147483647

Über den Zähler und Nenner kann das Verhältnis der physikalischen SI-Einheit zur Anwendereinheit bestimmt werden.

1.1.4 8303 Customer Label

Diese Parameter beinhalten kundenspezifische Angaben.

8303.1 Gerätebezeichnung

Datentyp: String8Bit (Füllstands-Array)

Datenlänge: 241

Auflösung:

Wertebereich:

Wenn vom Kunden eine eigene Gerätebezeichnung gefordert wird, kann diese von SEW-EURODRIVE entsprechend der Gerätebestellung in diesem Parameter hinterlegt werden.

1.1.5 8304 Produktionsdaten

Fertigungsdaten des Geräts. Die Daten der Optionskarten erscheinen nur dann, wenn die Karten werksseitig eingebaut wurden. Bei einem vom Kunden vorgenommenen Einbau werden keine Daten angezeigt.

8304.1 Seriennummer

Datentyp: String8Bit (Füllstands-Array)

Datenlänge: 32

Auflösung:

Wertebereich:

Seriennummer des Geräts

8304.2 Gerätestatus

Datentyp: String8Bit (Füllstands-Array)

Datenlänge: 37

Auflösung:

Wertebereich:

Gerätestatus. Die Felder 1 – 9 sind die Nummer in der Statuszeile auf dem Typenschild oder auf dem Statusaufkleber.

8304.3 Geräte-ID-Zusatz

Datentyp: String8Bit (Füllstands-Array)

Datenlänge: 11

Auflösung:

Wertebereich:

Informationen aus der Produktion, die nicht aus den Konfigurationsdaten der Endstufe und der Firmware abgeleitet werden können, z. B. "Lackierte Leiterplatte" = "/L".

8304.10 Option 1 – Bezeichnung

Datentyp: String8Bit (Füllstands-Array)

Datenlänge: 9

Auflösung:

Wertebereich:

Bezeichnung der Optionskarte 1

8304.11 Option 1 – Status

Datentyp: String8Bit (Füllstands-Array)

Datenlänge: 37

Auflösung:

Wertebereich:

Gerätestatus der Optionskarte 1

8304.20 Option 2 – Bezeichnung

Datentyp: String8Bit (Füllstands-Array)

Datenlänge: 9

Auflösung:

Wertebereich:

Bezeichnung der Optionskarte 2

8304.21 Option 2 – Status

Datentyp: String8Bit (Füllstands-Array)

Datenlänge: 37

Auflösung:

Wertebereich:

Gerätestatus der Optionskarte 2

8304.30 Option 3 – Bezeichnung

Datentyp: String8Bit (Füllstands-Array)

Datenlänge: 9

Auflösung:

Wertebereich:

Bezeichnung der Optionskarte 3

8304.31 Option 3 – Status

Datentyp: String8Bit (Füllstands-Array)

Datenlänge: 37

Auflösung:

Wertebereich:

Gerätestatus der Optionskarte 3

8304.40 Option 4 – Bezeichnung

Datentyp: String8Bit (Füllstands-Array)

Datenlänge: 9

Auflösung:

Wertebereich:

Bezeichnung der Optionskarte 4

8304.41 Option 4 – Status

Datentyp: String8Bit (Füllstands-Array)

Datenlänge: 37

Auflösung:

Wertebereich:

Gerätestatus der Optionskarte 4

8304.50 Option 5 – Bezeichnung

Datentyp: String8Bit (Füllstands-Array)

Datenlänge: 9

Auflösung:
Wertebereich:
Bezeichnung der Optionskarte 5

8304.51 Option 5 – Status

Datentyp: String8Bit (Füllstands-Array)
Datenlänge: 37
Auflösung:
Wertebereich:
Gerätestatus der Optionskarte 5

1.1.6 8305 Scan Label

Scan Label

8305.1 Geräteidentifikation

Werkseinstellung:
Datentyp: String8Bit (Füllstands-Array)
Datenlänge: 32
Auflösung:
Wertebereich:
Geräteidentifikation

8305.2 GUID

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint8 (DataArray)
Datenlänge: 16
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 255
GUID = "Globally Unique Identifier"
Eine global eindeutige Zahl mit 128 Bits (16 Bytes), die in verteilten Computersystemen zum Einsatz kommt.

8305.3 Kundenspezifische Gerätebezeichnung

Datentyp: String8Bit (Füllstands-Array)
Datenlänge: 241
Auflösung:
Wertebereich:
Kundenspezifische Gerätebezeichnung

8305.4 Seriennummer

Datentyp: String8Bit (Füllstands-Array)
Datenlänge: 32

Auflösung:

Wertebereich:

Seriennummer des Geräts

8305.5 Hauptkomponente Firmware 1 – Sachnummer

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Sachnummer der Firmware des Grundgeräts

8305.6 Hauptkomponente Firmware 1 – Version

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Versionsnummer der Firmware des Grundgeräts

8305.7 Hauptkomponente Firmware 1 – Release

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Release-Nummer der Firmware des Grundgeräts

1.1.7 8310 Build-Info

Build-Info

8310.1 Changeset-Nummer

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Changeset-Nummer

8310.2 Changeset-Status

Werkseinstellung: 0
 Einheit:
 Datentyp: UInt32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 4294967295
 Changeset-Status

8310.3 Release

Werkseinstellung:
 Datentyp: Enum
 Datenlänge: 1
 Wertebereich:
 • **0= Nein**
 • 1= Ja
 Release

8310.4 Zielname

Datentyp: String8Bit (Füllstands-Array)
 Datenlänge: 81
 Auflösung:
 Wertebereich:
 Zielname

8310.5 TFS Build Number

Datentyp: String8Bit (Füllstands-Array)
 Datenlänge: 81
 Auflösung:
 Wertebereich:
 TFS Build Number

1.1.8 8312 Istwerte Endstufenüberwachung

Istwerte Endstufenüberwachung

8312.1 Chiphub dynamisch

Werkseinstellung: 0
 Einheit: 1E-03 %
 Datentyp: UInt32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Nutzung des Chiphubs bei dynamischen Vorgängen. Beim Erreichen von 100 % schaltet sich das Gerät mit der Fehlermeldung "Geräteauslastung" ab.

8312.2 Chip absolut dynamisch

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Nutzung der Chiptemperatur bei dynamischen Vorgängen. Beim Erreichen von 100 % schaltet sich das Gerät mit der Fehlermeldung "Geräteauslastung" ab.

8312.3 Elektromechanische Auslastung

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Elektromechanische Auslastung des Geräts (Leiterbahnen und Klemmen). Beim Erreichen von 100 % schaltet sich das Gerät mit der Fehlermeldung "Geräteauslastung" ab.

8312.4 Kühlkörperauslastung

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Relative Auslastung des Kühlkörpers bezogen auf die Maximaltemperatur. Beim Erreichen von 100 % schaltet sich das Gerät mit der Fehlermeldung "Geräteauslastung" ab.

8312.5 Kühlkörpertemperatur

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-2 °C

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Absolute Kühlkörpertemperatur

8312.6 Gesamtauslastung

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Maximalwert aus absolutem Chiphub, elektromechanischer Auslastung und Kühlkör-
perauslastung**8312.7 Thermische Stromgrenze**

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 % Gerätenennstrom

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -1073741824 Bis 1073741823

Maximal möglicher Strom, den der Umrichter zur Verfügung stellen kann, ohne dabei
wegen Überlast abzuschalten. Reaktion darauf, siehe Index 8362.4 und 8363.4.**8312.8 Statusbits**

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Vorwarnung
- 1= Vorwarnung Kühlkörpertemperatur
- 2= Vorwarnung elektromechanische Auslastung

Statusbits

1.1.9 8313 Ermittlung Massenträgheit

Mit diesen Parametern wird die Massenträgheit ermittelt.

8313.4 Aktuelle Massenträgheit

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-07 kgm²

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -1 Bis 2147483647

Zuletzt ermittelter Wert der Massenträgheit

8313.8 Gewichtung des Drehzahlfilters

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1000 Bis 10000000

Gewichtet die ermittelte Zeitkonstante für den Drehzahl-Istwertfilter.

1.1.10 8314 Endschalter

Die Endschalterverarbeitung stellt das Einhalten des Fahrbereichs eines Antriebs sicher. Hierzu können die Digitalreingänge auf die Funktionen "Endschalter positiv" und "Endschalter negativ" programmiert werden. An diesen Digitaleingängen werden die Endschalter angeschlossen.

Die Endschalter müssen 0-aktiv sein und im Endschalterbereich (= angefahren) dauernd betätigt sein.

8314.1 Statusbits

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= HW-Endschalter positiv – Aktiv
- 1= HW-Endschalter negativ – Aktiv
- 2= SW-Endschalter positiv – Überwacht
- 3= SW-Endschalter negativ – Überwacht
- 4= SW-Endschalter positiv – Aktiv
- 5= SW-Endschalter negativ – Aktiv

Status der Endschalter. Die Software-Endschalter werden unabhängig vom FCB wie Hardware-Endschalter behandelt, d. h. bei Überschreiten der Position des Software-Endschalters wird das entsprechende Bit gesetzt.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Bit 1: Hardware-Endschalter positiv. 0 = nicht angefahren, 1 = angefahren
- Bit 2: Hardware-Endschalter negativ. 0 = nicht angefahren, 1 = angefahren
- Bit 3: Software-Endschalter positiv überwacht 0 = überwacht nicht, 1 = überwacht
- Bit 4: Software-Endschalter negativ überwacht 0 = überwacht nicht, 1 = überwacht
- Bit 5: Software-Endschalter positiv. 0 = nicht angefahren, 1 = angefahren
- Bit 6: Software-Endschalter negativ. 0 = nicht angefahren, 1 = angefahren

8314.2 Steuerbits

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= HW-Endschalter positiv AS1
- 1= HW-Endschalter negativ AS1
- 2= HW-Endschalter positiv AS2
- 3= HW-Endschalter negativ AS2

Steuerbit, das dem Gerät die Zustände des Hardware-Endschalters mitteilt.

8314.4 SW-Endschalter negativ

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Software-Endschalter negativ

8314.5 SW-Endschalter positiv

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Software-Endschalter positiv

1.1.11 8316 Regelverfahren Prozesswerte Regelungstakt

Regelverfahren Prozesswerte Regelungstakt

8316.7 Mögliche Betriebsarten

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Drehmomentregelung
- 1= Drehzahlregelung
- 2= Positionierung

Mögliche Betriebsarten

8316.11 Status Parametermessung Asynchronmotor

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Strom bei Statormessung thermisch begrenzt
- 1= Strom bei Rotormessung thermisch begrenzt
- 2= Bit 2
- 3= Bit 3
- 4= Bit 4
- 5= LSigDiffFitErr
- 6= LSigAbsFitErr
- 7= LSFitErr
- 8= Plausibilitätsfehler
- 9= Motordrehung
- 10= Bit 10
- 11= Bit 11
- 12= Bit 12
- 13= Bit 13
- 14= Bit 14
- 15= Bit 15
- 16= Bit 16
- 17= Bit 17
- 18= Bit 18
- 19= Bit 19
- 20= Bit 20
- 21= Bit 21
- 22= Bit 22
- 23= Bit 23
- 24= Bit 24
- 25= Bit 25
- 26= Bit 26
- 27= Bit 27
- 28= Bit 28
- 29= Bit 29
- 30= Bit 30
- 31= Bit 31

Status Parametermessung Asynchronmotor

8316.13 Statusflags Begrenzungen

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Benutzerdefinierte Stromgenze erreicht
- 1= Thermische Stromgrenze erreicht

- 2= Stromgrenze Explosionsschutz
 - 3= Stromgrenze durch Regelverfahren erreicht
 - 8= Benutzerdefinierte Drehmomentgrenze erreicht
 - 16= Drehzahlüberwachung motorisch – Aktiv
 - 17= Drehzahlüberwachung generatorisch – Aktiv
 - 9= Drehmomentbegrenzung durch Drehzahlgrenze
- Statusflags Begrenzungen

8316.25 Istposition in Systemeinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Istposition in Systemeinheiten

8316.61 Statorfrequenz

Werkseinstellung: 0

Einheit: mHz

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Statorfrequenz

8316.117 Relativer drehmomentbildender Strom

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 % Gerätenennstrom

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Iststrom, drehmomentbildende Komponente, Momentanwert, Stranggröße in Sternschaltung, bezogen auf den Umrichternennstrom.

8316.118 Absoluter drehmomentbildender Strom

Werkseinstellung: 0

Einheit: mA

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Iststrom drehmomentbildende Komponente, absolut, Momentanwert, Stranggröße in Sternschaltung.

8316.119 Relativer feldbildender Strom

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 % Gerätenennstrom

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Iststrom, feldbildende Komponente, Momentanwert, Stranggröße in Sternschaltung, bezogen auf den Umrichternennstrom.

8316.120 Absoluter feldbildender Strom

Werkseinstellung: 0

Einheit: mA

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Iststrom feldbildende Komponente, absolut, Momentanwert, Stranggröße in Sternschaltung.

8316.151 UqRefTr

Werkseinstellung: 0

Einheit: mV

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Sollspannung, q-Komponente, absolut, Momentanwert des Strangs in Sternschaltung

8316.152 UdRefTr

Werkseinstellung: 0

Einheit: mV

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Sollspannung, d-Komponente, absolut, Momentanwert des Strangs in Sternschaltung

8316.155 UaRefTr

Werkseinstellung: 0

Einheit: mV
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647
Sollspannung, a-Komponente, absolut, Momentanwert des Strangs in Sternschaltung

8316.156 UbRefTr

Werkseinstellung: 0
Einheit: mV
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647
Sollspannung, b-Komponente, absolut, Momentanwert des Strangs in Sternschaltung

8316.157 UaTr

Werkseinstellung: 0
Einheit: mV
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647
Istspannung, a-Komponente, absolut, Momentanwert des Strangs in Sternschaltung

8316.158 UbTr

Werkseinstellung: 0
Einheit: mV
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647
Istspannung, b-Komponente, absolut, Momentanwert des Strangs in Sternschaltung

8316.159 Absoluter Betrag der Sollspannung – Effektivwert

Werkseinstellung: 0
Einheit: mV
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647
Sollspannung, Betrag, absolut, Effektivwert

8316.160 Momentanwert Zwischenkreisspannung

Werkseinstellung: 0

Einheit: mV

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Momentanwert der Zwischenkreisspannung.

8316.181 PsiSRefTr

Werkseinstellung: 0

Einheit: μ Vs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Sollstatorfluss, Betrag, Momentanwert

8316.182 PsiRRefTr

Werkseinstellung: 0

Einheit: μ Vs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Sollrotorfluss, Betrag, Momentanwert

8316.183 PsiSModTr

Werkseinstellung: 0

Einheit: μ Vs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Statorfluss U-Modell, Betrag, Momentanwert

8316.184 PsiRModTr

Werkseinstellung: 0

Einheit: μ Vs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Rotorfluss U-Modell, Betrag, Momentanwert

8316.185 PsiSaUmodTr

Werkseinstellung: 0

Einheit: μVs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Statorfluss U-Modell, a-Komponente

8316.186 PsiSbUmodTr

Werkseinstellung: 0

Einheit: μVs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Statorfluss U-Modell, b-Komponente

8316.187 PsiRaUmodTr

Werkseinstellung: 0

Einheit: μVs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Rotorfluss U-Modell, a-Komponente

8316.188 PsiRbUmodTr

Werkseinstellung: 0

Einheit: μVs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Rotorfluss U-Modell, b-Komponente

8316.189 PsiRdlmodTr

Werkseinstellung: 0

Einheit: μVs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Rotorfluss I-Modell, d-Komponente

8316.190 PsiRqImodTr

Werkseinstellung: 0

Einheit: μ Vs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Rotorfluss I-Modell, q-Komponente

8316.211 Motorscheinleistung

Werkseinstellung: 0

Einheit: VA

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Motorscheinleistung

8316.212 Elektrische Motorwirkleistung

Werkseinstellung: 0

Einheit: W

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Motorwirkleistung (elektrisch)

8316.213 Motorblindleistung

Werkseinstellung: 0

Einheit: VA

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Motorblindleistung

8316.221 PWM-Frequenz

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- -4000= 4 kHz rauschend
- 2500= 2.5 kHz konstant
- 4000= 4 kHz konstant
- **8000= 8 kHz konstant**
- 16000= 16 kHz konstant

PWM-Frequenz

8316.231 Totzeit Lagegeber

Werkseinstellung: 0

Einheit: ns

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Totzeit Lagegeber

8316.232 Totzeit Motorgeber

Werkseinstellung: 0

Einheit: ns

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Totzeit Motorgeber

1.1.12 8318 Auto-Reset

Diese Parameter legen die Reset-Strategie zum automatischen Zurücksetzen der Fehler fest.

8318.1 Aktivierung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

Legt fest, ob eine automatische Fehlerquittierung durchgeführt wird.

Folgende Einstellungen sind möglich:

– Aus: Ein Fehler muss über eine auf "Fehler-Reset" parametrisierte Klemme, durch Ausschalten des Geräts, über Parameter oder über Steuerwort quittiert werden.

- Ein: Ein Fehler wird automatisch quittiert.

8318.2 Wiederanlaufzeit

Werkseinstellung: 3000
 Einheit: ms
 Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1000
 Wertebereich: 1000 Bis 30000
 Zeitspanne zwischen Fehlerauftritt und Quittierung

8318.3 Zähler

Werkseinstellung: 0
 Einheit:
 Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 5
 Zähler

1.1.13 8321 Zugriffsberechtigungen

Diese Parameter regeln die Zugriffsberechtigungen.

8321.1 Aktuelle Berechtigungsstufe

Werkseinstellung:
 Datentyp: Enum
 Datenlänge: 1
 Wertebereich:

- 10= Observer
- **20= Operator**
- 60= OEM-Service
- 70= Firmware
- 80= Nobody

Aktive Berechtigungsstufe im Gerät. Die Berechtigungsstufe bestimmt die Schreibrechte.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Observer: Die meisten Parameter dürfen nur gelesen werden.
- Operator: Die meisten Parameter dürfen auch geschrieben werden.
- OEM-Service: Alle beschreibbaren Parameter dürfen beschrieben werden.

8321.2 Passwort

Werkseinstellung: 707406378
 Einheit:

Datentyp: Uint32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Passwort für die Freischaltung der Berechtigungsstufe

8321.3 Parametersperre

Werkseinstellung:
Datentyp: Enum
Datenlänge: 1
Wertebereich:
• **0= Aus**
• 1= Standard
• 2= MOVI-C® CONTROLLER
Sperrt die Schreibzugriffe auf die Parameter (mit Ausnahme der Parametersperre selbst).

1.1.14 8322 Anwahl Antriebsstrang

Diese Parameter regeln die Anwahl und das Umschalten der zwei Antriebsstränge.

8322.1 Aktiver Antriebsstrang

Werkseinstellung:
Datentyp: Bitfeld
Datenlänge: 1
Wertebereich:
• **0= Antriebsstrang 1**
• 1= Antriebsstrang 2
Aktiver Antriebsstrang

8322.2 Antriebsstrang wählen

Werkseinstellung:
Datentyp: Enum
Datenlänge: 1
Wertebereich:
• **1= Antriebsstrang 1**
• 2= Antriebsstrang 2
Auswahl des aktiven Antriebsstrangs

8322.3 Antriebsstrang aus Prozessdaten wählen

Werkseinstellung:
Datentyp: Bitfeld
Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Antriebsstrang 1
- 1= Antriebsstrang 2

Auswahl des aktiven Antriebsstrangs aus Prozessdaten

8322.4 Anzahl Antriebsstränge

Werkseinstellung: 2

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 2

Anzahl der Antriebsstränge im Gerät

1.1.15 8323 Meldung "Geschwindigkeitsreferenz"

Meldung "Geschwindigkeitsreferenz"

8323.1 Meldung aktiv

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Meldung aktiv

Die Meldung erscheint, wenn die Drehzahl kleiner oder größer als die eingestellte Referenzdrehzahl ist.

8323.2 Referenzwert AS1

Werkseinstellung: 7500000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 360000000

Drehzahl-Referenzwert im Antriebsstrang 1, ab dem die Meldung gesetzt wird.

8323.3 Hysterese AS1

Werkseinstellung: 1000000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 5000000

Hysterese des Drehzahl-Referenzwerts im Antriebsstrang 1. Die Meldung wird gesetzt oder zurückgenommen, wenn der Referenzwert +/- Hysterese erreicht ist. Das ist abhängig davon, ob die Drehzahl sich von oben oder von unten diesem Wert nähert.

8323.4 Verzögerungszeit AS1

Werkseinstellung: 1000

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 100

Wertebereich: 0 Bis 9000

Verzögerungszeit für die Drehzahl-Referenzmeldung im Antriebsstrang 1. Damit die Meldung gesetzt wird, muss die Bedingung für die Meldung mindestens für diese Zeit erfüllt sein.

8323.5 Polarität AS1

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Meldung bei Wert < Referenzwert**
- **1= Meldung bei Wert > Referenzwert**

Legt fest, wann die Meldung im Antriebsstrang 1 gesetzt wird.

8323.12 Referenzwert AS2

Werkseinstellung: 7500000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 360000000

Drehzahl-Referenzwert im Antriebsstrang 2, ab dem die Meldung gesetzt wird.

8323.13 Hysterese AS2

Werkseinstellung: 1000000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 5000000

Hysterese des Drehzahl-Referenzwerts im Antriebsstrang 2. Die Meldung wird gesetzt oder zurückgenommen, wenn der Referenzwert +/- Hysterese erreicht ist. Das ist abhängig davon, ob die Drehzahl sich von oben oder von unten diesem Wert nähert.

8323.14 Verzögerungszeit AS2

Werkseinstellung: 1000

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 100

Wertebereich: 0 Bis 9000

Verzögerungszeit für die Drehzahl-Referenzmeldung im Antriebsstrang 2. Damit die Meldung gesetzt wird, muss die Bedingung für die Meldung mindestens für diese Zeit erfüllt sein.

8323.15 Polarität AS2

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Meldung bei Wert < Referenzwert**
- **1= Meldung bei Wert > Referenzwert**

Legt fest, wann die Meldung im Antriebsstrang 2 gesetzt wird.

1.1.16 8324 Meldung "Geschwindigkeits-Soll-Ist-Vergleich"

Meldung "Geschwindigkeits-Soll-Ist-Vergleich"

8324.1 Meldung aktiv

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Meldung aktiv**

Die Meldung erscheint, wenn die Ist Drehzahl gleich oder ungleich der Solldrehzahl ist.

8324.3 Halbe Fensterbreite AS1

Werkseinstellung: 1000000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 10000 Bis 3000000

Hysterese um den Drehzahl-Sollwert im Antriebsstrang 1

8324.4 Verzögerungszeit AS1

Werkseinstellung: 1000

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 100

Wertebereich: 0 Bis 9000

Verzögerungszeit für den Soll- und Istwertvergleich im Antriebsstrang 1. Damit die Meldung gesetzt wird, muss die Bedingung für die Meldung mindestens für diese Zeit erfüllt sein.

8324.5 Polarität AS1

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Meldung bei Istwert <> Sollwert
- **1= Meldung bei Istwert = Sollwert**

Legt fest, wann die Meldung im Antriebsstrang 1 gesetzt wird.

8324.13 Halbe Fensterbreite AS2

Werkseinstellung: 1000000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 10000 Bis 3000000

Hysterese um den Drehzahl-Sollwert im Antriebsstrang 2

8324.14 Verzögerungszeit AS2

Werkseinstellung: 1000

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 100

Wertebereich: 0 Bis 9000

Verzögerungszeit für den Soll- und Istwertvergleich im Antriebsstrang 2. Damit die Meldung gesetzt wird, muss die Bedingung für die Meldung mindestens für diese Zeit erfüllt sein.

8324.15 Polarität AS2

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Meldung bei Istwert <> Sollwert
- **1= Meldung bei Istwert = Sollwert**

Legt fest, wann die Meldung im Antriebsstrang 2 gesetzt wird.

1.1.17 8325 Meldung "Stromreferenz"

Meldung "Stromreferenz"

8325.1 Meldung aktiv

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Meldung aktiv

Die Meldung erscheint, wenn der Strom kleiner oder größer als der eingestellte Referenzstromwert ist.

8325.2 Referenzwert AS1

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 100

Wertebereich: 0 Bis 200000

Stromreferenzwert im Antriebsstrang 1 bezogen auf den Umrichternennstrom

8325.3 Hysterese AS1

Werkseinstellung: 5000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 100

Wertebereich: 0 Bis 30000

Hysterese des Stromreferenzwerts im Antriebsstrang 1. Die Meldung wird gesetzt oder zurückgenommen, wenn der Referenzwert +/- Hysterese erreicht wird. Das ist abhängig davon, ob die Drehzahl sich diesem Wert von oben oder von unten nähert.

8325.4 Verzögerungszeit AS1

Werkseinstellung: 1000

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 100

Wertebereich: 0 Bis 9000

Verzögerungszeit der Stromreferenzmeldung im Antriebsstrang 1

8325.5 Polarität AS1

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Meldung bei Wert < Referenzwert**
- 1= Meldung bei Wert > Referenzwert

Legt fest, wann die Meldung im Antriebsstrang 1 gesetzt wird.

8325.12 Referenzwert AS2

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 100

Wertebereich: 0 Bis 200000

Stromreferenzwert im Antriebsstrang 2 bezogen auf den Umrichternennstrom

8325.13 Hysterese AS2

Werkseinstellung: 5000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 100

Wertebereich: 0 Bis 30000

Hysterese des Stromreferenzwerts im Antriebsstrang 2. Die Meldung wird gesetzt oder zurückgenommen, wenn der Referenzwert +/- Hysterese erreicht wird. Das ist abhängig davon, ob die Drehzahl sich diesem Wert von oben oder von unten nähert.

8325.14 Verzögerungszeit AS2

Werkseinstellung: 1000

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 100

Wertebereich: 0 Bis 9000

Verzögerungszeit der Stromreferenzmeldung im Antriebsstrang 2

8325.15 Polarität AS2

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Meldung bei Wert < Referenzwert**
- **1= Meldung bei Wert > Referenzwert**

Legt fest, wann die Meldung im Antriebsstrang 2 gesetzt wird.

1.1.18 8326 Meldung "Geschwindigkeitsfenster"

Meldung "Geschwindigkeitsfenster"

8326.1 Meldung aktiv

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Meldung aktiv**

Meldung, wenn die Drehzahl innerhalb eines Drehzahlfensters ist.

8326.2 Fenstermitte AS1

Werkseinstellung: 15000000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 360000000

Mitte des einzustellenden Drehzahlfensters im Antriebsstrang 1

8326.3 Halbe Fensterbreite AS1

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 360000000

Halbe Fensterbreite gerechnet von Fenstermitte bis zur oberen/unteren Fenstergrenze im Antriebsstrang 1

8326.4 Verzögerungszeit AS1

Werkseinstellung: 1000

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 100

Wertebereich: 0 Bis 9000

Verzögerungszeit für die Stromreferenzmeldung im Antriebsstrang 1

8326.5 Polarität AS1

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Meldung bei Wert innerhalb des Fensters**
- 1= Meldung bei Wert außerhalb des Fensters

Legt fest, wann die Meldung im Antriebsstrang 1 gesetzt wird.

8326.12 Fenstermitte AS2

Werkseinstellung: 15000000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 360000000

Mitte des einzustellenden Drehzahlfensters im Antriebsstrang 2

8326.13 Halbe Fensterbreite AS2

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 360000000

Halbe Fensterbreite gerechnet von Fenstermitte bis zur oberen/unteren Fenstergrenze im Antriebsstrang 2

8326.14 Verzögerungszeit AS2

Werkseinstellung: 1000

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 100

Wertebereich: 0 Bis 9000

Verzögerungszeit für die Stromreferenzmeldung im Antriebsstrang 2

8326.15 Polarität AS2

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Meldung bei Wert innerhalb des Fensters**
- 1= Meldung bei Wert außerhalb des Fensters

Legt fest, wann die Meldung im Antriebsstrang 2 gesetzt wird.

1.1.19 8327 Begrenzungsmeldungen

Begrenzungsmeldungen

8327.1 Sollwert/Profilwert begrenzt

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Applikationsgrenze – Geschwindigkeit
- 1= Applikationsgrenze – Beschleunigung
- 2= Applikationsgrenze – Verzögerung
- 3= Applikationsgrenze – Ruckzeit
- 4= Applikationsgrenze – Drehmoment
- 5= Antriebsstrang – Maximaldrehzahl
- 6= Antriebsstrang – Maximaldrehmoment
- 7= Sicherheitskarte – Geschwindigkeit
- 8= Sicherheitskarte – Beschleunigung
- 9= Sicherheitskarte – Verzögerung
- 10= Sicherheitskarte – Ruckzeit

Einer der vom aktivem FCB verarbeiteten Sollwerte oder Profilwerte liegt ausserhalb der erlaubten Grenzen. Der Wert wird auf den zugehörigen Grenzwert begrenzt und diese Begrenzung mit dem passenden Bit signalisiert.

1.1.20 8328 Betriebsstundenzähler

Betriebsstundenzähler

8328.1 Einschaltstunden

Werkseinstellung: 0

Einheit: min

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Summe der Stunden, die der Umrichter mit DC-24-V-Spannung versorgt war, unabhängig von der Quelle (internes Netzteil oder externe Einspeisung). Der Speicherzyklus ist 1 Minute.

8328.2 Freigabestunden

Werkseinstellung: 0

Einheit: min

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Summe der Stunden, die der Umrichter freigegeben war. Der Speicherzyklus ist 1 Minute.

8328.3 Interne Einschaltstunden

Werkseinstellung: 0

Einheit: min

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Einschaltstunden intern

8328.10 Betriebsstundenzähler zurücksetzen

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Nein
- 1= Ja

Setzt die Einschaltstunden und Freigabestunden zurück.

1.1.21 8329 Wirkarbeitszähler

Wirkarbeitszähler

8329.1 Wirkleistung aktiver Antrieb

Werkseinstellung: 0

Einheit: W

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Momentan abgegebene Wirkleistung bezogen auf den aktiven Antriebsstrang

8329.2 Wirkarbeitszähler zurücksetzen

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Nein
- 1= Ja

Setzt den Wirkarbeitszähler zurück.

8329.3 Wirkarbeit aktiver Antrieb – Motorisch

Werkseinstellung: 0

Einheit: 100 Wh

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Summe der elektrischen Wirkarbeit, die der Motor aufgenommen hat. Es besteht eine Abhängigkeit vom aktiven Antriebsstrang.

8329.4 Wirkarbeit aktiver Antrieb – Generatorisch

Werkseinstellung: 0

Einheit: 100 Wh

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Summe der elektrischen Wirkarbeit, die der Motor abgegeben hat. Es besteht eine Abhängigkeit vom aktiven Antriebsstrang.

8329.5 Wirkarbeit Antriebsstrang 1 – Motorisch

Werkseinstellung: 0

Einheit: 100 Wh

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Summe der elektrischen Wirkarbeit, die der Motor im Antriebsstrang 1 aufgenommen hat.

8329.6 Wirkarbeit Antriebsstrang 1 – Generatorisch

Werkseinstellung: 0

Einheit: 100 Wh

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Summe der elektrischen Wirkarbeit, die der Motor im Antriebsstrang 1 abgegeben hat.

8329.7 Wirkarbeit Antriebsstrang 2 – Motorisch

Werkseinstellung: 0

Einheit: 100 Wh

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Summe der elektrischen Wirkarbeit, die der Motor im Antriebsstrang 2 aufgenommen hat.

8329.8 Wirkarbeit Antriebsstrang 2 – Generatorisch

Werkseinstellung: 0

Einheit: 100 Wh

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Summe der elektrischen Wirkarbeit, die der Motor im Antriebsstrang 2 abgegeben hat.

1.1.22 8330 Applikations-Heartbeat

Applikations-Heartbeat

8330.10 User-Timeout-Aktivierung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aus
- 1= Ein

Die Überwachung des User-Timeout wird über Parameterzugriff aktiviert

8330.11 User-Timeout Trigger

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Triggert die Funktion User-Timeout

8330.12 User-Timeout Timeout

Werkseinstellung: 2000

Einheit: ms

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 10000

Timeout-Zeit der Funktion User-Timeout

1.1.23 8331 Meldung "In Position"

Meldung "In Position"

8331.1 Fensterbreite AS1

Werkseinstellung: 3

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Wenn der Betrag der Differenz zwischen Istposition und Sollposition kleiner als die Hälfte dieses Werts ist, wird die Meldung "In Position" im Antriebsstrang 1 gesetzt. Die Meldung wird nur bei aktivem FCB 09 gesetzt, jedoch unabhängig vom Gerätezustand gelöscht.

8331.2 Hysterese AS1

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Hysterese um die Zielposition im Antriebsstrang 1. Wenn das Positionsfenster verlassen wird, bleibt die Meldung "In Position" erhalten, bis der Hysteresewert überschritten ist.

8331.3 Aktuelle Zielposition in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Aktuelle Zielposition in Anwendereinheiten

8331.7 Statusbits

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Überwachung aktiv
- 1= Meldung aktiv
- 2= Positionsfenster mit Überlauf
- 3= Hysteresebereich mit Überlauf

Statusbits

8331.11 Fensterbreite AS2

Werkseinstellung: 3

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Wenn der Betrag der Differenz zwischen Istposition und Sollposition kleiner als die Hälfte dieses Werts ist, wird die Meldung "In Position" im Antriebsstrang 2 gesetzt. Die Meldung wird nur bei aktivem FCB 09 gesetzt, jedoch unabhängig vom Gerätezustand gelöscht.

8331.12 Hysterese AS2

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Hysterese um die Zielposition im Antriebsstrang 2. Wenn das Positionsfenster verlassen wird, bleibt die Meldung "In Position" erhalten, bis der Hysteresewert überschritten ist.

1.1.24 8332 Gerätestatus

Gerätestatus

8332.1 Statusbits

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Betriebsbereit

- 1= Endstufenfreigabe
- 2= Sollwerte aktiv
- 3= Antriebsstrang 1 aktiv
- 4= Antriebsstrang 2 aktiv
- 5= Begrenzung aktiv
- 6= Aktiver Antrieb referenziert
- 7= Sicherheitskarte "RUN" aktiv
- 8= Handbetrieb aktiv
- 9= Konfigurationszustand
- 10= Netz-Ein
- 11= Sicherheitskarte im Steuerungseingriff
- 13= Handbetrieb/Vorortbetrieb aktiv

Zustand verschiedener Gerätestatusbits

8332.2 Endstufenzustand

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nicht bereit – Endstufe gesperrt**
- 1= Bereit – Endstufe gesperrt
- 2= Bereit – Endstufe freigegeben

Zustand der Geräte-Endstufe

8332.4 Steuerbits

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Externes Gerät nicht bereit

Steuerbits

8332.5 Inbetriebnahmezustand aktivieren

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Legt fest, dass der Antrieb über die Oberfläche parametrierbar ist.

Folgende Einstellungen sind möglich:

– Ja: Der Antrieb stoppt an der Applikationsgrenze und sperrt die Endstufe. Der Zustand kann nur über die Einstellung "Nein" verlassen werden.

– Nein: Die eingestellten Parameter werden übernommen und der Antrieb wird wieder freigegeben.

8332.7 Statusbits "Nicht bereit"

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= DC-24-V-Stützbetrieb
- 1= Interne Versorgung fehlerhaft
- 2= STO aktiv
- 3= Leistungsteil nicht bereit
- 4= Prozessdatenverarbeitung nicht bereit
- 5= Externes Gerät nicht bereit
- 6= Data-Flexibility nicht bereit
- 7= Gebersystem(e) nicht bereit
- 8= Motormanagement nicht bereit
- 9= Task-System nicht synchronisiert
- 10= Stand-by-Betrieb aktiv
- 11= Inbetriebnahmezustand
- 12= Grundinitialisierung aktiv
- 13= Auslieferungszustand aktiv
- 14= Parameter-Download aktiv
- 15= Modulbus nicht bereit
- 16= Parameterinitialisierung läuft
- 17= Digitale Motorintegration

Über dieses Bitfeld wird mitgeteilt, aus welchen Gründen der Antrieb "Nicht bereit" meldet.

8332.8 HMI-Status

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Bootloader aktiv
- 1= Bereit
- 2= Applikationsprogramm geladen
- 3= Applikationsprogramm gestartet
- 4= Applikationsfehler vorhanden
- 5= Warnung
- 6= Konfigurationszustand
- 16= Subfehler Bit 0
- 17= Subfehler Bit 1

- 18= Subfehler Bit 2
 - 19= Subfehler Bit 3
 - 20= Subfehler Bit 4
 - 21= Subfehler Bit 5
 - 22= Subfehler Bit 6
 - 23= Subfehler Bit 7
 - 24= Hauptfehler Bit 0
 - 25= Hauptfehler Bit 1
 - 26= Hauptfehler Bit 2
 - 27= Hauptfehler Bit 3
 - 28= Hauptfehler Bit 4
 - 29= Hauptfehler Bit 5
 - 30= Hauptfehler Bit 6
 - 31= Hauptfehler Bit 7
- 0 = Bootloader aktiv (HMI-Status)

8332.9 HMI-Anzeigestatus

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Error
- 2= Standby
- 1000= B0
- 1001= B1
- 1002= B2
- 1003= B3
- 1004= B4
- 1005= B5
- 1006= B6
- 1007= B7
- 1008= B8
- 1009= B9
- 1010= BR
- 1020= C0
- 1021= C1
- 1022= C2
- 1023= C3
- 1024= C4
- 1025= C5
- 1026= C6
- 1027= C7

- 1028= C8
- 1029= C9
- 1030= CD
- 1040= d0
- 1041= d1
- 1042= d2
- **1100= 00**
- 1101= AC
- 1200= FCB 00
- 1201= FCB 01
- 1202= FCB 02
- 1203= FCB 03
- 1204= FCB 04
- 1205= FCB 05
- 1206= FCB 06
- 1207= FCB 07
- 1208= FCB 08
- 1209= FCB 09
- 1210= FCB 10
- 1211= FCB 11
- 1212= FCB 12
- 1213= FCB 13
- 1214= FCB 14
- 1215= FCB 15
- 1216= FCB 16
- 1217= FCB 17
- 1218= FCB 18
- 1219= FCB 19
- 1220= FCB 20
- 1221= FCB 21
- 1222= FCB 22
- 1223= FCB 23
- 1224= FCB 24
- 1225= FCB 25
- 1226= FCB 26
- 1227= FCB 27
- 1228= FCB 28
- 1229= FCB 29
- 1230= FCB 30
- 1231= FCB 31
- 1232= FCB 32

Zeigt den Staus des Gerätes inkompakter priorisierter Form an.

Entspricht bei Umrichtern weitgehend der Anzeige auf dem Display.

1.1.25 8334 Digitaleingänge Grundgerät

Diese Parameter legen die Belegung der Digitaleingänge des Grundgeräts fest.

8334.1 Aktueller Wert

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= DI 00
- 1= DI 01
- 2= DI 02
- 3= DI 03
- 4= DI 04
- 5= DI 05

Aktueller Wert der Digitaleingänge:

Bit 0 – Bit x: DI 00 – DI 0x

8334.2 Negationsmaske

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= DI 00
- 1= DI 01
- 2= DI 02
- 3= DI 03
- 4= DI 04
- 5= DI 05

Zeigt, ob die auf den Digitaleingang programmierte Funktion "0-aktiv" ist.

Bit x = 1: Der Digitaleingang DI 0x ist "0-aktiv".

8334.3 Funktionsstatus

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= DI 00
- 1= DI 01
- 2= DI 02
- 3= DI 03

- 4= DI 04
- 5= DI 05

Logischer Status der über den Digitaleingang programmierten Funktion:

Bit 1 – Bit x: DI 01 – DI 0x

8334.4 Steuerbits

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Touchprobe-Eingang

Dient zur Verschaltung von Spezialfunktionen für Digitaleingänge.

8334.6 Vorhandene Eingänge

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= DI 00
- 1= DI 01
- 2= DI 02
- 3= DI 03
- 4= DI 04
- 5= DI 05

Zeigt, welche Digitaleingänge tatsächlich auf der Hardware vorhanden sind.

Mit diesem Parameter werden in der aktuellen Hardwarekonfiguration nicht wirksame Parameter ausgeblendet.

8334.11 Funktion DI 01

Werkseinstellung: 8354.23 Bit 0 "Drehrichtung wählen"

Datentyp: Parameter-Bit-Pointer

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion "
- 8314.2 Bit 0 "HW-Endschalter positiv AS1"
- 8314.2 Bit 1 "HW-Endschalter negativ AS1"
- 8314.2 Bit 2 "HW-Endschalter positiv AS2"
- 8314.2 Bit 3 "HW-Endschalter negativ AS2"
- 8322.3 Bit 0 "Antriebsstrang 1 aktivieren"
- 8322.3 Bit 1 "Antriebsstrang 2 aktivieren"
- 8332.4 Bit 0 "Externes Gerät nicht bereit"
- 8334.4 Bit 0 "Touchprobe-Eingang"
- 8349.18 Bit 0 "Data-Flexibility-Eingang"

- 8354.21 Bit 0 "Geschwindigkeits-Festsollwert Bit 0"
- 8354.21 Bit 1 "Geschwindigkeits-Festsollwert Bit 1"
- 8354.21 Bit 2 "Geschwindigkeits-Festsollwert Bit 2"
- 8354.23 Bit 0 "Festsollwerte – Drehrichtung positiv"
- 8354.23 Bit 1 "Festsollwerte – Drehrichtung negativ"
- 8354.24 Bit 0 "Rampensatz 2 aktivieren"
- 8365.6 Bit 0 "Fehler-Reset"
- 8365.6 Bit 1 "Externer Fehler – Aktiv"
- 8365.6 Bit 2 "Fehler externer Bremswiderstand"
- 8500.4 Bit 1 "FCB 01 Endstufensperre"
- 8500.4 Bit 5 "FCB 05 Drehzahlregelung"
- 8500.4 Bit 6 "FCB 06 Interpolierte Drehzahlregelung"
- 8500.4 Bit 7 "FCB 07 Drehmomentregelung"
- 8500.4 Bit 8 "FCB 08 Interpolierte Drehmomentregelung"
- 8500.4 Bit 9 "FCB 09 Positionsregelung"
- 8500.4 Bit 10 "FCB 10 Interpolierte Positionsregelung"
- 8500.4 Bit 12 "FCB 12 Referenzfahrt"
- 8500.4 Bit 13 "FCB 13 Stopp an Applikationsgrenzen"
- 8500.4 Bit 14 "FCB 14 Notstopp"
- 8500.4 Bit 18 "FCB 18 Rotorlage-Identifikation"
- 8500.4 Bit 19 "FCB 19 Halteregeleung"
- 8500.4 Bit 20 "FCB 20 Tippen"
- 8500.4 Bit 21 "FCB 21 Bremsentest"
- 8500.4 Bit 25 "FCB 25 Motorparametermessung"
- 8500.4 Bit 26 "FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen"
- 8501.1 Bit 0 "Bremse/DynaStop® bei Endstufensperre öffnen"
- 8509.5 Bit 0 "FCB 09 Positionsregelung – Vorschubfreigabe"
- 8509.5 Bit 1 "FCB 09 Positionsregelung – Position übernehmen"
- 8509.5 Bit 2 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 0"
- 8509.5 Bit 3 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 1"
- 8509.5 Bit 4 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 2"
- 8512.2 Bit 2 "FCB 12 Referenzfahrt – Referenznocken"
- 8520.11 Bit 0 "FCB 20 Tippen – Positiv"
- 8520.11 Bit 1 "FCB 20 Tippen – Negativ"
- 8520.11 Bit 2 "FCB 20 Tippen – Geschwindigkeitssollwert 2"
- 8526.2 Bit 0 "FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen – Lagegeregelt anhalten"
- 8586.1 Bit 1 "Stand-by-Betrieb über Digitaleingänge aktivieren"
- 8703.6 Bit 0 "SBT aktivieren"

Belegung des Digitaleingangs DI 01 des Grundgeräts

8334.12 Funktion DI 02

Werkseinstellung: 8354.23 Bit 1 "Drehrichtung wählen"

Datentyp: Parameter-Bit-Pointer

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion "
- 8314.2 Bit 0 "HW-Endschalter positiv AS1"
- 8314.2 Bit 1 "HW-Endschalter negativ AS1"
- 8314.2 Bit 2 "HW-Endschalter positiv AS2"
- 8314.2 Bit 3 "HW-Endschalter negativ AS2"
- 8322.3 Bit 0 "Antriebsstrang 1 aktivieren"
- 8322.3 Bit 1 "Antriebsstrang 2 aktivieren"
- 8332.4 Bit 0 "Externes Gerät nicht bereit"
- 8334.4 Bit 0 "Touchprobe-Eingang"
- 8349.18 Bit 0 "Data-Flexibility-Eingang"
- 8354.21 Bit 0 "Geschwindigkeits-Festsollwert Bit 0"
- 8354.21 Bit 1 "Geschwindigkeits-Festsollwert Bit 1"
- 8354.21 Bit 2 "Geschwindigkeits-Festsollwert Bit 2"
- 8354.23 Bit 0 "Festsollwerte – Drehrichtung positiv"
- 8354.23 Bit 1 "Festsollwerte – Drehrichtung negativ"
- 8354.24 Bit 0 "Rampensatz 2 aktivieren"
- 8365.6 Bit 0 "Fehler-Reset"
- 8365.6 Bit 1 "Externer Fehler – Aktiv"
- 8365.6 Bit 2 "Fehler externer Bremswiderstand"
- 8500.4 Bit 1 "FCB 01 Endstufensperre"
- 8500.4 Bit 5 "FCB 05 Drehzahlregelung"
- 8500.4 Bit 6 "FCB 06 Interpolierte Drehzahlregelung"
- 8500.4 Bit 7 "FCB 07 Drehmomentregelung"
- 8500.4 Bit 8 "FCB 08 Interpolierte Drehmomentregelung"
- 8500.4 Bit 9 "FCB 09 Positionsregelung"
- 8500.4 Bit 10 "FCB 10 Interpolierte Positionsregelung"
- 8500.4 Bit 12 "FCB 12 Referenzfahrt"
- 8500.4 Bit 13 "FCB 13 Stopp an Applikationsgrenzen"
- 8500.4 Bit 14 "FCB 14 Notstopp"
- 8500.4 Bit 18 "FCB 18 Rotorlage-Identifikation"
- 8500.4 Bit 19 "FCB 19 Halterege lung"
- 8500.4 Bit 20 "FCB 20 Tippen"
- 8500.4 Bit 21 "FCB 21 Bremsentest"
- 8500.4 Bit 25 "FCB 25 Motorparametermessung"
- 8500.4 Bit 26 "FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen"
- 8501.1 Bit 0 "Bremse/DynaStop® bei Endstufensperre öffnen"
- 8509.5 Bit 0 "FCB 09 Positionsregelung – Vorschubfreigabe"

- 8509.5 Bit 1 "FCB 09 Positionsregelung – Position übernehmen"
- 8509.5 Bit 2 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 0"
- 8509.5 Bit 3 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 1"
- 8509.5 Bit 4 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 2"
- 8512.2 Bit 2 "FCB 12 Referenzfahrt – Referenznocken"
- 8520.11 Bit 0 "FCB 20 Tippen – Positiv"
- 8520.11 Bit 1 "FCB 20 Tippen – Negativ"
- 8520.11 Bit 2 "FCB 20 Tippen – Geschwindigkeitssollwert 2"
- 8526.2 Bit 0 "FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen – Lagegeregelt anhalten"
- 8586.1 Bit 1 "Stand-by-Betrieb über Digitaleingänge aktivieren"
- 8703.6 Bit 0 "SBT aktivieren"

Belegung des Digitaleingangs DI 02 des Grundgeräts

8334.13 Funktion DI 03

Werkseinstellung: 8354.21 Bit 0 "Geschwindigkeits-Festsollwert wählen"

Datentyp: Parameter-Bit-Pointer

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion "
- 8314.2 Bit 0 "HW-Endschalter positiv AS1"
- 8314.2 Bit 1 "HW-Endschalter negativ AS1"
- 8314.2 Bit 2 "HW-Endschalter positiv AS2"
- 8314.2 Bit 3 "HW-Endschalter negativ AS2"
- 8322.3 Bit 0 "Antriebsstrang 1 aktivieren"
- 8322.3 Bit 1 "Antriebsstrang 2 aktivieren"
- 8332.4 Bit 0 "Externes Gerät nicht bereit"
- 8334.4 Bit 0 "Touchprobe-Eingang"
- 8349.18 Bit 0 "Data-Flexibility-Eingang"
- 8354.21 Bit 0 "Geschwindigkeits-Festsollwert Bit 0"
- 8354.21 Bit 1 "Geschwindigkeits-Festsollwert Bit 1"
- 8354.21 Bit 2 "Geschwindigkeits-Festsollwert Bit 2"
- 8354.23 Bit 0 "Festsollwerte – Drehrichtung positiv"
- 8354.23 Bit 1 "Festsollwerte – Drehrichtung negativ"
- 8354.24 Bit 0 "Rampensatz 2 aktivieren"
- 8365.6 Bit 0 "Fehler-Reset"
- 8365.6 Bit 1 "Externer Fehler – Aktiv"
- 8365.6 Bit 2 "Fehler externer Bremswiderstand"
- 8500.4 Bit 1 "FCB 01 Endstufensperre"
- 8500.4 Bit 5 "FCB 05 Drehzahlregelung"
- 8500.4 Bit 6 "FCB 06 Interpolierte Drehzahlregelung"
- 8500.4 Bit 7 "FCB 07 Drehmomentregelung"

- 8500.4 Bit 8 "FCB 08 Interpolierte Drehmomentregelung"
- 8500.4 Bit 9 "FCB 09 Positionsregelung"
- 8500.4 Bit 10 "FCB 10 Interpolierte Positionsregelung"
- 8500.4 Bit 12 "FCB 12 Referenzfahrt"
- 8500.4 Bit 13 "FCB 13 Stopp an Applikationsgrenzen"
- 8500.4 Bit 14 "FCB 14 Notstopp"
- 8500.4 Bit 18 "FCB 18 Rotorlage-Identifikation"
- 8500.4 Bit 19 "FCB 19 Halteregeleung"
- 8500.4 Bit 20 "FCB 20 Tippen"
- 8500.4 Bit 21 "FCB 21 Bremsentest"
- 8500.4 Bit 25 "FCB 25 Motorparametermessung"
- 8500.4 Bit 26 "FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen"
- 8501.1 Bit 0 "Bremse/DynaStop® bei Endstufensperre öffnen"
- 8509.5 Bit 0 "FCB 09 Positionsregelung – Vorschubfreigabe"
- 8509.5 Bit 1 "FCB 09 Positionsregelung – Position übernehmen"
- 8509.5 Bit 2 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 0"
- 8509.5 Bit 3 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 1"
- 8509.5 Bit 4 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 2"
- 8512.2 Bit 2 "FCB 12 Referenzfahrt – Referenznocken"
- 8520.11 Bit 0 "FCB 20 Tippen – Positiv"
- 8520.11 Bit 1 "FCB 20 Tippen – Negativ"
- 8520.11 Bit 2 "FCB 20 Tippen – Geschwindigkeitssollwert 2"
- 8526.2 Bit 0 "FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen – Lagegeregelt anhalten"
- 8586.1 Bit 1 "Stand-by-Betrieb über Digitaleingänge aktivieren"
- 8703.6 Bit 0 "SBT aktivieren"

Belegung des Digitaleingangs DI 03 des Grundgeräts

8334.14 Funktion DI 04

Werkseinstellung: 8354.21 Bit 1 "Geschwindigkeits-Festsollwert wählen"

Datentyp: Parameter-Bit-Pointer

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion "
- 8314.2 Bit 0 "HW-Endschalter positiv AS1"
- 8314.2 Bit 1 "HW-Endschalter negativ AS1"
- 8314.2 Bit 2 "HW-Endschalter positiv AS2"
- 8314.2 Bit 3 "HW-Endschalter negativ AS2"
- 8322.3 Bit 0 "Antriebsstrang 1 aktivieren"
- 8322.3 Bit 1 "Antriebsstrang 2 aktivieren"
- 8332.4 Bit 0 "Externes Gerät nicht bereit"
- 8334.4 Bit 0 "Touchprobe-Eingang"

- 8349.18 Bit 0 "Data-Flexibility-Eingang"
- 8354.21 Bit 0 "Geschwindigkeits-Festsollwert Bit 0"
- 8354.21 Bit 1 "Geschwindigkeits-Festsollwert Bit 1"
- 8354.21 Bit 2 "Geschwindigkeits-Festsollwert Bit 2"
- 8354.23 Bit 0 "Festsollwerte – Drehrichtung positiv"
- 8354.23 Bit 1 "Festsollwerte – Drehrichtung negativ"
- 8354.24 Bit 0 "Rampensatz 2 aktivieren"
- 8365.6 Bit 0 "Fehler-Reset"
- 8365.6 Bit 1 "Externer Fehler – Aktiv"
- 8365.6 Bit 2 "Fehler externer Bremswiderstand"
- 8378.2 Bit 0 "Einfachgeber Pegel – Spur A"
- 8500.4 Bit 1 "FCB 01 Endstufensperre"
- 8500.4 Bit 5 "FCB 05 Drehzahlregelung"
- 8500.4 Bit 6 "FCB 06 Interpolierte Drehzahlregelung"
- 8500.4 Bit 7 "FCB 07 Drehmomentregelung"
- 8500.4 Bit 8 "FCB 08 Interpolierte Drehmomentregelung"
- 8500.4 Bit 9 "FCB 09 Positionsregelung"
- 8500.4 Bit 10 "FCB 10 Interpolierte Positionsregelung"
- 8500.4 Bit 12 "FCB 12 Referenzfahrt"
- 8500.4 Bit 13 "FCB 13 Stopp an Applikationsgrenzen"
- 8500.4 Bit 14 "FCB 14 Notstopp"
- 8500.4 Bit 18 "FCB 18 Rotorlage-Identifikation"
- 8500.4 Bit 19 "FCB 19 Halteregeleung"
- 8500.4 Bit 20 "FCB 20 Tippen"
- 8500.4 Bit 21 "FCB 21 Bremsentest"
- 8500.4 Bit 25 "FCB 25 Motorparametermessung"
- 8500.4 Bit 26 "FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen"
- 8501.1 Bit 0 "Bremse/DynaStop® bei Endstufensperre öffnen"
- 8509.5 Bit 0 "FCB 09 Positionsregelung – Vorschubfreigabe"
- 8509.5 Bit 1 "FCB 09 Positionsregelung – Position übernehmen"
- 8509.5 Bit 2 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 0"
- 8509.5 Bit 3 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 1"
- 8509.5 Bit 4 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 2"
- 8512.2 Bit 2 "FCB 12 Referenzfahrt – Referenznocken"
- 8520.11 Bit 0 "FCB 20 Tippen – Positiv"
- 8520.11 Bit 1 "FCB 20 Tippen – Negativ"
- 8520.11 Bit 2 "FCB 20 Tippen – Geschwindigkeitssollwert 2"
- 8526.2 Bit 0 "FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen – Lagegeregelt anhalten"
- 8576.1 Bit 0 "Leitfrequenzeingang"
- 8579.1 Bit 0 "Zählereingang"

- 8586.1 Bit 1 "Stand-by-Betrieb über Digitaleingänge aktivieren"
- 8703.6 Bit 0 "SBT aktivieren"

Belegung des Digitaleingangs DI 04 des Grundgeräts

8334.15 Funktion DI 05

Werkseinstellung: 8365.6 Bit 0 "Steuerbits"

Datentyp: Parameter-Bit-Pointer

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion "
- 8314.2 Bit 0 "HW-Endschalter positiv AS1"
- 8314.2 Bit 1 "HW-Endschalter negativ AS1"
- 8314.2 Bit 2 "HW-Endschalter positiv AS2"
- 8314.2 Bit 3 "HW-Endschalter negativ AS2"
- 8322.3 Bit 0 "Antriebsstrang 1 aktivieren"
- 8322.3 Bit 1 "Antriebsstrang 2 aktivieren"
- 8332.4 Bit 0 "Externes Gerät nicht bereit"
- 8334.4 Bit 0 "Touchprobe-Eingang"
- 8349.18 Bit 0 "Data-Flexibility-Eingang"
- 8354.21 Bit 0 "Geschwindigkeits-Festsollwert Bit 0"
- 8354.21 Bit 1 "Geschwindigkeits-Festsollwert Bit 1"
- 8354.21 Bit 2 "Geschwindigkeits-Festsollwert Bit 2"
- 8354.23 Bit 0 "Festsollwerte – Drehrichtung positiv"
- 8354.23 Bit 1 "Festsollwerte – Drehrichtung negativ"
- 8354.24 Bit 0 "Rampensatz 2 aktivieren"
- 8365.6 Bit 0 "Fehler-Reset"
- 8365.6 Bit 1 "Externer Fehler – Aktiv"
- 8365.6 Bit 2 "Fehler externer Bremswiderstand"
- 8378.2 Bit 1 "Einfachgeber Pegel – Spur B"
- 8500.4 Bit 1 "FCB 01 Endstufensperre"
- 8500.4 Bit 5 "FCB 05 Drehzahlregelung"
- 8500.4 Bit 6 "FCB 06 Interpolierte Drehzahlregelung"
- 8500.4 Bit 7 "FCB 07 Drehmomentregelung"
- 8500.4 Bit 8 "FCB 08 Interpolierte Drehmomentregelung"
- 8500.4 Bit 9 "FCB 09 Positionsregelung"
- 8500.4 Bit 10 "FCB 10 Interpolierte Positionsregelung"
- 8500.4 Bit 12 "FCB 12 Referenzfahrt"
- 8500.4 Bit 13 "FCB 13 Stopp an Applikationsgrenzen"
- 8500.4 Bit 14 "FCB 14 Notstopp"
- 8500.4 Bit 18 "FCB 18 Rotorlage-Identifikation"
- 8500.4 Bit 19 "FCB 19 Halteregelung"
- 8500.4 Bit 20 "FCB 20 Tippen"

- 8500.4 Bit 21 "FCB 21 Bremsentest"
- 8500.4 Bit 25 "FCB 25 Motorparametermessung"
- 8500.4 Bit 26 "FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen"
- 8501.1 Bit 0 "Bremse/DynaStop® bei Endstufensperre öffnen"
- 8509.5 Bit 0 "FCB 09 Positionsregelung – Vorschubfreigabe"
- 8509.5 Bit 1 "FCB 09 Positionsregelung – Position übernehmen"
- 8509.5 Bit 2 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 0"
- 8509.5 Bit 3 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 1"
- 8509.5 Bit 4 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 2"
- 8512.2 Bit 2 "FCB 12 Referenzfahrt – Referenznocken"
- 8520.11 Bit 0 "FCB 20 Tippen – Positiv"
- 8520.11 Bit 1 "FCB 20 Tippen – Negativ"
- 8520.11 Bit 2 "FCB 20 Tippen – Geschwindigkeitssollwert 2"
- 8526.2 Bit 0 "FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen – Lagegeregelt anhalten"
- 8586.1 Bit 1 "Stand-by-Betrieb über Digitaleingänge aktivieren"
- 8703.6 Bit 0 "SBT aktivieren"

Belegung des Digitaleingangs DI 05 des Grundgeräts

1.1.26 8335 Digitalausgänge Grundgerät

Diese Parameter legen die Belegung der Digitalausgänge des Grundgeräts fest.

8335.1 Aktueller Wert

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= DB 00
- 1= DO 00
- 2= DO 01
- 3= DO 02
- 4= DO 03

Aktueller Wert der Digitalausgänge:

– Bit 0: DB 00

– Bit 1 – Bit 4: DO 00 – DO 03

8335.2 Negationsmaske

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= DB 00

- 1= DO 00
- 2= DO 01
- 3= DO 02
- 4= DO 03

Zeigt, ob die auf den Digitalausgang programmierte Funktion "0-aktiv" ist.

Bit x = 1: Der Digitalausgang DO 0x ist "0-aktiv".

8335.3 Funktionsstatus

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= DB 00
- 1= DO 00
- 2= DO 01
- 3= DO 02
- 4= DO 03

Logischer Status der über den Digitalausgang programmierten Funktion:

– Bit 0: DB 00

– Bit 1 – Bit 4: DO 00 – DO 03

8335.6 Vorhandene Ausgänge

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= DB 00
- 1= DO 00
- 2= DO 01
- 3= DO 02
- 4= DO 03

Zeigt, welche Digitalausgänge tatsächlich auf der Hardware vorhanden sind.

Mit diesem Parameter werden in der aktuellen Hardwarekonfiguration nicht wirksame Parameter ausgeblendet.

8335.10 Funktion DO 00

Werkseinstellung: 8332.1 Bit 0 "Statusbits"

Datentyp: Parameter-Bit-Pointer

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion "
- 8312.8 Bit 1 "Vorwarnung Kühlkörpertemperatur"
- 8312.8 Bit 2 "Vorwarnung elektromechanische Auslastung"

- 8314.1 Bit 0 "HW-Endschalter positiv – Aktiv"
- 8314.1 Bit 1 "HW-Endschalter negativ – Aktiv"
- 8314.1 Bit 4 "SW-Endschalter positiv – Aktiv"
- 8314.1 Bit 5 "SW-Endschalter negativ – Aktiv"
- 8322.1 Bit 0 "Antriebsstrang 1 aktiv"
- 8322.1 Bit 1 "Antriebsstrang 2 aktiv"
- 8323.1 Bit 0 "Meldung "Geschwindigkeitsreferenz" aktiv"
- 8324.1 Bit 0 "Meldung "Geschwindigkeits-Soll-Ist-Vergleich" aktiv"
- 8325.1 Bit 0 "Meldung "Stromreferenz" aktiv"
- 8326.1 Bit 0 "Meldung "Geschwindigkeitsfenster" aktiv"
- 8327.1 Bit 0 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Geschwindigkeit"
- 8327.1 Bit 1 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Beschleunigung"
- 8327.1 Bit 2 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Verzögerung"
- 8327.1 Bit 3 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Ruckzeit"
- 8327.1 Bit 4 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Drehmoment"
- 8327.1 Bit 5 "Sollwertbegrenzung Antriebsstrang – Maximaldrehzahl"
- 8327.1 Bit 6 "Sollwertbegrenzung Antriebsstrang – Maximaldrehmoment"
- 8331.7 Bit 1 "Meldung "In Position" aktiv"
- 8332.1 Bit 0 "Betriebsbereit"
- 8332.1 Bit 1 "Endstufenfreigabe"
- 8332.1 Bit 2 "Sollwerte aktiv"
- 8332.1 Bit 5 "Begrenzung aktiv"
- 8332.1 Bit 6 "Aktiver Antrieb referenziert"
- 8332.1 Bit 7 "Sicherheitskarte "RUN" aktiv"
- 8332.1 Bit 8 "Handbetrieb aktiv"
- 8332.1 Bit 9 "Konfigurationszustand"
- 8332.1 Bit 10 "Netz-Ein"
- 8332.1 Bit 11 "Sicherheitskarte im Steuerungseingriff"
- 8332.1 Bit 13 "Handbetrieb/Vorortbetrieb aktiv"
- 8332.7 Bit 0 "DC-24-V-Stützbetrieb"
- 8332.7 Bit 1 "Interne Versorgung fehlerhaft"
- 8332.7 Bit 2 "STO aktiv"
- 8332.7 Bit 3 "Leistungsteil nicht bereit"
- 8332.7 Bit 5 "Externes Gerät nicht bereit – Aktiv"
- 8332.7 Bit 6 "Data-Flexibility nicht bereit"
- 8332.7 Bit 7 "Gebersystem(e) nicht bereit"
- 8332.7 Bit 8 "Motormanagement nicht bereit"
- 8332.7 Bit 9 "Task-System nicht synchronisiert"
- 8332.7 Bit 11 "Inbetriebnahmezustand"
- 8332.7 Bit 15 "Modulbus nicht bereit"
- 8334.1 Bit 0 "DI 00"
- 8334.1 Bit 1 "DI 01"

- 8334.1 Bit 2 "DI 02"
- 8334.1 Bit 3 "DI 03"
- 8334.1 Bit 4 "DI 04"
- 8334.1 Bit 5 "DI 05"
- 8339.1 Bit 0 "Meldung "Drehoment-Soll-Ist-Vergleich" aktiv"
- 8364.13 Bit 0 "Benutzerdefinierte Stromgrenze erreicht"
- 8364.13 Bit 8 "Benutzerdefinierte Drehmomentgrenze erreicht"
- 8365.7 Bit 0 "Warnung"
- 8365.7 Bit 1 "Fehler"
- 8365.7 Bit 2 "Fehler mit Endstufensperre"
- 8365.7 Bit 3 "Fehlerquittierung mit CPU-Reset"
- 8381.130 Bit 7 "Geber 1 referenziert"
- 8382.130 Bit 7 "Geber 2 referenziert"
- 8439.3 Bit 0 "Motorschutz aktuell – Vorwarnung"
- 8442.55 Bit 0 "Motorschutz 1 – Vorwarnung"
- 8443.55 Bit 0 "Motorschutz 2 – Vorwarnung"
- 8450.1 Bit 0 "Stromgrenze der Ex-Schutzfunktion Kategorie 2 – Aktiv"
- 8500.2 Bit 1 "FCB 01 Endstufensperre – Aktiv"
- 8500.2 Bit 2 "FCB 02 Stopp-Standard – Aktiv"
- 8500.2 Bit 4 "FCB 04 Handbetrieb – Aktiv"
- 8500.2 Bit 5 "FCB 05 Drehzahlregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 6 "FCB 06 Interpolierte Drehzahlregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 7 "FCB 07 Drehmomentregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 8 "FCB 08 Interpolierte Drehmomentregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 9 "FCB 09 Positionsregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 10 "FCB 10 Interpolierte Positionsregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 12 "FCB 12 Referenzfahrt – Aktiv"
- 8500.2 Bit 13 "FCB 13 Stopp an Applikationsgrenzen – Aktiv"
- 8500.2 Bit 14 "FCB 14 Notstopp – Aktiv"
- 8500.2 Bit 18 "FCB 18 Rotorlage-Identifikation – Aktiv"
- 8500.2 Bit 19 "FCB 19 Halteregeleung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 20 "FCB 20 Tippen – Aktiv"
- 8500.2 Bit 21 "FCB 21 Bremsentest – Aktiv"
- 8500.2 Bit 25 "FCB 25 Motorparametermessung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 26 "FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen – Aktiv"
- 8509.10 Bit 2 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 0 – Aktiv"
- 8509.10 Bit 3 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 1 – Aktiv"
- 8509.10 Bit 4 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 2 – Aktiv"
- 8512.2 Bit 2 "FCB 12 Referenzfahrt – Referenznocken"
- 8512.3 Bit 0 "FCB 12 Referenzfahrt – Referenzfahrt beendet"
- 8518.59 Bit 0 "FCB 18 Rotorlage-Identifikation – Rotorlage identifiziert"
- 8521.8 Bit 2 "FCB 21 Bremsentest – Bremse getestet: Nicht OK"

- 8521.8 Bit 3 "FCB 21 Bremsentest – Bremse getestet: OK"
- 8569.1 Bit 1 "Motor steht – Gefiltert"
- 8577.2 Bit 0 "Nockenschaltwerk – Spur 1"
- 8577.2 Bit 1 "Nockenschaltwerk – Spur 2"
- 8577.2 Bit 2 "Nockenschaltwerk – Spur 3"
- 8577.2 Bit 3 "Nockenschaltwerk – Spur 4"
- 8580.1 Bit 0 "DI 10"
- 8580.1 Bit 1 "DI 11"
- 8580.1 Bit 2 "DI 12"
- 8580.1 Bit 3 "DI 13"
- 8703.7 Bit 0 "SBT aktiv"

Belegung des Digitalausgangs DO 00 des Grundgeräts

8335.11 Funktion DO 01

Werkseinstellung: 8332.1 Bit 1 "Statusbits"

Datentyp: Parameter-Bit-Pointer

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion "
- 8312.8 Bit 1 "Vorwarnung Kühlkörpertemperatur"
- 8312.8 Bit 2 "Vorwarnung elektromechanische Auslastung"
- 8314.1 Bit 0 "HW-Endschalter positiv – Aktiv"
- 8314.1 Bit 1 "HW-Endschalter negativ – Aktiv"
- 8314.1 Bit 4 "SW-Endschalter positiv – Aktiv"
- 8314.1 Bit 5 "SW-Endschalter negativ – Aktiv"
- 8322.1 Bit 0 "Antriebsstrang 1 aktiv"
- 8322.1 Bit 1 "Antriebsstrang 2 aktiv"
- 8323.1 Bit 0 "Meldung "Geschwindigkeitsreferenz" aktiv"
- 8324.1 Bit 0 "Meldung "Geschwindigkeits-Soll-Ist-Vergleich" aktiv"
- 8325.1 Bit 0 "Meldung "Stromreferenz" aktiv"
- 8326.1 Bit 0 "Meldung "Geschwindigkeitsfenster" aktiv"
- 8327.1 Bit 0 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Geschwindigkeit"
- 8327.1 Bit 1 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Beschleunigung"
- 8327.1 Bit 2 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Verzögerung"
- 8327.1 Bit 3 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Ruckzeit"
- 8327.1 Bit 4 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Drehmoment"
- 8327.1 Bit 5 "Sollwertbegrenzung Antriebsstrang – Maximaldrehzahl"
- 8327.1 Bit 6 "Sollwertbegrenzung Antriebsstrang – Maximaldrehmoment"
- 8331.7 Bit 1 "Meldung "In Position" aktiv"
- 8332.1 Bit 0 "Betriebsbereit"
- 8332.1 Bit 1 "Endstufenfreigabe"
- 8332.1 Bit 2 "Sollwerte aktiv"

- 8332.1 Bit 5 "Begrenzung aktiv"
- 8332.1 Bit 6 "Aktiver Antrieb referenziert"
- 8332.1 Bit 7 "Sicherheitskarte "RUN" aktiv"
- 8332.1 Bit 8 "Handbetrieb aktiv"
- 8332.1 Bit 9 "Konfigurationszustand"
- 8332.1 Bit 10 "Netz-Ein"
- 8332.1 Bit 11 "Sicherheitskarte im Steuerungseingriff"
- 8332.1 Bit 13 "Handbetrieb/Vorortbetrieb aktiv"
- 8332.7 Bit 0 "DC-24-V-Stützbetrieb"
- 8332.7 Bit 1 "Interne Versorgung fehlerhaft"
- 8332.7 Bit 2 "STO aktiv"
- 8332.7 Bit 3 "Leistungsteil nicht bereit"
- 8332.7 Bit 5 "Externes Gerät nicht bereit – Aktiv"
- 8332.7 Bit 6 "Data-Flexibility nicht bereit"
- 8332.7 Bit 7 "Gebersystem(e) nicht bereit"
- 8332.7 Bit 8 "Motormanagement nicht bereit"
- 8332.7 Bit 9 "Task-System nicht synchronisiert"
- 8332.7 Bit 11 "Inbetriebnahmezustand"
- 8332.7 Bit 15 "Modulbus nicht bereit"
- 8334.1 Bit 0 "DI 00"
- 8334.1 Bit 1 "DI 01"
- 8334.1 Bit 2 "DI 02"
- 8334.1 Bit 3 "DI 03"
- 8334.1 Bit 4 "DI 04"
- 8334.1 Bit 5 "DI 05"
- 8339.1 Bit 0 "Meldung "Drehoment-Soll-Ist-Vergleich" aktiv"
- 8364.13 Bit 0 "Benutzerdefinierte Stromgrenze erreicht"
- 8364.13 Bit 8 "Benutzerdefinierte Drehmomentgrenze erreicht"
- 8365.7 Bit 0 "Warnung"
- 8365.7 Bit 1 "Fehler"
- 8365.7 Bit 2 "Fehler mit Endstufensperre"
- 8365.7 Bit 3 "Fehlerquittierung mit CPU-Reset"
- 8381.130 Bit 7 "Geber 1 referenziert"
- 8382.130 Bit 7 "Geber 2 referenziert"
- 8439.3 Bit 0 "Motorschutz aktuell – Vorwarnung"
- 8442.55 Bit 0 "Motorschutz 1 – Vorwarnung"
- 8443.55 Bit 0 "Motorschutz 2 – Vorwarnung"
- 8450.1 Bit 0 "Stromgrenze der Ex-Schutzfunktion Kategorie 2 – Aktiv"
- 8500.2 Bit 1 "FCB 01 Endstufensperre – Aktiv"
- 8500.2 Bit 2 "FCB 02 Stopp-Standard – Aktiv"
- 8500.2 Bit 4 "FCB 04 Handbetrieb – Aktiv"
- 8500.2 Bit 5 "FCB 05 Drehzahlregelung – Aktiv"

- 8500.2 Bit 6 "FCB 06 Interpolierte Drehzahlregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 7 "FCB 07 Drehmomentregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 8 "FCB 08 Interpolierte Drehmomentregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 9 "FCB 09 Positionsregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 10 "FCB 10 Interpolierte Positionsregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 12 "FCB 12 Referenzfahrt – Aktiv"
- 8500.2 Bit 13 "FCB 13 Stopp an Applikationsgrenzen – Aktiv"
- 8500.2 Bit 14 "FCB 14 Notstopp – Aktiv"
- 8500.2 Bit 18 "FCB 18 Rotorlage-Identifikation – Aktiv"
- 8500.2 Bit 19 "FCB 19 Halteregeleung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 20 "FCB 20 Tippen – Aktiv"
- 8500.2 Bit 21 "FCB 21 Bremsentest – Aktiv"
- 8500.2 Bit 25 "FCB 25 Motorparametermessung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 26 "FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen – Aktiv"
- 8509.10 Bit 2 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 0 – Aktiv"
- 8509.10 Bit 3 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 1 – Aktiv"
- 8509.10 Bit 4 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 2 – Aktiv"
- 8512.2 Bit 2 "FCB 12 Referenzfahrt – Referenznocken"
- 8512.3 Bit 0 "FCB 12 Referenzfahrt – Referenzfahrt beendet"
- 8518.59 Bit 0 "FCB 18 Rotorlage-Identifikation – Rotorlage identifiziert"
- 8521.8 Bit 2 "FCB 21 Bremsentest – Bremse getestet: Nicht OK"
- 8521.8 Bit 3 "FCB 21 Bremsentest – Bremse getestet: OK"
- 8569.1 Bit 1 "Motor steht – Gefiltert"
- 8577.2 Bit 0 "Nockenschaltwerk – Spur 1"
- 8577.2 Bit 1 "Nockenschaltwerk – Spur 2"
- 8577.2 Bit 2 "Nockenschaltwerk – Spur 3"
- 8577.2 Bit 3 "Nockenschaltwerk – Spur 4"
- 8580.1 Bit 0 "DI 10"
- 8580.1 Bit 1 "DI 11"
- 8580.1 Bit 2 "DI 12"
- 8580.1 Bit 3 "DI 13"
- 8703.7 Bit 0 "SBT aktiv"

Belegung des Digitalausgangs DO 01 des Grundgeräts

8335.12 Funktion DO 02

Werkseinstellung: 8365.7 Bit 1 "Statusbits"

Datentyp: Parameter-Bit-Pointer

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion "
- 8312.8 Bit 1 "Vorwarnung Kühlkörpertemperatur"
- 8312.8 Bit 2 "Vorwarnung elektromechanische Auslastung"

- 8314.1 Bit 0 "HW-Endschalter positiv – Aktiv"
- 8314.1 Bit 1 "HW-Endschalter negativ – Aktiv"
- 8314.1 Bit 4 "SW-Endschalter positiv – Aktiv"
- 8314.1 Bit 5 "SW-Endschalter negativ – Aktiv"
- 8322.1 Bit 0 "Antriebsstrang 1 aktiv"
- 8322.1 Bit 1 "Antriebsstrang 2 aktiv"
- 8323.1 Bit 0 "Meldung "Geschwindigkeitsreferenz" aktiv"
- 8324.1 Bit 0 "Meldung "Geschwindigkeits-Soll-Ist-Vergleich" aktiv"
- 8325.1 Bit 0 "Meldung "Stromreferenz" aktiv"
- 8326.1 Bit 0 "Meldung "Geschwindigkeitsfenster" aktiv"
- 8327.1 Bit 0 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Geschwindigkeit"
- 8327.1 Bit 1 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Beschleunigung"
- 8327.1 Bit 2 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Verzögerung"
- 8327.1 Bit 3 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Ruckzeit"
- 8327.1 Bit 4 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Drehmoment"
- 8327.1 Bit 5 "Sollwertbegrenzung Antriebsstrang – Maximaldrehzahl"
- 8327.1 Bit 6 "Sollwertbegrenzung Antriebsstrang – Maximaldrehmoment"
- 8331.7 Bit 1 "Meldung "In Position" aktiv"
- 8332.1 Bit 0 "Betriebsbereit"
- 8332.1 Bit 1 "Endstufenfreigabe"
- 8332.1 Bit 2 "Sollwerte aktiv"
- 8332.1 Bit 5 "Begrenzung aktiv"
- 8332.1 Bit 6 "Aktiver Antrieb referenziert"
- 8332.1 Bit 7 "Sicherheitskarte "RUN" aktiv"
- 8332.1 Bit 8 "Handbetrieb aktiv"
- 8332.1 Bit 9 "Konfigurationszustand"
- 8332.1 Bit 10 "Netz-Ein"
- 8332.1 Bit 11 "Sicherheitskarte im Steuerungseingriff"
- 8332.1 Bit 13 "Handbetrieb/Vorortbetrieb aktiv"
- 8332.7 Bit 0 "DC-24-V-Stützbetrieb"
- 8332.7 Bit 1 "Interne Versorgung fehlerhaft"
- 8332.7 Bit 2 "STO aktiv"
- 8332.7 Bit 3 "Leistungsteil nicht bereit"
- 8332.7 Bit 5 "Externes Gerät nicht bereit – Aktiv"
- 8332.7 Bit 6 "Data-Flexibility nicht bereit"
- 8332.7 Bit 7 "Gebersystem(e) nicht bereit"
- 8332.7 Bit 8 "Motormanagement nicht bereit"
- 8332.7 Bit 9 "Task-System nicht synchronisiert"
- 8332.7 Bit 11 "Inbetriebnahmezustand"
- 8332.7 Bit 15 "Modulbus nicht bereit"
- 8334.1 Bit 0 "DI 00"
- 8334.1 Bit 1 "DI 01"

- 8334.1 Bit 2 "DI 02"
- 8334.1 Bit 3 "DI 03"
- 8334.1 Bit 4 "DI 04"
- 8334.1 Bit 5 "DI 05"
- 8339.1 Bit 0 "Meldung "Drehoment-Soll-Ist-Vergleich" aktiv"
- 8364.13 Bit 0 "Benutzerdefinierte Stromgrenze erreicht"
- 8364.13 Bit 8 "Benutzerdefinierte Drehmomentgrenze erreicht"
- 8365.7 Bit 0 "Warnung"
- 8365.7 Bit 1 "Fehler"
- 8365.7 Bit 2 "Fehler mit Endstufensperre"
- 8365.7 Bit 3 "Fehlerquittierung mit CPU-Reset"
- 8381.130 Bit 7 "Geber 1 referenziert"
- 8382.130 Bit 7 "Geber 2 referenziert"
- 8439.3 Bit 0 "Motorschutz aktuell – Vorwarnung"
- 8442.55 Bit 0 "Motorschutz 1 – Vorwarnung"
- 8443.55 Bit 0 "Motorschutz 2 – Vorwarnung"
- 8450.1 Bit 0 "Stromgrenze der Ex-Schutzfunktion Kategorie 2 – Aktiv"
- 8500.2 Bit 1 "FCB 01 Endstufensperre – Aktiv"
- 8500.2 Bit 2 "FCB 02 Stopp-Standard – Aktiv"
- 8500.2 Bit 4 "FCB 04 Handbetrieb – Aktiv"
- 8500.2 Bit 5 "FCB 05 Drehzahlregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 6 "FCB 06 Interpolierte Drehzahlregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 7 "FCB 07 Drehmomentregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 8 "FCB 08 Interpolierte Drehmomentregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 9 "FCB 09 Positionsregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 10 "FCB 10 Interpolierte Positionsregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 12 "FCB 12 Referenzfahrt – Aktiv"
- 8500.2 Bit 13 "FCB 13 Stopp an Applikationsgrenzen – Aktiv"
- 8500.2 Bit 14 "FCB 14 Notstopp – Aktiv"
- 8500.2 Bit 18 "FCB 18 Rotorlage-Identifikation – Aktiv"
- 8500.2 Bit 19 "FCB 19 Halterege lung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 20 "FCB 20 Tippen – Aktiv"
- 8500.2 Bit 21 "FCB 21 Bremsentest – Aktiv"
- 8500.2 Bit 25 "FCB 25 Motorparametermessung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 26 "FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen – Aktiv"
- 8509.10 Bit 2 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 0 – Aktiv"
- 8509.10 Bit 3 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 1 – Aktiv"
- 8509.10 Bit 4 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 2 – Aktiv"
- 8512.2 Bit 2 "FCB 12 Referenzfahrt – Referenznocken"
- 8512.3 Bit 0 "FCB 12 Referenzfahrt – Referenzfahrt beendet"
- 8518.59 Bit 0 "FCB 18 Rotorlage-Identifikation – Rotorlage identifiziert"
- 8521.8 Bit 2 "FCB 21 Bremsentest – Bremse getestet: Nicht OK"

- 8521.8 Bit 3 "FCB 21 Bremsentest – Bremse getestet: OK"
- 8569.1 Bit 1 "Motor steht – Gefiltert"
- 8577.2 Bit 0 "Nockenschaltwerk – Spur 1"
- 8577.2 Bit 1 "Nockenschaltwerk – Spur 2"
- 8577.2 Bit 2 "Nockenschaltwerk – Spur 3"
- 8577.2 Bit 3 "Nockenschaltwerk – Spur 4"
- 8580.1 Bit 0 "DI 10"
- 8580.1 Bit 1 "DI 11"
- 8580.1 Bit 2 "DI 12"
- 8580.1 Bit 3 "DI 13"
- 8703.7 Bit 0 "SBT aktiv"

Belegung des Digitalausgangs DO 02 des Grundgeräts

8335.13 Funktion DO 03

Werkseinstellung: 8332.7 Bit 2 "Statusbits "Nicht bereit""

Datentyp: Parameter-Bit-Pointer

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion "
- 8312.8 Bit 1 "Vorwarnung Kühlkörpertemperatur"
- 8312.8 Bit 2 "Vorwarnung elektromechanische Auslastung"
- 8314.1 Bit 0 "HW-Endschalter positiv – Aktiv"
- 8314.1 Bit 1 "HW-Endschalter negativ – Aktiv"
- 8314.1 Bit 4 "SW-Endschalter positiv – Aktiv"
- 8314.1 Bit 5 "SW-Endschalter negativ – Aktiv"
- 8322.1 Bit 0 "Antriebsstrang 1 aktiv"
- 8322.1 Bit 1 "Antriebsstrang 2 aktiv"
- 8323.1 Bit 0 "Meldung "Geschwindigkeitsreferenz" aktiv"
- 8324.1 Bit 0 "Meldung "Geschwindigkeits-Soll-Ist-Vergleich" aktiv"
- 8325.1 Bit 0 "Meldung "Stromreferenz" aktiv"
- 8326.1 Bit 0 "Meldung "Geschwindigkeitsfenster" aktiv"
- 8327.1 Bit 0 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Geschwindigkeit"
- 8327.1 Bit 1 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Beschleunigung"
- 8327.1 Bit 2 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Verzögerung"
- 8327.1 Bit 3 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Ruckzeit"
- 8327.1 Bit 4 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Drehmoment"
- 8327.1 Bit 5 "Sollwertbegrenzung Antriebsstrang – Maximaldrehzahl"
- 8327.1 Bit 6 "Sollwertbegrenzung Antriebsstrang – Maximaldrehmoment"
- 8331.7 Bit 1 "Meldung "In Position" aktiv"
- 8332.1 Bit 0 "Betriebsbereit"
- 8332.1 Bit 1 "Endstufenfreigabe"
- 8332.1 Bit 2 "Sollwerte aktiv"

- 8332.1 Bit 5 "Begrenzung aktiv"
- 8332.1 Bit 6 "Aktiver Antrieb referenziert"
- 8332.1 Bit 7 "Sicherheitskarte "RUN" aktiv"
- 8332.1 Bit 8 "Handbetrieb aktiv"
- 8332.1 Bit 9 "Konfigurationszustand"
- 8332.1 Bit 10 "Netz-Ein"
- 8332.1 Bit 11 "Sicherheitskarte im Steuerungseingriff"
- 8332.1 Bit 13 "Handbetrieb/Vorortbetrieb aktiv"
- 8332.7 Bit 0 "DC-24-V-Stützbetrieb"
- 8332.7 Bit 1 "Interne Versorgung fehlerhaft"
- 8332.7 Bit 2 "STO aktiv"
- 8332.7 Bit 3 "Leistungsteil nicht bereit"
- 8332.7 Bit 5 "Externes Gerät nicht bereit – Aktiv"
- 8332.7 Bit 6 "Data-Flexibility nicht bereit"
- 8332.7 Bit 7 "Gebersystem(e) nicht bereit"
- 8332.7 Bit 8 "Motormanagement nicht bereit"
- 8332.7 Bit 9 "Task-System nicht synchronisiert"
- 8332.7 Bit 11 "Inbetriebnahmezustand"
- 8332.7 Bit 15 "Modulbus nicht bereit"
- 8334.1 Bit 0 "DI 00"
- 8334.1 Bit 1 "DI 01"
- 8334.1 Bit 2 "DI 02"
- 8334.1 Bit 3 "DI 03"
- 8334.1 Bit 4 "DI 04"
- 8334.1 Bit 5 "DI 05"
- 8339.1 Bit 0 "Meldung "Drehoment-Soll-Ist-Vergleich" aktiv"
- 8364.13 Bit 0 "Benutzerdefinierte Stromgrenze erreicht"
- 8364.13 Bit 8 "Benutzerdefinierte Drehmomentgrenze erreicht"
- 8365.7 Bit 0 "Warnung"
- 8365.7 Bit 1 "Fehler"
- 8365.7 Bit 2 "Fehler mit Endstufensperre"
- 8365.7 Bit 3 "Fehlerquittierung mit CPU-Reset"
- 8381.130 Bit 7 "Geber 1 referenziert"
- 8382.130 Bit 7 "Geber 2 referenziert"
- 8439.3 Bit 0 "Motorschutz aktuell – Vorwarnung"
- 8442.55 Bit 0 "Motorschutz 1 – Vorwarnung"
- 8443.55 Bit 0 "Motorschutz 2 – Vorwarnung"
- 8450.1 Bit 0 "Stromgrenze der Ex-Schutzfunktion Kategorie 2 – Aktiv"
- 8500.2 Bit 1 "FCB 01 Endstufensperre – Aktiv"
- 8500.2 Bit 2 "FCB 02 Stopp-Standard – Aktiv"
- 8500.2 Bit 4 "FCB 04 Handbetrieb – Aktiv"
- 8500.2 Bit 5 "FCB 05 Drehzahlregelung – Aktiv"

- 8500.2 Bit 6 "FCB 06 Interpolierte Drehzahlregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 7 "FCB 07 Drehmomentregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 8 "FCB 08 Interpolierte Drehmomentregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 9 "FCB 09 Positionsregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 10 "FCB 10 Interpolierte Positionsregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 12 "FCB 12 Referenzfahrt – Aktiv"
- 8500.2 Bit 13 "FCB 13 Stopp an Applikationsgrenzen – Aktiv"
- 8500.2 Bit 14 "FCB 14 Notstopp – Aktiv"
- 8500.2 Bit 18 "FCB 18 Rotorlage-Identifikation – Aktiv"
- 8500.2 Bit 19 "FCB 19 Halteregeleung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 20 "FCB 20 Tippen – Aktiv"
- 8500.2 Bit 21 "FCB 21 Bremsentest – Aktiv"
- 8500.2 Bit 25 "FCB 25 Motorparametermessung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 26 "FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen – Aktiv"
- 8509.10 Bit 2 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 0 – Aktiv"
- 8509.10 Bit 3 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 1 – Aktiv"
- 8509.10 Bit 4 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 2 – Aktiv"
- 8512.2 Bit 2 "FCB 12 Referenzfahrt – Referenznocken"
- 8512.3 Bit 0 "FCB 12 Referenzfahrt – Referenzfahrt beendet"
- 8518.59 Bit 0 "FCB 18 Rotorlage-Identifikation – Rotorlage identifiziert"
- 8521.8 Bit 2 "FCB 21 Bremsentest – Bremse getestet: Nicht OK"
- 8521.8 Bit 3 "FCB 21 Bremsentest – Bremse getestet: OK"
- 8569.1 Bit 1 "Motor steht – Gefiltert"
- 8577.2 Bit 0 "Nockenschaltwerk – Spur 1"
- 8577.2 Bit 1 "Nockenschaltwerk – Spur 2"
- 8577.2 Bit 2 "Nockenschaltwerk – Spur 3"
- 8577.2 Bit 3 "Nockenschaltwerk – Spur 4"
- 8580.1 Bit 0 "DI 10"
- 8580.1 Bit 1 "DI 11"
- 8580.1 Bit 2 "DI 12"
- 8580.1 Bit 3 "DI 13"
- 8703.7 Bit 0 "SBT aktiv"

Belegung des Digitalausgangs DO 03 des Grundgeräts

1.1.27 8336 Endstufenüberwachung

Parameter der Endstufenüberwachung

8336.1 Vorwarnschwelle – Kühlkörperauslastung

Werkseinstellung: 95000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 100000

Hier kann eingestellt werden, bei welchem Wert der Kühlkörperauslastung das Gerät eine Vorwarnung auslösen soll.

8336.2 Vorwarnschwelle – Elektromechanische Auslastung

Werkseinstellung: 95000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 100000

Hier kann eingestellt werden, bei welchem Wert der elektromagnetischen Auslastung das Gerät eine Vorwarnung auslösen soll.

1.1.28 8339 Meldung "Drehmoment-Soll-Ist-Vergleich"

Meldung "Drehmoment-Soll-Ist-Vergleich"

8339.1 Meldung aktiv

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Meldung aktiv

Die Meldung erscheint, wenn die Ist-drehzahl gleich oder ungleich der Soll-drehzahl ist.

8339.3 Halbe Fensterbreite AS1

Werkseinstellung: 100

Einheit: 1E-01 % Motor-Nenn-drehmoment

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 10 Bis 500

Hysteresis um den Drehmoment-Sollwert von FCB07 im Antriebsstrang 1

8339.4 Verzögerungszeit AS1

Werkseinstellung: 1000

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 100

Wertebereich: 0 Bis 9000

Verzögerungszeit für den Soll- und Istwertvergleich im Antriebsstrang 1. Damit die Meldung gesetzt wird, muss die Bedingung für die Meldung mindestens für diese Zeit erfüllt sein.

8339.5 Polarität AS1

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Meldung bei Istwert <> Sollwert
- **1= Meldung bei Istwert = Sollwert**

Legt fest, wann die Meldung im Antriebsstrang 1 gesetzt wird.

8339.13 Halbe Fensterbreite AS2

Werkseinstellung: 100

Einheit: 1E-01 % Motor-Nenndrehmoment

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 10 Bis 500

Hysterese um den Drehmoment-Sollwert von FCB07 im Antriebsstrang 2

8339.14 Verzögerungszeit AS2

Werkseinstellung: 1000

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 100

Wertebereich: 0 Bis 9000

Verzögerungszeit für den Soll- und Istwertvergleich im Antriebsstrang 2. Damit die Meldung gesetzt wird, muss die Bedingung für die Meldung mindestens für diese Zeit erfüllt sein.

8339.15 Polarität AS2

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Meldung bei Istwert <> Sollwert
- **1= Meldung bei Istwert = Sollwert**

Legt fest, wann die Meldung im Antriebsstrang 2 gesetzt wird.

1.1.29 8340 Fehlerspeicher

Fehlerspeicher

8340.1 Fehlerspeicher löschen

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Löscht den Fehlerspeicher und setzt ihn automatisch auf "Nein" zurück.

8340.10 Anwenderparameter 1 – Belegung

Werkseinstellung: 8373.1 Aktueller Wert

Datentyp: Parameter-Pointer

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0.0 Keine Funktion
- 8370.1 Statuswort 1
- 8373.1 Steuerwort 1

Der Anwender kann festlegen, welchen Geräteparameter er zusätzlich im Fehlerfall mitprotokollieren möchte. Dieser Parameter erscheint anschließend im Fehlerspeicher.

8340.11 Anwenderparameter 2 – Belegung

Werkseinstellung: 8370.1 Aktueller Wert

Datentyp: Parameter-Pointer

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0.0 Keine Funktion
- 8370.1 Statuswort 1
- 8373.1 Steuerwort 1

Der Anwender kann festlegen, welchen Geräteparameter er zusätzlich im Fehlerfall mitprotokollieren möchte. Dieser Parameter erscheint anschließend im Fehlerspeicher.

8340.20 Uhrzeit

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Uhrzeit für die Aufzeichnung der Fehler

1.1.30 8341 Fehlerspeicher T0

Fehlerspeicher T0 = Zuletzt aufgetretener Fehler

8341.1 Fehlercode

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Nummer des aufgetretenen Fehlers. Der Fehlercode ist folgendermaßen aufgebaut:

- Bit 8 – 15: Hauptfehler
- Bit 0 – 7: Subfehler

8341.2 Interner Fehlercode

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Wenn Sie zu diesem Parameter Informationen benötigen, wenden Sie sich an den Service von SEW-EURODRIVE.

8341.3 Fehlercode Subkomponente

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Nummer des aufgetretenen Subkomponentenfehlers

8341.4 Fehlerzeitpunkt

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Wenn keine Systemzeit gesetzt wird, entspricht dieser Parameter der abgelaufenen Zeit in Sekunden zwischen letztem Gerätestart und Fehlerauftritt.

Wenn beim Hochfahren eine Systemzeit durch einen Master gesetzt wird, entspricht dieser Parameter der Zeit in Sekunden bezogen auf den 01.01.2000 (EtherCAT®/SBusPLUS-Zeit).

8341.5 Einschaltstunden

Werkseinstellung: 0

Einheit: min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Anzahl der Einschaltstunden zum Fehlerzeitpunkt

8341.6 Freigabezeit

Werkseinstellung: 0

Einheit: min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Anzahl der Freigabestunden zum Fehlerzeitpunkt

8341.7 Gerätestatus

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Betriebsbereit
 - 1= Endstufenfreigabe
 - 2= Sollwerte aktiv
 - 3= Antriebsstrang 1 aktiv
 - 4= Antriebsstrang 2 aktiv
 - 5= Begrenzung aktiv
 - 6= Aktiver Antrieb referenziert
 - 7= Sicherheitskarte "RUN" aktiv
 - 8= Handbetrieb aktiv
 - 9= Konfigurationszustand
 - 10= Netz-Ein
 - 11= Sicherheitskarte im Steuerungseingriff
- Bitcodierter Gerätezustand zum Fehlerzeitpunkt

8341.8 Achsenstatus

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nicht bereit – Endstufe gesperrt**
- 1= Bereit – Endstufe gesperrt
- 2= Bereit – Endstufe freigegeben

Achsenzustand zum Fehlerzeitpunkt

8341.9 FCB

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= FCB 00 Standard (-> FCB 02)**
- 1= FCB 01 Endstufensperre
- 2= FCB 02 Stopp-Standard
- 3= FCB 03 Profile velocity mode (pv)
- 4= FCB 04 Handbetrieb
- 5= FCB 05 Drehzahlregelung
- 6= FCB 06 Interpolierte Drehzahlregelung
- 7= FCB 07 Drehmomentregelung
- 8= FCB 08 Interpolierte Drehmomentregelung
- 9= FCB 09 Positionsregelung
- 10= FCB 10 Interpolierte Positionsregelung
- 11= FCB 11 Homing mode (hm)
- 12= FCB 12 Referenzfahrt
- 13= FCB 13 Stopp an Applikationsgrenzen
- 14= FCB 14 Notstopp
- 15= FCB 15 Cyclic synchronous velocity mode (csv)
- 16= FCB 16 Cyclic synchronous position mode (csp)
- 17= FCB 17 Cyclic synchronous torque mode (cst)
- 18= FCB 18 Rotorlage-Identifikation
- 19= FCB 19 Halteregelung
- 20= FCB 20 Tippen
- 21= FCB 21 Bremsentest
- 22= FCB 22 Endstufentest
- 23= FCB 23 Bremsentest Sicherheitskarte
- 24= FCB 24 Profile position mode (pp)
- 25= FCB 25 Motorparametermessung
- 26= FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen

Aktiver FCB zum Fehlerzeitpunkt

8341.10 Digitaleingänge Grundgerät – Phys. Pegel

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= DI 00
- 1= DI 01
- 2= DI 02
- 3= DI 03
- 4= DI 04
- 5= DI 05

Zustand der Digitaleingänge des Grundgeräts zum Fehlerzeitpunkt

8341.11 Digitalausgänge Grundgerät – Phys. Pegel

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= DB 00
- 1= DO 00
- 2= DO 01
- 3= DO 02
- 4= DO 03

Zustand der Digitalausgänge des Grundgeräts zum Fehlerzeitpunkt

8341.12 Istposition in Systemeinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Istposition der Achse zum Fehlerzeitpunkt in Systemeinheiten

8341.13 Istgeschwindigkeit in Systemeinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Drehzahl der Achse zum Fehlerzeitpunkt in Systemeinheiten

8341.14 Istfrequenz

Werkseinstellung: 0

Einheit: mHz

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Ausgangsfrequenz des Umrichters zum Fehlerzeitpunkt

8341.15 Istdrehmoment

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-01 % Motor-Nenndrehmoment

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Drehmoment des Motors zum Fehlerzeitpunkt

8341.16 Ausgangsspannung

Werkseinstellung: 0

Einheit: mV

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Ausgangsspannung des Umrichters zum Fehlerzeitpunkt

8341.17 Zwischenkreisspannung

Werkseinstellung: 0

Einheit: mV

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Zwischenkreisspannung des Umrichters zum Fehlerzeitpunkt

8341.18 Relativer Scheinstrom

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Ausgangsscheinstrom des Umrichters zum Fehlerzeitpunkt

8341.19 Drehmomentbildender Strom

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Drehmomentbildender Strom des Umrichters zum Fehlerzeitpunkt

8341.20 Antriebsstrang

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2

Aktiver Antriebsstrang zum Fehlerzeitpunkt

8341.21 Interner Fehlercode Subkomponente

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Wenn Sie zu diesem Parameter Informationen benötigen, wenden Sie sich an den Service von SEW-EURODRIVE.

8341.32 Motorauslastung KTY

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Thermische Auslastung des Motors zum Fehlerzeitpunkt.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- 0 %: Ermittelte Temperatur unter 40 °C.
- 100 %: Abschalttemperatur erreicht.

8341.33 Motortemperatur KTY

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-2 °C

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Motortemperatur zum Fehlerzeitpunkt

8341.34 Geräteauslastung

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Geräteauslastung zum Fehlerzeitpunkt

8341.35 Kühlkörperauslastung

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Kühlkörperauslastung zum Fehlerzeitpunkt

8341.36 Kühlkörpertemperatur

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-2 °C

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Kühlkörpertemperatur zum Fehlerzeitpunkt

8341.37 Dynamische Auslastung – Chiphub

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Dynamischer Chiphub zum Fehlerzeitpunkt

8341.38 Dynamische Auslastung – Chip absolut

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Relativer dynamischer Chiphub zum Fehlerzeitpunkt

8341.39 Elektromechanische Auslastung

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Elektromechanische Auslastung zum Fehlerzeitpunkt

8341.50 Digitaleingänge E/A-Karte – Phys. Pegel

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= DI 10
- 1= DI 11
- 2= DI 12
- 3= DI 13
- 4= DI 14
- 5= DI 15
- 6= DI 16

Zustand der Digitaleingänge der E/A-Karte zum Fehlerzeitpunkt

8341.51 Digitalausgänge E/A-Karte – Phys. Pegel

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= DO 10
- 1= DO 11

- 2= DO 12
- 3= DO 13

Zustand der Digitalausgänge der E/A-Karte zum Fehlerzeitpunkt

8341.52 Einschaltstunden intern

Werkseinstellung: 0

Einheit: min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Anzahl der internen Einschaltstunden zum Fehlerzeitpunkt. Diese Einschaltstunden sind nicht rücksetzbar.

8341.100 Anwenderparameter 1 – Belegung

Werkseinstellung: 0.0 Keine Funktion

Datentyp: Parameter-Pointer

Datenlänge: 1

Wertebereich: 0.0 Keine Funktion

Indexnummer des zum Mitprotokollieren gewählten Anwenderparameters 1 zum Fehlerzeitpunkt

8341.101 Anwenderparameter 1 – Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Wert des zum Mitprotokollieren gewählten Anwenderparameters 1 zum Fehlerzeitpunkt

8341.102 Anwenderparameter 2 – Belegung

Werkseinstellung: 0.0 Keine Funktion

Datentyp: Parameter-Pointer

Datenlänge: 1

Wertebereich: 0.0 Keine Funktion

Indexnummer des zum Mitprotokollieren gewählten Anwenderparameters 2 zum Fehlerzeitpunkt

8341.103 Anwenderparameter 2 – Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Wert des zum Mitprotokollieren gewählten Anwenderparameters 2 zum Fehlerzeitpunkt

1.1.31 8342 Fehlerspeicher T1

Fehlerspeicher T1

8342.1 Fehlercode

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Nummer des aufgetretenen Fehlers. Der Fehlercode ist folgendermaßen aufgebaut:

- Bit 8 – 15: Hauptfehler
- Bit 0 – 7: Subfehler

8342.2 Interner Fehlercode

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Wenn Sie zu diesem Parameter Informationen benötigen, wenden Sie sich an den Service von SEW-EURODRIVE.

8342.3 Fehlercode Subkomponente

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Nummer des aufgetretenen Subkomponentenfehlers

8342.4 Fehlerzeitpunkt

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Wenn keine Systemzeit gesetzt wird, entspricht dieser Parameter der abgelaufenen Zeit in Sekunden zwischen letztem Gerätestart und Fehlerauftritt.

Wenn beim Hochfahren eine Systemzeit durch einen Master gesetzt wird, entspricht dieser Parameter der Zeit in Sekunden bezogen auf den 01.01.2000 (EtherCAT®/SBusPLUS-Zeit).

8342.5 Einschaltstunden

Werkseinstellung: 0

Einheit: min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Anzahl der Einschaltstunden zum Fehlerzeitpunkt

8342.6 Freigabezeit

Werkseinstellung: 0

Einheit: min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Anzahl der Freigabestunden zum Fehlerzeitpunkt

8342.7 Gerätestatus

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Betriebsbereit
- 1= Endstufenfreigabe
- 2= Sollwerte aktiv
- 3= Antriebsstrang 1 aktiv
- 4= Antriebsstrang 2 aktiv
- 5= Begrenzung aktiv
- 6= Aktiver Antrieb referenziert
- 7= Sicherheitskarte "RUN" aktiv
- 8= Handbetrieb aktiv
- 9= Konfigurationszustand

- 10= Netz-Ein
 - 11= Sicherheitskarte im Steuerungseingriff
- Bitcodierter Gerätezustand zum Fehlerzeitpunkt

8342.8 Achsenstatus

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nicht bereit – Endstufe gesperrt**
- 1= Bereit – Endstufe gesperrt
- 2= Bereit – Endstufe freigegeben

Achsenzustand zum Fehlerzeitpunkt

8342.9 FCB

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= FCB 00 Standard (-> FCB 02)**
- 1= FCB 01 Endstufensperre
- 2= FCB 02 Stopp-Standard
- 3= FCB 03 Profile velocity mode (pv)
- 4= FCB 04 Handbetrieb
- 5= FCB 05 Drehzahlregelung
- 6= FCB 06 Interpolierte Drehzahlregelung
- 7= FCB 07 Drehmomentregelung
- 8= FCB 08 Interpolierte Drehmomentregelung
- 9= FCB 09 Positionsregelung
- 10= FCB 10 Interpolierte Positionsregelung
- 11= FCB 11 Homing mode (hm)
- 12= FCB 12 Referenzfahrt
- 13= FCB 13 Stopp an Applikationsgrenzen
- 14= FCB 14 Notstopp
- 16= FCB 16 Cyclic synchronous position mode (csp)
- 17= FCB 17 Cyclic synchronous torque mode (cst)
- 18= FCB 18 Rotorlage-Identifikation
- 19= FCB 19 Halteregelung
- 20= FCB 20 Tippen
- 21= FCB 21 Bremsentest
- 22= FCB 22 Endstufentest
- 23= FCB 23 Bremsentest Sicherheitskarte

- 24= FCB 24 Profile position mode (pp)
- 25= FCB 25 Motorparametermessung
- 26= FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen

Aktiver FCB zum Fehlerzeitpunkt

8342.10 Digitaleingänge Grundgerät – Phys. Pegel

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= DI 00
- 1= DI 01
- 2= DI 02
- 3= DI 03
- 4= DI 04
- 5= DI 05

Zustand der Digitaleingänge des Grundgeräts zum Fehlerzeitpunkt

8342.11 Digitalausgänge Grundgerät – Phys. Pegel

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= DB 00
- 1= DO 00
- 2= DO 01
- 3= DO 02
- 4= DO 03

Zustand der Digitalausgänge des Grundgeräts zum Fehlerzeitpunkt

8342.12 Istposition in Systemeinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Istposition der Achse zum Fehlerzeitpunkt in Systemeinheiten

8342.13 Istgeschwindigkeit in Systemeinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Drehzahl der Achse zum Fehlerzeitpunkt in Systemeinheiten

8342.14 Istfrequenz

Werkseinstellung: 0

Einheit: mHz

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Ausgangsfrequenz des Umrichters zum Fehlerzeitpunkt

8342.15 Istdrehmoment

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-01 % Motor-Nenndrehmoment

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Drehmoment des Motors zum Fehlerzeitpunkt

8342.16 Ausgangsspannung

Werkseinstellung: 0

Einheit: mV

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Ausgangsspannung des Umrichters zum Fehlerzeitpunkt

8342.17 Zwischenkreisspannung

Werkseinstellung: 0

Einheit: mV

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Zwischenkreisspannung des Umrichters zum Fehlerzeitpunkt

8342.18 Relativer Scheinstrom

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Ausgangsscheinstrom des Umrichters zum Fehlerzeitpunkt

8342.19 Drehmomentbildender Strom

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Drehmomentbildender Strom des Umrichters zum Fehlerzeitpunkt

8342.20 Antriebsstrang

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2

Aktiver Antriebsstrang zum Fehlerzeitpunkt

8342.21 Interner Fehlercode Subkomponente

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Wenn Sie zu diesem Parameter Informationen benötigen, wenden Sie sich an den Service von SEW-EURODRIVE.

8342.32 Motorauslastung KTY

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Thermische Auslastung des Motors zum Fehlerzeitpunkt.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- 0 %: Ermittelte Temperatur unter 40 °C.
- 100 %: Abschalttemperatur erreicht.

8342.33 Motortemperatur KTY

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-2 °C

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Motortemperatur zum Fehlerzeitpunkt

8342.34 Geräteauslastung

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Geräteauslastung zum Fehlerzeitpunkt

8342.35 Kühlkörperauslastung

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Kühlkörperauslastung zum Fehlerzeitpunkt

8342.36 Kühlkörpertemperatur

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-2 °C

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Kühlkörpertemperatur zum Fehlerzeitpunkt

8342.37 Dynamische Auslastung – Chiphub

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Uint32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Dynamischer Chiphub zum Fehlerzeitpunkt

8342.38 Dynamische Auslastung – Chip absolut

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1E-03 %
Datentyp: Uint32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Relativer dynamischer Chiphub zum Fehlerzeitpunkt

8342.39 Elektromechanische Auslastung

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1E-03 %
Datentyp: Uint32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Elektromechanische Auslastung zum Fehlerzeitpunkt

8342.50 Digitaleingänge E/A-Karte – Phy. Pegel

Werkseinstellung:
Datentyp: Bitfeld
Datenlänge: 1
Wertebereich:

- 0= DI 10
- 1= DI 11
- 2= DI 12
- 3= DI 13
- 4= DI 14
- 5= DI 15
- 6= DI 16

Zustand der Digitaleingänge der E/A-Karte zum Fehlerzeitpunkt

8342.51 Digitalausgänge E/A-Karte – Phys. Pegel

Werkseinstellung:
Datentyp: Bitfeld
Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= DO 10
- 1= DO 11
- 2= DO 12
- 3= DO 13

Zustand der Digitalausgänge der E/A-Karte zum Fehlerzeitpunkt

8342.52 Einschaltstunden intern

Werkseinstellung: 0

Einheit: min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Anzahl der internen Einschaltstunden zum Fehlerzeitpunkt. Diese Einschaltstunden sind nicht rücksetzbar.

8342.100 Anwenderparameter 1 – Belegung

Werkseinstellung: 0.0 Keine Funktion

Datentyp: Parameter-Pointer

Datenlänge: 1

Wertebereich: 0.0 Keine Funktion

Indexnummer des zum Mitprotokollieren gewählten Anwenderparameters 1 zum Fehlerzeitpunkt

8342.101 Anwenderparameter 1 – Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Wert des zum Mitprotokollieren gewählten Anwenderparameters 1 zum Fehlerzeitpunkt

8342.102 Anwenderparameter 2 – Belegung

Werkseinstellung: 0.0 Keine Funktion

Datentyp: Parameter-Pointer

Datenlänge: 1

Wertebereich: 0.0 Keine Funktion

Indexnummer des zum Mitprotokollieren gewählten Anwenderparameters 2 zum Fehlerzeitpunkt

8342.103 Anwenderparameter 2 – Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Wert des zum Mitprotokollieren gewählten Anwenderparameters 2 zum Fehlerzeitpunkt

1.1.32 8343 Fehlerspeicher T2

Fehlerspeicher T2

8343.1 Fehlercode

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Nummer des aufgetretenen Fehlers. Der Fehlercode ist folgendermaßen aufgebaut:

- Bit 8 – 15: Hauptfehler
- Bit 0 – 7: Subfehler

8343.2 Interner Fehlercode

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Wenn Sie zu diesem Parameter Informationen benötigen, wenden Sie sich an den Service von SEW-EURODRIVE.

8343.3 Fehlercode Subkomponente

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Nummer des aufgetretenen Subkomponentenfehlers

8343.4 Fehlerzeitpunkt

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Wenn keine Systemzeit gesetzt wird, entspricht dieser Parameter der abgelaufenen Zeit in Sekunden zwischen letztem Gerätestart und Fehlerauftritt.

Wenn beim Hochfahren eine Systemzeit durch einen Master gesetzt wird, entspricht dieser Parameter der Zeit in Sekunden bezogen auf den 01.01.2000 (EtherCAT®/SBusPLUS-Zeit).

8343.5 Einschaltstunden

Werkseinstellung: 0

Einheit: min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Anzahl der Einschaltstunden zum Fehlerzeitpunkt

8343.6 Freigabezeit

Werkseinstellung: 0

Einheit: min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Anzahl der Freigabestunden zum Fehlerzeitpunkt

8343.7 Gerätestatus

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Betriebsbereit
- 1= Endstufenfreigabe
- 2= Sollwerte aktiv
- 3= Antriebsstrang 1 aktiv
- 4= Antriebsstrang 2 aktiv
- 5= Begrenzung aktiv
- 6= Aktiver Antrieb referenziert

- 7= Sicherheitskarte "RUN" aktiv
 - 8= Handbetrieb aktiv
 - 9= Konfigurationszustand
 - 10= Netz-Ein
 - 11= Sicherheitskarte im Steuerungseingriff
- Bitcodierter Gerätezustand zum Fehlerzeitpunkt

8343.8 Achsenstatus

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nicht bereit – Endstufe gesperrt**
- 1= Bereit – Endstufe gesperrt
- 2= Bereit – Endstufe freigegeben

Achsenzustand zum Fehlerzeitpunkt

8343.9 FCB

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= FCB 00 Standard (-> FCB 02)**
- 1= FCB 01 Endstufensperre
- 2= FCB 02 Stopp-Standard
- 3= FCB 03 Profile velocity mode (pv)
- 4= FCB 04 Handbetrieb
- 5= FCB 05 Drehzahlregelung
- 6= FCB 06 Interpolierte Drehzahlregelung
- 7= FCB 07 Drehmomentregelung
- 8= FCB 08 Interpolierte Drehmomentregelung
- 9= FCB 09 Positionsregelung
- 10= FCB 10 Interpolierte Positionsregelung
- 11= FCB 11 Homing mode (hm)
- 12= FCB 12 Referenzfahrt
- 13= FCB 13 Stopp an Applikationsgrenzen
- 14= FCB 14 Notstopp
- 15= FCB 15 Cyclic synchronous velocity mode (csv)
- 16= FCB 16 Cyclic synchronous position mode (csp)
- 17= FCB 17 Cyclic synchronous torque mode (cst)
- 18= FCB 18 Rotorlage-Identifikation
- 19= FCB 19 Halteregelung

- 20= FCB 20 Tippen
- 21= FCB 21 Bremsentest
- 22= FCB 22 Endstufentest
- 23= FCB 23 Bremsentest Sicherheitskarte
- 24= FCB 24 Profile position mode (pp)
- 25= FCB 25 Motorparametermessung
- 26= FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen

Aktiver FCB zum Fehlerzeitpunkt

8343.10 Digitaleingänge Grundgerät – Phys. Pegel

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= DI 00
- 1= DI 01
- 2= DI 02
- 3= DI 03
- 4= DI 04
- 5= DI 05

Zustand der Digitaleingänge des Grundgeräts zum Fehlerzeitpunkt

8343.11 Digitalausgänge Grundgerät – Phys. Pegel

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= DB 00
- 1= DO 00
- 2= DO 01
- 3= DO 02
- 4= DO 03

Zustand der Digitalausgänge des Grundgeräts zum Fehlerzeitpunkt

8343.12 Istposition in Systemeinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Istposition der Achse zum Fehlerzeitpunkt in Systemeinheiten

8343.13 Istgeschwindigkeit in Systemeinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Drehzahl der Achse zum Fehlerzeitpunkt in Systemeinheiten

8343.14 Istfrequenz

Werkseinstellung: 0

Einheit: mHz

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Ausgangsfrequenz des Umrichters zum Fehlerzeitpunkt

8343.15 Istdrehmoment

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-01 % Motor-Nenndrehmoment

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Drehmoment des Motors zum Fehlerzeitpunkt

8343.16 Ausgangsspannung

Werkseinstellung: 0

Einheit: mV

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Ausgangsspannung des Umrichters zum Fehlerzeitpunkt

8343.17 Zwischenkreisspannung

Werkseinstellung: 0

Einheit: mV

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Zwischenkreisspannung des Umrichters zum Fehlerzeitpunkt

8343.18 Relativer Scheinstrom

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Ausgangsscheinstrom des Umrichters zum Fehlerzeitpunkt

8343.19 Drehmomentbildender Strom

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Drehmomentbildender Strom des Umrichters zum Fehlerzeitpunkt

8343.20 Antriebsstrang

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2

Aktiver Antriebsstrang zum Fehlerzeitpunkt

8343.21 Interner Fehlercode Subkomponente

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: UInt32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Wenn Sie zu diesem Parameter Informationen benötigen, wenden Sie sich an den Service von SEW-EURODRIVE.

8343.32 Motorauslastung KTY

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 2147483647
Thermische Auslastung des Motors zum Fehlerzeitpunkt.
Folgende Einstellungen sind möglich:
– 0 %: Ermittelte Temperatur unter 40 °C.
– 100 %: Abschalttemperatur erreicht.

8343.33 Motortemperatur KTY

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1E-2 °C
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647
Motortemperatur zum Fehlerzeitpunkt

8343.34 Geräteauslastung

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1E-03 %
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 2147483647
Geräteauslastung zum Fehlerzeitpunkt

8343.35 Kühlkörperauslastung

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1E-03 %
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 2147483647
Kühlkörperauslastung zum Fehlerzeitpunkt

8343.36 Kühlkörpertemperatur

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1E-2 °C
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Kühlkörpertemperatur zum Fehlerzeitpunkt

8343.37 Dynamische Auslastung – Chiphub

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Dynamischer Chiphub zum Fehlerzeitpunkt

8343.38 Dynamische Auslastung – Chip absolut

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Relativer dynamischer Chiphub zum Fehlerzeitpunkt

8343.39 Elektromechanische Auslastung

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Elektromechanische Auslastung zum Fehlerzeitpunkt

8343.50 Digitaleingänge E/A-Karte – Phys. Pegel

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= DI 10
- 1= DI 11
- 2= DI 12
- 3= DI 13
- 4= DI 14
- 5= DI 15
- 6= DI 16

Zustand der Digitaleingänge der E/A-Karte zum Fehlerzeitpunkt

8343.51 Digitalausgänge E/A-Karte – Phys. Pegel

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= DO 10
- 1= DO 11
- 2= DO 12
- 3= DO 13

Zustand der Digitalausgänge der E/A-Karte zum Fehlerzeitpunkt

8343.52 Einschaltstunden intern

Werkseinstellung: 0

Einheit: min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Anzahl der internen Einschaltstunden zum Fehlerzeitpunkt. Diese Einschaltstunden sind nicht rücksetzbar.

8343.100 Anwenderparameter 1 – Belegung

Werkseinstellung: 0.0 Keine Funktion

Datentyp: Parameter-Pointer

Datenlänge: 1

Wertebereich: 0.0 Keine Funktion

Indexnummer des zum Mitprotokollieren gewählten Anwenderparameters 1 zum Fehlerzeitpunkt

8343.101 Anwenderparameter 1 – Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Wert des zum Mitprotokollieren gewählten Anwenderparameters 1 zum Fehlerzeitpunkt

8343.102 Anwenderparameter 2 – Belegung

Werkseinstellung: 0.0 Keine Funktion

Datentyp: Parameter-Pointer

Datenlänge: 1

Wertebereich: 0.0 Keine Funktion

Indexnummer des zum Mitprotokollieren gewählten Anwenderparameters 2 zum Fehlerzeitpunkt

8343.103 Anwenderparameter 2 – Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Wert des zum Mitprotokollieren gewählten Anwenderparameters 2 zum Fehlerzeitpunkt

1.1.33 8344 Fehlerspeicher T3

Fehlerspeicher T3

8344.1 Fehlercode

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Nummer des aufgetretenen Fehlers. Der Fehlercode ist folgendermaßen aufgebaut:

- Bit 8 – 15: Hauptfehler
- Bit 0 – 7: Subfehler

8344.2 Interner Fehlercode

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Wenn Sie zu diesem Parameter Informationen benötigen, wenden Sie sich an den Service von SEW-EURODRIVE.

8344.3 Fehlercode Subkomponente

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Nummer des aufgetretenen Subkomponentenfehlers

8344.4 Fehlerzeitpunkt

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Wenn keine Systemzeit gesetzt wird, entspricht dieser Parameter der abgelaufenen Zeit in Sekunden zwischen letztem Gerätestart und Fehlerauftritt.
Wenn beim Hochfahren eine Systemzeit durch einen Master gesetzt wird, entspricht dieser Parameter der Zeit in Sekunden bezogen auf den 01.01.2000 (EtherCAT®/SBusPLUS-Zeit).

8344.5 Einschaltstunden

Werkseinstellung: 0
Einheit: min
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 2147483647
Anzahl der Einschaltstunden zum Fehlerzeitpunkt

8344.6 Freigabezeit

Werkseinstellung: 0
Einheit: min
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 2147483647
Anzahl der Freigabestunden zum Fehlerzeitpunkt

8344.7 Gerätestatus

Werkseinstellung:
Datentyp: Bitfeld
Datenlänge: 1
Wertebereich:

- 0= Betriebsbereit
- 1= Endstufenfreigabe
- 2= Sollwerte aktiv

- 3= Antriebsstrang 1 aktiv
 - 4= Antriebsstrang 2 aktiv
 - 5= Begrenzung aktiv
 - 6= Aktiver Antrieb referenziert
 - 7= Sicherheitskarte "RUN" aktiv
 - 8= Handbetrieb aktiv
 - 9= Konfigurationszustand
 - 10= Netz-Ein
 - 11= Sicherheitskarte im Steuerungseingriff
- Bitcodierter Gerätezustand zum Fehlerzeitpunkt

8344.8 Achsenstatus

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nicht bereit – Endstufe gesperrt**
- 1= Bereit – Endstufe gesperrt
- 2= Bereit – Endstufe freigegeben

Achsenzustand zum Fehlerzeitpunkt

8344.9 FCB

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= FCB 00 Standard (-> FCB 02)**
- 1= FCB 01 Endstufensperre
- 2= FCB 02 Stopp-Standard
- 3= FCB 03 Profile velocity mode (pv)
- 4= FCB 04 Handbetrieb
- 5= FCB 05 Drehzahlregelung
- 6= FCB 06 Interpolierte Drehzahlregelung
- 7= FCB 07 Drehmomentregelung
- 8= FCB 08 Interpolierte Drehmomentregelung
- 9= FCB 09 Positionsregelung
- 10= FCB 10 Interpolierte Positionsregelung
- 11= FCB 11 Homing mode (hm)
- 12= FCB 12 Referenzfahrt
- 13= FCB 13 Stopp an Applikationsgrenzen
- 14= FCB 14 Notstopp
- 15= FCB 15 Cyclic synchronous velocity mode (csv)

- 16= FCB 16 Cyclic synchronous position mode (csp)
 - 17= FCB 17 Cyclic synchronous torque mode (cst)
 - 18= FCB 18 Rotorlage-Identifikation
 - 19= FCB 19 Halteregeleung
 - 20= FCB 20 Tippen
 - 21= FCB 21 Bremsentest
 - 22= FCB 22 Endstufentest
 - 23= FCB 23 Bremsentest Sicherheitskarte
 - 24= FCB 24 Profile position mode (pp)
 - 25= FCB 25 Motorparametermessung
 - 26= FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen
- Aktiver FCB zum Fehlerzeitpunkt

8344.10 Digitaleingänge Grundgerät – Phys. Pegel

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= DI 00
- 1= DI 01
- 2= DI 02
- 3= DI 03
- 4= DI 04
- 5= DI 05

Zustand der Digitaleingänge des Grundgeräts zum Fehlerzeitpunkt

8344.11 Digitalausgänge Grundgerät – Phys. Pegel

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= DB 00
- 1= DO 00
- 2= DO 01
- 3= DO 02
- 4= DO 03

Zustand der Digitalausgänge des Grundgeräts zum Fehlerzeitpunkt

8344.12 Istposition in Systemeinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Istposition der Achse zum Fehlerzeitpunkt in Systemeinheiten

8344.13 Istgeschwindigkeit in Systemeinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Drehzahl der Achse zum Fehlerzeitpunkt in Systemeinheiten

8344.14 Istfrequenz

Werkseinstellung: 0

Einheit: mHz

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Ausgangsfrequenz des Umrichters zum Fehlerzeitpunkt

8344.15 Istdrehmoment

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-01 % Motor-Nenndrehmoment

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Drehmoment des Motors zum Fehlerzeitpunkt

8344.16 Ausgangsspannung

Werkseinstellung: 0

Einheit: mV

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Ausgangsspannung des Umrichters zum Fehlerzeitpunkt

8344.17 Zwischenkreisspannung

Werkseinstellung: 0

Einheit: mV

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Zwischenkreisspannung des Umrichters zum Fehlerzeitpunkt

8344.18 Relativer Scheinstrom

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Ausgangsscheinstrom des Umrichters zum Fehlerzeitpunkt

8344.19 Drehmomentbildender Strom

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Drehmomentbildender Strom des Umrichters zum Fehlerzeitpunkt

8344.20 Antriebsstrang

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2

Aktiver Antriebsstrang zum Fehlerzeitpunkt

8344.21 Interner Fehlercode Subkomponente

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Wenn Sie zu diesem Parameter Informationen benötigen, wenden Sie sich an den Service von SEW-EURODRIVE.

8344.32 Motorauslastung KTY

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1E-03 %
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 2147483647
Thermische Auslastung des Motors zum Fehlerzeitpunkt.
Folgende Einstellungen sind möglich:
– 0 %: Ermittelte Temperatur unter 40 °C.
– 100 %: Abschalttemperatur erreicht.

8344.33 Motortemperatur KTY

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1E-2 °C
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647
Motortemperatur zum Fehlerzeitpunkt

8344.34 Geräteauslastung

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1E-03 %
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 2147483647
Geräteauslastung zum Fehlerzeitpunkt

8344.35 Kühlkörperauslastung

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1E-03 %
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 2147483647
Kühlkörperauslastung zum Fehlerzeitpunkt

8344.36 Kühlkörpertemperatur

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1E-2 °C

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Kühlkörpertemperatur zum Fehlerzeitpunkt

8344.37 Dynamische Auslastung – Chiphub

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: UInt32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Dynamischer Chiphub zum Fehlerzeitpunkt

8344.38 Dynamische Auslastung – Chip absolut

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: UInt32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Relativer dynamischer Chiphub zum Fehlerzeitpunkt

8344.39 Elektromechanische Auslastung

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: UInt32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Elektromechanische Auslastung zum Fehlerzeitpunkt

8344.50 Digitaleingänge E/A-Karte – Phys. Pegel

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= DI 10
- 1= DI 11
- 2= DI 12
- 3= DI 13
- 4= DI 14

- 5= DI 15
- 6= DI 16

Zustand der Digitaleingänge der E/A-Karte zum Fehlerzeitpunkt

8344.51 Digitalausgänge E/A-Karte – Phys. Pegel

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= DO 10
- 1= DO 11
- 2= DO 12
- 3= DO 13

Zustand der Digitalausgänge der E/A-Karte zum Fehlerzeitpunkt

8344.52 Einschaltstunden intern

Werkseinstellung: 0

Einheit: min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Anzahl der internen Einschaltstunden zum Fehlerzeitpunkt. Diese Einschaltstunden sind nicht rücksetzbar.

8344.100 Anwenderparameter 1 – Belegung

Werkseinstellung: 0.0 Keine Funktion

Datentyp: Parameter-Pointer

Datenlänge: 1

Wertebereich: 0.0 Keine Funktion

Indexnummer des zum Mitprotokollieren gewählten Anwenderparameters 1 zum Fehlerzeitpunkt

8344.101 Anwenderparameter 1 – Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Wert des zum Mitprotokollieren gewählten Anwenderparameters 1 zum Fehlerzeitpunkt

8344.102 Anwenderparameter 2 – Belegung

Werkseinstellung: 0.0 Keine Funktion

Datentyp: Parameter-Pointer

Datenlänge: 1

Wertebereich: 0.0 Keine Funktion

Indexnummer des zum Mitprotokollieren gewählten Anwenderparameters 2 zum Fehlerzeitpunkt

8344.103 Anwenderparameter 2 – Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Wert des zum Mitprotokollieren gewählten Anwenderparameters 2 zum Fehlerzeitpunkt

1.1.34 8345 Fehlerspeicher T4

Fehlerspeicher T4

8345.1 Fehlercode

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Nummer des aufgetretenen Fehlers. Der Fehlercode ist folgendermaßen aufgebaut:

- Bit 8 – 15: Hauptfehler
- Bit 0 – 7: Subfehler

8345.2 Interner Fehlercode

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Wenn Sie zu diesem Parameter Informationen benötigen, wenden Sie sich an den Service von SEW-EURODRIVE.

8345.3 Fehlercode Subkomponente

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Nummer des aufgetretenen Subkomponentenfehlers

8345.4 Fehlerzeitpunkt

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Wenn keine Systemzeit gesetzt wird, entspricht dieser Parameter der abgelaufenen Zeit in Sekunden zwischen letztem Gerätestart und Fehlerauftritt.

Wenn beim Hochfahren eine Systemzeit durch einen Master gesetzt wird, entspricht dieser Parameter der Zeit in Sekunden bezogen auf den 01.01.2000 (EtherCAT®/SBusPLUS-Zeit).

8345.5 Einschaltstunden

Werkseinstellung: 0

Einheit: min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Anzahl der Einschaltstunden zum Fehlerzeitpunkt

8345.6 Freigabezeit

Werkseinstellung: 0

Einheit: min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Anzahl der Freigabestunden zum Fehlerzeitpunkt

8345.7 Gerätestatus

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Betriebsbereit
 - 1= Endstufenfreigabe
 - 2= Sollwerte aktiv
 - 3= Antriebsstrang 1 aktiv
 - 4= Antriebsstrang 2 aktiv
 - 5= Begrenzung aktiv
 - 6= Aktiver Antrieb referenziert
 - 7= Sicherheitskarte "RUN" aktiv
 - 8= Handbetrieb aktiv
 - 9= Konfigurationszustand
 - 10= Netz-Ein
 - 11= Sicherheitskarte im Steuerungseingriff
- Bitcodierter Gerätezustand zum Fehlerzeitpunkt

8345.8 Achsenstatus

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nicht bereit – Endstufe gesperrt**
 - 1= Bereit – Endstufe gesperrt
 - 2= Bereit – Endstufe freigegeben
- Achsenzustand zum Fehlerzeitpunkt

8345.9 FCB

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= FCB 00 Standard (-> FCB 02)**
- 1= FCB 01 Endstufensperre
- 2= FCB 02 Stopp-Standard
- 3= FCB 03 Profile velocity mode (pv)
- 4= FCB 04 Handbetrieb
- 5= FCB 05 Drehzahlregelung
- 6= FCB 06 Interpolierte Drehzahlregelung
- 7= FCB 07 Drehmomentregelung
- 8= FCB 08 Interpolierte Drehmomentregelung
- 9= FCB 09 Positionsregelung
- 10= FCB 10 Interpolierte Positionsregelung

- 11= FCB 11 Homing mode (hm)
- 12= FCB 12 Referenzfahrt
- 13= FCB 13 Stopp an Applikationsgrenzen
- 14= FCB 14 Notstopp
- 15= FCB 15 Cyclic synchronous velocity mode (csv)
- 16= FCB 16 Cyclic synchronous position mode (csp)
- 17= FCB 17 Cyclic synchronous torque mode (cst)
- 18= FCB 18 Rotorlage-Identifikation
- 19= FCB 19 Halteregelung
- 20= FCB 20 Tippen
- 21= FCB 21 Bremsentest
- 22= FCB 22 Endstufentest
- 23= FCB 23 Bremsentest Sicherheitskarte
- 24= FCB 24 Profile position mode (pp)
- 25= FCB 25 Motorparametermessung
- 26= FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen

Aktiver FCB zum Fehlerzeitpunkt

8345.10 Digitaleingänge Grundgerät – Phys. Pegel

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= DI 00
- 1= DI 01
- 2= DI 02
- 3= DI 03
- 4= DI 04
- 5= DI 05

Zustand der Digitaleingänge des Grundgeräts zum Fehlerzeitpunkt

8345.11 Digitalausgänge Grundgerät – Phys. Pegel

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= DB 00
- 1= DO 00
- 2= DO 01
- 3= DO 02
- 4= DO 03

Zustand der Digitalausgänge des Grundgeräts zum Fehlerzeitpunkt

8345.12 Istposition in Systemeinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Istposition der Achse zum Fehlerzeitpunkt in Systemeinheiten

8345.13 Istgeschwindigkeit in Systemeinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Drehzahl der Achse zum Fehlerzeitpunkt in Systemeinheiten

8345.14 Istfrequenz

Werkseinstellung: 0

Einheit: mHz

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Ausgangsfrequenz des Umrichters zum Fehlerzeitpunkt

8345.15 Istdrehmoment

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-01 % Motor-Nenndrehmoment

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Drehmoment des Motors zum Fehlerzeitpunkt

8345.16 Ausgangsspannung

Werkseinstellung: 0

Einheit: mV

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Ausgangsspannung des Umrichters zum Fehlerzeitpunkt

8345.17 Zwischenkreisspannung

Werkseinstellung: 0

Einheit: mV

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Zwischenkreisspannung des Umrichters zum Fehlerzeitpunkt

8345.18 Relativer Scheinstrom

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Ausgangsscheinstrom des Umrichters zum Fehlerzeitpunkt

8345.19 Drehmomentbildender Strom

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Drehmomentbildender Strom des Umrichters zum Fehlerzeitpunkt

8345.20 Antriebsstrang

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2

Aktiver Antriebsstrang zum Fehlerzeitpunkt

8345.21 Interner Fehlercode Subkomponente

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Wenn Sie zu diesem Parameter Informationen benötigen, wenden Sie sich an den Service von SEW-EURODRIVE.

8345.32 Motorauslastung KTY

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Thermische Auslastung des Motors zum Fehlerzeitpunkt.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- 0 %: Ermittelte Temperatur unter 40 °C.
- 100 %: Abschalttemperatur erreicht.

8345.33 Motortemperatur KTY

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-2 °C

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Motortemperatur zum Fehlerzeitpunkt

8345.34 Geräteauslastung

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Geräteauslastung zum Fehlerzeitpunkt

8345.35 Kühlkörperauslastung

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Kühlkörperauslastung zum Fehlerzeitpunkt

8345.36 Kühlkörpertemperatur

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-2 °C

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Kühlkörpertemperatur zum Fehlerzeitpunkt

8345.37 Dynamische Auslastung – Chiphub

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Dynamischer Chiphub zum Fehlerzeitpunkt

8345.38 Dynamische Auslastung – Chip absolut

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Relativer dynamischer Chiphub zum Fehlerzeitpunkt

8345.39 Elektromechanische Auslastung

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Elektromechanische Auslastung zum Fehlerzeitpunkt

8345.50 Digitaleingänge E/A-Karte – Phys. Pegel

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= DI 10
- 1= DI 11
- 2= DI 12
- 3= DI 13
- 4= DI 14
- 5= DI 15
- 6= DI 16

Zustand der Digitaleingänge der E/A-Karte zum Fehlerzeitpunkt

8345.51 Digitalausgänge E/A-Karte – Phys. Pegel

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= DO 10
- 1= DO 11
- 2= DO 12
- 3= DO 13

Zustand der Digitalausgänge der E/A-Karte zum Fehlerzeitpunkt

8345.52 Einschaltstunden intern

Werkseinstellung: 0

Einheit: min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Anzahl der internen Einschaltstunden zum Fehlerzeitpunkt. Diese Einschaltstunden sind nicht rücksetzbar.

8345.100 Anwenderparameter 1 – Belegung

Werkseinstellung: 0.0 Keine Funktion

Datentyp: Parameter-Pointer

Datenlänge: 1

Wertebereich: 0.0 Keine Funktion

Indexnummer des zum Mitprotokollieren gewählten Anwenderparameters 1 zum Fehlerzeitpunkt

8345.101 Anwenderparameter 1 – Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Wert des zum Mitprotokollieren gewählten Anwenderparameters 1 zum Fehlerzeitpunkt

8345.102 Anwenderparameter 2 – Belegung

Werkseinstellung: 0.0 Keine Funktion

Datentyp: Parameter-Pointer

Datenlänge: 1

Wertebereich: 0.0 Keine Funktion

Indexnummer des zum Mitprotokollieren gewählten Anwenderparameters 2 zum Fehlerzeitpunkt

8345.103 Anwenderparameter 2 – Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Wert des zum Mitprotokollieren gewählten Anwenderparameters 2 zum Fehlerzeitpunkt

1.1.35 8346 Data-Flexibility code

8346.1 Code

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32 (Füllstands-Array)

Datenlänge: 2048

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Code

1.1.36 8347 Data-Flexibility data

8347.1 Globals

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32 (DataArray)

Datenlänge: 256

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Globals

8347.2 Locals Task Init

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint32 (DataArray)
Datenlänge: 128
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Locals Task Init

8347.3 Locals Task PD In

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint32 (DataArray)
Datenlänge: 128
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Locals Task PD In

8347.4 Locals Task PD Out

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint32 (DataArray)
Datenlänge: 128
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Locals Task PD Out

8347.5 Locals Task Free

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint32 (DataArray)
Datenlänge: 128
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Locals Task Free

8347.6 Configuration data

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint32 (DataArray)
Datenlänge: 128

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Konfigurationsdaten

8347.7 DirectRead pointer

Werkseinstellung: 0.0 Keine Funktion

Datentyp: Parameter-Pointer (DataArray)

Datenlänge: 16

Wertebereich: 0.0 Keine Funktion

Datenzeigerverbindungen zum Einlesen von Daten für die Data-Flexibility-Tasks

8347.8 DirectWrite pointer

Werkseinstellung: 0.0 Keine Funktion

Datentyp: Parameter-Pointer (DataArray)

Datenlänge: 16

Wertebereich: 0.0 Keine Funktion

Datenzeigerverbindungen zum Schreiben (ohne nichtflüchtige Speicherung) von Daten aus den Data-Flexibility-Tasks

8347.9 - 8347.40 Arraygröße 32 Output data

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld (Array)

Datenlänge: 32

Wertebereich:

- 0= Bit 0
- 1= Bit 1
- 2= Bit 2
- 3= Bit 3
- 4= Bit 4
- 5= Bit 5
- 6= Bit 6
- 7= Bit 7
- 8= Bit 8
- 9= Bit 9
- 10= Bit 10
- 11= Bit 11
- 12= Bit 12
- 13= Bit 13
- 14= Bit 14
- 15= Bit 15
- 16= Bit 16
- 17= Bit 17
- 18= Bit 18

- 19= Bit 19
- 20= Bit 20
- 21= Bit 21
- 22= Bit 22
- 23= Bit 23
- 24= Bit 24
- 25= Bit 25
- 26= Bit 26
- 27= Bit 27
- 28= Bit 28
- 29= Bit 29
- 30= Bit 30
- 31= Bit 31

Ausgabedaten zur Weiterverarbeitung im Prozessdatenfluss zur überlagerten Steuerung.

1.1.37 8348 Data-Flexibility Einstellwerte

8348.1 Ctrl

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Idle
- 1= Run
- **2= Stop**
- 4= Reset
- 6= Init Reset

Ctrl

8348.2 Task Init Ctrl

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Stop**
- 1= Run
- 5= Single
- 6= Reset
- 7= Step Over

Task Init Ctrl

8348.3 Task PD In Ctrl

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Stop**
- 1= Run
- 5= Single
- 6= Reset
- 7= Step Over

Task PD In Ctrl

8348.4 Task PD Out Ctrl

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Stop**
- 1= Run
- 5= Single
- 6= Reset
- 7= Step Over

Task PD Out Ctrl

8348.5 Task Free Ctrl

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Stop**
- 1= Run
- 5= Single
- 6= Reset
- 7= Step Over

Task Free Ctrl

8348.6 Debug mode

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

Debug-Modus

8348.7 Auto start

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

Autostart

8348.8 Break Point Ctrl

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Break Point Ctrl

1.1.38 8349 Data-Flexibility status

8349.1 State

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Idle**
- 1= Run
- 2= Stop
- 3= Error
- 4= Reset
- 5= Reset Done
- 6= Init Reset
- 7= Init Reset Done

State

8349.2 Task Init State

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Stop**
- 1= Run
- 2= Prog Stop
- 3= Error
- 4= Break
- 5= Single
- 6= Reset
- 7= Step Over

Task Init State

8349.3 Task PD In State

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Stop**
- 1= Run
- 2= Prog Stop
- 3= Error
- 4= Break
- 5= Single
- 6= Reset
- 7= Step Over

Task PD In State

8349.4 Task PD Out State

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Stop**
- 1= Run
- 2= Prog Stop
- 3= Error
- 4= Break
- 5= Single
- 6= Reset
- 7= Step Over

Task PD Out State

8349.5 Task Free State

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Stop**
- 1= Run
- 2= Prog Stop
- 3= Error
- 4= Break
- 5= Single
- 6= Reset
- 7= Step Over

Task Free State

8349.6 Task Init IP

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -1073741824 Bis 1073741823

Task Init IP

8349.7 Task PD In IP

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -1073741824 Bis 1073741823

Task PD In IP

8349.8 Task PD Out IP

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -1073741824 Bis 1073741823

Task PD Out IP

8349.9 Task Free IP

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -1073741824 Bis 1073741823

Task Free IP

8349.10 Task Init Locals SP

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -1073741824 Bis 1073741823

Task Init Locals-SP

8349.11 Task PD In Locals SP

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -1073741824 Bis 1073741823

Task PD In Locals-SP

8349.12 Task PD Out Locals SP

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -1073741824 Bis 1073741823

Task PD Out Locals-SP

8349.13 Task Free Locals SP

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -1073741824 Bis 1073741823
Task Free Locals-SP

8349.14 Runtime PD In

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647
Auslastung des "PD In-Tasks" in 0,1 % Auflösung

8349.15 Runtime PD Out

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647
Auslastung des "PD Out-Tasks" in 0,1 % Auflösung

8349.16 Init Done

Werkseinstellung:
Datentyp: Enum
Datenlänge: 1
Wertebereich:

- 0= Nein
- 1= Ja

Init Done

8349.17 Version

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: UInt32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Version

8349.18 Input

Werkseinstellung:
Datentyp: Bitfeld
Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Data flexibility input

Eingang

1.1.39 8351 Schnelle Netz-Aus-Erkennung

Schnelle Netz-Aus-Erkennung

8351.1 Reaktion auf Netz-Aus

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Keine Reaktion
- 2= Applikationshalt + Endstufensperre
- 3= Notstopp + Endstufensperre
- **4= Endstufensperre**

Reaktion des Antriebs, wenn der Pegel unterschritten wird, der im Parameter "Zwischenkreispegel für schnelle Netz-Aus-Erkennung" (Index 8351.5) parametrierung wurde.

8351.4 Aktivieren

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Durch das Aktivieren der Funktion "Schnelle Netz-Aus-Erkennung" kann ein Achsmodul, ein Geräteverbund MOVIDRIVE® system oder auch ein Einzelgerät bei Netztrennung durch Netzzurückspeisung in den Zwischenkreis noch geführt angehalten werden. Dazu wird die Zwischenkreisspannung mit einem parametrisierten Zwischenkreis-Grenzwert verglichen und bei Unterschreiten des Pegels die programmierte Netz-Aus-Reaktion ausgelöst.

8351.5 Zwischenkreispegel für schnelle Netz-Aus-Erkennung

Werkseinstellung: 450000

Einheit: mV

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1000

Wertebereich: 0 Bis 2048000

Grenze, unterhalb derer die Zwischenkreisspannung als Netz-Aus interpretiert wird. Wenn dieser Wert unterschritten wird, wird die Netz-Aus-Reaktion ausgeführt.

1.1.40 8352 Touchprobe 1

Die Touchprobe-Funktion ermöglicht, beliebige Prozessdaten bei einem externen Schaltereignis festzuhalten. Beispielsweise kann ein Lichtschrankensignal die Istposition eines Streckengebers festhalten und der Umrichter kann diesen Wert einer übergeordneten Steuerung übergeben.

Folgende Aktivierungsarten des Touchprobe-Kanals können gewählt werden:

- "Einmaliger Trigger": Ein Trigger wird nur einmalig ausgelöst. Eine erneute Triggierung kann nur dann erfolgen, wenn der Touchprobe-Kanal deaktiviert und danach wieder aktiviert wird oder wenn der Anwender in den Modus "Automatisch neu starten" wechselt.
- "Automatisch neu starten": Nach einer Triggierung wird der Trigger automatisch reaktiviert.
- Wenn weder "Einmaliger Trigger" noch "Automatisch neu starten" aktiviert sind, ist die Touchprobe-Funktion deaktiviert.
- Wenn "Einmaliger Trigger" und "Automatisch neu starten" gleichzeitig aktiviert sind, wird "Automatisch neu starten" durchgeführt.

8352.1 Modus

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Einmaliger Trigger
- 1= Automatisch neu starten

Aktiviert Funktionen bitweise.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Bit 1 = 0 und Bit 0 = 0: Die Touchprobe-Funktion ist deaktiviert.
- Bit 1 = 0 und Bit 0 = 1: Es wird einmal getriggert.
- Bit 1 = 1 und Bit 0 = 0: Es wird bei jedem Ereignis getriggert.
- Bit 1 = 1 und Bit 0 = 1: Es wird bei jedem Ereignis getriggert.

8352.2 Status

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Auf Trigger warten
- 1= Trigger ausgelöst

Aktueller Status.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Bit 0: Auf Trigger warten.
- Bit 1: Trigger ausgelöst

8352.3 Erfasster Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Erfasster Wert der Datenquelle zum Triggerzeitpunkt

8352.10 Trigger – Quelle

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= C-Spur Geber 1
- 1= C-Spur Geber 2
- **3= DI 01**
- 4= DI 02
- 5= DI 03
- 6= DI 04
- 7= DI 05

Triggerquelle

8352.11 Trigger – Pegel

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Steigende Flanke**
- 1= Fallende Flanke
- 2= Steigende und fallende Flanke

Legt fest, bei welcher Flankenform getriggert wird.

8352.12 Trigger – Sensortotzeit steigende Flanke

Werkseinstellung: 0

Einheit: µs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 100000

Totzeit des verwendeten Sensors für steigende Flanke am Triggereingang. Diese Zeit wird bei der Berechnung des Touchprobe-Ereigniswerts verwendet.

8352.13 Trigger – Sensortotzeit fallende Flanke

Werkseinstellung: 0

Einheit: μs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 100000

Totzeit des verwendeten Sensors für eine fallende Flanke am Triggereingang. Diese Zeit wird bei der Berechnung des Touchprobe-Ereigniswerts verwendet.

8352.14 Trigger – Zähler

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: UInt32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 65535

Bei jedem Triggerereignis wird dieser Wert um den Wert 1 inkrementiert.

8352.30 Datenquelle

Werkseinstellung: 0.0 Keine Funktion

Datentyp: Parameter-Pointer

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0.0 Keine Funktion
- 8364.25 Istposition in Systemeinheiten
- 8364.26 Istposition in Anwendereinheiten
- 8364.27 Istposition in Anwendereinheiten – Modulo
- 8367.10 PA-Datenwort
- 8367.11 PA-Datenwort
- 8367.12 PA-Datenwort
- 8367.13 PA-Datenwort
- 8367.14 PA-Datenwort
- 8367.15 PA-Datenwort
- 8367.16 PA-Datenwort
- 8367.17 PA-Datenwort
- 8367.18 PA-Datenwort
- 8367.19 PA-Datenwort
- 8367.20 PA-Datenwort
- 8367.21 PA-Datenwort
- 8367.22 PA-Datenwort
- 8367.23 PA-Datenwort
- 8367.24 PA-Datenwort

- 8367.25 PA-Datenwort
 - 8436.2 Systemzeit Low-Teil
- Messgröße für die Touchprobe-Funktion

8352.31 Format PA-Daten

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= 16 Bit**
- 1= 32 Bit – Big Endian
- 2= 32 Bit – Little Endian

Legt das Datenformat bei Zugriff auf die Prozessausgangsdaten-Wörter fest. Die Prozessausgangsdaten-Wörter sind Datenquellen in 16-Bit-Wortbreite und können über das Datenformat zu einem 32-Bit-Wert zusammengefasst werden.

Der Parameter hat bei Datenquellen mit 32-Bit-Wortbreite keine Auswirkung.

8352.32 Prozessdaten – Modulo-Minimum

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -1073741824 Bis 1073741823

Bei der Verarbeitung von Prozessdaten können obere und untere Modulo-Grenzen eingestellt werden. Diese Grenzen sind erforderlich, um Prozessdaten mit eingeschränkten Wertebereichen zu verarbeiten.

Beispiel: Ein Prozessdatenkanal hat den Wertebereich 0 – 999999.

Der Parameter "Modulo-Minimum" muss auf den Wert "0" gestellt werden.

8352.33 Prozessdaten – Modulo-Maximum

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -1073741824 Bis 1073741823

Bei der Verarbeitung von Prozessdaten können obere und untere Modulo-Grenzen eingestellt werden. Diese Grenzen sind erforderlich, um Prozessdaten mit eingeschränkten Wertebereichen zu verarbeiten.

Beispiel: Ein Prozessdatenkanal hat den Wertebereich 0 – 999999.

Der Parameter "Modulo-Maximum" muss auf den Wert "1000000" gestellt werden.

8352.34 Prozessdaten – Totzeit

Werkseinstellung: 0

Einheit: μs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 500

Wertebereich: 0 Bis 100000

Flanke der Prozessdatenverzögerung. Diese Zeit wird bei der Berechnung des Touchprobe-Ereigniswerts verwendet.

8352.35 Prozessdaten – Zykluszeit

Werkseinstellung: 1000

Einheit: μs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 500

Wertebereich: 0 Bis 100000

Zykluszeit der Prozessdatenquelle

1.1.41 8353 Touchprobe 2

Die Touchprobe-Funktion ermöglicht, beliebige Prozessdaten bei einem externen Schaltereignis festzuhalten. Beispielsweise kann ein Lichtschrankensignal die Istposition eines Streckengebers festhalten und der Umrichter kann diesen Wert einer übergeordneten Steuerung übergeben.

Folgende Aktivierungsarten des Touchprobe-Kanals können gewählt werden:

- "Einmaliger Trigger": Ein Trigger wird nur einmalig ausgelöst. Eine erneute Triggerung kann nur dann erfolgen, wenn der Touchprobe-Kanal deaktiviert und danach wieder aktiviert wird oder wenn der Anwender in den Modus "Automatisch neu starten" wechselt.
- "Automatisch neu starten": Nach einer Triggerung wird der Trigger automatisch reaktiviert.
- Wenn weder "Einmaliger Trigger" noch "Automatisch neu starten" aktiviert sind, ist die Touchprobe-Funktion deaktiviert.
- Wenn "Einmaliger Trigger" und "Automatisch neu starten" gleichzeitig aktiviert sind, wird "Automatisch neu starten" durchgeführt.

8353.1 Modus

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Einmaliger Trigger
- 1= Automatisch neu starten

Aktiviert Funktionen bitweise.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Bit 1 = 0 und Bit 0 = 0: Die Touchprobe-Funktion ist deaktiviert.
- Bit 1 = 0 und Bit 0 = 1: Es wird einmal getriggert.
- Bit 1 = 1 und Bit 0 = 0: Es wird bei jedem Ereignis getriggert.
- Bit 1 = 1 und Bit 0 = 1: Es wird bei jedem Ereignis getriggert.

8353.2 Status

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Auf Trigger warten
- 1= Trigger ausgelöst

Aktueller Status.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Bit 0: Auf Trigger warten.
- Bit 1: Trigger ausgelöst

8353.3 Erfasster Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Erfasster Wert der Datenquelle zum Triggerzeitpunkt

8353.10 Trigger – Quelle

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= C-Spur Geber 1
- 1= C-Spur Geber 2
- **3= DI 01**
- 4= DI 02
- 5= DI 03
- 6= DI 04
- 7= DI 05

Triggerquelle

8353.11 Trigger – Pegel

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Steigende Flanke**
- 1= Fallende Flanke
- 2= Steigende und fallende Flanke

Legt fest, bei welcher Flankenform getriggert wird.

8353.12 Trigger – Sensortotzeit steigende Flanke

Werkseinstellung: 0

Einheit: µs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 100000

Totzeit des verwendeten Sensors für steigende Flanke am Triggereingang. Diese Zeit wird bei der Berechnung des Touchprobe-Ereigniswerts verwendet.

8353.13 Trigger – Sensortotzeit fallende Flanke

Werkseinstellung: 0

Einheit: µs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 100000

Totzeit des verwendeten Sensors für eine fallende Flanke am Triggereingang. Diese Zeit wird bei der Berechnung des Touchprobe-Ereigniswerts verwendet

8353.14 Trigger – Zähler

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: UInt32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 65535

Bei jedem Triggerereignis wird dieser Wert um den Wert 1 inkrementiert.

8353.30 Datenquelle

Werkseinstellung: 0.0 Keine Funktion

Datentyp: Parameter-Pointer

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0.0 Keine Funktion
- 8364.25 Istposition in Systemeinheiten

- 8364.26 Istposition in Anwendereinheiten
- 8364.27 Istposition in Anwendereinheiten – Modulo
- 8367.10 PA-Datenwort
- 8367.11 PA-Datenwort
- 8367.12 PA-Datenwort
- 8367.13 PA-Datenwort
- 8367.14 PA-Datenwort
- 8367.15 PA-Datenwort
- 8367.16 PA-Datenwort
- 8367.17 PA-Datenwort
- 8367.18 PA-Datenwort
- 8367.19 PA-Datenwort
- 8367.20 PA-Datenwort
- 8367.21 PA-Datenwort
- 8367.22 PA-Datenwort
- 8367.23 PA-Datenwort
- 8367.24 PA-Datenwort
- 8367.25 PA-Datenwort
- 8436.2 Systemzeit Low-Teil

Messgröße für die Touchprobe-Funktion

8353.31 Format PA-Daten

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= 16 Bit**
- 1= 32 Bit – Big Endian
- 2= 32 Bit – Little Endian

Legt das Datenformat bei Zugriff auf die Prozessausgangsdaten-Wörter fest. Die Prozessausgangsdaten-Wörter sind Datenquellen in 16-Bit-Wortbreite und können über das Datenformat zu einem 32-Bit-Wert zusammengefasst werden.

Der Parameter hat bei Datenquellen mit 32-Bit-Wortbreite keine Auswirkung.

8353.32 Prozessdaten – Modulo-Minimum

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -1073741824 Bis 1073741823

Bei der Verarbeitung von Prozessdaten können obere und untere Modulo-Grenzen eingestellt werden. Diese Grenzen sind erforderlich, um Prozessdaten mit eingeschränkten Wertebereichen zu verarbeiten.

Beispiel: Ein Prozessdatenkanal hat den Wertebereich 0 – 999999.

Der Parameter "Modulo-Minimum" muss auf den Wert "0" gestellt werden.

8353.33 Prozessdaten – Modulo-Maximum

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -1073741824 Bis 1073741823

Bei der Verarbeitung von Prozessdaten können obere und untere Modulo-Grenzen eingestellt werden. Diese Grenzen sind erforderlich, um Prozessdaten mit eingeschränkten Wertebereichen zu verarbeiten.

Beispiel: Ein Prozessdatenkanal hat den Wertebereich 0 – 999999.

Der Parameter "Modulo-Maximum" muss auf den Wert "1000000" gestellt werden.

8353.34 Prozessdaten – Totzeit

Werkseinstellung: 0

Einheit: µs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 500

Wertebereich: 0 Bis 100000

Flanke der Prozessdatenverzögerung. Diese Zeit wird bei der Berechnung des Touchprobe-Ereigniswerts verwendet.

8353.35 Prozessdaten – Zykluszeit

Werkseinstellung: 1000

Einheit: µs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 500

Wertebereich: 0 Bis 100000

Zykluszeit der Prozessdatenquelle

1.1.42 8354 Festsollwerte

Es können 6 Festsollwerte eingestellt werden. Die Festsollwerte sind aktiv, wenn der Geschwindigkeitssollwert (Index 8376.11) auf "Festsollwert" steht und der Festsollwert über Klemme oder Prozessdaten ausgewählt wurde.

8354.1 Geschwindigkeit 1 AS1

Werkseinstellung: 1500000
Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -360000000 Bis 360000000
Geschwindigkeits-Festsollwert 1 im Antriebsstrang 1

8354.2 Geschwindigkeit 2 AS1

Werkseinstellung: 7500000
Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -360000000 Bis 360000000
Geschwindigkeits-Festsollwert 2 im Antriebsstrang 1

8354.3 Geschwindigkeit 3 AS1

Werkseinstellung: 10000000
Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -360000000 Bis 360000000
Geschwindigkeits-Festsollwert 3 im Antriebsstrang 1

8354.4 Geschwindigkeit 4 AS1

Werkseinstellung: 15000000
Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -360000000 Bis 360000000
Geschwindigkeits-Festsollwert 4 im Antriebsstrang 1

8354.5 Geschwindigkeit 5 AS1

Werkseinstellung: 20000000
Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Geschwindigkeits-Festsollwert 5 im Antriebsstrang 1

8354.6 Geschwindigkeit 6 AS1

Werkseinstellung: 30000000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Geschwindigkeits-Festsollwert 6 im Antriebsstrang 1

8354.11 Geschwindigkeit 1 AS2

Werkseinstellung: 1500000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Geschwindigkeits-Festsollwert 1 im Antriebsstrang 2

8354.12 Geschwindigkeit 2 AS2

Werkseinstellung: 7500000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Geschwindigkeits-Festsollwert 2 im Antriebsstrang 2

8354.13 Geschwindigkeit 3 AS2

Werkseinstellung: 10000000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Geschwindigkeits-Festsollwert 3 im Antriebsstrang 2

8354.14 Geschwindigkeit 4 AS2

Werkseinstellung: 15000000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Geschwindigkeits-Festsollwert 4 im Antriebsstrang 2

8354.15 Geschwindigkeit 5 AS2

Werkseinstellung: 20000000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Geschwindigkeits-Festsollwert 5 im Antriebsstrang 2

8354.16 Geschwindigkeit 6 AS2

Werkseinstellung: 30000000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Geschwindigkeits-Festsollwert 6 im Antriebsstrang 2

8354.20 Betriebsart

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Bipolar/Festsollwert
- **1= Unipolar/Festsollwert**
- 2= Festsollwert + analoger Sollwert
- 3= Festsollwert * analoger Sollwert
- 4= Leitfrequenz-Sollwert

Betriebsart

8354.21 Geschwindigkeits-Festsollwert wählen

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Bit 0
- 1= Bit 1
- 2= Bit 2

Alternativ zur Belegung über Klemmen kann der Festsollwert über Parameterzugriff gewählt werden.

8354.23 Drehrichtung wählen

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Positiv
- 1= Negativ

Drehrichtung (positiv/negativ) für die Geschwindigkeits-Festsollwerte. Der Parameter wirkt nur, wenn keine Drehrichtung über eine höher priorisierte Instanz vorgegeben wird.

8354.24 Rampensatz wählen

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Rampensatz 2

Aktiver Rampensatz.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Anzeige 0: Die Beschleunigungs- und Verzögerungsrampen 11 und 21 sind aktiv.
- Anzeige 1: Die Beschleunigungs- und Verzögerungsrampen 12 und 22 sind aktiv.

8354.25 Analogeingang

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Keine Quelle**
- 1= Analogeingang AI 2
- 2= Analogeingang AI 3
- 4= Summe: AI 2 + AI 3

Analogeingang der E/A-Karte CIO11A

8354.30 Ermittelter Geschwindigkeitssollwert

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Momentan wirksamer Geschwindigkeitssollwert

8354.31 Ermittelter Beschleunigungssollwert

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Momentan wirksamer Beschleunigungssollwert

8354.32 Ermittelter Verzögerungssollwert

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Momentan wirksamer Verzögerungssollwert

8354.40 Beschleunigung 1 AS1

Werkseinstellung: 300000

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Aktiver Beschleunigungssollwert der Festsollwerte am aktiven Rampensatz 1 im Antriebsstrang 1

8354.41 Beschleunigung 1 AS2

Werkseinstellung: 300000

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Aktiver Beschleunigungssollwert der Festsollwerte am aktiven Rampensatz 1 im Antriebsstrang 2

8354.42 Beschleunigung 2 AS1

Werkseinstellung: 300000

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Aktiver Beschleunigungssollwert der Festsollwerte am aktiven Rampensatz 2 im Antriebsstrang 1

8354.43 Beschleunigung 2 AS2

Werkseinstellung: 300000

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Aktiver Beschleunigungssollwert der Festsollwerte am aktiven Rampensatz 2 im Antriebsstrang 2

8354.50 Verzögerung 1 AS1

Werkseinstellung: 300000

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Aktiver Verzögerungssollwert der Festsollwerte am aktiven Rampensatz 1 im Antriebsstrang 1

8354.51 Verzögerung 1 AS2

Werkseinstellung: 300000

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Aktiver Verzögerungssollwert der Festsollwerte am aktiven Rampensatz 1 im Antriebsstrang 2

8354.52 Verzögerung 2 AS1

Werkseinstellung: 300000

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Aktiver Verzögerungssollwert der Festsollwerte am aktiven Rampensatz 2 im Antriebsstrang 1

8354.53 Verzögerung 2 AS2

Werkseinstellung: 300000

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Aktiver Verzögerungssollwert der Festsollwerte am aktiven Rampensatz 2 im Antriebsstrang 2

1.1.43 8355 Bremse AS1

Bremse Antriebsstrang 1

8355.1 Bremsen-ID

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Bezeichnung der am Motor vorhandenen Bremse von SEW-EURODRIVE

8355.2 Anschlussart

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Keine
- **1= Mit Bremsgleichrichter**

Legt fest, wie die Bremse angeschlossen wird.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Keine: Keine Bremse angeschlossen.
- Mit Bremsgleichrichter: Die Bremse wird über einen Bremsgleichrichter, der über den Bremsenausgang DB 00 auf X10.1 und X10.2 angesteuert wird, angeschlossen.
- Direktversorgung: Die Bremse wird direkt über den DC-24-V-Bremsenausgang DB 00 auf X10.1 und X10.2 angeschlossen.

8355.3 Öffnungszeit

Werkseinstellung: 200

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2000

Legt fest, wie lange nach Freigabe der Motor noch mit Drehzahl "0" stehen bleibt, bis die Bremse offen ist.

8355.4 Einfallzeit

Werkseinstellung: 200

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2000

Legt fest, wie lange die mechanische Bremse zum Einfallen benötigt. Mit der richtigen Einstellung dieses Parameters wird ein Durchsacken des Antriebs vermieden.

8355.5 Haltemoment

Werkseinstellung: 0

Einheit: Nm

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 10000

Haltemoment der Bremse

1.1.44 8356 Bremse AS2

Bremse Antriebsstrang 2

8356.1 Bremsen-ID

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Bezeichnung der am Motor vorhandenen Bremse von SEW-EURODRIVE

8356.2 Anschlussart

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Keine
- **1= Mit Bremsgleichrichter**

Legt fest, wie die Bremse angeschlossen wird.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Keine: Keine Bremse angeschlossen.
- Mit Bremsgleichrichter: Die Bremse wird über einen Bremsgleichrichter, der über den Bremsenausgang DB 00 auf X10.1 und X10.2 angesteuert wird, angeschlossen.
- Direktversorgung: Die Bremse wird direkt über den 24-V-Bremsenausgang DB 00 auf X10.1 und X10.2 angeschlossen.

8356.3 Öffnungszeit

Werkseinstellung: 200

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2000

Legt fest, wie lange nach Freigabe der Motor noch mit Drehzahl "0" stehen bleibt, bis die Bremse offen ist.

8356.4 Einfallzeit

Werkseinstellung: 200

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2000

Legt fest, wie lange die mechanische Bremse zum Einfallen benötigt. Mit der richtigen Einstellung dieses Parameters wird ein Durchsacken des Antriebs vermieden.

8356.5 Haltemoment

Werkseinstellung: 0

Einheit: Nm

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 10000

Haltemoment der Bremse

1.1.45 8357 Grenzwerte AS1

Grenzwerte Antriebsstrang 1

8357.10 Applikationsgrenze – Geschwindigkeit positiv

Werkseinstellung: 360000000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 360000000

Maximale positive Geschwindigkeit, mit der die Anlage verfahren werden darf. Die maximale Drehzahl wird auf diesen Wert beschränkt.

8357.11 Applikationsgrenze – Geschwindigkeit negativ

Werkseinstellung: 360000000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 360000000

Maximale negative Geschwindigkeit, mit der die Anlage verfahren werden darf. Die maximale Drehzahl wird auf diesen Wert beschränkt.

8357.12 Applikationsgrenze – Beschleunigung

Werkseinstellung: 300000

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Maximaler Wert, mit dem die Anlage beschleunigt werden darf.

8357.13 Applikationsgrenze – Verzögerung

Werkseinstellung: 300000

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Maximaler Wert, mit dem die Anlage gebremst werden darf.

8357.14 Applikationsgrenze – Ruckzeit

Werkseinstellung: 0

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2000

Dauer, die zum Auf- und Abbau des Drehmoments oder der Beschleunigung auf den eigentlichen Sollwert erforderlich ist. Die Ruckzeit wirkt im Handbetrieb und in folgenden Antriebsfunktionen:

- Drehzahlregelung (FCB 05)
- Drehmomentregelung (FCB 07)
- Positionsregelung (FCB 09)

Der Positioniervorgang verlängert sich um das Doppelte der eingestellten Ruckzeit.

8357.15 Applikationsgrenze – Drehmoment

Werkseinstellung: 1000

Einheit: 1E-01 % Motor-Nenndrehmoment

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 10000

Maximales Drehmoment, mit dem die Anlage beaufschlagt werden darf.

8357.16 Applikationsgrenze – Ausgangsscheinstrom

Werkseinstellung: 2000000

Einheit: mA

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2000000

Wert, auf den der Umrichter Ausgangsstrom begrenzt wird.

8357.17 Spannungsgrenze

Werkseinstellung: 0

Einheit: mV

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 1000000

Wert, auf den die verkettete Ausgangsspannung des Umrichters begrenzt wird.

8357.20 Notstoppverzögerung

Werkseinstellung: 300000

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Verzögerungswert für die im Fall eines Notstopps aktive Rampe. Ein Notstopp kann als Reaktion auf einen Fehler programmiert werden.

8357.30 Modulo-Minimum

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -1073741824 Bis 1073741823

Bei der Verarbeitung von Prozessdaten können obere und untere Modulo-Grenzen eingestellt werden. Diese Grenzen werden benötigt, um Prozessdaten mit eingeschränkten Wertebereichen verarbeiten zu können.

Beispiel: Ein Prozessdatenkanal hat den Wertebereich 0 – 999999.

Der Parameter "Modulo-Minimum" muss auf den Wert "0" gestellt werden. Der Parameter "Modulo-Maximum" muss auf den Wert "1000000" gestellt werden.

8357.31 Modulo-Maximum

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -1073741824 Bis 1073741823

Bei der Verarbeitung von Prozessdaten können obere und untere Modulo-Grenzen eingestellt werden. Diese Grenzen werden benötigt, um Prozessdaten mit eingeschränkten Wertebereichen verarbeiten zu können.

1.1.46 8358 Grenzwerte AS2

Grenzwerte Antriebsstrang 2

8358.10 Applikationsgrenze – Geschwindigkeit positiv

Werkseinstellung: 360000000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 360000000

Maximale positive Geschwindigkeit, mit der die Anlage verfahren werden darf. Die maximale Drehzahl wird auf diesen Wert beschränkt.

8358.11 Applikationsgrenze – Geschwindigkeit negativ

Werkseinstellung: 360000000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 360000000

Maximale negative Geschwindigkeit, mit der die Anlage verfahren werden darf. Die maximale Drehzahl wird auf diesen Wert beschränkt.

8358.12 Applikationsgrenze – Beschleunigung

Werkseinstellung: 300000

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Maximaler Wert, mit dem die Anlage beschleunigt werden darf.

8358.13 Applikationsgrenze – Verzögerung

Werkseinstellung: 300000

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Maximaler Wert, mit dem die Anlage gebremst werden darf.

8358.14 Applikationsgrenze – Ruckzeit

Werkseinstellung: 0

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2000

Dauer, die zum Auf- und Abbau des Drehmoments oder der Beschleunigung auf den eigentlichen Sollwert erforderlich ist. Die Ruckzeit wirkt im Handbetrieb und in folgenden Antriebsfunktionen:

- Drehzahlregelung (FCB 05)
- Drehmomentregelung (FCB 07)
- Positionsregelung (FCB 09)

Der Positioniervorgang verlängert sich um das Doppelte der eingestellten Ruckzeit.

8358.15 Applikationsgrenze – Drehmoment

Werkseinstellung: 1000

Einheit: 1E-01 % Motor-Nenndrehmoment
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 10000
Maximales Moment, mit dem die Anlage beaufschlagt werden darf.

8358.16 Applikationsgrenze – Ausgangsscheinstrom

Werkseinstellung: 2000000
Einheit: mA
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 2000000
Wert, auf den der Umrichter Ausgangsstrom begrenzt wird.

8358.17 Spannungsgrenze

Werkseinstellung: 0
Einheit: mV
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 1000000
Wert, auf den die verkettete Ausgangsspannung des Umrichters begrenzt wird.

8358.20 Notstopverzögerung

Werkseinstellung: 300000
Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 2147483647
Verzögerungswert für die im Fall eines Notstopps aktive Rampe. Ein Notstopp kann als Reaktion auf einen Fehler programmiert werden.

8358.30 Modulo-Minimum

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -1073741824 Bis 1073741823

Bei der Verarbeitung von Prozessdaten können obere und untere Modulo-Grenzen eingestellt werden. Diese Grenzen werden benötigt, um Prozessdaten mit eingeschränkten Wertebereichen verarbeiten zu können.

Beispiel: Ein Prozessdatenkanal hat den Wertebereich 0 – 999999.

Der Parameter "Modulo-Minimum" muss auf den Wert "0" gestellt werden. Der Parameter "Modulo-Maximum" muss auf den Wert "1000000" gestellt werden.

8358.31 Modulo-Maximum

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -1073741824 Bis 1073741823

Bei der Verarbeitung von Prozessdaten können obere und untere Modulo-Grenzen eingestellt werden. Diese Grenzen werden benötigt, um Prozessdaten mit eingeschränkten Wertebereichen verarbeiten zu können.

1.1.47 8360 Motordaten AS1

Motordaten Antriebsstrang 1

8360.1 Elektrische Inbetriebnahme rechnen

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja
- 2= Typenschild

[Werkseinstellung]

[Einheit]

[Auflösung]

[Wertebereich]

Ja/Nein

[Beschreibung]

Elektrische IBN rechnen.

Dies ist nach Änderung eines Motordatums erforderlich.

[Wertebeschreibung vorläufig]

Ja: Berechnung wird durchgeführt.

Nein: Berechnung wird nicht durchgeführt.

8360.2 Anzahl gleicher Motoren

Werkseinstellung: 1

Einheit:
Datentyp: Uint32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 1 Bis 100
Anzahl parallelgeschalteter gleicher Motoren.

8360.3 Nennspannung des angeschlossenen Motors

Werkseinstellung: 0
Einheit: V
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max
Nennspannung des angeschlossenen Motors.
Dieser Wert wird von der Inbetriebnahme gesetzt.

8360.4 Nennfrequenz des angeschlossenen Motors

Werkseinstellung: 0
Einheit: Hz
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max
Nennfrequenz des angeschlossenen Motors.

8360.5 Versionsnummer

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Versionsnummer

8360.6 Motortyp

Werkseinstellung:
Datentyp: Enum
Datenlänge: 1
Wertebereich:

- **0= Asynchronmotor**
- 1= Synchronmotor
- 2= LSPM-Motor

- 3= Reluktanz-Synchronmotor
- 4= IPM-Motor

Motortyp

8360.7 Polpaarzahl

Werkseinstellung: 1

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 500

Polpaarzahl

8360.8 Nenndrehzahl

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/min

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis 36000

Nenndrehzahl

8360.9 Maximaldrehzahl an der Motorwelle

Werkseinstellung: 100

Einheit: 1/min

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis 36000

Maximaldrehzahl des Motors, ggf. die bei der Inbetriebnahme aus Motor- und Getriebedaten berechnete, maximal zulässige Drehzahl an der Motorwelle.

8360.10 Nenndrehmoment passend zum Nennstrom

Werkseinstellung: 0

Einheit: Nm

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis 50000

Nenndrehmoment passend zum Nennstrom

8360.11 Maximaldrehmoment an der Motorwelle

Werkseinstellung: 0

Einheit: Nm

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis 50000

Maximaldrehmoment des Motors, ggf. das bei der Inbetriebnahme aus Motor- und Getriebedaten berechnete, maximal zulässige Drehmoment an der Motorwelle.

8360.12 Nennstrom passend zum Nenndrehmoment

Werkseinstellung: 0

Einheit: A

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis 10000

Nennstrom passend zum Nennmoment (Leiterstrom, eff.)

8360.13 Maximalstrom

Werkseinstellung: 0

Einheit: A

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis 10000

Maximalstrom (Leiterstrom, eff.)

8360.14 Nennspannung

Werkseinstellung: 0

Einheit: V

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis 2000

Nennspannung (Leiterspannung, eff.)

8360.15 Nennfrequenz

Werkseinstellung: 0

Einheit: Hz

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis 20000

Nennfrequenz

8360.16 Statorwiderstand bei 20 °C

Werkseinstellung: 0
Einheit: Ohm
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: 0 Bis 1000
Statorwiderstand bei 20°C

8360.17 Rotorwiderstand bei 20 °C

Werkseinstellung: 0
Einheit: Ohm
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: 0 Bis 1000
Rotorwiderstand bei 20°C

8360.18 Nennstatortemperatur

Werkseinstellung: 0
Einheit: °C
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max
Statortemperatur bei stationärem Betrieb unter Nennbedingungen

8360.46 Geber-Offset

Werkseinstellung: 0
Einheit: °
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: -360 Bis 360
Geber-Offset

8360.47 Massenträgheit von Motor und Bremse

Werkseinstellung: 0
Einheit: kgm²
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis Float32Max
Massenträgheit von Motor und Bremse

8360.48 Bezugsdrehmoment für relative Angaben

Werkseinstellung: 0
Einheit: Nm
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: 0 Bis 50000
Bezugsdrehmoment für relative Angaben

8360.62 Nennleistung

Werkseinstellung: 0
Einheit: W
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: 0 Bis 1000000
Nennleistung

8360.64 Maximaler Feldschwächstrom Synchronmaschine

Werkseinstellung: 0
Einheit: A
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: 0 Bis 10000
Maximaler Feldschwächstrom Synchronmaschine

1.1.48 8361 Motordaten AS2

Motordaten Antriebsstrang 2

8361.1 Elektrische Inbetriebnahme rechnen

Werkseinstellung:
Datentyp: Enum
Datenlänge: 1
Wertebereich:

- 0= Nein
- 1= Ja
- 2= Typenschild

Elektrische Inbetriebnahme rechnen

8361.2 Anzahl gleicher Motoren

Werkseinstellung: 1
Einheit:
Datentyp: Uint32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 1 Bis 100
Anzahl gleicher Motoren

8361.3 Nennspannung des angeschlossenen Motors

Werkseinstellung: 0
Einheit: V
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max
Nennspannung des angeschlossenen Motors

8361.4 Nennfrequenz des angeschlossenen Motors

Werkseinstellung: 0
Einheit: Hz
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max
Nennfrequenz des angeschlossenen Motors.

8361.5 Versionsnummer

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Versionsnummer

8361.6 Motortyp

Werkseinstellung:
Datentyp: Enum
Datenlänge: 1
Wertebereich:

- **0= Asynchronmotor**

- 1= Synchronmotor
- 2= LSPM-Motor
- 3= Reluktanz-Synchronmotor
- 4= IPM-Motor

Motortyp

8361.7 Polpaarzahl

Werkseinstellung: 1

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 500

Polpaarzahl

8361.8 Nenndrehzahl

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/min

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis 36000

Nenndrehzahl

8361.9 Maximaldrehzahl an der Motorwelle

Werkseinstellung: 100

Einheit: 1/min

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis 36000

Maximaldrehzahl des Motors, ggf. die bei der Inbetriebnahme aus Motor- und Getriebedaten berechnete, maximal zulässige Drehzahl an der Motorwelle.

8361.10 Nenndrehmoment passend zum Nennstrom

Werkseinstellung: 0

Einheit: Nm

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis 50000

Nenndrehmoment passend zum Nennstrom

8361.11 Maximaldrehmoment an der Motorwelle

Werkseinstellung: 0

Einheit: Nm

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis 50000

Maximaldrehmoment des Motors, ggf. das bei der Inbetriebnahme aus Motor- und Getriebedaten berechnete, maximal zulässige Drehmoment an der Motorwelle.

8361.12 Nennstrom passend zum Nenndrehmoment

Werkseinstellung: 0

Einheit: A

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis 10000

Nennstrom passend zum Nennmoment (Leiterstrom, eff.)

8361.13 Maximalstrom

Werkseinstellung: 0

Einheit: A

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis 10000

Maximalstrom (Leiterstrom, eff.)

8361.14 Nennspannung

Werkseinstellung: 0

Einheit: V

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis 2000

Nennspannung (Leiterspannung, eff.)

8361.15 Nennfrequenz

Werkseinstellung: 0

Einheit: Hz

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis 20000

Nennfrequenz

8361.16 Statorwiderstand bei 20 °C

Werkseinstellung: 0

Einheit: Ohm

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis 1000

Statorwiderstand bei 20 °C

8361.17 Rotorwiderstand bei 20 °C

Werkseinstellung: 0

Einheit: Ohm

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis 1000

Rotorwiderstand bei 20 °C

8361.18 Nennstatortemperatur

Werkseinstellung: 0

Einheit: °C

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Nennstatortemperatur

8361.46 Geber-Offset

Werkseinstellung: 0

Einheit: °

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -360 Bis 360

Geber-Offset

8361.47 Massenträgheit von Motor und Bremse

Werkseinstellung: 0

Einheit: kgm²

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1
 Auflösung: -
 Wertebereich: 0 Bis Float32Max
 Massenträgheit Motor und Bremse

8361.48 Bezugsdrehmoment für relative Angaben

Werkseinstellung: 0
 Einheit: Nm
 Datentyp: Float32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: -
 Wertebereich: 0 Bis 50000
 Bezugsdrehmoment für relative Angaben

8361.62 Nennleistung

Werkseinstellung: 0
 Einheit: W
 Datentyp: Float32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: -
 Wertebereich: 0 Bis 1000000
 Nennleistung

8361.64 Maximaler Feldschwächstrom Synchronmaschine

Werkseinstellung: 0
 Einheit: A
 Datentyp: Float32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: -
 Wertebereich: 0 Bis 10000
 Maximaler Feldschwächstrom Synchronmaschine

1.1.49 8362 Regelverfahren AS1

Regelverfahren Antriebsstrang 1

8362.1 Regelverfahren

Werkseinstellung:
 Datentyp: Enum
 Datenlänge: 1
 Wertebereich:
 • 0= VFCPLUS
 • 1= CFC

- 2= U/f
 - 4= ELSM®
- Regelverfahren

8362.2 Drehrichtungsumkehr

Werkseinstellung:
Datentyp: Enum
Datenlänge: 1
Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

Drehrichtungsumkehr

8362.3 PWM-Frequenz

Werkseinstellung:
Datentyp: Enum
Datenlänge: 1
Wertebereich:

- -4000= 4 kHz rauschend
- 2500= 2.5 kHz konstant
- **4000= 4 kHz konstant**
- 8000= 8 kHz konstant
- 16000= 16 kHz konstant

PWM-Frequenz

8362.4 Begrenzungsstrategie

Werkseinstellung:
Datentyp: Enum
Datenlänge: 1
Wertebereich:

- 0= PWM fix – Keine Strombegrenzung
- 1= PWM fix – Dynamische Strombegrenzung
- **2= PWM variabel – Keine Strombegrenzung**
- 3= PWM variabel – Dynamische Strombegrenzung

Strategie zur automatischen Reduktion des Ausgangsstroms bei Überlastung der Endstufe

1.1.50 8363 Regelverfahren AS2

Regelverfahren AS2

8363.1 Regelverfahren

Werkseinstellung:
Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= VFCPLUS**
- 1= CFC
- 2= U/f
- 4= ELSM®

Regelverfahren

8363.2 Drehrichtungsumkehr

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

Drehrichtungsumkehr

8363.3 PWM-Frequenz

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- -4000= 4 kHz rauschend
- 2500= 2.5 kHz konstant
- **4000= 4 kHz konstant**
- 8000= 8 kHz konstant
- 16000= 16 kHz konstant

PWM-Frequenz

8363.4 Begrenzungsstrategie

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= PWM fix – Keine Strombegrenzung
- 1= PWM fix – Dynamische Strombegrenzung
- **2= PWM variabel – Keine Strombegrenzung**
- 3= PWM variabel – Dynamische Strombegrenzung

Strategie zur automatischen Reduktion des Ausgangsstroms bei Überlastung der Endstufe

1.1.51 8364 Regelverfahren Prozesswerte

Regelverfahren Prozesswerte

8364.7 Mögliche Betriebsarten

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Drehmomentregelung
- 1= Drehzahlregelung
- 2= Positionierung

Mögliche Betriebsarten

8364.13 Statusflags Begrenzungen

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Benutzerdefinierte Stromgrenze erreicht
- 1= Thermische Stromgrenze erreicht
- 2= Stromgrenze Explosionsschutz
- 3= Stromgrenze durch Regelverfahren erreicht
- 8= Benutzerdefinierte Drehmomentgrenze erreicht
- 16= Drehzahlüberwachung motorisch – Aktiv
- 17= Drehzahlüberwachung generatorisch – Aktiv
- 9= Drehmomentbegrenzung durch Drehzahlgrenze

Statusflags Begrenzungen

8364.21 Positionssollwert in Systemeinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Sollwert der Position in Systemeinheiten

8364.22 Positionssollwert in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Sollwert der Position in Anwendereinheiten

8364.25 Istposition in Systemeinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Istposition in Systemeinheiten

8364.26 Istposition in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Istposition in Anwendereinheiten

8364.27 Istposition in Anwendereinheiten – Modulo

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Aktuelle Position in Anwendereinheiten unter Berücksichtigung der Modulo-Skalierung.

8364.28 Schleppfehler in Systemeinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Schleppfehler in Systemeinheiten

8364.29 Schleppfehler in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Schleppfehler in Anwendereinheiten

8364.31 Motorposition in Systemeinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: $1/(2^{32})$ U

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Motorposition in Systemeinheiten

8364.43 Solldrehzahl Drehzahlregler in Systemeinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Solldrehzahl des Drehzahlreglers in Systemeinheiten

8364.44 Solldrehzahl Drehzahlregler in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Solldrehzahl des Drehzahlreglers in Anwendereinheiten

8364.45 Istdrehzahl in Systemeinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Istdrehzahl in Systemeinheiten

8364.46 Istdrehzahl in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Istdrehzahl in Anwendereinheiten

8364.47 Gefilterte Istdrehzahl in Systemeinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Gefilterte Istdrehzahl in Systemeinheiten

8364.48 Gefilterte Istdrehzahl in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Gefilterte Istdrehzahl in Anwendereinheiten

8364.61 Statorfrequenz

Werkseinstellung: 0

Einheit: mHz

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Statorfrequenz

8364.78 Gesamte Beschleunigung in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Beschleunigung gesamt in Anwendereinheiten

8364.90 Relatives begrenztes Solldrehmoment in Systemeinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 % Motor-Nenndrehmoment

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Relatives, begrenztes Solldrehmoment in Systemeinheiten

8364.93 Relatives Istdrehmoment in Systemeinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 % Motor-Nenndrehmoment

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Relatives Istdrehmoment in Systemeinheiten

8364.95 Istdrehmoment in Kommunikationseinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-01 % Motor-Nenndrehmoment

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Istdrehmoment in Kommunikationseinheiten

8364.96 Relatives Minimalmoment in Systemeinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 % Motor-Nenndrehmoment

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Relatives Minimalmoment in Systemeinheiten

8364.97 Relatives Maximalmoment in Systemeinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 % Motor-Nenndrehmoment

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Relatives Maximalmoment in Systemeinheiten

8364.117 Relativer drehmomentbildender Strom

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 % Gerätenennstrom

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Momentanwert des Iststroms von der drehmomentbildenden Komponente, Stranggröße in Sternschaltung, bezogen auf Umrichternennstrom.

8364.118 Absoluter drehmomentbildender Strom

Werkseinstellung: 0

Einheit: mA

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Iststrom, drehmomentbildende Komponente, absolut, Momentanwert, Stranggröße in Sternschaltung

8364.119 Relativer feldbildender Strom

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 % Gerätenennstrom

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Momentanwert des Iststroms von der feldbildenden Komponente. Stranggröße in Sternschaltung, bezogen auf Umrichternennstrom.

8364.120 Absoluter feldbildender Strom

Werkseinstellung: 0

Einheit: mA

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Iststrom, feldbildende Komponente, absolut, Momentanwert, Stranggröße in Sternschaltung

8364.127 Relativer Scheinstrom

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 % Gerätenennstrom

Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647
Relativer Scheinstrom

8364.128 Absoluter Scheinstrom – Effektivwert

Werkseinstellung: 0
Einheit: mA
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647
Scheinstrom, absolut, Effektivwert

8364.151 UqRef

Werkseinstellung: 0
Einheit: mV
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647
Sollspannung, q-Komponente, absolut, Momentanwert des Strangs in Sternschaltung

8364.152 UdRef

Werkseinstellung: 0
Einheit: mV
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647
Sollspannung, d-Komponente, absolut, Momentanwert des Strangs in Sternschaltung

8364.155 UaRef

Werkseinstellung: 0
Einheit: mV
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647
Sollspannung, a-Komponente, absolut, Momentanwert des Strangs in Sternschaltung

8364.156 UbRef

Werkseinstellung: 0

Einheit: mV

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Sollspannung, b-Komponente, absolut, Momentanwert des Strangs in Sternschaltung

8364.157 Ua

Werkseinstellung: 0

Einheit: mV

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Istspannung, a-Komponente, absolut, Momentanwert des Strangs in Sternschaltung

8364.158 Ub

Werkseinstellung: 0

Einheit: mV

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Istspannung, b-Komponente, absolut, Momentanwert des Strangs in Sternschaltung

8364.159 Absoluter Betrag der Sollspannung – Effektivwert

Werkseinstellung: 0

Einheit: mV

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Sollspannung, Betrag, absolut, Effektivwert

8364.160 Momentanwert Zwischenkreisspannung

Werkseinstellung: 0

Einheit: mV

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Momentanwert der Zwischenkreisspannung

8364.181 PsiSRef

Werkseinstellung: 0
Einheit: μVs
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647
Sollstatorfluss, Betrag, Momentanwert

8364.182 PsiRRef

Werkseinstellung: 0
Einheit: μVs
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647
Sollrotorfluss, Betrag, Momentanwert

8364.183 PsiSMod

Werkseinstellung: 0
Einheit: μVs
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647
Statorfluss U-Modell, Betrag, Momentanwert

8364.184 PsiRMod

Werkseinstellung: 0
Einheit: μVs
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647
Rotorfluss U-Modell, Betrag, Momentanwert

8364.185 PsiSaUmod

Werkseinstellung: 0
Einheit: μVs
Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Statorfluss U-Modell, a-Komponente

8364.186 PsiSbUmod

Werkseinstellung: 0

Einheit: μ Vs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Statorfluss U-Modell, b-Komponente

8364.187 PsiRaUmod

Werkseinstellung: 0

Einheit: μ Vs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Rotorfluss U-Modell, a-Komponente

8364.188 PsiRbUmod

Werkseinstellung: 0

Einheit: μ Vs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Rotorfluss U-Modell, b-Komponente

8364.189 PsiRdlmod

Werkseinstellung: 0

Einheit: μ Vs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Rotorfluss I-Modell, d-Komponente

8364.190 PsiRqlmod

Werkseinstellung: 0

Einheit: μVs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Rotorfluss I-Modell, q-Komponente

8364.211 Motorscheinleistung

Werkseinstellung: 0

Einheit: VA

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Motorscheinleistung

8364.212 Elektrische Motorwirkleistung

Werkseinstellung: 0

Einheit: W

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Motorwirkleistung (elektrisch)

8364.213 Motorblindleistung

Werkseinstellung: 0

Einheit: VA

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Motorblindleistung

8364.221 PWM-Frequenz

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- -4000= 4 kHz rauschend
- 2500= 2.5 kHz konstant
- 4000= 4 kHz konstant

- **8000= 8 kHz konstant**
 - 16000= 16 kHz konstant
- PWM-Frequenz

8364.231 Totzeit Lagegeber

Werkseinstellung: 0

Einheit: ns

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Totzeit Lagegeber

8364.232 Totzeit Motorgeber

Werkseinstellung: 0

Einheit: ns

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Totzeit Motorgeber

1.1.52 8365 Fehlermanager

Fehlermanager

8365.1 Fehlercode

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Aktuell anstehender Fehler. Der Fehlercode ist folgendermaßen aufgebaut:

- Bit 8 – 15: Hauptfehler
- Bit 0 – 7: Subfehler

8365.2 Interner Fehlercode

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Interne Fehlernummer. Wenn dieser Fehler auftritt, wenden Sie sich an den Service von SEW-EURODRIVE.

8365.3 Fehlercode Subkomponente

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Aktuell anstehender Subkomponentenfehler. Der Fehlercode ist folgenderweise aufgebaut:

- Bit 8 – 15: Hauptfehler
- Bit 0 – 7: Subfehler
- Bit 16 – 31: Immer 0

Damit kann der Fehlercode in einem 16-Bit-Prozessdatenwort transportiert werden.

8365.4 Interner Fehlerode Subkomponente

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Entwicklercode der Subkomponente

8365.5 Manueller Fehler-Reset

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Keiner**
- 1= Standard
- 2= Mit Parametersatzakzeptanz

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Keiner: Kein Reset wird durchgeführt.
- Standard: Der Fehler wird quittiert.
- Mit Parameterakzeptanz: Wenn sich die Hardwaregerätekonfiguration geändert hat, weil z. B. Optionskarten entnommen wurden, kann das Gerät quittiert und weiterbetrieben werden. Die nicht mehr erreichbaren Optionskarten werden ignoriert.

8365.6 Steuerbits

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Fehler-Reset
- 1= Externer Fehler – Aktiv
- 2= Fehler externer Bremswiderstand

Steuerbits

8365.7 Statusbits

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Warnung
- 1= Fehler
- 2= Fehler mit Endstufensperre
- 3= Fehlerquittierung mit CPU-Reset

Statusbits des aktiven Fehlers

1.1.53 8366 Prozessdaten

Prozessdaten

8366.1 Anhalten

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Steuert die Prozessdatenkommunikation.

8366.2 Basiszykluszeit

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 1= 500 µs
- **0= 1 ms**
- 2= 1 ms Istwert-optimiert

Legt fest, mit welcher Zykluszeit die Prozessdaten bearbeitet werden.

Hinweis: Die Einstellung "1 ms Istwert-optimiert" ist nur in Verbindung mit MOVI-C CONTROLLER® zulässig.

8366.3 Aktuelle Zykluszeit

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 1= 500 µs
- **0= 1 ms**
- 2= 1 ms Istwert-optimiert
- 3= 2 ms
- 4= 4 ms

Aktuelle Zykluszeit

8366.4 Quelle

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Keine Quelle**
- 3= EtherCAT®/SBusPLUS
- 4= Standard-Feldbussystem

Prozessdatenquelle

8366.5 Synchronisationssignal verwenden

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Nein
- **1= Ja**

Legt fest, ob das Synchronisationssignal der übergeordneten Steuerung verwendet wird.

8366.6 Sollwertzyklus Steuerung

Werkseinstellung: 1000

Einheit: µs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 500

Wertebereich: 500 Bis 20000

Zykluszeit der Sollwertvorgabe von der übergeordneten SPS/ MOVI-C® CONTROLLER

8366.7 Periodendauer Synchronisationssignal

Werkseinstellung: 0

Einheit: μs

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Ermittelte Periodendauer des Synchronisierungssignals

8366.8 Ersatzwerte für interpolierte Sollwerte

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

Wenn durch Störungen auf dem Bus zum Applikationszyklus keine Prozessausgangsdaten vorliegen, berechnet die Sollwertgenerierung von FCB 06, FCB 08, FCB 10 Ersatzwerte. Es werden Werte ausgehend von konstanter Drehzahl interpoliert.

8366.9 Ersatzwertzähler

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Diagnosezähler für Ersatzwerte, die seit dem letzten Neustart berechnet wurden.

8366.11 Standard-Feldbussystem

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Keine Quelle**
- 1= SBus
- 2= Feldbus
- 3= EtherCAT®/SBusPLUS

Bevorzugte Quelle der Prozessdaten, die verwendet wird, wenn die Quelle auf "Standard-Feldbussystem" parametrisiert ist.

1.1.54 8367 PA-Daten

Die Prozessausgangsdaten sind die Eingangsdaten für den Umrichter.

8367.1 Aktualisieren

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aus
- **1= Ein**

Legt fest, ob die Prozessausgangsdaten aus dem Eingangspuffer abgerufen werden.

8367.2 Anzahl Datenwörter

Werkseinstellung: 16

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 16

Anzahl Datenwörter, die die Prozessdatenkommunikation umfasst.

8367.4 Gültige Daten

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Zeigt an, ob mindestens einmal gültige Prozessdaten empfangen wurden.

8367.5 Empfangene Pakete

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 65535

Anzahl der empfangenen Pakete

8367.10 - 8367.25 Arraygröße 16 Datenwörter

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld (Array)

Datenlänge: 16

Wertebereich:

- 0= Bit 0

- 1= Bit 1
- 2= Bit 2
- 3= Bit 3
- 4= Bit 4
- 5= Bit 5
- 6= Bit 6
- 7= Bit 7
- 8= Bit 8
- 9= Bit 9
- 10= Bit 10
- 11= Bit 11
- 12= Bit 12
- 13= Bit 13
- 14= Bit 14
- 15= Bit 15

Aktuelle Prozessdaten. Wenn die Aktualisierung deaktiviert ist, können die Werte von Hand eingetragen werden, um eine Art Busmonitor zu realisieren.

1.1.55 8368 PE-Daten

PE-Daten

8368.1 Aktualisieren

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aus
- **1= Ein**

Legt fest, ob die Prozesseingangsdaten in den Ausgangspuffer geschrieben werden.

8368.2 Anzahl Datenwörter

Werkseinstellung: 16

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 16

Anzahl der Datenwörter, die die Prozessdatenkommunikation umfasst.

8368.3 Datenquellen

Werkseinstellung:

- 8364.46 High-Wort "Istdrehzahl in Anwendereinheiten"

- 8364.46 Low-Wort "Istdrehzahl in Anwendereinheiten"
- 0.0 Gesättigt "Keine Funktion"

Datentyp: Parameter-Word-Pointer (DataArray)

Datenlänge: 16

Wertebereich:

- 0.0 Keine Funktion
- 8334.1 Digitaleingänge Grundgerät
- 8364.25 Istposition in Systemeinheiten
- 8364.26 Istposition in Anwendereinheiten
- 8364.27 Istposition in Anwendereinheiten – Modulo
- 8364.45 Istdrehzahl in Systemeinheiten
- 8364.46 Istdrehzahl in Anwendereinheiten
- 8364.61 Statorfrequenz
- 8364.95 Istdrehmoment in Kommunikationseinheiten
- 8370.1 Statuswort 1
- 8371.1 Statuswort 2
- 8372.1 Statuswort 3
- 8379.5 Transparent-Modus Statuswort
- 8379.6 Transparent-Modus Statuswort
- 8381.120 Geber 1 – Istposition in Systemeinheiten
- 8381.121 Geber 1 – Istposition in Anwendereinheiten
- 8381.122 Geber 1 – Istposition in Anwendereinheiten – Modulo
- 8382.120 Geber 2 – Istposition in Systemeinheiten
- 8382.121 Geber 2 – Istposition in Anwendereinheiten
- 8382.122 Geber 2 – Istposition in Anwendereinheiten – Modulo
- 8580.1 Digitaleingänge E/A-Karte
- 8703.2 Sicherheitskarte F-Statuswort
- 8703.3 Sicherheitskarte F-Statuswort
- 8703.4 Sicherheitskarte F-Statuswort

Legt für alle 16 Prozesseingangsdatenwörter (Offset 0 – PD 1, Offset 1 – PD 2 bis Offset 15 – PD 16) fest, welche Daten welchem Datenwort zugewiesen werden. Außerdem legt fest, welches Format verwendet wird.

- Bit 0 – 15: Indexnummer des Parameters (Werte nur aus Liste)
- Bit 16 – 23: Subindexnummer des Parameters (Werte nur aus Liste)

– Liste:

– Bit 24 – 31:

– 0: Saturiert auf 16 Bit (Der interne 32-Bit-Wert wird auf 16 Bit begrenzt. Wenn dieser Wert den Wertebereich des 16-Bit-Werts überschreitet, findet kein Überlauf statt, sondern eine Begrenzung am Maximalwert. Somit wird ein Wechsel von maximal positiv zu maximal negativ verhindert.)

– 1: Low-Wort: untere 16 Bit des 32-Bit-Werts

– 2: High-Wort: obere 16 Bit des 32-Bit-Werts

8368.4 Datenwörter

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 16

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 65535

Wert der Datenquelle (Index 8368.3). (Offset 0 – PD 1, Offset 1 – PD 2 bis Offset 15 – PD 16)

1.1.56 8370 Statuswort 1

Statuswort 1

8370.1 Aktueller Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: UInt32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Aktueller Wert des Statusworts

8370.2 Quelle

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Keine Quelle
- **1= System**
- 2= Lokaler Wert

Legt fest, ob das Statuswort vom System beschrieben, oder der lokale Wert verwendet wird.

8370.3 Lokaler Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: UInt32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 65535

Vom Anwender vorgegebener lokaler Sollwert des Statusworts

8370.4 Layout

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Bit 0 – 15 programmierbar
- **1= Bit 0 – 5 FCB-Nummer/Bit 6 – 15 programmierbar**

Legt fest, ob die ersten 6 Bits des Statusworts mit der Nummer des aktiven FCB belegt oder aus einer Auswahlliste programmierbar sind.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Bit 0 – 15 programmierbar: Alle 16 Bits des Statusworts können vom Anwender programmiert werden.
- Bit 0 – 5 FCB-Nummer/Bit 6 – 15 programmierbar: Die Bits 0 – 5 sind mit der FCB-Nummer belegt, alle anderen sind programmierbar.

8370.10 Funktionen der Bits

Werkseinstellung:

- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion"
- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion"
- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion"
- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion"
- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion"
- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion"
- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion"
- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion"
- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion"
- 8569.1 Bit 1 "Statusbits"
- 8437.2 Bit 1 "Statusbits"
- 8332.1 Bit 6 "Statusbits"
- 8331.7 Bit 1 "Statusbits"
- 8322.1 Bit 1 "Aktiver Antriebsstrang"
- 8365.7 Bit 1 "Statusbits"
- 8314.1 Bit 0 "Statusbits"
- 8314.1 Bit 1 "Statusbits"

Datentyp: Parameter-Bit-Pointer (DataArray)

Datenlänge: 16

Wertebereich:

- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion "
- 8312.8 Bit 1 "Vorwarnung Kühlkörpertemperatur"
- 8312.8 Bit 2 "Vorwarnung elektromechanische Auslastung"
- 8314.1 Bit 0 "HW-Endschalter positiv – Aktiv"
- 8314.1 Bit 1 "HW-Endschalter negativ – Aktiv"
- 8314.1 Bit 4 "SW-Endschalter positiv – Aktiv"
- 8314.1 Bit 5 "SW-Endschalter negativ – Aktiv"

- 8322.1 Bit 0 "Antriebsstrang 1 aktiv"
- 8322.1 Bit 1 "Antriebsstrang 2 aktiv"
- 8323.1 Bit 0 "Meldung "Geschwindigkeitsreferenz" aktiv"
- 8324.1 Bit 0 "Meldung "Geschwindigkeits-Soll-Ist-Vergleich" aktiv"
- 8325.1 Bit 0 "Meldung "Stromreferenz" aktiv"
- 8326.1 Bit 0 "Meldung "Geschwindigkeitsfenster" aktiv"
- 8327.1 Bit 0 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Geschwindigkeit"
- 8327.1 Bit 1 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Beschleunigung"
- 8327.1 Bit 2 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Verzögerung"
- 8327.1 Bit 3 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Ruckzeit"
- 8327.1 Bit 4 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Drehmoment"
- 8327.1 Bit 5 "Sollwertbegrenzung Antriebsstrang – Maximaldrehzahl"
- 8327.1 Bit 6 "Sollwertbegrenzung Antriebsstrang – Maximaldrehmoment"
- 8331.7 Bit 1 "Meldung "In Position" aktiv"
- 8332.1 Bit 0 "Betriebsbereit"
- 8332.1 Bit 1 "Endstufenfreigabe"
- 8332.1 Bit 2 "Sollwerte aktiv"
- 8332.1 Bit 5 "Begrenzung aktiv"
- 8332.1 Bit 6 "Aktiver Antrieb referenziert"
- 8332.1 Bit 7 "Sicherheitskarte "RUN" aktiv"
- 8332.1 Bit 8 "Handbetrieb aktiv"
- 8332.1 Bit 9 "Konfigurationszustand"
- 8332.1 Bit 10 "Netz-Ein"
- 8332.1 Bit 11 "Sicherheitskarte im Steuerungseingriff"
- 8332.1 Bit 13 "Handbetrieb/Vorortbetrieb aktiv"
- 8332.7 Bit 0 "DC-24-V-Stützbetrieb"
- 8332.7 Bit 1 "Interne Versorgung fehlerhaft"
- 8332.7 Bit 2 "STO aktiv"
- 8332.7 Bit 3 "Leistungsteil nicht bereit"
- 8332.7 Bit 5 "Externes Gerät nicht bereit – Aktiv"
- 8332.7 Bit 6 "Data-Flexibility nicht bereit"
- 8332.7 Bit 7 "Gebersystem(e) nicht bereit"
- 8332.7 Bit 8 "Motormanagement nicht bereit"
- 8332.7 Bit 9 "Task-System nicht synchronisiert"
- 8332.7 Bit 10 "Stand-by-Betrieb aktiv"
- 8332.7 Bit 11 "Inbetriebnahmezustand"
- 8332.7 Bit 15 "Modulbus nicht bereit"
- 8334.1 Bit 0 "DI 00"
- 8334.1 Bit 1 "DI 01"
- 8334.1 Bit 2 "DI 02"
- 8334.1 Bit 3 "DI 03"
- 8334.1 Bit 4 "DI 04"

- 8334.1 Bit 5 "DI 05"
- 8335.1 Bit 0 "DB 00"
- 8335.1 Bit 1 "DO 00"
- 8335.1 Bit 2 "DO 01"
- 8335.1 Bit 3 "DO 02"
- 8335.1 Bit 4 "DO 03"
- 8339.1 Bit 0 "Meldung "Drehoment-Soll-Ist-Vergleich" aktiv"
- 8364.13 Bit 0 "Benutzerdefinierte Stromgrenze erreicht"
- 8364.13 Bit 8 "Benutzerdefinierte Drehmomentgrenze erreicht"
- 8365.7 Bit 0 "Warnung"
- 8365.7 Bit 1 "Fehler"
- 8365.7 Bit 2 "Fehler mit Endstufensperre"
- 8365.7 Bit 3 "Fehlerquittierung mit CPU-Reset"
- 8381.130 Bit 7 "Geber 1 referenziert"
- 8382.130 Bit 7 "Geber 2 referenziert"
- 8437.2 Bit 0 "Bremse/DynaStop® geschlossen"
- 8437.2 Bit 1 "Bremse/DynaStop® geöffnet"
- 8439.3 Bit 0 "Motorschutz aktuell – Vorwarnung"
- 8442.55 Bit 0 "Motorschutz 1 – Vorwarnung"
- 8443.55 Bit 0 "Motorschutz 2 – Vorwarnung"
- 8450.1 Bit 0 "Stromgrenze der Ex-Schutzfunktion Kategorie 2 – Aktiv"
- 8500.2 Bit 1 "FCB 01 Endstufensperre – Aktiv"
- 8500.2 Bit 2 "FCB 02 Stopp-Standard – Aktiv"
- 8500.2 Bit 4 "FCB 04 Handbetrieb – Aktiv"
- 8500.2 Bit 5 "FCB 05 Drehzahlregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 6 "FCB 06 Interpolierte Drehzahlregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 7 "FCB 07 Drehmomentregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 8 "FCB 08 Interpolierte Drehmomentregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 9 "FCB 09 Positionsregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 10 "FCB 10 Interpolierte Positionsregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 12 "FCB 12 Referenzfahrt – Aktiv"
- 8500.2 Bit 13 "FCB 13 Stopp an Applikationsgrenzen – Aktiv"
- 8500.2 Bit 14 "FCB 14 Notstopp – Aktiv"
- 8500.2 Bit 18 "FCB 18 Rotorlage-Identifikation – Aktiv"
- 8500.2 Bit 19 "FCB 19 Halteregeleung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 20 "FCB 20 Tippen – Aktiv"
- 8500.2 Bit 21 "FCB 21 Bremsentest – Aktiv"
- 8500.2 Bit 25 "FCB 25 Motorparametermessung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 26 "FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen – Aktiv"
- 8509.10 Bit 2 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 0 – Aktiv"
- 8509.10 Bit 3 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 1 – Aktiv"
- 8509.10 Bit 4 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 2 – Aktiv"

- 8512.2 Bit 2 "FCB 12 Referenzfahrt – Referenznocken"
- 8512.3 Bit 0 "FCB 12 Referenzfahrt – Referenzfahrt beendet"
- 8518.59 Bit 0 "FCB 18 Rotorlage-Identifikation – Rotorlage identifiziert"
- 8521.8 Bit 2 "FCB 21 Bremsentest – Bremse getestet: Nicht OK"
- 8521.8 Bit 3 "FCB 21 Bremsentest – Bremse getestet: OK"
- 8569.1 Bit 1 "Motor steht – Gefiltert"
- 8577.2 Bit 0 "Nockenschaltwerk – Spur 1"
- 8577.2 Bit 1 "Nockenschaltwerk – Spur 2"
- 8577.2 Bit 2 "Nockenschaltwerk – Spur 3"
- 8577.2 Bit 3 "Nockenschaltwerk – Spur 4"
- 8580.1 Bit 0 "DI 10"
- 8580.1 Bit 1 "DI 11"
- 8580.1 Bit 2 "DI 12"
- 8580.1 Bit 3 "DI 13"
- 8581.1 Bit 0 "DO 10"
- 8581.1 Bit 1 "DO 11"
- 8581.1 Bit 2 "DO 12"
- 8581.1 Bit 3 "DO 13"
- 8703.7 Bit 0 "SBT aktiv"

Stellt anhand einer Auswahlliste die Funktion der einzelnen Bits des Statusworts (über Offsets: Offset 0 – Bit 0 bis Offset 15 – Bit 15) ein.

1.1.57 8371 Statuswort 2

Statuswort 2

8371.1 Aktueller Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Aktueller Wert des Statusworts

8371.2 Quelle

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Keine Quelle**
- 1= System
- 2= Lokaler Wert

Legt fest, ob das Statuswort vom System beschrieben, oder der lokale Wert verwendet wird.

8371.3 Lokaler Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 65535

Vom Anwender vorgegebener lokaler Sollwert des Statusworts

8371.4 Layout

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Bit 0 – 15 programmierbar**
- 1= Bit 0 – 5 FCB-Nummer/Bit 6 – 15 programmierbar

Legt fest, ob die ersten 6 Bits des Statusworts mit der Nummer des aktiven FCB belegt oder aus einer Auswahlliste programmierbar sind.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Bit 0 – 15 programmierbar: Alle 16 Bits des Statusworts können vom Anwender programmiert werden.
- Bit 0 – 5 FCB-Nummer/Bit 6 – 15 programmierbar: Die Bits 0 – 5 sind mit der FCB-Nummer belegt, alle anderen sind programmierbar.

8371.10 Funktionen der Bits

Werkseinstellung: 0.0 Bit 0 "Keine Funktion"

Datentyp: Parameter-Bit-Pointer (DataArray)

Datenlänge: 16

Wertebereich:

- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion "
- 8312.8 Bit 1 "Vorwarnung Kühlkörpertemperatur"
- 8312.8 Bit 2 "Vorwarnung elektromechanische Auslastung"
- 8314.1 Bit 0 "HW-Endschalter positiv – Aktiv"
- 8314.1 Bit 1 "HW-Endschalter negativ – Aktiv"
- 8314.1 Bit 4 "SW-Endschalter positiv – Aktiv"
- 8314.1 Bit 5 "SW-Endschalter negativ – Aktiv"
- 8322.1 Bit 0 "Antriebsstrang 1 aktiv"
- 8322.1 Bit 1 "Antriebsstrang 2 aktiv"
- 8323.1 Bit 0 "Meldung "Geschwindigkeitsreferenz" aktiv"
- 8324.1 Bit 0 "Meldung "Geschwindigkeits-Soll-Ist-Vergleich" aktiv"

- 8325.1 Bit 0 "Meldung "Stromreferenz" aktiv"
- 8326.1 Bit 0 "Meldung "Geschwindigkeitsfenster" aktiv"
- 8327.1 Bit 0 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Geschwindigkeit"
- 8327.1 Bit 1 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Beschleunigung"
- 8327.1 Bit 2 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Verzögerung"
- 8327.1 Bit 3 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Ruckzeit"
- 8327.1 Bit 4 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Drehmoment"
- 8327.1 Bit 5 "Sollwertbegrenzung Antriebsstrang – Maximaldrehzahl"
- 8327.1 Bit 6 "Sollwertbegrenzung Antriebsstrang – Maximaldrehmoment"
- 8331.7 Bit 1 "Meldung "In Position" aktiv"
- 8332.1 Bit 0 "Betriebsbereit"
- 8332.1 Bit 1 "Endstufenfreigabe"
- 8332.1 Bit 2 "Sollwerte aktiv"
- 8332.1 Bit 5 "Begrenzung aktiv"
- 8332.1 Bit 6 "Aktiver Antrieb referenziert"
- 8332.1 Bit 7 "Sicherheitskarte "RUN" aktiv"
- 8332.1 Bit 8 "Handbetrieb aktiv"
- 8332.1 Bit 9 "Konfigurationszustand"
- 8332.1 Bit 10 "Netz-Ein"
- 8332.1 Bit 11 "Sicherheitskarte im Steuerungseingriff"
- 8332.1 Bit 13 "Handbetrieb/Vorortbetrieb aktiv"
- 8332.7 Bit 0 "DC-24-V-Stützbetrieb"
- 8332.7 Bit 1 "Interne Versorgung fehlerhaft"
- 8332.7 Bit 2 "STO aktiv"
- 8332.7 Bit 3 "Leistungsteil nicht bereit"
- 8332.7 Bit 5 "Externes Gerät nicht bereit – Aktiv"
- 8332.7 Bit 6 "Data-Flexibility nicht bereit"
- 8332.7 Bit 7 "Gebersystem(e) nicht bereit"
- 8332.7 Bit 8 "Motormanagement nicht bereit"
- 8332.7 Bit 9 "Task-System nicht synchronisiert"
- 8332.7 Bit 10 "Stand-by-Betrieb aktiv"
- 8332.7 Bit 11 "Inbetriebnahmezustand"
- 8332.7 Bit 15 "Modulbus nicht bereit"
- 8334.1 Bit 0 "DI 00"
- 8334.1 Bit 1 "DI 01"
- 8334.1 Bit 2 "DI 02"
- 8334.1 Bit 3 "DI 03"
- 8334.1 Bit 4 "DI 04"
- 8334.1 Bit 5 "DI 05"
- 8335.1 Bit 0 "DB 00"
- 8335.1 Bit 1 "DO 00"
- 8335.1 Bit 2 "DO 01"

- 8335.1 Bit 3 "DO 02"
- 8335.1 Bit 4 "DO 03"
- 8339.1 Bit 0 "Meldung "Drehoment-Soll-Ist-Vergleich" aktiv"
- 8364.13 Bit 0 "Benutzerdefinierte Stromgrenze erreicht"
- 8364.13 Bit 8 "Benutzerdefinierte Drehmomentgrenze erreicht"
- 8365.7 Bit 0 "Warnung"
- 8365.7 Bit 1 "Fehler"
- 8365.7 Bit 2 "Fehler mit Endstufensperre"
- 8365.7 Bit 3 "Fehlerquittierung mit CPU-Reset"
- 8381.130 Bit 7 "Geber 1 referenziert"
- 8382.130 Bit 7 "Geber 2 referenziert"
- 8437.2 Bit 0 "Bremse/DynaStop® geschlossen"
- 8437.2 Bit 1 "Bremse/DynaStop® geöffnet"
- 8439.3 Bit 0 "Motorschutz aktuell – Vorwarnung"
- 8442.55 Bit 0 "Motorschutz 1 – Vorwarnung"
- 8443.55 Bit 0 "Motorschutz 2 – Vorwarnung"
- 8450.1 Bit 0 "Stromgrenze der Ex-Schutzfunktion Kategorie 2 – Aktiv"
- 8500.2 Bit 1 "FCB 01 Endstufensperre – Aktiv"
- 8500.2 Bit 2 "FCB 02 Stopp-Standard – Aktiv"
- 8500.2 Bit 4 "FCB 04 Handbetrieb – Aktiv"
- 8500.2 Bit 5 "FCB 05 Drehzahlregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 6 "FCB 06 Interpolierte Drehzahlregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 7 "FCB 07 Drehmomentregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 8 "FCB 08 Interpolierte Drehmomentregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 9 "FCB 09 Positionsregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 10 "FCB 10 Interpolierte Positionsregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 12 "FCB 12 Referenzfahrt – Aktiv"
- 8500.2 Bit 13 "FCB 13 Stopp an Applikationsgrenzen – Aktiv"
- 8500.2 Bit 14 "FCB 14 Notstopp – Aktiv"
- 8500.2 Bit 18 "FCB 18 Rotorlage-Identifikation – Aktiv"
- 8500.2 Bit 19 "FCB 19 Halteregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 20 "FCB 20 Tippen – Aktiv"
- 8500.2 Bit 21 "FCB 21 Bremsentest – Aktiv"
- 8500.2 Bit 25 "FCB 25 Motorparametermessung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 26 "FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen – Aktiv"
- 8509.10 Bit 2 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 0 – Aktiv"
- 8509.10 Bit 3 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 1 – Aktiv"
- 8509.10 Bit 4 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 2 – Aktiv"
- 8512.2 Bit 2 "FCB 12 Referenzfahrt – Referenznocken"
- 8512.3 Bit 0 "FCB 12 Referenzfahrt – Referenzfahrt beendet"
- 8518.59 Bit 0 "FCB 18 Rotorlage-Identifikation – Rotorlage identifiziert"
- 8521.8 Bit 2 "FCB 21 Bremsentest – Bremse getestet: Nicht OK"

- 8521.8 Bit 3 "FCB 21 Bremsentest – Bremse getestet: OK"
- 8569.1 Bit 1 "Motor steht – Gefiltert"
- 8577.2 Bit 0 "Nockenschaltwerk – Spur 1"
- 8577.2 Bit 1 "Nockenschaltwerk – Spur 2"
- 8577.2 Bit 2 "Nockenschaltwerk – Spur 3"
- 8577.2 Bit 3 "Nockenschaltwerk – Spur 4"
- 8580.1 Bit 0 "DI 10"
- 8580.1 Bit 1 "DI 11"
- 8580.1 Bit 2 "DI 12"
- 8580.1 Bit 3 "DI 13"
- 8581.1 Bit 0 "DO 10"
- 8581.1 Bit 1 "DO 11"
- 8581.1 Bit 2 "DO 12"
- 8581.1 Bit 3 "DO 13"
- 8703.7 Bit 0 "SBT aktiv"

Stellt anhand einer Auswahlliste die Funktion der einzelnen Bits des Statusworts (über Offsets: Offset 0 – Bit 0 bis Offset 15 – Bit 15) ein.

1.1.58 8372 Statuswort 3

Statuswort 3

8372.1 Aktueller Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Aktueller Wert des Statusworts

8372.2 Quelle

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Keine Quelle
- **1= System**
- 2= Lokaler Wert

Legt fest, ob das Statuswort vom System beschrieben, oder der lokale Wert verwendet wird.

8372.3 Lokaler Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit:
Datentyp: Uint32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 65535
Vom Anwender vorgegebener lokaler Sollwert des Statusworts

8372.4 Layout

Werkseinstellung:
Datentyp: Enum
Datenlänge: 1
Wertebereich:

- **0= Bit 0 – 15 programmierbar**
- 1= Bit 0 – 5 FCB-Nummer/Bit 6 – 15 programmierbar

Legt fest, ob die ersten 6 Bits des Statusworts mit der Nummer des aktiven FCB belegt oder aus einer Auswahlliste programmierbar sind.
Folgende Einstellungen sind möglich:

- Bit 0 – 15 programmierbar: Alle 16 Bits des Statusworts können vom Anwender programmiert werden.
- Bit 0 – 5 FCB-Nummer/Bit 6 – 15 programmierbar: Die Bits 0 – 5 sind mit der FCB-Nummer belegt, alle anderen sind programmierbar.

8372.10 Funktionen der Bits

Werkseinstellung:

- 8332.1 Bit 0 "Statusbits"
- 8332.1 Bit 1 "Statusbits"
- 8332.7 Bit 0 "Statusbits "Nicht bereit""
- 8332.7 Bit 2 "Statusbits "Nicht bereit""
- 8332.7 Bit 6 "Statusbits "Nicht bereit""
- 8332.1 Bit 2 "Statusbits"
- 8332.7 Bit 10 "Statusbits "Nicht bereit""
- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion"

Datentyp: Parameter-Bit-Pointer (DataArray)
Datenlänge: 16
Wertebereich:

- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion "
- 8312.8 Bit 1 "Vorwarnung Kühlkörpertemperatur"
- 8312.8 Bit 2 "Vorwarnung elektromechanische Auslastung"
- 8314.1 Bit 0 "HW-Endschalter positiv – Aktiv"
- 8314.1 Bit 1 "HW-Endschalter negativ – Aktiv"
- 8314.1 Bit 4 "SW-Endschalter positiv – Aktiv"
- 8314.1 Bit 5 "SW-Endschalter negativ – Aktiv"
- 8322.1 Bit 0 "Antriebsstrang 1 aktiv"

- 8322.1 Bit 1 "Antriebsstrang 2 aktiv"
- 8323.1 Bit 0 "Meldung "Geschwindigkeitsreferenz" aktiv"
- 8324.1 Bit 0 "Meldung "Geschwindigkeits-Soll-Ist-Vergleich" aktiv"
- 8325.1 Bit 0 "Meldung "Stromreferenz" aktiv"
- 8326.1 Bit 0 "Meldung "Geschwindigkeitsfenster" aktiv"
- 8327.1 Bit 0 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Geschwindigkeit"
- 8327.1 Bit 1 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Beschleunigung"
- 8327.1 Bit 2 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Verzögerung"
- 8327.1 Bit 3 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Ruckzeit"
- 8327.1 Bit 4 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Drehmoment"
- 8327.1 Bit 5 "Sollwertbegrenzung Antriebsstrang – Maximaldrehzahl"
- 8327.1 Bit 6 "Sollwertbegrenzung Antriebsstrang – Maximaldrehmoment"
- 8331.7 Bit 1 "Meldung "In Position" aktiv"
- 8332.1 Bit 0 "Betriebsbereit"
- 8332.1 Bit 1 "Endstufenfreigabe"
- 8332.1 Bit 2 "Sollwerte aktiv"
- 8332.1 Bit 5 "Begrenzung aktiv"
- 8332.1 Bit 6 "Aktiver Antrieb referenziert"
- 8332.1 Bit 7 "Sicherheitskarte "RUN" aktiv"
- 8332.1 Bit 8 "Handbetrieb aktiv"
- 8332.1 Bit 9 "Konfigurationszustand"
- 8332.1 Bit 10 "Netz-Ein"
- 8332.1 Bit 11 "Sicherheitskarte im Steuerungseingriff"
- 8332.1 Bit 13 "Handbetrieb/Vorortbetrieb aktiv"
- 8332.7 Bit 0 "DC-24-V-Stützbetrieb"
- 8332.7 Bit 1 "Interne Versorgung fehlerhaft"
- 8332.7 Bit 2 "STO aktiv"
- 8332.7 Bit 3 "Leistungsteil nicht bereit"
- 8332.7 Bit 5 "Externes Gerät nicht bereit – Aktiv"
- 8332.7 Bit 6 "Data-Flexibility nicht bereit"
- 8332.7 Bit 7 "Gebersystem(e) nicht bereit"
- 8332.7 Bit 8 "Motormanagement nicht bereit"
- 8332.7 Bit 9 "Task-System nicht synchronisiert"
- 8332.7 Bit 10 "Stand-by-Betrieb aktiv"
- 8332.7 Bit 11 "Inbetriebnahmezustand"
- 8332.7 Bit 15 "Modulbus nicht bereit"
- 8334.1 Bit 0 "DI 00"
- 8334.1 Bit 1 "DI 01"
- 8334.1 Bit 2 "DI 02"
- 8334.1 Bit 3 "DI 03"
- 8334.1 Bit 4 "DI 04"
- 8334.1 Bit 5 "DI 05"

- 8335.1 Bit 0 "DB 00"
- 8335.1 Bit 1 "DO 00"
- 8335.1 Bit 2 "DO 01"
- 8335.1 Bit 3 "DO 02"
- 8335.1 Bit 4 "DO 03"
- 8339.1 Bit 0 "Meldung "Drehoment-Soll-Ist-Vergleich" aktiv"
- 8364.13 Bit 0 "Benutzerdefinierte Stromgenze erreicht"
- 8364.13 Bit 8 "Benutzerdefinierte Drehmomentgrenze erreicht"
- 8365.7 Bit 0 "Warnung"
- 8365.7 Bit 1 "Fehler"
- 8365.7 Bit 2 "Fehler mit Endstufensperre"
- 8365.7 Bit 3 "Fehlerquittierung mit CPU-Reset"
- 8381.130 Bit 7 "Geber 1 referenziert"
- 8382.130 Bit 7 "Geber 2 referenziert"
- 8437.2 Bit 0 "Bremse/DynaStop® geschlossen"
- 8437.2 Bit 1 "Bremse/DynaStop® geöffnet"
- 8439.3 Bit 0 "Motorschutz aktuell – Vorwarnung"
- 8442.55 Bit 0 "Motorschutz 1 – Vorwarnung"
- 8443.55 Bit 0 "Motorschutz 2 – Vorwarnung"
- 8450.1 Bit 0 "Stromgrenze der Ex-Schutzfunktion Kategorie 2 – Aktiv"
- 8500.2 Bit 1 "FCB 01 Endstufensperre – Aktiv"
- 8500.2 Bit 2 "FCB 02 Stopp-Standard – Aktiv"
- 8500.2 Bit 4 "FCB 04 Handbetrieb – Aktiv"
- 8500.2 Bit 5 "FCB 05 Drehzahlregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 6 "FCB 06 Interpolierte Drehzahlregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 7 "FCB 07 Drehmomentregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 8 "FCB 08 Interpolierte Drehmomentregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 9 "FCB 09 Positionsregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 10 "FCB 10 Interpolierte Positionsregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 12 "FCB 12 Referenzfahrt – Aktiv"
- 8500.2 Bit 13 "FCB 13 Stopp an Applikationsgrenzen – Aktiv"
- 8500.2 Bit 14 "FCB 14 Notstopp – Aktiv"
- 8500.2 Bit 18 "FCB 18 Rotorlage-Identifikation – Aktiv"
- 8500.2 Bit 19 "FCB 19 Halteregeleung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 20 "FCB 20 Tippen – Aktiv"
- 8500.2 Bit 21 "FCB 21 Bremsentest – Aktiv"
- 8500.2 Bit 25 "FCB 25 Motorparametermessung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 26 "FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen – Aktiv"
- 8509.10 Bit 2 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 0 – Aktiv"
- 8509.10 Bit 3 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 1 – Aktiv"
- 8509.10 Bit 4 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 2 – Aktiv"
- 8512.2 Bit 2 "FCB 12 Referenzfahrt – Referenznocken"

- 8512.3 Bit 0 "FCB 12 Referenzfahrt – Referenzfahrt beendet"
- 8518.59 Bit 0 "FCB 18 Rotorlage-Identifikation – Rotorlage identifiziert"
- 8521.8 Bit 2 "FCB 21 Bremsentest – Bremse getestet: Nicht OK"
- 8521.8 Bit 3 "FCB 21 Bremsentest – Bremse getestet: OK"
- 8569.1 Bit 1 "Motor steht – Gefiltert"
- 8577.2 Bit 0 "Nockenschaltwerk – Spur 1"
- 8577.2 Bit 1 "Nockenschaltwerk – Spur 2"
- 8577.2 Bit 2 "Nockenschaltwerk – Spur 3"
- 8577.2 Bit 3 "Nockenschaltwerk – Spur 4"
- 8580.1 Bit 0 "DI 10"
- 8580.1 Bit 1 "DI 11"
- 8580.1 Bit 2 "DI 12"
- 8580.1 Bit 3 "DI 13"
- 8581.1 Bit 0 "DO 10"
- 8581.1 Bit 1 "DO 11"
- 8581.1 Bit 2 "DO 12"
- 8581.1 Bit 3 "DO 13"
- 8703.7 Bit 0 "SBT aktiv"

Stellt anhand einer Auswahlliste die Funktion der einzelnen Bits des Statusworts (über Offsets: Offset 0 – Bit 0 bis Offset 15 – Bit 15) ein.

1.1.59 8373 Steuerwort 1

Steuerwort 1

8373.1 Aktueller Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 65535

Aktueller Wert des Steuerworts

8373.2 Quelle

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Lokaler Wert**
- 663727= PA-Datenwort 1
- 729263= PA-Datenwort 2
- 794799= PA-Datenwort 3

- 860335= PA-Datenwort 4
- 925871= PA-Datenwort 5
- 991407= PA-Datenwort 6
- 1056943= PA-Datenwort 7
- 1122479= PA-Datenwort 8
- 1188015= PA-Datenwort 9
- 1253551= PA-Datenwort 10
- 1319087= PA-Datenwort 11
- 1384623= PA-Datenwort 12
- 1450159= PA-Datenwort 13
- 1515695= PA-Datenwort 14
- 1581231= PA-Datenwort 15
- 1646767= PA-Datenwort 16
- 598171= Data-Flexibility Ausgabedaten 1
- 663707= Data-Flexibility Ausgabedaten 2
- 729243= Data-Flexibility Ausgabedaten 3
- 794779= Data-Flexibility Ausgabedaten 4
- 860315= Data-Flexibility Ausgabedaten 5
- 925851= Data-Flexibility Ausgabedaten 6
- 991387= Data-Flexibility Ausgabedaten 7
- 1056923= Data-Flexibility Ausgabedaten 8
- 1122459= Data-Flexibility Ausgabedaten 9
- 1187995= Data-Flexibility Ausgabedaten 10
- 1253531= Data-Flexibility Ausgabedaten 11
- 1319067= Data-Flexibility Ausgabedaten 12
- 1384603= Data-Flexibility Ausgabedaten 13
- 1450139= Data-Flexibility Ausgabedaten 14
- 1515675= Data-Flexibility Ausgabedaten 15
- 1581211= Data-Flexibility Ausgabedaten 16
- 1646747= Data-Flexibility Ausgabedaten 17
- 1712283= Data-Flexibility Ausgabedaten 18
- 1777819= Data-Flexibility Ausgabedaten 19
- 1843355= Data-Flexibility Ausgabedaten 20
- 1908891= Data-Flexibility Ausgabedaten 21
- 1974427= Data-Flexibility Ausgabedaten 22
- 2039963= Data-Flexibility Ausgabedaten 23
- 2105499= Data-Flexibility Ausgabedaten 24
- 2171035= Data-Flexibility Ausgabedaten 25
- 2236571= Data-Flexibility Ausgabedaten 26
- 2302107= Data-Flexibility Ausgabedaten 27
- 2367643= Data-Flexibility Ausgabedaten 28
- 2433179= Data-Flexibility Ausgabedaten 29

- 2498715= Data-Flexibility Ausgabedaten 30
- 2564251= Data-Flexibility Ausgabedaten 31
- 2629787= Data-Flexibility Ausgabedaten 32

Legt fest, ob das Steuerwort von einem bestimmten PA-Datum beschrieben wird, oder der lokale Wert verwendet wird.

8373.3 Lokaler Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 65535

Vom Anwender vorgegebener lokaler Sollwert des Steuerworts

8373.4 Layout

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Bit 0 – 15 programmierbar
- **1= Bit 0 – 5 FCB-Nummer/Bit 6 – 15 programmierbar**

Legt fest, ob die ersten 6 Bits des Steuerworts als Nummer des zu aktivierenden FCBs interpretiert werden, oder aus einer Auswahlliste programmierbar sind.

8373.10 Funktionen der Bits

Werkseinstellung:

- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion"
- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion"
- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion"
- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion"
- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion"
- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion"
- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion"
- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion"
- 8509.5 Bit 0 "Steuerbits"
- 8520.11 Bit 0 "Steuerbits"
- 8520.11 Bit 1 "Steuerbits"
- 8365.6 Bit 0 "Steuerbits"
- 8322.3 Bit 0 "Antriebsstrang aus Prozessdaten wählen"
- 8322.3 Bit 1 "Antriebsstrang aus Prozessdaten wählen"
- 8354.24 Bit 0 "Rampensatz wählen"
- 8586.1 Bit 0 "Stand-by-Betrieb aktivieren"

Datentyp: Parameter-Bit-Pointer (DataArray)

Datenlänge: 16

Wertebereich:

- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion "
- 8314.2 Bit 0 "HW-Endschalter positiv AS1"
- 8314.2 Bit 1 "HW-Endschalter negativ AS1"
- 8314.2 Bit 2 "HW-Endschalter positiv AS2"
- 8314.2 Bit 3 "HW-Endschalter negativ AS2"
- 8322.3 Bit 0 "Antriebsstrang 1 aktivieren"
- 8322.3 Bit 1 "Antriebsstrang 2 aktivieren"
- 8354.21 Bit 0 "Geschwindigkeits-Festsollwert Bit 0"
- 8354.21 Bit 1 "Geschwindigkeits-Festsollwert Bit 1"
- 8354.21 Bit 2 "Geschwindigkeits-Festsollwert Bit 2"
- 8354.23 Bit 0 "Festsollwerte – Drehrichtung positiv"
- 8354.23 Bit 1 "Festsollwerte – Drehrichtung negativ"
- 8354.24 Bit 0 "Rampensatz 2 aktivieren"
- 8365.6 Bit 0 "Fehler-Reset"
- 8365.6 Bit 1 "Externer Fehler – Aktiv"
- 8500.4 Bit 1 "FCB 01 Endstufensperre"
- 8500.4 Bit 5 "FCB 05 Drehzahlregelung"
- 8500.4 Bit 6 "FCB 06 Interpolierte Drehzahlregelung"
- 8500.4 Bit 7 "FCB 07 Drehmomentregelung"
- 8500.4 Bit 8 "FCB 08 Interpolierte Drehmomentregelung"
- 8500.4 Bit 9 "FCB 09 Positionsregelung"
- 8500.4 Bit 10 "FCB 10 Interpolierte Positionsregelung"
- 8500.4 Bit 12 "FCB 12 Referenzfahrt"
- 8500.4 Bit 13 "FCB 13 Stopp an Applikationsgrenzen"
- 8500.4 Bit 14 "FCB 14 Notstopp"
- 8500.4 Bit 18 "FCB 18 Rotorlage-Identifikation"
- 8500.4 Bit 19 "FCB 19 Halteregeleung"
- 8500.4 Bit 20 "FCB 20 Tippen"
- 8500.4 Bit 21 "FCB 21 Bremsentest"
- 8500.4 Bit 25 "FCB 25 Motorparametermessung"
- 8500.4 Bit 26 "FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen"
- 8501.1 Bit 0 "Bremse/DynaStop® bei Endstufensperre öffnen"
- 8509.5 Bit 0 "FCB 09 Positionsregelung – Vorschubfreigabe"
- 8509.5 Bit 1 "FCB 09 Positionsregelung – Position übernehmen"
- 8509.5 Bit 2 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 0"
- 8509.5 Bit 3 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 1"
- 8509.5 Bit 4 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 2"
- 8512.2 Bit 2 "FCB 12 Referenzfahrt – Referenznocken"
- 8520.11 Bit 0 "FCB 20 Tippen – Positiv"

- 8520.11 Bit 1 "FCB 20 Tippen – Negativ"
- 8520.11 Bit 2 "FCB 20 Tippen – Geschwindigkeitssollwert 2"
- 8526.2 Bit 0 "FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen – Lagegeregelt anhalten"
- 8586.1 Bit 0 "Stand-by-Betrieb über Steuerwort aktivieren"
- 8703.6 Bit 0 "SBT aktivieren"

Stellt anhand einer Auswahlliste die Funktion der einzelnen Bits des Steuerworts (über Offsets: Offset 0 – Bit 0 bis Offset 15 – Bit 15) ein.

1.1.60 8374 Steuerwort 2

Steuerwort 2

8374.1 Aktueller Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 65535

Aktueller Wert des Steuerworts

8374.2 Quelle

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Lokaler Wert**
- 663727= PA-Datenwort 1
- 729263= PA-Datenwort 2
- 794799= PA-Datenwort 3
- 860335= PA-Datenwort 4
- 925871= PA-Datenwort 5
- 991407= PA-Datenwort 6
- 1056943= PA-Datenwort 7
- 1122479= PA-Datenwort 8
- 1188015= PA-Datenwort 9
- 1253551= PA-Datenwort 10
- 1319087= PA-Datenwort 11
- 1384623= PA-Datenwort 12
- 1450159= PA-Datenwort 13
- 1515695= PA-Datenwort 14
- 1581231= PA-Datenwort 15
- 1646767= PA-Datenwort 16

- 598171= Data-Flexibility Ausgabedaten 1
- 663707= Data-Flexibility Ausgabedaten 2
- 729243= Data-Flexibility Ausgabedaten 3
- 794779= Data-Flexibility Ausgabedaten 4
- 860315= Data-Flexibility Ausgabedaten 5
- 925851= Data-Flexibility Ausgabedaten 6
- 991387= Data-Flexibility Ausgabedaten 7
- 1056923= Data-Flexibility Ausgabedaten 8
- 1122459= Data-Flexibility Ausgabedaten 9
- 1187995= Data-Flexibility Ausgabedaten 10
- 1253531= Data-Flexibility Ausgabedaten 11
- 1319067= Data-Flexibility Ausgabedaten 12
- 1384603= Data-Flexibility Ausgabedaten 13
- 1450139= Data-Flexibility Ausgabedaten 14
- 1515675= Data-Flexibility Ausgabedaten 15
- 1581211= Data-Flexibility Ausgabedaten 16
- 1646747= Data-Flexibility Ausgabedaten 17
- 1712283= Data-Flexibility Ausgabedaten 18
- 1777819= Data-Flexibility Ausgabedaten 19
- 1843355= Data-Flexibility Ausgabedaten 20
- 1908891= Data-Flexibility Ausgabedaten 21
- 1974427= Data-Flexibility Ausgabedaten 22
- 2039963= Data-Flexibility Ausgabedaten 23
- 2105499= Data-Flexibility Ausgabedaten 24
- 2171035= Data-Flexibility Ausgabedaten 25
- 2236571= Data-Flexibility Ausgabedaten 26
- 2302107= Data-Flexibility Ausgabedaten 27
- 2367643= Data-Flexibility Ausgabedaten 28
- 2433179= Data-Flexibility Ausgabedaten 29
- 2498715= Data-Flexibility Ausgabedaten 30
- 2564251= Data-Flexibility Ausgabedaten 31
- 2629787= Data-Flexibility Ausgabedaten 32

Legt fest, ob das Steuerwort von einem bestimmten PA-Datum beschrieben wird, oder der lokale Wert verwendet wird.

8374.3 Lokaler Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 65535

Vom Anwender vorgegebener lokaler Sollwert des Steuerworts

8374.4 Layout

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Bit 0 – 15 programmierbar**
- 1= Bit 0 – 5 FCB-Nummer/Bit 6 – 15 programmierbar

Legt fest, ob die ersten 6 Bits des Steuerworts als Nummer des zu aktivierenden FCBs interpretiert werden, oder aus einer Auswahlliste programmierbar sind.

8374.10 Funktionen der Bits

Werkseinstellung: 0.0 Bit 0 "Keine Funktion"

Datentyp: Parameter-Bit-Pointer (DataArray)

Datenlänge: 16

Wertebereich:

- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion "
- 8314.2 Bit 0 "HW-Endschalter positiv AS1"
- 8314.2 Bit 1 "HW-Endschalter negativ AS1"
- 8314.2 Bit 2 "HW-Endschalter positiv AS2"
- 8314.2 Bit 3 "HW-Endschalter negativ AS2"
- 8322.3 Bit 0 "Antriebsstrang 1 aktivieren"
- 8322.3 Bit 1 "Antriebsstrang 2 aktivieren"
- 8354.21 Bit 0 "Geschwindigkeits-Festsollwert Bit 0"
- 8354.21 Bit 1 "Geschwindigkeits-Festsollwert Bit 1"
- 8354.21 Bit 2 "Geschwindigkeits-Festsollwert Bit 2"
- 8354.23 Bit 0 "Festsollwerte – Drehrichtung positiv"
- 8354.23 Bit 1 "Festsollwerte – Drehrichtung negativ"
- 8354.24 Bit 0 "Rampensatz 2 aktivieren"
- 8365.6 Bit 0 "Fehler-Reset"
- 8365.6 Bit 1 "Externer Fehler – Aktiv"
- 8500.4 Bit 1 "FCB 01 Endstufensperre"
- 8500.4 Bit 5 "FCB 05 Drehzahlregelung"
- 8500.4 Bit 6 "FCB 06 Interpolierte Drehzahlregelung"
- 8500.4 Bit 7 "FCB 07 Drehmomentregelung"
- 8500.4 Bit 8 "FCB 08 Interpolierte Drehmomentregelung"
- 8500.4 Bit 9 "FCB 09 Positionsregelung"
- 8500.4 Bit 10 "FCB 10 Interpolierte Positionsregelung"
- 8500.4 Bit 12 "FCB 12 Referenzfahrt"
- 8500.4 Bit 13 "FCB 13 Stopp an Applikationsgrenzen"
- 8500.4 Bit 14 "FCB 14 Notstopp"

- 8500.4 Bit 18 "FCB 18 Rotorlage-Identifikation"
- 8500.4 Bit 19 "FCB 19 Halterege lung"
- 8500.4 Bit 20 "FCB 20 Tippen"
- 8500.4 Bit 21 "FCB 21 Bremsentest"
- 8500.4 Bit 25 "FCB 25 Motorparametermessung"
- 8500.4 Bit 26 "FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen"
- 8501.1 Bit 0 "Bremse/DynaStop® bei Endstufensperre öffnen"
- 8509.5 Bit 0 "FCB 09 Positionsregelung – Vorschubfreigabe"
- 8509.5 Bit 1 "FCB 09 Positionsregelung – Position übernehmen"
- 8509.5 Bit 2 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 0"
- 8509.5 Bit 3 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 1"
- 8509.5 Bit 4 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 2"
- 8512.2 Bit 2 "FCB 12 Referenzfahrt – Referenznocken"
- 8520.11 Bit 0 "FCB 20 Tippen – Positiv"
- 8520.11 Bit 1 "FCB 20 Tippen – Negativ"
- 8520.11 Bit 2 "FCB 20 Tippen – Geschwindigkeitssollwert 2"
- 8526.2 Bit 0 "FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen – Lagegeregelt anhalten"
- 8586.1 Bit 0 "Stand-by-Betrieb über Steuerwort aktivieren"
- 8703.6 Bit 0 "SBT aktivieren"

Stellt anhand einer Auswahlliste die Funktion der einzelnen Bits des Steuerworts (über Offsets: Offset 0 – Bit 0 bis Offset 15 – Bit 15) ein.

1.1.61 8375 Steuerwort 3

Steuerwort 3

8375.1 Aktueller Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 65535

Aktueller Wert des Steuerworts

8375.2 Quelle

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Lokaler Wert**
- 663727= PA-Datenwort 1
- 729263= PA-Datenwort 2

- 794799= PA-Datenwort 3
- 860335= PA-Datenwort 4
- 925871= PA-Datenwort 5
- 991407= PA-Datenwort 6
- 1056943= PA-Datenwort 7
- 1122479= PA-Datenwort 8
- 1188015= PA-Datenwort 9
- 1253551= PA-Datenwort 10
- 1319087= PA-Datenwort 11
- 1384623= PA-Datenwort 12
- 1450159= PA-Datenwort 13
- 1515695= PA-Datenwort 14
- 1581231= PA-Datenwort 15
- 1646767= PA-Datenwort 16
- 598171= Data-Flexibility Ausgabedaten 1
- 663707= Data-Flexibility Ausgabedaten 2
- 729243= Data-Flexibility Ausgabedaten 3
- 794779= Data-Flexibility Ausgabedaten 4
- 860315= Data-Flexibility Ausgabedaten 5
- 925851= Data-Flexibility Ausgabedaten 6
- 991387= Data-Flexibility Ausgabedaten 7
- 1056923= Data-Flexibility Ausgabedaten 8
- 1122459= Data-Flexibility Ausgabedaten 9
- 1187995= Data-Flexibility Ausgabedaten 10
- 1253531= Data-Flexibility Ausgabedaten 11
- 1319067= Data-Flexibility Ausgabedaten 12
- 1384603= Data-Flexibility Ausgabedaten 13
- 1450139= Data-Flexibility Ausgabedaten 14
- 1515675= Data-Flexibility Ausgabedaten 15
- 1581211= Data-Flexibility Ausgabedaten 16
- 1646747= Data-Flexibility Ausgabedaten 17
- 1712283= Data-Flexibility Ausgabedaten 18
- 1777819= Data-Flexibility Ausgabedaten 19
- 1843355= Data-Flexibility Ausgabedaten 20
- 1908891= Data-Flexibility Ausgabedaten 21
- 1974427= Data-Flexibility Ausgabedaten 22
- 2039963= Data-Flexibility Ausgabedaten 23
- 2105499= Data-Flexibility Ausgabedaten 24
- 2171035= Data-Flexibility Ausgabedaten 25
- 2236571= Data-Flexibility Ausgabedaten 26
- 2302107= Data-Flexibility Ausgabedaten 27
- 2367643= Data-Flexibility Ausgabedaten 28

- 2433179= Data-Flexibility Ausgabedaten 29
- 2498715= Data-Flexibility Ausgabedaten 30
- 2564251= Data-Flexibility Ausgabedaten 31
- 2629787= Data-Flexibility Ausgabedaten 32

Legt fest, ob das Steuerwort von einem bestimmten PA-Datum beschrieben wird, oder der lokale Wert verwendet wird.

8375.3 Lokaler Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 65535

Vom Anwender vorgegebener lokaler Sollwert des Steuerworts

8375.4 Layout

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Bit 0 – 15 programmierbar**
- 1= Bit 0 – 5 FCB-Nummer/Bit 6 – 15 programmierbar

Legt fest, ob die ersten 6 Bits des Steuerworts als Nummer des zu aktivierenden FCBs interpretiert werden, oder aus einer Auswahlliste programmierbar sind.

8375.10 Funktionen der Bits

Werkseinstellung: 0.0 Bit 0 "Keine Funktion"

Datentyp: Parameter-Bit-Pointer (DataArray)

Datenlänge: 16

Wertebereich:

- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion "
- 8314.2 Bit 0 "HW-Endschalter positiv AS1"
- 8314.2 Bit 1 "HW-Endschalter negativ AS1"
- 8314.2 Bit 2 "HW-Endschalter positiv AS2"
- 8314.2 Bit 3 "HW-Endschalter negativ AS2"
- 8322.3 Bit 0 "Antriebsstrang 1 aktivieren"
- 8322.3 Bit 1 "Antriebsstrang 2 aktivieren"
- 8354.21 Bit 0 "Geschwindigkeits-Festsollwert Bit 0"
- 8354.21 Bit 1 "Geschwindigkeits-Festsollwert Bit 1"
- 8354.21 Bit 2 "Geschwindigkeits-Festsollwert Bit 2"
- 8354.23 Bit 0 "Festsollwerte – Drehrichtung positiv"
- 8354.23 Bit 1 "Festsollwerte – Drehrichtung negativ"

- 8354.24 Bit 0 "Rampensatz 2 aktivieren"
- 8365.6 Bit 0 "Fehler-Reset"
- 8365.6 Bit 1 "Externer Fehler – Aktiv"
- 8500.4 Bit 1 "FCB 01 Endstufensperre"
- 8500.4 Bit 5 "FCB 05 Drehzahlregelung"
- 8500.4 Bit 6 "FCB 06 Interpolierte Drehzahlregelung"
- 8500.4 Bit 7 "FCB 07 Drehmomentregelung"
- 8500.4 Bit 8 "FCB 08 Interpolierte Drehmomentregelung"
- 8500.4 Bit 9 "FCB 09 Positionsregelung"
- 8500.4 Bit 10 "FCB 10 Interpolierte Positionsregelung"
- 8500.4 Bit 12 "FCB 12 Referenzfahrt"
- 8500.4 Bit 13 "FCB 13 Stopp an Applikationsgrenzen"
- 8500.4 Bit 14 "FCB 14 Notstopp"
- 8500.4 Bit 18 "FCB 18 Rotorlage-Identifikation"
- 8500.4 Bit 19 "FCB 19 Halteregeleung"
- 8500.4 Bit 20 "FCB 20 Tippen"
- 8500.4 Bit 21 "FCB 21 Bremsentest"
- 8500.4 Bit 25 "FCB 25 Motorparametermessung"
- 8500.4 Bit 26 "FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen"
- 8501.1 Bit 0 "Bremse/DynaStop® bei Endstufensperre öffnen"
- 8509.5 Bit 0 "FCB 09 Positionsregelung – Vorschubfreigabe"
- 8509.5 Bit 1 "FCB 09 Positionsregelung – Position übernehmen"
- 8509.5 Bit 2 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 0"
- 8509.5 Bit 3 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 1"
- 8509.5 Bit 4 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 2"
- 8512.2 Bit 2 "FCB 12 Referenzfahrt – Referenznocken"
- 8520.11 Bit 0 "FCB 20 Tippen – Positiv"
- 8520.11 Bit 1 "FCB 20 Tippen – Negativ"
- 8520.11 Bit 2 "FCB 20 Tippen – Geschwindigkeitssollwert 2"
- 8526.2 Bit 0 "FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen – Lagegeregelt anhalten"
- 8586.1 Bit 0 "Stand-by-Betrieb über Steuerwort aktivieren"
- 8703.6 Bit 0 "SBT aktivieren"

Stellt anhand einer Auswahlliste die Funktion der einzelnen Bits des Steuerworts (über Offsets: Offset 0 – Bit 0 bis Offset 15 – Bit 15) ein.

1.1.62 8376 Sollwertpuffer

Sollwertpuffer

8376.1 Position – Quelle

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Lokaler Wert**
- 663727= PA-Datenwort 1
- 729263= PA-Datenwort 2
- 794799= PA-Datenwort 3
- 860335= PA-Datenwort 4
- 925871= PA-Datenwort 5
- 991407= PA-Datenwort 6
- 1056943= PA-Datenwort 7
- 1122479= PA-Datenwort 8
- 1188015= PA-Datenwort 9
- 1253551= PA-Datenwort 10
- 1319087= PA-Datenwort 11
- 1384623= PA-Datenwort 12
- 1450159= PA-Datenwort 13
- 1515695= PA-Datenwort 14
- 1581231= PA-Datenwort 15
- 1646767= PA-Datenwort 16
- 598171= Data-Flexibility Ausgabedaten 1
- 663707= Data-Flexibility Ausgabedaten 2
- 729243= Data-Flexibility Ausgabedaten 3
- 794779= Data-Flexibility Ausgabedaten 4
- 860315= Data-Flexibility Ausgabedaten 5
- 925851= Data-Flexibility Ausgabedaten 6
- 991387= Data-Flexibility Ausgabedaten 7
- 1056923= Data-Flexibility Ausgabedaten 8
- 1122459= Data-Flexibility Ausgabedaten 9
- 1187995= Data-Flexibility Ausgabedaten 10
- 1253531= Data-Flexibility Ausgabedaten 11
- 1319067= Data-Flexibility Ausgabedaten 12
- 1384603= Data-Flexibility Ausgabedaten 13
- 1450139= Data-Flexibility Ausgabedaten 14
- 1515675= Data-Flexibility Ausgabedaten 15
- 1581211= Data-Flexibility Ausgabedaten 16
- 1646747= Data-Flexibility Ausgabedaten 17
- 1712283= Data-Flexibility Ausgabedaten 18
- 1777819= Data-Flexibility Ausgabedaten 19
- 1843355= Data-Flexibility Ausgabedaten 20
- 1908891= Data-Flexibility Ausgabedaten 21
- 1974427= Data-Flexibility Ausgabedaten 22
- 2039963= Data-Flexibility Ausgabedaten 23
- 2105499= Data-Flexibility Ausgabedaten 24

- 2171035= Data-Flexibility Ausgabedaten 25
- 2236571= Data-Flexibility Ausgabedaten 26
- 2302107= Data-Flexibility Ausgabedaten 27
- 2367643= Data-Flexibility Ausgabedaten 28
- 2433179= Data-Flexibility Ausgabedaten 29
- 2498715= Data-Flexibility Ausgabedaten 30
- 2564251= Data-Flexibility Ausgabedaten 31
- 2629787= Data-Flexibility Ausgabedaten 32
- 926086= Analogeingang AI 2
- 2236806= Analogeingang AI 3
- 5316998= Summe: AI 2 + AI 3

Legt fest, woher der Umrichter seinen Sollwert für die Position bezieht.

8376.2 Position – Lokaler Wert AS1

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Legt den Positionssollwert für den FCB 09 und FCB 10 im Antriebsstrang 1 fest.

8376.3 Position – Format PA-Daten

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= 16 Bit**
- 1= 32 Bit – Big Endian
- 2= 32 Bit – Little Endian

Legt das Datenformat der Quelle fest. Die Prozessausgangsdaten-Wörter sind Datenquellen in 16-Bit-Wortbreite und können über das Datenformat zu einem 32-Bit-Wert zusammengefasst werden. Der Parameter hat bei Datenquellen mit 32-Bit-Wortbreite keine Auswirkung.

8376.4 Position – Aktueller Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Positionssollwert für den FCB 09 und FCB 10

8376.6 Position – Lokaler Wert AS2

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Legt den Positionssollwert für den FCB 09 und FCB 10 im Antriebsstrang 2 fest.

8376.11 Geschwindigkeit – Quelle

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Lokaler Wert
- **1974434= Festsollwerte – Geschwindigkeit**
- 663727= PA-Datenwort 1
- 729263= PA-Datenwort 2
- 794799= PA-Datenwort 3
- 860335= PA-Datenwort 4
- 925871= PA-Datenwort 5
- 991407= PA-Datenwort 6
- 1056943= PA-Datenwort 7
- 1122479= PA-Datenwort 8
- 1188015= PA-Datenwort 9
- 1253551= PA-Datenwort 10
- 1319087= PA-Datenwort 11
- 1384623= PA-Datenwort 12
- 1450159= PA-Datenwort 13
- 1515695= PA-Datenwort 14
- 1581231= PA-Datenwort 15
- 1646767= PA-Datenwort 16
- 598171= Data-Flexibility Ausgabedaten 1
- 663707= Data-Flexibility Ausgabedaten 2
- 729243= Data-Flexibility Ausgabedaten 3
- 794779= Data-Flexibility Ausgabedaten 4
- 860315= Data-Flexibility Ausgabedaten 5
- 925851= Data-Flexibility Ausgabedaten 6
- 991387= Data-Flexibility Ausgabedaten 7
- 1056923= Data-Flexibility Ausgabedaten 8
- 1122459= Data-Flexibility Ausgabedaten 9
- 1187995= Data-Flexibility Ausgabedaten 10

- 1253531= Data-Flexibility Ausgabedaten 11
- 1319067= Data-Flexibility Ausgabedaten 12
- 1384603= Data-Flexibility Ausgabedaten 13
- 1450139= Data-Flexibility Ausgabedaten 14
- 1515675= Data-Flexibility Ausgabedaten 15
- 1581211= Data-Flexibility Ausgabedaten 16
- 1646747= Data-Flexibility Ausgabedaten 17
- 1712283= Data-Flexibility Ausgabedaten 18
- 1777819= Data-Flexibility Ausgabedaten 19
- 1843355= Data-Flexibility Ausgabedaten 20
- 1908891= Data-Flexibility Ausgabedaten 21
- 1974427= Data-Flexibility Ausgabedaten 22
- 2039963= Data-Flexibility Ausgabedaten 23
- 2105499= Data-Flexibility Ausgabedaten 24
- 2171035= Data-Flexibility Ausgabedaten 25
- 2236571= Data-Flexibility Ausgabedaten 26
- 2302107= Data-Flexibility Ausgabedaten 27
- 2367643= Data-Flexibility Ausgabedaten 28
- 2433179= Data-Flexibility Ausgabedaten 29
- 2498715= Data-Flexibility Ausgabedaten 30
- 2564251= Data-Flexibility Ausgabedaten 31
- 2629787= Data-Flexibility Ausgabedaten 32
- 926086= Analogeingang AI 2
- 2236806= Analogeingang AI 3
- 5316998= Summe: AI 2 + AI 3

Stellt ein, woher der Umrichter seinen Sollwert für die Geschwindigkeit bezieht.

8376.12 Geschwindigkeit – Lokaler Wert AS1

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -3600000000 Bis 3600000000

Legt den Geschwindigkeitssollwert für den FCB 05 und FCB 06 im Antriebsstrang 1 fest.

8376.13 Geschwindigkeit – Format PA-Daten

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= 16 Bit**
- 1= 32 Bit – Big Endian
- 2= 32 Bit – Little Endian

Legt das Datenformat der Quelle fest. Die Prozessausgangsdaten-Wörter sind Datenquellen in 16-Bit-Wortbreite und können über das Datenformat zu einem 32-Bit-Wert zusammengefasst werden. Der Parameter hat bei Datenquellen mit 32-Bit-Wortbreite keine Auswirkung.

8376.14 Geschwindigkeit – Aktueller Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Geschwindigkeitssollwert für den FCB 05 und FCB 06

8376.16 Geschwindigkeit – Lokaler Wert AS2

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -3600000000 Bis 3600000000

Legt den Geschwindigkeitssollwert für den FCB 05 und FCB 06 im Antriebsstrang 2 fest.

8376.21 Drehmoment – Quelle

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Lokaler Wert**
- 663727= PA-Datenwort 1
- 729263= PA-Datenwort 2
- 794799= PA-Datenwort 3
- 860335= PA-Datenwort 4
- 925871= PA-Datenwort 5
- 991407= PA-Datenwort 6
- 1056943= PA-Datenwort 7
- 1122479= PA-Datenwort 8
- 1188015= PA-Datenwort 9

- 1253551= PA-Datenwort 10
- 1319087= PA-Datenwort 11
- 1384623= PA-Datenwort 12
- 1450159= PA-Datenwort 13
- 1515695= PA-Datenwort 14
- 1581231= PA-Datenwort 15
- 1646767= PA-Datenwort 16
- 598171= Data-Flexibility Ausgabedaten 1
- 663707= Data-Flexibility Ausgabedaten 2
- 729243= Data-Flexibility Ausgabedaten 3
- 794779= Data-Flexibility Ausgabedaten 4
- 860315= Data-Flexibility Ausgabedaten 5
- 925851= Data-Flexibility Ausgabedaten 6
- 991387= Data-Flexibility Ausgabedaten 7
- 1056923= Data-Flexibility Ausgabedaten 8
- 1122459= Data-Flexibility Ausgabedaten 9
- 1187995= Data-Flexibility Ausgabedaten 10
- 1253531= Data-Flexibility Ausgabedaten 11
- 1319067= Data-Flexibility Ausgabedaten 12
- 1384603= Data-Flexibility Ausgabedaten 13
- 1450139= Data-Flexibility Ausgabedaten 14
- 1515675= Data-Flexibility Ausgabedaten 15
- 1581211= Data-Flexibility Ausgabedaten 16
- 1646747= Data-Flexibility Ausgabedaten 17
- 1712283= Data-Flexibility Ausgabedaten 18
- 1777819= Data-Flexibility Ausgabedaten 19
- 1843355= Data-Flexibility Ausgabedaten 20
- 1908891= Data-Flexibility Ausgabedaten 21
- 1974427= Data-Flexibility Ausgabedaten 22
- 2039963= Data-Flexibility Ausgabedaten 23
- 2105499= Data-Flexibility Ausgabedaten 24
- 2171035= Data-Flexibility Ausgabedaten 25
- 2236571= Data-Flexibility Ausgabedaten 26
- 2302107= Data-Flexibility Ausgabedaten 27
- 2367643= Data-Flexibility Ausgabedaten 28
- 2433179= Data-Flexibility Ausgabedaten 29
- 2498715= Data-Flexibility Ausgabedaten 30
- 2564251= Data-Flexibility Ausgabedaten 31
- 2629787= Data-Flexibility Ausgabedaten 32
- 926086= Analogeingang AI 2
- 2236806= Analogeingang AI 3
- 5316998= Summe: AI 2 + AI 3

Stellt ein, woher der Umrichter seinen Sollwert für die Geschwindigkeit bezieht.

8376.22 Drehmoment – Lokaler Wert AS1

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-01 % Motor-Nenndrehmoment

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -10000 Bis 10000

Legt den Drehmoment-Sollwert für den FCB 07 und FCB 08 im Antriebsstrang 1 fest.

8376.24 Drehmoment – Aktueller Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-01 % Motor-Nenndrehmoment

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Drehmoment-Sollwert für den FCB 07 und FCB 08

8376.26 Drehmoment – Lokaler Wert AS2

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-01 % Motor-Nenndrehmoment

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -10000 Bis 10000

Legt den Drehmoment-Sollwert für den FCB 07 und FCB 08 im Antriebsstrang 2 fest.

8376.31 Beschleunigungsvorsteuerung – Quelle

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Lokaler Wert**
- 663727= PA-Datenwort 1
- 729263= PA-Datenwort 2
- 794799= PA-Datenwort 3
- 860335= PA-Datenwort 4
- 925871= PA-Datenwort 5
- 991407= PA-Datenwort 6
- 1056943= PA-Datenwort 7
- 1122479= PA-Datenwort 8

- 1188015= PA-Datenwort 9
- 1253551= PA-Datenwort 10
- 1319087= PA-Datenwort 11
- 1384623= PA-Datenwort 12
- 1450159= PA-Datenwort 13
- 1515695= PA-Datenwort 14
- 1581231= PA-Datenwort 15
- 1646767= PA-Datenwort 16
- 598171= Data-Flexibility Ausgabedaten 1
- 663707= Data-Flexibility Ausgabedaten 2
- 729243= Data-Flexibility Ausgabedaten 3
- 794779= Data-Flexibility Ausgabedaten 4
- 860315= Data-Flexibility Ausgabedaten 5
- 925851= Data-Flexibility Ausgabedaten 6
- 991387= Data-Flexibility Ausgabedaten 7
- 1056923= Data-Flexibility Ausgabedaten 8
- 1122459= Data-Flexibility Ausgabedaten 9
- 1187995= Data-Flexibility Ausgabedaten 10
- 1253531= Data-Flexibility Ausgabedaten 11
- 1319067= Data-Flexibility Ausgabedaten 12
- 1384603= Data-Flexibility Ausgabedaten 13
- 1450139= Data-Flexibility Ausgabedaten 14
- 1515675= Data-Flexibility Ausgabedaten 15
- 1581211= Data-Flexibility Ausgabedaten 16
- 1646747= Data-Flexibility Ausgabedaten 17
- 1712283= Data-Flexibility Ausgabedaten 18
- 1777819= Data-Flexibility Ausgabedaten 19
- 1843355= Data-Flexibility Ausgabedaten 20
- 1908891= Data-Flexibility Ausgabedaten 21
- 1974427= Data-Flexibility Ausgabedaten 22
- 2039963= Data-Flexibility Ausgabedaten 23
- 2105499= Data-Flexibility Ausgabedaten 24
- 2171035= Data-Flexibility Ausgabedaten 25
- 2236571= Data-Flexibility Ausgabedaten 26
- 2302107= Data-Flexibility Ausgabedaten 27
- 2367643= Data-Flexibility Ausgabedaten 28
- 2433179= Data-Flexibility Ausgabedaten 29
- 2498715= Data-Flexibility Ausgabedaten 30
- 2564251= Data-Flexibility Ausgabedaten 31
- 2629787= Data-Flexibility Ausgabedaten 32

Legt fest, woher der Umrichter seinen Sollwert für die Beschleunigung bezieht.

8376.32 Beschleunigungsvorsteuerung – Lokaler Wert AS1

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Legt den Sollwert für die Beschleunigungsvorsteuerung im Antriebsstrang 1 fest.

8376.33 Beschleunigungsvorsteuerung – Format PA-Daten

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= 16 Bit**
- 1= 32 Bit – Big Endian
- 2= 32 Bit – Little Endian

Legt das Datenformat der Quelle fest. Die Prozessausgangsdaten-Wörter sind Datenquellen in 16-Bit-Wortbreite und können über das Datenformat zu einem 32-Bit-Wert zusammengefasst werden. Der Parameter hat bei Datenquellen mit 32-Bit-Wortbreite keine Auswirkung.

8376.34 Beschleunigungsvorsteuerung – Aktueller Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Beschleunigungssollwert

8376.36 Beschleunigungsvorsteuerung – Lokaler Wert AS2

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Legt den Sollwert für die Beschleunigungsvorsteuerung im Antriebsstrang 2 fest.

8376.41 Massenträgheitsmoment – Quelle

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Lokaler Wert**
- 663727= PA-Datenwort 1
- 729263= PA-Datenwort 2
- 794799= PA-Datenwort 3
- 860335= PA-Datenwort 4
- 925871= PA-Datenwort 5
- 991407= PA-Datenwort 6
- 1056943= PA-Datenwort 7
- 1122479= PA-Datenwort 8
- 1188015= PA-Datenwort 9
- 1253551= PA-Datenwort 10
- 1319087= PA-Datenwort 11
- 1384623= PA-Datenwort 12
- 1450159= PA-Datenwort 13
- 1515695= PA-Datenwort 14
- 1581231= PA-Datenwort 15
- 1646767= PA-Datenwort 16
- 598171= Data-Flexibility Ausgabedaten 1
- 663707= Data-Flexibility Ausgabedaten 2
- 729243= Data-Flexibility Ausgabedaten 3
- 794779= Data-Flexibility Ausgabedaten 4
- 860315= Data-Flexibility Ausgabedaten 5
- 925851= Data-Flexibility Ausgabedaten 6
- 991387= Data-Flexibility Ausgabedaten 7
- 1056923= Data-Flexibility Ausgabedaten 8
- 1122459= Data-Flexibility Ausgabedaten 9
- 1187995= Data-Flexibility Ausgabedaten 10
- 1253531= Data-Flexibility Ausgabedaten 11
- 1319067= Data-Flexibility Ausgabedaten 12
- 1384603= Data-Flexibility Ausgabedaten 13
- 1450139= Data-Flexibility Ausgabedaten 14
- 1515675= Data-Flexibility Ausgabedaten 15
- 1581211= Data-Flexibility Ausgabedaten 16
- 1646747= Data-Flexibility Ausgabedaten 17
- 1712283= Data-Flexibility Ausgabedaten 18
- 1777819= Data-Flexibility Ausgabedaten 19
- 1843355= Data-Flexibility Ausgabedaten 20
- 1908891= Data-Flexibility Ausgabedaten 21
- 1974427= Data-Flexibility Ausgabedaten 22
- 2039963= Data-Flexibility Ausgabedaten 23

- 2105499= Data-Flexibility Ausgabedaten 24
- 2171035= Data-Flexibility Ausgabedaten 25
- 2236571= Data-Flexibility Ausgabedaten 26
- 2302107= Data-Flexibility Ausgabedaten 27
- 2367643= Data-Flexibility Ausgabedaten 28
- 2433179= Data-Flexibility Ausgabedaten 29
- 2498715= Data-Flexibility Ausgabedaten 30
- 2564251= Data-Flexibility Ausgabedaten 31
- 2629787= Data-Flexibility Ausgabedaten 32

Stellt ein, woher der Umrichter seinen Sollwert für das Massenträgheitsmoment bezieht. Der Parameter kann für nicht konstante Massenträgheitsverhältnisse verwendet werden.

8376.42 Massenträgheitsmoment – Lokaler Wert AS1

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Sollwert des relativen Massenträgheitsmoments im Antriebsstrang 1 bezogen auf das Gesamtmassenträgheitsmoment des Antriebs (Motor+ Bremse+ Last) = 100.000 %.

8376.43 Massenträgheitsmoment – Format PA-Daten

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= 16 Bit**
- 1= 32 Bit – Big Endian
- 2= 32 Bit – Little Endian

Legt das Datenformat der Quelle fest. Die Prozessausgangsdaten-Wörter sind Datenquellen in 16-Bit-Wortbreite und können über das Datenformat zu einem 32-Bit-Wert zusammengefasst werden. Der Parameter hat bei Datenquellen mit 32-Bit-Wortbreite keine Auswirkung.

8376.44 Massenträgheitsmoment – Aktueller Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Sollwert des Massenträgheitsmoments

8376.46 Massenträgheitsmoment – Lokaler Wert AS2

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Sollwert des relativen Massenträgheitsmoments im Antriebsstrang 2 bezogen auf das Gesamtmassträgheitsmoment des Antriebs (Motor+ Bremse+ Last) = 100.000 %.

8376.51 Drehmomentvorsteuerung – Quelle

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Lokaler Wert**
- 663727= PA-Datenwort 1
- 729263= PA-Datenwort 2
- 794799= PA-Datenwort 3
- 860335= PA-Datenwort 4
- 925871= PA-Datenwort 5
- 991407= PA-Datenwort 6
- 1056943= PA-Datenwort 7
- 1122479= PA-Datenwort 8
- 1188015= PA-Datenwort 9
- 1253551= PA-Datenwort 10
- 1319087= PA-Datenwort 11
- 1384623= PA-Datenwort 12
- 1450159= PA-Datenwort 13
- 1515695= PA-Datenwort 14
- 1581231= PA-Datenwort 15
- 1646767= PA-Datenwort 16
- 598171= Data-Flexibility Ausgabedaten 1
- 663707= Data-Flexibility Ausgabedaten 2
- 729243= Data-Flexibility Ausgabedaten 3
- 794779= Data-Flexibility Ausgabedaten 4
- 860315= Data-Flexibility Ausgabedaten 5
- 925851= Data-Flexibility Ausgabedaten 6
- 991387= Data-Flexibility Ausgabedaten 7
- 1056923= Data-Flexibility Ausgabedaten 8
- 1122459= Data-Flexibility Ausgabedaten 9
- 1187995= Data-Flexibility Ausgabedaten 10

- 1253531= Data-Flexibility Ausgabedaten 11
- 1319067= Data-Flexibility Ausgabedaten 12
- 1384603= Data-Flexibility Ausgabedaten 13
- 1450139= Data-Flexibility Ausgabedaten 14
- 1515675= Data-Flexibility Ausgabedaten 15
- 1581211= Data-Flexibility Ausgabedaten 16
- 1646747= Data-Flexibility Ausgabedaten 17
- 1712283= Data-Flexibility Ausgabedaten 18
- 1777819= Data-Flexibility Ausgabedaten 19
- 1843355= Data-Flexibility Ausgabedaten 20
- 1908891= Data-Flexibility Ausgabedaten 21
- 1974427= Data-Flexibility Ausgabedaten 22
- 2039963= Data-Flexibility Ausgabedaten 23
- 2105499= Data-Flexibility Ausgabedaten 24
- 2171035= Data-Flexibility Ausgabedaten 25
- 2236571= Data-Flexibility Ausgabedaten 26
- 2302107= Data-Flexibility Ausgabedaten 27
- 2367643= Data-Flexibility Ausgabedaten 28
- 2433179= Data-Flexibility Ausgabedaten 29
- 2498715= Data-Flexibility Ausgabedaten 30
- 2564251= Data-Flexibility Ausgabedaten 31
- 2629787= Data-Flexibility Ausgabedaten 32

Stellt ein, woher der Umrichter seinen Sollwert für die Drehmomentvorsteuerung bezieht.

8376.52 Drehmomentvorsteuerung – Lokaler Wert AS1

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-01 % Motor-Nenndrehmoment

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -10000 Bis 10000

Legt den Sollwert für die Drehmomentvorsteuerung im Antriebsstrang 1 fest.

8376.54 Drehmomentvorsteuerung – Aktueller Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-01 % Motor-Nenndrehmoment

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Drehmomentvorsteuerung

8376.56 Drehmomentvorsteuerung – Lokaler Wert AS2

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-01 % Motor-Nenndrehmoment

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -10000 Bis 10000

Legt den Sollwert für die Drehmomentvorsteuerung im Antriebsstrang 2 fest.

8376.61 Stellwert externer Lageregler – Quelle

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Lokaler Wert**
- 663727= PA-Datenwort 1
- 729263= PA-Datenwort 2
- 794799= PA-Datenwort 3
- 860335= PA-Datenwort 4
- 925871= PA-Datenwort 5
- 991407= PA-Datenwort 6
- 1056943= PA-Datenwort 7
- 1122479= PA-Datenwort 8
- 1188015= PA-Datenwort 9
- 1253551= PA-Datenwort 10
- 1319087= PA-Datenwort 11
- 1384623= PA-Datenwort 12
- 1450159= PA-Datenwort 13
- 1515695= PA-Datenwort 14
- 1581231= PA-Datenwort 15
- 1646767= PA-Datenwort 16
- 598171= Data-Flexibility Ausgabedaten 1
- 663707= Data-Flexibility Ausgabedaten 2
- 729243= Data-Flexibility Ausgabedaten 3
- 794779= Data-Flexibility Ausgabedaten 4
- 860315= Data-Flexibility Ausgabedaten 5
- 925851= Data-Flexibility Ausgabedaten 6
- 991387= Data-Flexibility Ausgabedaten 7
- 1056923= Data-Flexibility Ausgabedaten 8
- 1122459= Data-Flexibility Ausgabedaten 9
- 1187995= Data-Flexibility Ausgabedaten 10
- 1253531= Data-Flexibility Ausgabedaten 11

- 1319067= Data-Flexibility Ausgabedaten 12
- 1384603= Data-Flexibility Ausgabedaten 13
- 1450139= Data-Flexibility Ausgabedaten 14
- 1515675= Data-Flexibility Ausgabedaten 15
- 1581211= Data-Flexibility Ausgabedaten 16
- 1646747= Data-Flexibility Ausgabedaten 17
- 1712283= Data-Flexibility Ausgabedaten 18
- 1777819= Data-Flexibility Ausgabedaten 19
- 1843355= Data-Flexibility Ausgabedaten 20
- 1908891= Data-Flexibility Ausgabedaten 21
- 1974427= Data-Flexibility Ausgabedaten 22
- 2039963= Data-Flexibility Ausgabedaten 23
- 2105499= Data-Flexibility Ausgabedaten 24
- 2171035= Data-Flexibility Ausgabedaten 25
- 2236571= Data-Flexibility Ausgabedaten 26
- 2302107= Data-Flexibility Ausgabedaten 27
- 2367643= Data-Flexibility Ausgabedaten 28
- 2433179= Data-Flexibility Ausgabedaten 29
- 2498715= Data-Flexibility Ausgabedaten 30
- 2564251= Data-Flexibility Ausgabedaten 31
- 2629787= Data-Flexibility Ausgabedaten 32

Stellt ein, woher der Umrichter seinen Stellwert für einen externen Lageregler bezieht.

8376.62 Stellwert externer Lageregler – Lokaler Wert AS1

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Legt eine externe Geschwindigkeit im Antriebsstrang 1 fest.

Dieser Parameter wird nur für den FCB 06 beim Betrieb mit einem Lageregler in der übergeordneten Steuerung benötigt.

8376.63 Stellwert externer Lageregler – Format PA-Daten

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= 16 Bit**
- 1= 32 Bit – Big Endian
- 2= 32 Bit – Little Endian

Legt das Datenformat der Quelle fest. Die Prozessausgangsdaten-Wörter sind Datenquellen in 16-Bit-Wortbreite und können über das Datenformat zu einem 32-Bit-Wert zusammengefasst werden. Der Parameter hat bei Datenquellen mit 32-Bit-Wortbreite keine Auswirkung.

8376.64 Stellwert externer Lageregler – Aktueller Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Stellgröße für eine externe Geschwindigkeit.

Dieser Parameter wird nur für den FCB 06 beim Betrieb mit einem Lageregler in der übergeordneten Steuerung benötigt.

8376.66 Stellwert externer Lageregler – Lokaler Wert AS2

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -3600000000 Bis 3600000000

Legt eine externe Geschwindigkeit im Antriebsstrang 2 fest.

Dieser Parameter wird nur für den FCB 06 beim Betrieb mit einem Lageregler in der übergeordneten Steuerung benötigt.

1.1.63 8377 Profilwertpuffer

Gültige Profilwerte sind vom aktiven FCB abhängig:

- In der Betriebsart "Positionieren" sind alle gültig.
- In der Betriebsart "Drehzahlregelung" sind nur die Werte der maximalen Geschwindigkeit positiv/negativ und der Ruckzeit gültig.
- In der Betriebsart "Drehmomentregelung" ist nur die Ruckzeit gültig.

8377.1 Maximale positive Geschwindigkeit – Quelle

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Lokaler Wert
- **663719= Applikationsgrenze – Geschwindigkeit positiv**
- 663727= PA-Datenwort 1
- 729263= PA-Datenwort 2
- 794799= PA-Datenwort 3

- 860335= PA-Datenwort 4
- 925871= PA-Datenwort 5
- 991407= PA-Datenwort 6
- 1056943= PA-Datenwort 7
- 1122479= PA-Datenwort 8
- 1188015= PA-Datenwort 9
- 1253551= PA-Datenwort 10
- 1319087= PA-Datenwort 11
- 1384623= PA-Datenwort 12
- 1450159= PA-Datenwort 13
- 1515695= PA-Datenwort 14
- 1581231= PA-Datenwort 15
- 1646767= PA-Datenwort 16
- 598171= Data-Flexibility Ausgabedaten 1
- 663707= Data-Flexibility Ausgabedaten 2
- 729243= Data-Flexibility Ausgabedaten 3
- 794779= Data-Flexibility Ausgabedaten 4
- 860315= Data-Flexibility Ausgabedaten 5
- 925851= Data-Flexibility Ausgabedaten 6
- 991387= Data-Flexibility Ausgabedaten 7
- 1056923= Data-Flexibility Ausgabedaten 8
- 1122459= Data-Flexibility Ausgabedaten 9
- 1187995= Data-Flexibility Ausgabedaten 10
- 1253531= Data-Flexibility Ausgabedaten 11
- 1319067= Data-Flexibility Ausgabedaten 12
- 1384603= Data-Flexibility Ausgabedaten 13
- 1450139= Data-Flexibility Ausgabedaten 14
- 1515675= Data-Flexibility Ausgabedaten 15
- 1581211= Data-Flexibility Ausgabedaten 16
- 1646747= Data-Flexibility Ausgabedaten 17
- 1712283= Data-Flexibility Ausgabedaten 18
- 1777819= Data-Flexibility Ausgabedaten 19
- 1843355= Data-Flexibility Ausgabedaten 20
- 1908891= Data-Flexibility Ausgabedaten 21
- 1974427= Data-Flexibility Ausgabedaten 22
- 2039963= Data-Flexibility Ausgabedaten 23
- 2105499= Data-Flexibility Ausgabedaten 24
- 2171035= Data-Flexibility Ausgabedaten 25
- 2236571= Data-Flexibility Ausgabedaten 26
- 2302107= Data-Flexibility Ausgabedaten 27
- 2367643= Data-Flexibility Ausgabedaten 28
- 2433179= Data-Flexibility Ausgabedaten 29

- 2498715= Data-Flexibility Ausgabedaten 30
- 2564251= Data-Flexibility Ausgabedaten 31
- 2629787= Data-Flexibility Ausgabedaten 32

Maximale positive Geschwindigkeit – Quelle

8377.2 Maximale positive Geschwindigkeit – Lokaler Wert AS1

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 360000000

Maximale positive Geschwindigkeit – Lokaler Wert, Antriebsstrang 1

8377.3 Maximale positive Geschwindigkeit – Format PA-Daten

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= 16 Bit**
- 1= 32 Bit – Big Endian
- 2= 32 Bit – Little Endian

Legt das Datenformat der Quelle fest. Die Prozessausgangsdaten-Wörter sind Datenquellen in 16-Bit-Wortbreite und können über das Datenformat zu einem 32-Bit-Wert zusammengefasst werden. Der Parameter hat bei Datenquellen mit 32-Bit-Wortbreite keine Auswirkung.

8377.4 Maximale positive Geschwindigkeit – Aktueller Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Maximale positive Geschwindigkeit – Aktueller Wert.

8377.6 Maximale positive Geschwindigkeit – Lokaler Wert AS2

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 360000000

Maximale positive Geschwindigkeit – Lokaler Wert, Antriebsstrang 2

8377.11 Maximale negative Geschwindigkeit – Quelle

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Lokaler Wert
- **729255= Applikationsgrenze – Geschwindigkeit negativ**
- 663727= PA-Datenwort 1
- 729263= PA-Datenwort 2
- 794799= PA-Datenwort 3
- 860335= PA-Datenwort 4
- 925871= PA-Datenwort 5
- 991407= PA-Datenwort 6
- 1056943= PA-Datenwort 7
- 1122479= PA-Datenwort 8
- 1188015= PA-Datenwort 9
- 1253551= PA-Datenwort 10
- 1319087= PA-Datenwort 11
- 1384623= PA-Datenwort 12
- 1450159= PA-Datenwort 13
- 1515695= PA-Datenwort 14
- 1581231= PA-Datenwort 15
- 1646767= PA-Datenwort 16
- 598171= Data-Flexibility Ausgabedaten 1
- 663707= Data-Flexibility Ausgabedaten 2
- 729243= Data-Flexibility Ausgabedaten 3
- 794779= Data-Flexibility Ausgabedaten 4
- 860315= Data-Flexibility Ausgabedaten 5
- 925851= Data-Flexibility Ausgabedaten 6
- 991387= Data-Flexibility Ausgabedaten 7
- 1056923= Data-Flexibility Ausgabedaten 8
- 1122459= Data-Flexibility Ausgabedaten 9
- 1187995= Data-Flexibility Ausgabedaten 10
- 1253531= Data-Flexibility Ausgabedaten 11
- 1319067= Data-Flexibility Ausgabedaten 12
- 1384603= Data-Flexibility Ausgabedaten 13
- 1450139= Data-Flexibility Ausgabedaten 14
- 1515675= Data-Flexibility Ausgabedaten 15
- 1581211= Data-Flexibility Ausgabedaten 16
- 1646747= Data-Flexibility Ausgabedaten 17

- 1712283= Data-Flexibility Ausgabedaten 18
- 1777819= Data-Flexibility Ausgabedaten 19
- 1843355= Data-Flexibility Ausgabedaten 20
- 1908891= Data-Flexibility Ausgabedaten 21
- 1974427= Data-Flexibility Ausgabedaten 22
- 2039963= Data-Flexibility Ausgabedaten 23
- 2105499= Data-Flexibility Ausgabedaten 24
- 2171035= Data-Flexibility Ausgabedaten 25
- 2236571= Data-Flexibility Ausgabedaten 26
- 2302107= Data-Flexibility Ausgabedaten 27
- 2367643= Data-Flexibility Ausgabedaten 28
- 2433179= Data-Flexibility Ausgabedaten 29
- 2498715= Data-Flexibility Ausgabedaten 30
- 2564251= Data-Flexibility Ausgabedaten 31
- 2629787= Data-Flexibility Ausgabedaten 32

Maximale negative Geschwindigkeit – Quelle

8377.12 Maximale negative Geschwindigkeit – Lokaler Wert AS1

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 360000000

Maximale negative Geschwindigkeit – Lokaler Wert, Antriebsstrang 1

8377.13 Maximale negative Geschwindigkeit – Format PA-Daten

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= 16 Bit**
- 1= 32 Bit – Big Endian
- 2= 32 Bit – Little Endian

Legt das Datenformat der Quelle fest. Die Prozessausgangsdaten-Wörter sind Datenquellen in 16-Bit-Wortbreite und können über das Datenformat zu einem 32-Bit-Wert zusammengefasst werden. Der Parameter hat bei Datenquellen mit 32-Bit-Wortbreite keine Auswirkung.

8377.14 Maximale negative Geschwindigkeit – Aktueller Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647
Maximale negative Geschwindigkeit – Aktueller Wert.

8377.16 Maximale negative Geschwindigkeit – Lokaler Wert AS2

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 360000000
Maximale negative Geschwindigkeit – Lokaler Wert, Antriebsstrang 2

8377.21 Maximale Beschleunigung – Quelle

Werkseinstellung:
Datentyp: Enum
Datenlänge: 1
Wertebereich:

- 0= Lokaler Wert
- **794791= Applikationsgrenze – Beschleunigung**
- 2039970= Festsollwerte – Beschleunigung
- 663727= PA-Datenwort 1
- 729263= PA-Datenwort 2
- 794799= PA-Datenwort 3
- 860335= PA-Datenwort 4
- 925871= PA-Datenwort 5
- 991407= PA-Datenwort 6
- 1056943= PA-Datenwort 7
- 1122479= PA-Datenwort 8
- 1188015= PA-Datenwort 9
- 1253551= PA-Datenwort 10
- 1319087= PA-Datenwort 11
- 1384623= PA-Datenwort 12
- 1450159= PA-Datenwort 13
- 1515695= PA-Datenwort 14
- 1581231= PA-Datenwort 15
- 1646767= PA-Datenwort 16
- 598171= Data-Flexibility Ausgabedaten 1
- 663707= Data-Flexibility Ausgabedaten 2
- 729243= Data-Flexibility Ausgabedaten 3
- 794779= Data-Flexibility Ausgabedaten 4

- 860315= Data-Flexibility Ausgabedaten 5
- 925851= Data-Flexibility Ausgabedaten 6
- 991387= Data-Flexibility Ausgabedaten 7
- 1056923= Data-Flexibility Ausgabedaten 8
- 1122459= Data-Flexibility Ausgabedaten 9
- 1187995= Data-Flexibility Ausgabedaten 10
- 1253531= Data-Flexibility Ausgabedaten 11
- 1319067= Data-Flexibility Ausgabedaten 12
- 1384603= Data-Flexibility Ausgabedaten 13
- 1450139= Data-Flexibility Ausgabedaten 14
- 1515675= Data-Flexibility Ausgabedaten 15
- 1581211= Data-Flexibility Ausgabedaten 16
- 1646747= Data-Flexibility Ausgabedaten 17
- 1712283= Data-Flexibility Ausgabedaten 18
- 1777819= Data-Flexibility Ausgabedaten 19
- 1843355= Data-Flexibility Ausgabedaten 20
- 1908891= Data-Flexibility Ausgabedaten 21
- 1974427= Data-Flexibility Ausgabedaten 22
- 2039963= Data-Flexibility Ausgabedaten 23
- 2105499= Data-Flexibility Ausgabedaten 24
- 2171035= Data-Flexibility Ausgabedaten 25
- 2236571= Data-Flexibility Ausgabedaten 26
- 2302107= Data-Flexibility Ausgabedaten 27
- 2367643= Data-Flexibility Ausgabedaten 28
- 2433179= Data-Flexibility Ausgabedaten 29
- 2498715= Data-Flexibility Ausgabedaten 30
- 2564251= Data-Flexibility Ausgabedaten 31
- 2629787= Data-Flexibility Ausgabedaten 32

Legt fest, woher der Umrichter seine Vorgabe für die maximale Beschleunigung bezieht.

8377.22 Maximale Beschleunigung – Lokaler Wert AS1

Werkseinstellung: 200000

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Maximale Beschleunigung – Lokaler Wert, Antriebsstrang 1

8377.23 Maximale Beschleunigung – Format PA-Daten

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= 16 Bit**
- 1= 32 Bit – Big Endian
- 2= 32 Bit – Little Endian

Legt das Datenformat der Quelle fest. Die Prozessausgangsdaten-Wörter sind Datenquellen in 16-Bit-Wortbreite und können über das Datenformat zu einem 32-Bit-Wert zusammengefasst werden. Der Parameter hat bei Datenquellen mit 32-Bit-Wortbreite keine Auswirkung.

8377.24 Maximale Beschleunigung – Aktueller Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Maximale Beschleunigung – Aktueller Wert

8377.26 Maximale Beschleunigung – Lokaler Wert AS2

Werkseinstellung: 200000

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Maximale Beschleunigung – Lokaler Wert, Antriebsstrang 2

8377.31 Maximale Verzögerung – Quelle

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Lokaler Wert
- **860327= Applikationsgrenze – Verzögerung**
- 2105506= Festsollwerte – Verzögerung
- 663727= PA-Datenwort 1
- 729263= PA-Datenwort 2
- 794799= PA-Datenwort 3
- 860335= PA-Datenwort 4
- 925871= PA-Datenwort 5
- 991407= PA-Datenwort 6

- 1056943= PA-Datenwort 7
- 1122479= PA-Datenwort 8
- 1188015= PA-Datenwort 9
- 1253551= PA-Datenwort 10
- 1319087= PA-Datenwort 11
- 1384623= PA-Datenwort 12
- 1450159= PA-Datenwort 13
- 1515695= PA-Datenwort 14
- 1581231= PA-Datenwort 15
- 1646767= PA-Datenwort 16
- 598171= Data-Flexibility Ausgabedaten 1
- 663707= Data-Flexibility Ausgabedaten 2
- 729243= Data-Flexibility Ausgabedaten 3
- 794779= Data-Flexibility Ausgabedaten 4
- 860315= Data-Flexibility Ausgabedaten 5
- 925851= Data-Flexibility Ausgabedaten 6
- 991387= Data-Flexibility Ausgabedaten 7
- 1056923= Data-Flexibility Ausgabedaten 8
- 1122459= Data-Flexibility Ausgabedaten 9
- 1187995= Data-Flexibility Ausgabedaten 10
- 1253531= Data-Flexibility Ausgabedaten 11
- 1319067= Data-Flexibility Ausgabedaten 12
- 1384603= Data-Flexibility Ausgabedaten 13
- 1450139= Data-Flexibility Ausgabedaten 14
- 1515675= Data-Flexibility Ausgabedaten 15
- 1581211= Data-Flexibility Ausgabedaten 16
- 1646747= Data-Flexibility Ausgabedaten 17
- 1712283= Data-Flexibility Ausgabedaten 18
- 1777819= Data-Flexibility Ausgabedaten 19
- 1843355= Data-Flexibility Ausgabedaten 20
- 1908891= Data-Flexibility Ausgabedaten 21
- 1974427= Data-Flexibility Ausgabedaten 22
- 2039963= Data-Flexibility Ausgabedaten 23
- 2105499= Data-Flexibility Ausgabedaten 24
- 2171035= Data-Flexibility Ausgabedaten 25
- 2236571= Data-Flexibility Ausgabedaten 26
- 2302107= Data-Flexibility Ausgabedaten 27
- 2367643= Data-Flexibility Ausgabedaten 28
- 2433179= Data-Flexibility Ausgabedaten 29
- 2498715= Data-Flexibility Ausgabedaten 30
- 2564251= Data-Flexibility Ausgabedaten 31
- 2629787= Data-Flexibility Ausgabedaten 32

Legt fest, woher der Umrichter seine Vorgabe für die maximale Verzögerung bezieht.

8377.32 Maximale Verzögerung – Lokaler Wert AS1

Werkseinstellung: 200000

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Maximale Verzögerung – Lokaler Wert, Antriebsstrang 1

8377.33 Maximale Verzögerung – Format PA-Daten

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= 16 Bit
- 1= 32 Bit – Big Endian
- 2= 32 Bit – Little Endian

Legt das Datenformat der Quelle fest. Die Prozessausgangsdaten-Wörter sind Datenquellen in 16-Bit-Wortbreite und können über das Datenformat zu einem 32-Bit-Wert zusammengefasst werden. Der Parameter hat bei Datenquellen mit 32-Bit-Wortbreite keine Auswirkung.

8377.34 Maximale Verzögerung – Aktueller Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Maximale Verzögerung – Aktueller Wert

8377.36 Maximale Verzögerung – Lokaler Wert AS2

Werkseinstellung: 200000

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Maximale Verzögerung – Lokaler Wert, Antriebsstrang 2

8377.41 Ruckzeit – Quelle

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Lokaler Wert
- **925863= Applikationsgrenze – Ruckzeit**
- 663727= PA-Datenwort 1
- 729263= PA-Datenwort 2
- 794799= PA-Datenwort 3
- 860335= PA-Datenwort 4
- 925871= PA-Datenwort 5
- 991407= PA-Datenwort 6
- 1056943= PA-Datenwort 7
- 1122479= PA-Datenwort 8
- 1188015= PA-Datenwort 9
- 1253551= PA-Datenwort 10
- 1319087= PA-Datenwort 11
- 1384623= PA-Datenwort 12
- 1450159= PA-Datenwort 13
- 1515695= PA-Datenwort 14
- 1581231= PA-Datenwort 15
- 1646767= PA-Datenwort 16
- 598171= Data-Flexibility Ausgabedaten 1
- 663707= Data-Flexibility Ausgabedaten 2
- 729243= Data-Flexibility Ausgabedaten 3
- 794779= Data-Flexibility Ausgabedaten 4
- 860315= Data-Flexibility Ausgabedaten 5
- 925851= Data-Flexibility Ausgabedaten 6
- 991387= Data-Flexibility Ausgabedaten 7
- 1056923= Data-Flexibility Ausgabedaten 8
- 1122459= Data-Flexibility Ausgabedaten 9
- 1187995= Data-Flexibility Ausgabedaten 10
- 1253531= Data-Flexibility Ausgabedaten 11
- 1319067= Data-Flexibility Ausgabedaten 12
- 1384603= Data-Flexibility Ausgabedaten 13
- 1450139= Data-Flexibility Ausgabedaten 14
- 1515675= Data-Flexibility Ausgabedaten 15
- 1581211= Data-Flexibility Ausgabedaten 16
- 1646747= Data-Flexibility Ausgabedaten 17
- 1712283= Data-Flexibility Ausgabedaten 18
- 1777819= Data-Flexibility Ausgabedaten 19

- 1843355= Data-Flexibility Ausgabedaten 20
- 1908891= Data-Flexibility Ausgabedaten 21
- 1974427= Data-Flexibility Ausgabedaten 22
- 2039963= Data-Flexibility Ausgabedaten 23
- 2105499= Data-Flexibility Ausgabedaten 24
- 2171035= Data-Flexibility Ausgabedaten 25
- 2236571= Data-Flexibility Ausgabedaten 26
- 2302107= Data-Flexibility Ausgabedaten 27
- 2367643= Data-Flexibility Ausgabedaten 28
- 2433179= Data-Flexibility Ausgabedaten 29
- 2498715= Data-Flexibility Ausgabedaten 30
- 2564251= Data-Flexibility Ausgabedaten 31
- 2629787= Data-Flexibility Ausgabedaten 32

Mit diesem Parameter wird festgelegt, woher der Umrichter seine Vorgabe für die Ruckzeit bezieht.

8377.42 Ruckzeit – Lokaler Wert AS1

Werkseinstellung: 0

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2000

Ruckzeit, im Antriebsstrang 1

8377.44 Ruckzeit – Aktueller Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Lesewert der gültigen Ruckzeit

8377.46 Ruckzeit – Lokaler Wert AS2

Werkseinstellung: 0

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2000

Ruckzeit, im Antriebsstrang 2

8377.51 Maximales Drehmoment Q1 – Quelle

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Lokaler Wert
- **991399= Applikationsgrenze – Drehmoment**
- 663727= PA-Datenwort 1
- 729263= PA-Datenwort 2
- 794799= PA-Datenwort 3
- 860335= PA-Datenwort 4
- 925871= PA-Datenwort 5
- 991407= PA-Datenwort 6
- 1056943= PA-Datenwort 7
- 1122479= PA-Datenwort 8
- 1188015= PA-Datenwort 9
- 1253551= PA-Datenwort 10
- 1319087= PA-Datenwort 11
- 1384623= PA-Datenwort 12
- 1450159= PA-Datenwort 13
- 1515695= PA-Datenwort 14
- 1581231= PA-Datenwort 15
- 1646767= PA-Datenwort 16
- 598171= Data-Flexibility Ausgabedaten 1
- 663707= Data-Flexibility Ausgabedaten 2
- 729243= Data-Flexibility Ausgabedaten 3
- 794779= Data-Flexibility Ausgabedaten 4
- 860315= Data-Flexibility Ausgabedaten 5
- 925851= Data-Flexibility Ausgabedaten 6
- 991387= Data-Flexibility Ausgabedaten 7
- 1056923= Data-Flexibility Ausgabedaten 8
- 1122459= Data-Flexibility Ausgabedaten 9
- 1187995= Data-Flexibility Ausgabedaten 10
- 1253531= Data-Flexibility Ausgabedaten 11
- 1319067= Data-Flexibility Ausgabedaten 12
- 1384603= Data-Flexibility Ausgabedaten 13
- 1450139= Data-Flexibility Ausgabedaten 14
- 1515675= Data-Flexibility Ausgabedaten 15
- 1581211= Data-Flexibility Ausgabedaten 16
- 1646747= Data-Flexibility Ausgabedaten 17
- 1712283= Data-Flexibility Ausgabedaten 18
- 1777819= Data-Flexibility Ausgabedaten 19

- 1843355= Data-Flexibility Ausgabedaten 20
- 1908891= Data-Flexibility Ausgabedaten 21
- 1974427= Data-Flexibility Ausgabedaten 22
- 2039963= Data-Flexibility Ausgabedaten 23
- 2105499= Data-Flexibility Ausgabedaten 24
- 2171035= Data-Flexibility Ausgabedaten 25
- 2236571= Data-Flexibility Ausgabedaten 26
- 2302107= Data-Flexibility Ausgabedaten 27
- 2367643= Data-Flexibility Ausgabedaten 28
- 2433179= Data-Flexibility Ausgabedaten 29
- 2498715= Data-Flexibility Ausgabedaten 30
- 2564251= Data-Flexibility Ausgabedaten 31
- 2629787= Data-Flexibility Ausgabedaten 32

Legt fest, woher der Umrichter seine Vorgabe für sein maximales Drehmoment Q1 bezieht.

Das maximale Drehmoment Q1 gilt für alle 4 Quadranten, wenn die Betriebsart "Drehmomentgrenze" (Index 8377.90) auf 1-kanalig steht.

Steht der genannte Parameter auf 4-kanalig, können maximale Drehmomentvorgaben für jeden Quadranten einzeln gemacht werden.

8377.52 Maximales Drehmoment Q1 – Lokaler Wert AS1

Werkseinstellung: 3000

Einheit: 1E-01 % Motor-Nenndrehmoment

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 10000

Legt das maximale Drehmoment im 1. Quadranten (Drehzahl positiv, Drehmoment positiv) im Antriebsstrang 1 fest.

Das maximale Drehmoment Q1 gilt für alle 4 Quadranten, wenn die Betriebsart "Drehmomentgrenze" (Index 8377.90) auf 1-kanalig steht.

Steht der genannte Parameter auf 4-kanalig, können maximale Drehmomentvorgaben für jeden Quadranten einzeln gemacht werden.

8377.54 Maximales Drehmoment Q1 – Aktueller Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-01 % Motor-Nenndrehmoment

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Aktuelles maximales Drehmoment Q1.

Das maximale Drehmoment Q1 gilt für alle 4 Quadranten, wenn die Betriebsart "Drehmomentgrenze" (Index 8377.90) auf 1-kanalig steht.

Steht der genannte Parameter auf 4-kanalig, können maximale Drehmomentvorgaben für jeden Quadranten einzeln gemacht werden.

8377.56 Maximales Drehmoment Q1 – Lokaler Wert AS2

Werkseinstellung: 3000

Einheit: 1E-01 % Motor-Nenndrehmoment

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 10000

Legt das maximale Drehmoment im 1. Quadranten (Drehzahl positiv, Drehmoment positiv) im Antriebsstrang 2 fest.

Das maximale Drehmoment Q1 gilt für alle 4 Quadranten, wenn die Betriebsart "Drehmomentgrenze" (Index 8377.90) auf 1-kanalig steht.

Steht der genannte Parameter auf 4-kanalig, können maximale Drehmomentvorgaben für jeden Quadranten einzeln gemacht werden.

8377.61 Maximales Drehmoment Q2 – Quelle

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Lokaler Wert
- **991399= Applikationsgrenze – Drehmoment**
- 663727= PA-Datenwort 1
- 729263= PA-Datenwort 2
- 794799= PA-Datenwort 3
- 860335= PA-Datenwort 4
- 925871= PA-Datenwort 5
- 991407= PA-Datenwort 6
- 1056943= PA-Datenwort 7
- 1122479= PA-Datenwort 8
- 1188015= PA-Datenwort 9
- 1253551= PA-Datenwort 10
- 1319087= PA-Datenwort 11
- 1384623= PA-Datenwort 12
- 1450159= PA-Datenwort 13
- 1515695= PA-Datenwort 14
- 1581231= PA-Datenwort 15
- 1646767= PA-Datenwort 16
- 598171= Data-Flexibility Ausgabedaten 1
- 663707= Data-Flexibility Ausgabedaten 2
- 729243= Data-Flexibility Ausgabedaten 3

- 794779= Data-Flexibility Ausgabedaten 4
- 860315= Data-Flexibility Ausgabedaten 5
- 925851= Data-Flexibility Ausgabedaten 6
- 991387= Data-Flexibility Ausgabedaten 7
- 1056923= Data-Flexibility Ausgabedaten 8
- 1122459= Data-Flexibility Ausgabedaten 9
- 1187995= Data-Flexibility Ausgabedaten 10
- 1253531= Data-Flexibility Ausgabedaten 11
- 1319067= Data-Flexibility Ausgabedaten 12
- 1384603= Data-Flexibility Ausgabedaten 13
- 1450139= Data-Flexibility Ausgabedaten 14
- 1515675= Data-Flexibility Ausgabedaten 15
- 1581211= Data-Flexibility Ausgabedaten 16
- 1646747= Data-Flexibility Ausgabedaten 17
- 1712283= Data-Flexibility Ausgabedaten 18
- 1777819= Data-Flexibility Ausgabedaten 19
- 1843355= Data-Flexibility Ausgabedaten 20
- 1908891= Data-Flexibility Ausgabedaten 21
- 1974427= Data-Flexibility Ausgabedaten 22
- 2039963= Data-Flexibility Ausgabedaten 23
- 2105499= Data-Flexibility Ausgabedaten 24
- 2171035= Data-Flexibility Ausgabedaten 25
- 2236571= Data-Flexibility Ausgabedaten 26
- 2302107= Data-Flexibility Ausgabedaten 27
- 2367643= Data-Flexibility Ausgabedaten 28
- 2433179= Data-Flexibility Ausgabedaten 29
- 2498715= Data-Flexibility Ausgabedaten 30
- 2564251= Data-Flexibility Ausgabedaten 31
- 2629787= Data-Flexibility Ausgabedaten 32

Legt fest, woher der Umrichter seine Vorgabe für sein maximales Drehmoment Q2 bezieht.

Das maximale Drehmoment Q2 gilt für alle 4 Quadranten, wenn die Betriebsart "Drehmomentgrenze" (Index 8377.90) auf 1-kanalig steht.

Steht der genannte Parameter auf 4-kanalig, können maximale Drehmomentvorgaben für jeden Quadranten einzeln gemacht werden.

8377.62 Maximales Drehmoment Q2 – Lokaler Wert AS1

Werkseinstellung: 3000

Einheit: 1E-01 % Motor-Nenndrehmoment

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 10000

Legt das maximale Drehmoment im 2. Quadranten (Drehzahl negativ, Drehmoment positiv) im Antriebsstrang 1 fest.

Das maximale Drehmoment Q1 gilt für alle 4 Quadranten, wenn die Betriebsart "Drehmomentgrenze" (Index 8377.90) auf 1-kanalig steht.

Steht der genannte Parameter auf 4-kanalig, können maximale Drehmomentvorgaben für jeden Quadranten einzeln gemacht werden.

8377.64 Maximales Drehmoment Q2 – Aktueller Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-01 % Motor-Nenndrehmoment

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Aktuelles maximales Drehmoment Q2.

Das maximale Drehmoment Q1 gilt für alle 4 Quadranten, wenn die Betriebsart "Drehmomentgrenze" (Index 8377.90) auf 1-kanalig steht.

Steht der genannte Parameter auf 4-kanalig, können maximale Drehmomentvorgaben für jeden Quadranten einzeln gemacht werden.

8377.66 Maximales Drehmoment Q2 – Lokaler Wert AS2

Werkseinstellung: 3000

Einheit: 1E-01 % Motor-Nenndrehmoment

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 10000

Legt das maximale Drehmoment im 2. Quadranten (Drehzahl positiv, Drehmoment positiv) im Antriebsstrang 2 fest.

Das maximale Drehmoment Q1 gilt für alle 4 Quadranten, wenn die Betriebsart "Drehmomentgrenze" (Index 8377.90) auf 1-kanalig steht.

Steht der genannte Parameter auf 4-kanalig, können maximale Drehmomentvorgaben für jeden Quadranten einzeln gemacht werden.

8377.71 Maximales Drehmoment Q3 – Quelle

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Lokaler Wert
- **991399= Applikationsgrenze – Drehmoment**
- 663727= PA-Datenwort 1
- 729263= PA-Datenwort 2
- 794799= PA-Datenwort 3

- 860335= PA-Datenwort 4
- 925871= PA-Datenwort 5
- 991407= PA-Datenwort 6
- 1056943= PA-Datenwort 7
- 1122479= PA-Datenwort 8
- 1188015= PA-Datenwort 9
- 1253551= PA-Datenwort 10
- 1319087= PA-Datenwort 11
- 1384623= PA-Datenwort 12
- 1450159= PA-Datenwort 13
- 1515695= PA-Datenwort 14
- 1581231= PA-Datenwort 15
- 1646767= PA-Datenwort 16
- 598171= Data-Flexibility Ausgabedaten 1
- 663707= Data-Flexibility Ausgabedaten 2
- 729243= Data-Flexibility Ausgabedaten 3
- 794779= Data-Flexibility Ausgabedaten 4
- 860315= Data-Flexibility Ausgabedaten 5
- 925851= Data-Flexibility Ausgabedaten 6
- 991387= Data-Flexibility Ausgabedaten 7
- 1056923= Data-Flexibility Ausgabedaten 8
- 1122459= Data-Flexibility Ausgabedaten 9
- 1187995= Data-Flexibility Ausgabedaten 10
- 1253531= Data-Flexibility Ausgabedaten 11
- 1319067= Data-Flexibility Ausgabedaten 12
- 1384603= Data-Flexibility Ausgabedaten 13
- 1450139= Data-Flexibility Ausgabedaten 14
- 1515675= Data-Flexibility Ausgabedaten 15
- 1581211= Data-Flexibility Ausgabedaten 16
- 1646747= Data-Flexibility Ausgabedaten 17
- 1712283= Data-Flexibility Ausgabedaten 18
- 1777819= Data-Flexibility Ausgabedaten 19
- 1843355= Data-Flexibility Ausgabedaten 20
- 1908891= Data-Flexibility Ausgabedaten 21
- 1974427= Data-Flexibility Ausgabedaten 22
- 2039963= Data-Flexibility Ausgabedaten 23
- 2105499= Data-Flexibility Ausgabedaten 24
- 2171035= Data-Flexibility Ausgabedaten 25
- 2236571= Data-Flexibility Ausgabedaten 26
- 2302107= Data-Flexibility Ausgabedaten 27
- 2367643= Data-Flexibility Ausgabedaten 28
- 2433179= Data-Flexibility Ausgabedaten 29

- 2498715= Data-Flexibility Ausgabedaten 30
- 2564251= Data-Flexibility Ausgabedaten 31
- 2629787= Data-Flexibility Ausgabedaten 32

Legt fest, woher der Umrichter seine Vorgabe für sein maximales Drehmoment Q3 bezieht.

Das maximale Drehmoment Q1 gilt für alle 4 Quadranten, wenn die Betriebsart "Drehmomentgrenze" (Index 8377.90) auf 1-kanalig steht.

Steht der genannte Parameter auf 4-kanalig, können maximale Drehmomentvorgaben für jeden Quadranten einzeln gemacht werden.

8377.72 Maximales Drehmoment Q3 – Lokaler Wert AS1

Werkseinstellung: 3000

Einheit: 1E-01 % Motor-Nenndrehmoment

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 10000

Legt das maximale Drehmoment im 3. Quadranten (Drehzahl negativ, Drehmoment negativ) im Antriebsstrang 1 fest.

Das maximale Drehmoment Q1 gilt für alle 4 Quadranten, wenn die Betriebsart "Drehmomentgrenze" (Index 8377.90) auf 1-kanalig steht.

Steht der genannte Parameter auf 4-kanalig, können maximale Drehmomentvorgaben für jeden Quadranten einzeln gemacht werden.

8377.74 Maximales Drehmoment Q3 – Aktueller Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-01 % Motor-Nenndrehmoment

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Aktuelles maximales Drehmoment Q3.

Das maximale Drehmoment Q1 gilt für alle 4 Quadranten, wenn die Betriebsart "Drehmomentgrenze" (Index 8377.90) auf 1-kanalig steht.

Steht der genannte Parameter auf 4-kanalig, können maximale Drehmomentvorgaben für jeden Quadranten einzeln gemacht werden.

8377.76 Maximales Drehmoment Q3 – Lokaler Wert AS2

Werkseinstellung: 3000

Einheit: 1E-01 % Motor-Nenndrehmoment

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 10000

Legt das maximale Drehmoment im 3. Quadranten (Drehzahl negativ, Drehmoment negativ) im Antriebsstrang 2 fest.

Das maximale Drehmoment Q1 gilt für alle 4 Quadranten, wenn die Betriebsart "Drehmomentgrenze" (Index 8377.90) auf 1-kanalig steht.

Steht der genannte Parameter auf 4-kanalig, können maximale Drehmomentvorgaben für jeden Quadranten einzeln gemacht werden.

8377.81 Maximales Drehmoment Q4 – Quelle

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Lokaler Wert
- **991399= Applikationsgrenze – Drehmoment**
- 663727= PA-Datenwort 1
- 729263= PA-Datenwort 2
- 794799= PA-Datenwort 3
- 860335= PA-Datenwort 4
- 925871= PA-Datenwort 5
- 991407= PA-Datenwort 6
- 1056943= PA-Datenwort 7
- 1122479= PA-Datenwort 8
- 1188015= PA-Datenwort 9
- 1253551= PA-Datenwort 10
- 1319087= PA-Datenwort 11
- 1384623= PA-Datenwort 12
- 1450159= PA-Datenwort 13
- 1515695= PA-Datenwort 14
- 1581231= PA-Datenwort 15
- 1646767= PA-Datenwort 16
- 598171= Data-Flexibility Ausgabedaten 1
- 663707= Data-Flexibility Ausgabedaten 2
- 729243= Data-Flexibility Ausgabedaten 3
- 794779= Data-Flexibility Ausgabedaten 4
- 860315= Data-Flexibility Ausgabedaten 5
- 925851= Data-Flexibility Ausgabedaten 6
- 991387= Data-Flexibility Ausgabedaten 7
- 1056923= Data-Flexibility Ausgabedaten 8
- 1122459= Data-Flexibility Ausgabedaten 9
- 1187995= Data-Flexibility Ausgabedaten 10
- 1253531= Data-Flexibility Ausgabedaten 11
- 1319067= Data-Flexibility Ausgabedaten 12
- 1384603= Data-Flexibility Ausgabedaten 13

- 1450139= Data-Flexibility Ausgabedaten 14
- 1515675= Data-Flexibility Ausgabedaten 15
- 1581211= Data-Flexibility Ausgabedaten 16
- 1646747= Data-Flexibility Ausgabedaten 17
- 1712283= Data-Flexibility Ausgabedaten 18
- 1777819= Data-Flexibility Ausgabedaten 19
- 1843355= Data-Flexibility Ausgabedaten 20
- 1908891= Data-Flexibility Ausgabedaten 21
- 1974427= Data-Flexibility Ausgabedaten 22
- 2039963= Data-Flexibility Ausgabedaten 23
- 2105499= Data-Flexibility Ausgabedaten 24
- 2171035= Data-Flexibility Ausgabedaten 25
- 2236571= Data-Flexibility Ausgabedaten 26
- 2302107= Data-Flexibility Ausgabedaten 27
- 2367643= Data-Flexibility Ausgabedaten 28
- 2433179= Data-Flexibility Ausgabedaten 29
- 2498715= Data-Flexibility Ausgabedaten 30
- 2564251= Data-Flexibility Ausgabedaten 31
- 2629787= Data-Flexibility Ausgabedaten 32

Legt fest, woher der Umrichter seine Vorgabe für sein maximales Drehmoment Q4 bezieht.

Das maximale Drehmoment Q1 gilt für alle 4 Quadranten, wenn die Betriebsart "Drehmomentgrenze" (Index 8377.90) auf 1-kanalig steht.

Steht der genannte Parameter auf 4-kanalig, können maximale Drehmomentvorgaben für jeden Quadranten einzeln gemacht werden.

8377.82 Maximales Drehmoment Q4 – Lokaler Wert AS1

Werkseinstellung: 3000

Einheit: 1E-01 % Motor-Nenndrehmoment

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 10000

Legt das maximale Drehmoment im 4. Quadranten (Drehzahl positiv, Drehmoment negativ) im Antriebsstrang 1 fest.

Das maximale Drehmoment Q1 gilt für alle 4 Quadranten, wenn die Betriebsart "Drehmomentgrenze" (Index 8377.90) auf 1-kanalig steht.

Steht der genannte Parameter auf 4-kanalig, können maximale Drehmomentvorgaben für jeden Quadranten einzeln gemacht werden.

8377.84 Maximales Drehmoment Q4 – Aktueller Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-01 % Motor-Nenndrehmoment

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Aktuelles maximales Drehmoment Q4.

Das maximale Drehmoment Q1 gilt für alle 4 Quadranten, wenn die Betriebsart "Drehmomentgrenze" (Index 8377.90) auf 1-kanalig steht.

Steht der genannte Parameter auf 4-kanalig, können maximale Drehmomentvorgaben für jeden Quadranten einzeln gemacht werden.

8377.86 Maximales Drehmoment Q4 – Lokaler Wert AS2

Werkseinstellung: 3000

Einheit: 1E-01 % Motor-Nenndrehmoment

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 10000

Legt das maximale Drehmoment im 4. Quadranten (Drehzahl positiv, Drehmoment positiv) im Antriebsstrang 2 fest.

Das maximale Drehmoment Q1 gilt für alle 4 Quadranten, wenn die Betriebsart "Drehmomentgrenze" (Index 8377.90) auf 1-kanalig steht.

Steht der genannte Parameter auf 4-kanalig, können maximale Drehmomentvorgaben für jeden Quadranten einzeln gemacht werden.

8377.90 Maximales Drehmoment – Modusauswahl

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= 1-kanalig
- 2= 4-kanalig

Legt fest, ob für alle 4 Quadranten die gleiche Drehmomentbegrenzung gilt, oder ob für jeden ein eigener Maximalwert definiert werden kann:

– 1-kanalig: Der Wert "Maximales Drehmoment Q1" gilt für alle Quadranten.

– 2-kanalig: Für jeden Quadranten kann ein eigener maximaler Drehmoment-Sollwert vorgegeben werden.

8377.91 Maximales Drehmoment – Übergangsmodus Q1-Q2

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Mittig
- 1= Motorisch
- 2= Generatorisch

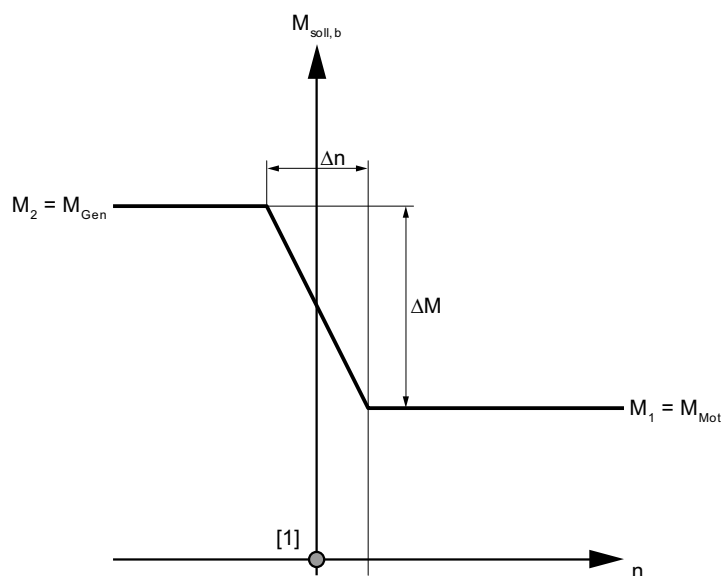
Beschreibt, wie der Übergang zwischen den eingestellten Drehmomenten in Q1 und Q2 realisiert wird. Unabhängig von der Einstellung hängt die Breite des Übergangsbereichs von der Differenz der Drehmomentgrenzen und der Parametrierung des Drehzahlreglers sowie von dem Massenträgheitsmoment gemäß folgender Gleichung ab:

$$\Delta n = \frac{(m_{\text{grenz\_rel1}} - m_{\text{grenz\_rel2}}) \times M_{\text{Motor\_nenn}}}{2 \times \pi \times J_{\text{ges}} \times K_{P\_Nreg}}$$

16728253707

Folgende Einstellungen sind möglich:

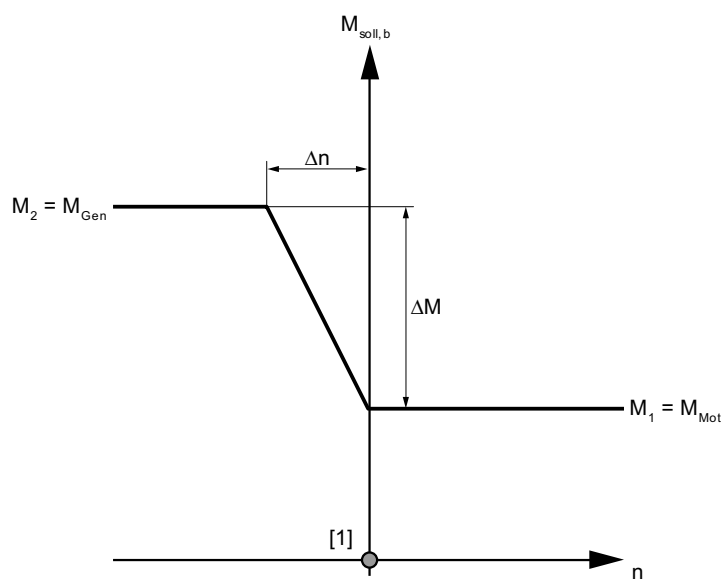
- Mittig: Das Drehmoment wird auf die Übergangsdrehzahl zentriert linear vom maximalen Drehmoment Q1 auf das maximale Drehmoment Q2 gebracht.



16727708299

[1] Übergangsdrehzahl

- Motorisch: Das Drehmoment wird unterhalb der Übergangsdrehzahl linear vom maximalen Drehmoment Q1 auf das maximale Drehmoment Q2 gebracht. Bei der Übergangsdrehzahl gilt das maximale Drehmoment Q1.

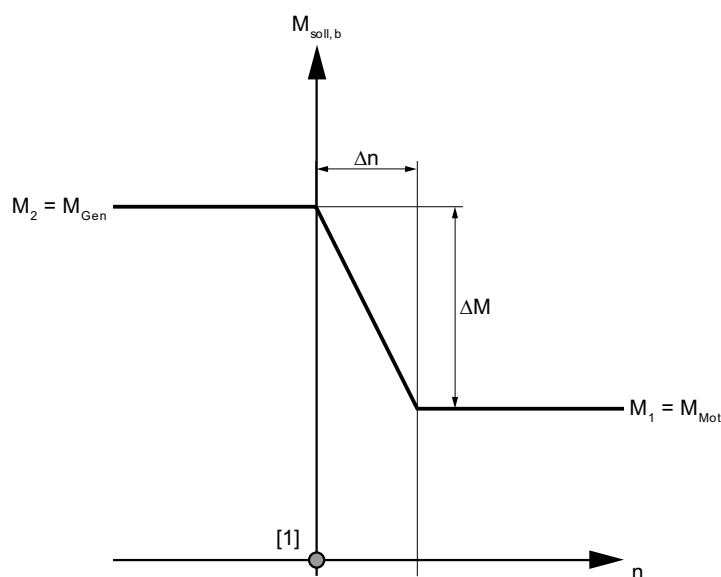


16727710731

24752525/DE – 02/2019

[1] Übergangsdrehzahl

– Generatorisch: Das Drehmoment wird oberhalb der Übergangsdrehzahl linear vom maximalen Drehmoment Q_1 auf das maximale Drehmoment Q_2 gebracht. Bei der Übergangsdrehzahl gilt das maximale Drehmoment Q_2 .



16727705867

[1] Übergangsdrehzahl

8377.92 Maximales Drehmoment – Übergangsdrehzahl Q1-Q2 AS1

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Legt die Drehzahl fest, ab der das Drehmoment im Antriebsstrang 1 linear geändert wird.

8377.93 Maximales Drehmoment – Übergangsmodus Q3-Q4

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Mittig**
- 1= Motorisch
- 2= Generatorisch

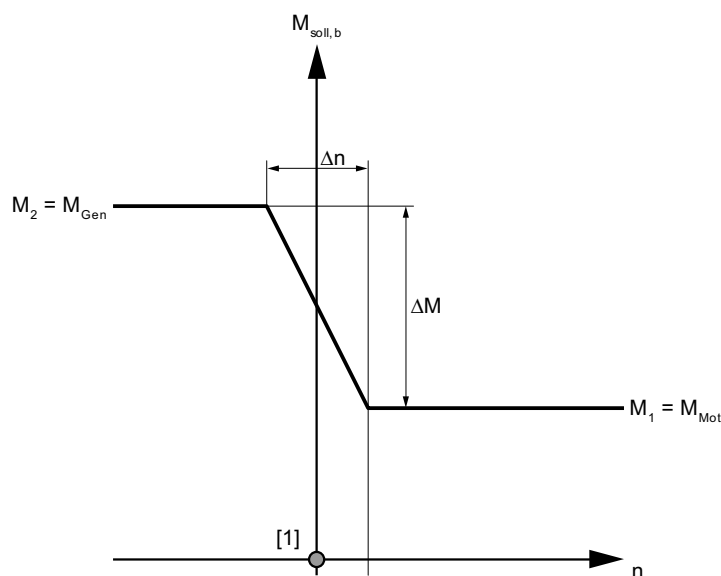
Beschreibt, wie der Übergang zwischen den eingestellten Drehmomenten in Q3 und Q4 realisiert wird. Unabhängig von der Einstellung hängt die Breite des Übergangsbereichs von der Differenz der Drehmomentgrenzen und der Parametrierung des Drehzahlreglers sowie von dem Massenträgheitsmoment gemäß folgender Gleichung ab:

$$\Delta n = \frac{(m_{\text{grenz\_rel1}} - m_{\text{grenz\_rel2}}) \times M_{\text{Motor\_nenn}}}{2 \times \pi \times J_{\text{ges}} \times K_{P\_Nreg}}$$

16728253707

Folgende Einstellungen sind möglich:

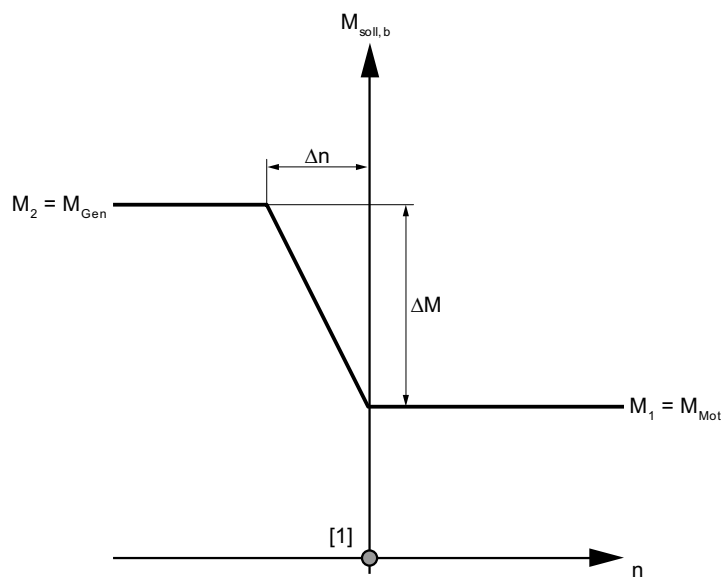
- Mittig: Das Drehmoment wird auf die Übergangsdrehzahl zentriert linear vom maximalen Drehmoment Q3 auf das maximale Drehmoment Q4 gebracht.



16727708299

[1] Übergangsdrehzahl

- Motorisch: Das Drehmoment wird unterhalb der Übergangsdrehzahl linear vom maximalen Drehmoment Q3 auf das maximale Drehmoment Q4 gebracht. Bei der Übergangsdrehzahl gilt das maximale Drehmoment Q3.

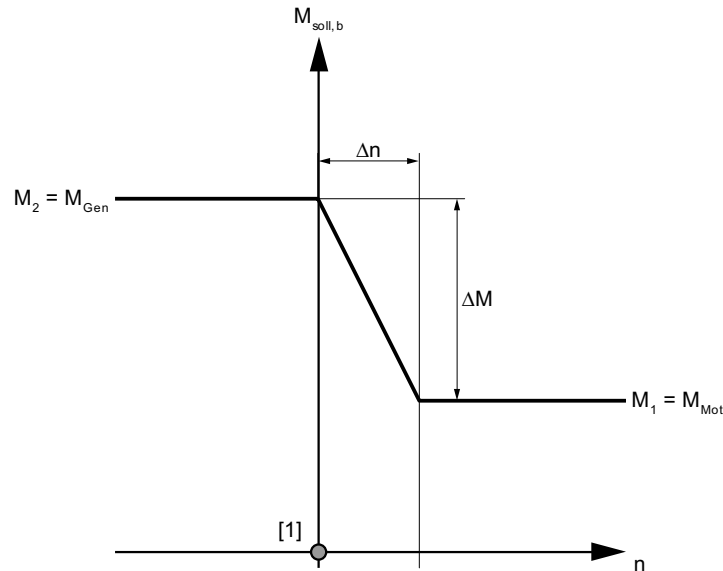


16727710731

24752525/DE – 02/2019

[1] Übergangsdrehzahl

– Generatorisch: Das Drehmoment wird oberhalb der Übergangsdrehzahl linear vom maximalen Drehmoment Q3 auf das maximale Drehmoment Q4 gebracht. Bei der Übergangsdrehzahl gilt das maximale Drehmoment Q4.



16727705867

[1] Übergangsdrehzahl

8377.94 Maximales Drehmoment – Übergangsdrehzahl Q3-Q4 AS1

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Legt die Drehzahl fest, ab der das Drehmoment im Antriebsstrang 1 linear geändert wird.

8377.96 Maximales Drehmoment – Übergangsdrehzahl Q1-Q2 AS2

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Legt die Drehzahl fest, ab der das Drehmoment im Antriebsstrang 2 linear geändert wird.

8377.98 Maximales Drehmoment – Übergangsdrehzahl Q3-Q4 AS2

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Legt die Drehzahl fest, ab der das Drehmoment im Antriebsstrang 2 linear geändert wird.

8377.100 Externe Drehmomentbegrenzung – Quelle

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Keine Quelle**
- 1= Analogeingang AI 2
- 2= Analogeingang AI 3
- 4= Summe: AI 2 + AI 3

Es besteht die Möglichkeit, mit diesem Parameter die Drehmomentgrenze zusätzlich zu begrenzen.

– Keine Quelle: Keine zusätzliche Drehmomentbegrenzung.

– Analogeingang AI 2: Die Drehmomentgrenze wird mit dem relativen Wert (Wert/10 V oder Wert/20 mA) des Analogeingangs gewichtet.

– Analogeingang AI 3: Die Drehmomentgrenze wird mit dem relativen Wert (Wert/10 V oder Wert/20 mA) des Analogeingangs gewichtet.

– Analogeingang AI 2: Die Drehmomentgrenze wird mit der Summe der relativen Werte (Wert/10 V oder Wert/20 mA) der Analogeingänge AI 2 und AI 3 gewichtet.

8377.101 Externe Drehmomentbegrenzung – Aktueller Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-01 %

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Der übergebene Wert begrenzt den in den Drehmomentgrenzen "Maximales Drehmoment Q1" bis "Maximales Drehmoment Q4" parametrisierten Wert. z.B:

– Externe Grenze = 50 %

– Drehmomentgrenzen = 200.0 %

aktive Drehmomentgrenzen = 00% der parametrisierten Drehmomentgrenzen.

1.1.64 8378 Einfachgeber

Einfachgeber

8378.1 Position

Werkseinstellung: 0

Einheit: Ink.

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Position (Inkremente)

8378.2 Eingangspegel

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Pegel – Spur A
- 1= Pegel – Spur B

Eingangspegel

1.1.65 8379 Transparent-Modus

Transparent-Modus

8379.1 Steuerwörter – Datenquelle

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum (DataArray)

Datenlänge: 3

Wertebereich:

- **-1= Keine**
- 663727= PA-Datenwort 1
- 729263= PA-Datenwort 2
- 794799= PA-Datenwort 3
- 860335= PA-Datenwort 4
- 925871= PA-Datenwort 5
- 991407= PA-Datenwort 6
- 1056943= PA-Datenwort 7
- 1122479= PA-Datenwort 8
- 1188015= PA-Datenwort 9
- 1253551= PA-Datenwort 10
- 1319087= PA-Datenwort 11
- 1384623= PA-Datenwort 12
- 1450159= PA-Datenwort 13
- 1515695= PA-Datenwort 14
- 1581231= PA-Datenwort 15
- 1646767= PA-Datenwort 16
- 598171= Data-Flexibility Ausgabedaten 1

- 663707= Data-Flexibility Ausgabedaten 2
 - 729243= Data-Flexibility Ausgabedaten 3
 - 794779= Data-Flexibility Ausgabedaten 4
 - 860315= Data-Flexibility Ausgabedaten 5
 - 925851= Data-Flexibility Ausgabedaten 6
 - 991387= Data-Flexibility Ausgabedaten 7
 - 1056923= Data-Flexibility Ausgabedaten 8
 - 1122459= Data-Flexibility Ausgabedaten 9
 - 1187995= Data-Flexibility Ausgabedaten 10
 - 1253531= Data-Flexibility Ausgabedaten 11
 - 1319067= Data-Flexibility Ausgabedaten 12
 - 1384603= Data-Flexibility Ausgabedaten 13
 - 1450139= Data-Flexibility Ausgabedaten 14
 - 1515675= Data-Flexibility Ausgabedaten 15
 - 1581211= Data-Flexibility Ausgabedaten 16
 - 1646747= Data-Flexibility Ausgabedaten 17
 - 1712283= Data-Flexibility Ausgabedaten 18
 - 1777819= Data-Flexibility Ausgabedaten 19
 - 1843355= Data-Flexibility Ausgabedaten 20
 - 1908891= Data-Flexibility Ausgabedaten 21
 - 1974427= Data-Flexibility Ausgabedaten 22
 - 2039963= Data-Flexibility Ausgabedaten 23
 - 2105499= Data-Flexibility Ausgabedaten 24
 - 2171035= Data-Flexibility Ausgabedaten 25
 - 2236571= Data-Flexibility Ausgabedaten 26
 - 2302107= Data-Flexibility Ausgabedaten 27
 - 2367643= Data-Flexibility Ausgabedaten 28
 - 2433179= Data-Flexibility Ausgabedaten 29
 - 2498715= Data-Flexibility Ausgabedaten 30
 - 2564251= Data-Flexibility Ausgabedaten 31
 - 2629787= Data-Flexibility Ausgabedaten 32
- Datenquellen der Steuerwörter des Transparent-Modus

8379.2 - 8379.4 Arraygröße 3 Steuerwörter – Aktueller Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32 (Array)

Datenlänge: 3

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 65535

Aktuelle Werte der Steuerwörter des Transparent-Modus

8379.5 - 8379.6 Arraygröße 2 Statuswörter – Aktueller Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32 (Array)

Datenlänge: 2

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 65535

Aktuelle Werte der Statuswörter des Transparent-Modus

1.1.66 8381 Geber 1

Diese Parameter beschreiben den Geber am Eingang 1.

8381.1 Typ

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Kein Geber**
- 1= RS422
- 2= HTL
- 3= sin/cos
- 4= HIPERFACE®/RS485
- 5= Resolver

Am Grundgerät angeschlossener Geber

8381.2 Faktor Zähler

Werkseinstellung: 1024

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Faktor Zähler

8381.3 Faktor Nenner

Werkseinstellung: 1

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 2147483647

Faktor Nenner

8381.4 Auflösungsfaktor Zähler

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Auflösungsfaktor Zähler

8381.5 Auflösungsfaktor Nenner

Werkseinstellung: 1

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 2147483647

Auflösungsfaktor Nenner

8381.6 Zählrichtung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Normal**
- 1= Invertiert

Zählrichtung des Gebers.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Normal: Der Geber dreht sich im gleichen Drehsinn wie der Motor (Zählt hoch, wenn der Motor im Uhrzeigersinn dreht).
- Invertiert: Der Geber dreht sich im gegenseitigen Drehsinn wie der Motor (Zählt runter, wenn der Motor im Uhrzeigersinn dreht).

8381.7 Überwachungsfunktionen

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Minimalwert Amplitude**
- 1= Übersteuerung Amplitude
- **2= Vergleich der digitalen und inkrementellen Position**
- **3= Spurwinkel**
- **4= SSI-Fehlerbit**
- **5= Position**

- **6= Interne Geberfehler**
 - **7= Interne Geberwarnungen auswerten**
 - 8= Maximalwert Amplitude
 - **9= Digitale Motorintegration Positionsüberwachung**
- Überwachungsfunktionen

8381.8 Konfiguration

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Eingangswiderstände der Spuren ausgeschaltet
- 1= C-Spur Schaltschwelle
- 2= Überwachung der Absolutposition deaktivieren

Konfiguration

8381.10 Positionsmodus

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Ohne Überlaufzähler
- **1= Mit Überlaufzähler**
- 3= Single-Turn-Absolutposition
- 4= Linearbetrieb

Dieser Parameter gilt nur für Absolutwertgeber.

Einstellung des angeschlossenen Gebers am Grundgerät.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Ohne Überlaufzähler: Ein Überlauf wird nicht mitprotokolliert, beim nächsten Hochfahren der Firmware wird die Position 0 gemeldet.
- Mit Überlaufzähler: Wenn der Geber über seinen Bereich betrieben wird, merkt sich der Umrichter den Überlauf und füllt die Position bis auf 32 Bit auf. Beim nächsten Einschalten des Geräts bleibt die Position erhalten.
- Single-Turn-Absolutposition: Die Rohposition des Gebers wird angezeigt. Diese Einstellung ist nur für Anlagen sinnvoll, die sich innerhalb einer Motorumdrehung bewegen.
- Linearbetrieb: Einstellung für Lineargeber.

8381.12 Relativposition Referenzpunkt

Werkseinstellung: 50000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 100000

Relativposition des Referenzpunkts

8381.13 Inbetriebnahme aktiv

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Legt fest, ob die Inbetriebnahme gerade läuft.

8381.60 Herstellerkennung – HIPERFACE®

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Stegmann**
- 1= Heidenhain
- 2= Hübner

Herstellerkennung – HIPERFACE®

8381.73 Inkrementalgeber

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

Inkrementalgeber

8381.120 Istposition in Systemeinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Aktuelle Istposition in Systemeinheiten

8381.121 Istposition in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647
 Aktuelle Position in Anwendereinheiten.
 Anwendereinheiten werden bei der Inbetriebnahme des Antriebsstrangs definiert.

8381.122 Istposition in Anwendereinheiten – Modulo

Werkseinstellung: 0
 Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit
 Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647
 Aktuelle Position in Anwendereinheiten unter Berücksichtigung der Modulo-Skalierung.
 Anwendereinheiten werden bei der Inbetriebnahme des Antriebsstrangs definiert.

8381.130 Geberstatus

Werkseinstellung:
 Datentyp: Bitfeld
 Datenlänge: 1
 Wertebereich:

- 0= Bereit
- 1= Fehler
- 2= Gebersystem vorhanden
- 3= Typenschildfähig
- 4= Absolutwertgeber
- 5= Multi-Turn-Drehgeber
- 6= C-Spur gefunden
- 7= Referenziert
- 8= Neuer Spurwinkel-Offset detektiert
- 15= Neustart erforderlich
- 16= Positionserfassung aktiv
- 17= Drehzahlerfassung aktiv
- 18= Drehzahlerfassung gesperrt
- 20= Initialisiert
- 25= Referenzierung löschen

Bitcodierter Geberstatus

8381.133 Status Motordaten

Werkseinstellung:
 Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Daten vorhanden
- 1= Suche aktiv
- 2= Einlesen aktiv
- 3= Löschen aktiv
- 4= Schreiben aktiv
- 5= Fehler
- 6= Einlesen abgeschlossen

Status Motordaten

8381.134 Geberkennung – HIPERFACE®

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Geberkennung – HIPERFACE®

8381.141 Firmware-Daten

Datentyp: String8Bit (Füllstands-Array)

Datenlänge: 16

Auflösung:

Wertebereich:

Daten der Firmware des Gebers

8381.170 - 8381.189 Arraygröße 20 Diagnose

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32 (Array)

Datenlänge: 20

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Diagnose

8381.192 Speicher Motordaten

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint8 (Füllstands-Array)

Datenlänge: 2048

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 255

Speicher für Motordaten

8381.201 Nullpunktkorrektur

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Nullpunktkorrektur

8381.222 Positions-Offset

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Positions-Offset

1.1.67 8382 Geber 2

Diese Parameter beschreiben den Geber am Eingang 2.

8382.1 Typ

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Kein Geber**
- 1= RS422
- 2= HTL
- 3= sin/cos
- 4= HIPERFACE®/RS485
- 6= SSI
- 7= EnDat
- 8= SSI Kombi
- 10= CANopen

Typ

8382.2 Faktor Zähler

Werkseinstellung: 1024

Einheit:

Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 2147483647
Faktor Zähler

8382.3 Faktor Nenner

Werkseinstellung: 1
Einheit:
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 1 Bis 2147483647
Faktor Nenner

8382.4 Auflösungsfaktor Zähler

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 2147483647
Auflösungsfaktor Zähler

8382.5 Auflösungsfaktor Nenner

Werkseinstellung: 1
Einheit:
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 1 Bis 2147483647
Auflösungsfaktor Nenner

8382.6 Zählrichtung

Werkseinstellung:
Datentyp: Enum
Datenlänge: 1
Wertebereich:

- **0= Normal**
- 1= Invertiert

Zählrichtung des Gebers.
Folgende Einstellungen sind möglich:

- Normal: Der Geber dreht sich im gleichen Drehsinn wie der Motor (Zählt hoch, wenn der Motor im Uhrzeigerdrehsinn dreht).
- Invertiert: Der Geber dreht sich im gegenseitigen Drehsinn wie der Motor (Zählt runter, wenn der Motor im Uhrzeigerdrehsinn dreht).

8382.7 Überwachungsfunktionen

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Minimalwert Amplitude**
- 1= Übersteuerung Amplitude
- **2= Vergleich der digitalen und inkrementellen Position**
- **3= Spurwinkel**
- **4= SSI-Fehlerbit**
- **5= Position**
- **6= Interne Geberfehler**
- **7= Interne Geberwarnungen auswerten**
- 8= Maximalwert Amplitude

Überwachungsfunktionen

8382.8 Konfiguration

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Eingangswiderstände der Spuren ausgeschaltet
- 1= C-Spur Schaltschwelle
- 2= Überwachung der Absolutposition deaktivieren

Konfiguration

8382.10 Positionsmodus

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Ohne Überlaufzähler
- **1= Mit Überlaufzähler**
- 3= Single-Turn-Absolutposition
- 4= Linearbetrieb

Dieser Parameter gilt nur für Absolutwertgeber.

Einstellung des angeschlossenen Gebers am Grundgerät.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Ohne Überlaufzähler: Ein Überlauf wird nicht mitprotokolliert, beim nächsten Hochfahren der Firmware wird die Position 0 gemeldet.
- Mit Überlaufzähler: Wenn der Geber über seinen Bereich betrieben wird, merkt sich der Umrichter den Überlauf und füllt die Position bis auf 32 Bit auf. Beim nächsten Einschalten des Geräts bleibt die Position erhalten.
- Single-Turn-Absolutposition: Die Rohposition des Gebers wird angezeigt. Diese Einstellung ist nur für Anlagen sinnvoll, die sich innerhalb einer Motorumdrehung bewegen.
- Linearbetrieb: Einstellung für Lineargeber.

8382.12 Relativposition Referenzpunkt

Werkseinstellung: 50000
 Einheit: 1E-03 %
 Datentyp: Uint32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 100000
 Relativposition des Referenzpunkts

8382.13 Inbetriebnahme aktiv

Werkseinstellung:
 Datentyp: Enum
 Datenlänge: 1
 Wertebereich:

- 0= Nein
- 1= Ja

 Inbetriebnahme aktiv

8382.20 Anzahl Positionsbits

Werkseinstellung: 24
 Einheit:
 Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 32
 Anzahl der Positionsbits (SSI/SSI Kombi/CANopen)

8382.21 Anzahl Multi-Turn-Bits

Werkseinstellung: 12
 Einheit:
 Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 32

Anzahl der Multiturn-Bits (SSI/SSI Kombi/CANopen)

8382.22 Start Positionsbit

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 30

Start des Positionsbits (SSI/SSI Kombi/CANopen)

8382.23 Strichzahl

Werkseinstellung: 11

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 63

Strichzahl (SSI/SSI Kombi/CANopen)

8382.24 Statisches Toleranzband

Werkseinstellung: 1024

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Statisches Toleranzbereich (SSI/CANopen)

8382.25 Dynamisches Toleranzband

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Dynamisches Toleranzband (SSI / CANopen)

8382.26 Benutzerdefinierte Fehlermaske

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Benutzerdefinierte Fehlermaske (SSI/SSI Kombi/CANopen)

8382.27 Benutzerdefinierte Warnungsmaske

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Benutzerdefinierte Warnungsmaske (SSI/SSI Kombi/CANopen)

8382.28 Motor-Feedback

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

Motor-Feedback (SSI/CANopen)

8382.29 Aktualisierungszeit

Werkseinstellung: 0

Einheit: µs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 65535

Aktualisierungszeit

8382.30 Initialisierungszeit

Werkseinstellung: 0

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 65535

Zeit, bis der Geber betriebsbereit ist.

8382.31 Pausenzeit – SSI

Werkseinstellung: 32

Einheit: µs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 20 Bis 200

SSI Pausenzeit (SSI/SSI Kombi)

8382.32 Taktfrequenz – SSI

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 1= 125 kHz
- **2= 250 kHz**
- 3= 500 kHz
- 4= 1000 kHz
- 5= 2000 kHz

Taktfrequenz – SSI

8382.33 Anzahl Takte pro Frame – SSI

Werkseinstellung: 25

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 48

SSI Anzahl der Takte pro Frame (SSI/SSI Kombi)

8382.34 Auswertung Netzausfall – SSI

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aus
- **1= Ein**

Auswertung Netzausfall – SSI

8382.35 Konfiguration – SSI

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Gray-Binär-Decoder inaktiv

Konfiguration – SSI

8382.40 Baudrate – CAN

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= 125 kBd
- 1= 250 kBd
- **2= 500 kBd**
- 3= 1 MBd

Baudrate – CAN

8382.41 Anzahl SDO-Daten – CANopen

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 8

Anzahl der SDO-Daten – CANopen

8382.42 - 8382.49 Arraygröße 8 SDO-Service – CANopen

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32 (Array)

Datenlänge: 8

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

SDO-Service – CANopen

8382.50 - 8382.57 Arraygröße 8 SDO-Daten – CANopen

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32 (Array)

Datenlänge: 8

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

SDO-Daten – CANopen

8382.60 Herstellerkennung – HIPERFACE®

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Stegmann**
- 1= Heidenhain
- 2= Hübner

Herstellerkennung – HIPERFACE®

8382.73 Inkrementalgeber

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

Inkrementalgeber

8382.120 Istposition in Systemeinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Aktuelle Position in Systemeinheiten

8382.121 Istposition in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Aktuelle Position in Anwendereinheiten.

Anwendereinheiten werden bei der Inbetriebnahme des Antriebsstrangs definiert.

8382.122 Istposition in Anwendereinheiten – Modulo

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Aktuelle Position in Anwendereinheiten unter Berücksichtigung der Modulo-Skalierung.

Anwendereinheiten werden bei der Inbetriebnahme des Antriebsstrangs definiert.

8382.130 Geberstatus

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Bereit
- 1= Fehler
- 2= Gebersystem vorhanden
- 3= Typenschildfähig
- 4= Absolutwertgeber
- 5= Multi-Turn-Drehgeber
- 6= C-Spur gefunden
- 7= Referenziert
- 8= Neuer Spurwinkel-Offset detektiert
- 15= Neustart erforderlich
- 16= Positionserfassung aktiv
- 17= Drehzahlerfassung aktiv
- 18= Drehzahlerfassung gesperrt
- 20= Initialisiert
- 25= Referenzierung löschen

Bitcodierter Geberstatus

8382.133 Status Motordaten

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Daten vorhanden
- 1= Suche aktiv
- 2= Einlesen aktiv
- 3= Löschen aktiv
- 4= Schreiben aktiv
- 5= Fehler
- 6= Einlesen abgeschlossen

Status Motordaten

8382.134 Geberkennung – HIPERFACE®

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 4294967295
 Geberkennung – HIPERFACE®

8382.141 Firmware-Daten

Datentyp: String8Bit (Füllstands-Array)
 Datenlänge: 16
 Auflösung:
 Wertebereich:
 Daten der Firmware des Gebers

8382.170 - 8382.189 Arraygröße 20 Diagnose

Werkseinstellung: 0
 Einheit:
 Datentyp: Int32 (Array)
 Datenlänge: 20
 Auflösung: 1
 Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647
 Diagnose

8382.192 Speicher Motordaten

Werkseinstellung: 0
 Einheit:
 Datentyp: Uint8 (Füllstands-Array)
 Datenlänge: 2048
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 255
 Speicher für Motordaten

8382.201 Nullpunktkorrektur

Werkseinstellung: 0
 Einheit:
 Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647
 Nullpunktkorrektur

8382.222 Positions-Offset

Werkseinstellung: 0
 Einheit:
 Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Positions-Offset

1.1.68 8383 Prozesswerte Endstufe gefiltert für Anzeige

Für Anzeige gefilterte Regelverfahren-Prozesswerte.

8383.61 Statorfrequenz

Werkseinstellung: 0

Einheit: mHz

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Statorfrequenz

8383.117 Relativer drehmomentbildender Strom

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 % Gerätenennstrom

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Istwert des Stromreglers, drehmomentbildende Komponente, Momentanwert, Stranggröße in Sternschaltung, bezogen auf Umrichternennstrom.

8383.118 Absoluter drehmomentbildender Strom

Werkseinstellung: 0

Einheit: mA

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Iststrom drehmomentbildende Komponente, absolut, Momentanwert, Stranggröße in Sternschaltung

8383.119 Relativer feldbildender Strom

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 % Gerätenennstrom

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Iststrom, feldbildende Komponente, Momentanwert, Stranggröße in Sternschaltung, bezogen auf Umrichternennstrom.

8383.120 Absoluter feldbildender Strom

Werkseinstellung: 0

Einheit: mA

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Iststrom feldbildende Komponente, absolut, Momentanwert, Stranggröße in Sternschaltung

8383.159 Absolute Sollspannung

Werkseinstellung: 0

Einheit: mV

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Sollspannung, Betrag, absolut

8383.160 Zwischenkreisspannung

Werkseinstellung: 0

Einheit: mV

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Zwischenkreisspannung

1.1.69 8385 Diagnose CFC

Diagnose CFC

8385.2 Unbegrenzter Rotorfluss-Sollwert – Systemeinheiten absolut

Werkseinstellung: 0

Einheit: μ Vs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Unbegrenzter Sollwert des Rotorflusses in absoluten Systemeinheiten

8385.3 Rotorfluss-Modell – Systemeinheiten absolut

Werkseinstellung: 0

Einheit: μVs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Modell des Rotorflusses in absoluten Systemeinheiten

8385.4 Stillstandfluss – Systemeinheiten absolut

Werkseinstellung: 0

Einheit: μVs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Stillstandfluss in absoluten Systemeinheiten

1.1.70 8386 Diagnose U/f

Diagnose U/f

8386.15 Kehrwert U/f-Kennlinie

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Kehrwert der U/f-Kennlinie

1.1.71 8387 Diagnose Parametermessung

Diagnose Parametermessung

8387.5 Status Messablauf

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **1= Initialisieren**
- 2= Initialisieren Warten
- 3= Rotorausrichtung 1
- 4= RS-Messung

- 16= Ls-Messung
- 17= Ls-Berechnung 1
- 18= Ls-Berechnung 2
- 19= RR-Messung
- 20= Gleichstrombremse
- 21= LSigma-Messung
- 22= LSigma-Berechnung 1
- 23= LSigma-Berechnung 2
- 24= LSigma-Berechnung 3
- 64= Nullstrom 1
- 65= Messung positive d-Achse 1
- 66= Messung q-Achse 1
- 67= Rotorausrichtung 2
- 68= Nullstrom 2
- 69= Messung q-Achse 2
- 70= Rotorausrichtung 3
- 71= Nullstrom 3
- 72= Messung md-Achse
- 73= Messung positive d-Achse 2
- 74= Rotorausrichtung 4
- 75= Nullstrom 4
- 76= Rotorausrichtung 5
- 77= Nullstrom 5
- 78= Messung negative d-Achse 1
- 79= Messung q-Achse 3
- 80= Rotorausrichtung 6
- 81= Nullstrom 6
- 82= Rotorausrichtung 7
- 83= Nullstrom 7
- 84= Messung negative d-Achse 2
- 85= Rotorausrichtung 8
- 86= Nullstrom 8
- 87= Messung positive dq-Winkelhalbierende
- 88= Rotorausrichtung 8
- 89= Nullstrom 9
- 90= Messung negative dq-Winkelhalbierende
- 128= Prüfen
- 129= Abschließen
- 130= Fertig

Status Messablauf

1.1.72 8391 Lüftersteuerung

Lüftersteuerung

8391.100 Istdrehzahl

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 100

Wertebereich: 0 Bis 100000

Istdrehzahl

8391.104 Lüfterverfügbarkeit

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 100

Wertebereich: 0 Bis 100000

Anzeigewert Lüfterverfügbarkeit vom Lüftermonitor

1.1.73 8392 VFCPLUS AS1

Diese Parameter beinhalten Daten des Regelverfahrens VFCPLUS für den Antriebstrang 1.

8392.1 Steuerwort

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= 2Q-Betrieb EIN
- 1= Gleichstrombremsung EIN
- 2= Fangen EIN
- **3= RS-Messung EIN**
- 4= Stillstandsstrom EIN
- 5= Stand-by-Betrieb EIN
- 6= Überwachung Vormagnetisierungsstrom EIN
- 7= Bit 7
- 8= Ausgangsfilter EIN
- 9= Bit 9
- 10= Uz-Welligkeit quadriert mit Msoll multiplizieren
- 11= Drehmomentregler an Spannungsgrenze NICHT festhalten

- 12= Rotorfrequenz über Modell im Drehmomentregler
- 13= Drehzahl über Modell im Drehzahlregler
- **14= Ausgangsspannungsmessung AUS**
- 15= Vormagnetisierung – Keine Wartezeit
- 16= Strommodell für geberlosen Betrieb
- 17= q-Achse Strommodell NICHT zu 0 regeln
- 18= d-Achse Strommodell NICHT begrenzen
- 19= q-Achse Rücktransformation NICHT 0
- 20= Bit 20
- 21= Bit 21
- 22= Bit 22
- 23= Bit 23
- 24= LS NICHT nachführen
- 25= Lsigma NICHT nachführen
- 26= RS nachführen
- 27= Strombegrenzung für Lsigma-Adaption
- 28= Bit 28
- 29= Bit 29
- 30= Uz-Dämpfung EIN
- 31= Bit 31

Steuerwort

8392.3 Statorwiderstand ausmessen

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aus
- **1= Ein**

Aktiviert die Ausmessung des Statorwiderstands.

8392.4 Bremsbetrieb

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= 4Q (motorisch und generatorisch)**
- 1= 2Q (nur motorisch)

Folgende Einstellungen sind möglich:

- 4Q (motorisch und generatorisch)
- 2Q (nur motorisch)

8392.5 Vormagnetisierungszeit – Einstellung

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 200000

Relative Vormagnetisierungszeit, bezogen auf die Nennvormagnetisierungszeit des Motors

8392.6 Vormagnetisierungszeit – Anzeigewert

Werkseinstellung: 0

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 100000

Gültige Vormagnetisierungszeit: Nennvormagnetisierungszeit x Relative Vormagnetisierungszeit (Index 8392.5)

8392.7 Boost

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 100000

Passt die Ausgangsspannung im kleinen Drehzahlbereich an. Änderungen sind Spezialisten vorbehalten.

8392.8 Fangen

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- **1= Ein**

Aktiviert die Fangfunktion.

8392.9 Stillstandsstrom aktivieren

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

Wenn ein Motor bei tiefen Umgebungstemperaturen betrieben wird, besteht die Gefahr der Kondensatbildung. Es können unter Umständen Motorschäden auftreten. Dies kann verhindert werden, wenn der Motor auch im Stillstand bestromt und damit erwärmt wird. Der Stillstandsstrom kann auch verwendet werden, um die Zeit für die Vormagnetisierung eines Asynchronmotors einzusparen. Der Motor bleibt im Stillstand bestromt und abhängig von der gewählten Höhe des Stillstandsstroms auch entsprechend magnetisiert.

8392.10 Stillstandsstrom-Wert

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 25000 Bis 200000

Höhe des Stillstandsstroms, bezogen auf Nennmagnetisierungsstrom des Motors. Ein sofortiger Start erfolgt nur bei Werten ≥ 100 %.

8392.11 Flussoptimierung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

Aktiviert den flussoptimierten Betrieb der Asynchronmaschine.

8392.13 Ausgangsfilter

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

Das Regelverfahren berücksichtigt einen Ausgangsfilter.

8392.15 Gleichstrombremsung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

Aktiviert die Gleichstrombremsung für Bremsrampen bei FCB 02, FCB 13 und FCB 14.

8392.18 Stromüberwachung während der Vormagnetisierung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

Aktiviert die Überwachung des Vormagnetisierungsstroms.

8392.50 Faktor – Kp-Flussregler

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 25000 Bis 200000

Bestimmt die Verstärkung des Flussreglers.

8392.51 Faktor – Kp-Drehmomentregler

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 25000 Bis 200000

Bestimmt die Verstärkung des Drehmomentreglers.

8392.52 Faktor – Tn Drehmomentregler

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 25000 Bis 200000

Bestimmt die Nachstellzeit des Drehmomentreglers.

8392.53 Faktor – Stromregler Fangen

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 25000 Bis 200000

Bestimmt die Verstärkung des Stromreglers für die Fangfunktion.

8392.54 Faktor – Kippbegrenzung

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 25000 Bis 200000

Bestimmt die Höhe der Kippbegrenzung.

8392.70 Zwischenkreisdämpfung aktivieren

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- **1= Ein**

Aktiviert die Zwischenkreisdämpfung.

8392.71 Verstärkungsfaktor Zwischenkreisdämpfung

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 1000000

Bestimmt die Verstärkung der Zwischenkreisdämpfung.

1.1.74 8393 VFCPLUS AS2

Diese Parameter beinhalten Daten des Regelverfahrens VFCPLUS für den Antriebstrang 2.

8393.1 Steuerwort

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= 2Q-Betrieb EIN
- 1= Gleichstrombremsung EIN
- 2= Fangen EIN
- **3= RS-Messung EIN**
- 4= Stillstandsstrom EIN
- 5= Stand-by-Betrieb EIN
- 6= Überwachung Vormagnetisierungsstrom EIN
- 7= Bit 7
- 8= Ausgangsfilter EIN
- 9= Bit 9
- 10= Uz-Welligkeit quadriert mit Msoll multiplizieren
- 11= Drehmomentregler an Spannungsgrenze NICHT festhalten
- 12= Rotorfrequenz über Modell im Drehmomentregler
- 13= Drehzahl über Modell im Drehzahlregler
- **14= Ausgangsspannungsmessung AUS**
- 15= Vormagnetisierung – Keine Wartezeit
- 16= Strommodell für geberlosen Betrieb
- 17= q-Achse Strommodell NICHT zu 0 regeln
- 18= d-Achse Strommodell NICHT begrenzen
- 19= q-Achse Rücktransformation NICHT 0
- 20= Bit 20
- 21= Bit 21
- 22= Bit 22
- 23= Bit 23
- 24= LS NICHT nachführen
- 25= Lsigma NICHT nachführen
- 26= RS nachführen
- 27= Strombegrenzung für Lsigma-Adaption
- 28= Bit 28
- 29= Bit 29
- 30= Uz-Dämpfung EIN
- 31= Bit 31

Steuerwort

8393.3 Statorwiderstand ausmessen

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aus
- **1= Ein**

Aktiviert die Ausmessung des Statorwiderstands.

8393.4 Bremsbetrieb

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= 4Q (motorisch und generatorisch)**
- 1= 2Q (nur motorisch)

Folgende Einstellungen sind möglich:

- 4Q (motorisch und generatorisch)
- 2Q (nur motorisch)

8393.5 Vormagnetisierungszeit – Einstellung

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 200000

Relative Vormagnetisierungszeit, bezogen auf die Nennvormagnetisierungszeit des Motors

8393.6 Vormagnetisierungszeit – Anzeigewert

Werkseinstellung: 0

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 100000

Gültige Vormagnetisierungszeit: Nennvormagnetisierungszeit x Relative Vormagnetisierungszeit (Index 8392.5)

8393.7 Boost

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 100000

Passt die Ausgangsspannung im kleinen Drehzahlbereich an. Änderungen sind Spezialisten vorbehalten.

8393.8 Fangen

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

Aktiviert die Fangfunktion.

8393.9 Stillstandsstrom aktivieren

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

Wenn ein Motor bei tiefen Umgebungstemperaturen betrieben wird, besteht die Gefahr der Kondensatbildung. Es können unter Umständen Motorschäden auftreten. Dies kann verhindert werden, wenn der Motor auch im Stillstand bestromt und damit erwärmt wird. Der Stillstandsstrom kann auch verwendet werden, um die Zeit für die Vormagnetisierung eines Asynchronmotors einzusparen. Der Motor bleibt im Stillstand bestromt und abhängig von der gewählten Höhe des Stillstandsstroms auch entsprechend magnetisiert.

8393.10 Stillstandsstrom-Wert

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 25000 Bis 200000

Höhe des Stillstandsstroms, bezogen auf Nennmagnetisierungsstrom des Motors. Ein sofortiger Start erfolgt nur bei Werten ≥ 100 %.

8393.11 Flussoptimierung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

Aktiviert den flussoptimierten Betrieb der Asynchronmaschine.

8393.13 Ausgangsfilter

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

Das Regelverfahren berücksichtigt einen Ausgangsfilter.

8393.15 Gleichstrombremsung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

Aktiviert die Gleichstrombremsung für Bremsrampen bei FCB 02, FCB 13 und FCB 14.

8393.18 Stromüberwachung während der Vormagnetisierung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

Aktiviert die Überwachung des Vormagnetisierungsstroms.

8393.50 Faktor – Kp-Flussregler

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 25000 Bis 200000

Bestimmt die Verstärkung des Flussreglers.

8393.51 Faktor – Kp-Drehmomentregler

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 25000 Bis 200000

Bestimmt die Verstärkung des Drehmomentreglers.

8393.52 Faktor – Tn Drehmomentregler

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 25000 Bis 200000

Bestimmt die Höhe der Kippbegrenzung.

8393.53 Faktor – Stromregler Fangen

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 25000 Bis 200000

Bestimmt die Verstärkung des Stromreglers für die Fangfunktion.

8393.54 Faktor – Kippbegrenzung

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 25000 Bis 200000

Bestimmt die Höhe der Kippbegrenzung.

8393.70 Zwischenkreisdämpfung aktivieren

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- **1= Ein**

Aktiviert die Zwischenkreisdämpfung.

8393.71 Verstärkungsfaktor Zwischenkreisdämpfung

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 1000000

Bestimmt die Verstärkung der Zwischenkreisdämpfung.

1.1.75 8394 CFC AS1

Diese Parameter beinhalten Daten des Regelverfahrens CFC für den Antriebsstrang 1.

8394.1 Steuerwort

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Bit 0
- 1= Bit 1
- 2= Bit 2
- 3= Bit 3
- 4= Stillstandsstrom EIN
- 5= Bit 5
- 6= Überwachung Vormagnetisierungsstrom EIN
- 7= Bit 7
- 8= Bit 8
- 9= Bit 9
- 10= Bit 10
- 11= Bit 11
- 12= Bit 12
- 13= Bit 13
- 14= Bit 14
- 15= Bit 15
- 16= Bit 16
- 17= Bit 17
- 18= Bit 18
- 19= Bit 19
- 20= Bit 20
- 21= Bit 21
- 22= Bit 22
- 23= Bit 23
- 24= Bit 24
- 25= Bit 25
- 26= Bit 26
- 27= Bit 27

- 28= Bit 28
- 29= Bit 29
- 30= Uz-Dämpfung EIN
- 31= Bit 31

Steuerwort

8394.5 Vormagnetisierungszeit – Einstellung

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 200000

Relative Vormagnetisierungszeit, bezogen auf die Nennvormagnetisierungszeit des Motors

8394.6 Vormagnetisierungszeit – Anzeigewert

Werkseinstellung: 0

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 100000

Gültige Vormagnetisierungszeit: Nennvormagnetisierungszeit x Relative Vormagnetisierungszeit (Index 8394.5)

8394.9 Stillstandsstrom aktivieren

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

Wenn ein Motor bei tiefen Umgebungstemperaturen betrieben wird, besteht die Gefahr der Kondensatbildung. Es können unter Umständen Motorschäden auftreten. Dies kann verhindert werden, wenn der Motor auch im Stillstand bestromt und damit erwärmt wird. Der Stillstandsstrom kann auch verwendet werden, um die Zeit für die Vormagnetisierung eines Asynchronmotors einzusparen. Der Motor bleibt im Stillstand bestromt und abhängig von der gewählten Höhe des Stillstandsstroms auch entsprechend magnetisiert.

8394.10 Wert Stillstandsstrom

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 25000 Bis 200000

Asynchronmotor: Der 100-%-Wert entspricht dem Magnetisierungsstrom bei Drehzahl null. Mit dieser Einstellung ist ein sofortiger Start des Motors ohne Vormagnetisierungszeit möglich.

Synchronmotor: Der 100-%-Wert entspricht 50-%-Motornennstrom.

8394.18 Stromüberwachung während der Vormagnetisierung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aus
- 1= Ein

Aktiviert die Überwachung des Vormagnetisierungsstroms.

8394.19 Temperaturadaption Rotorwiderstand

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 25000 Bis 400000

Anpassung des Rotorwiderstands an die Betriebstemperatur des Motors.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Motortemperaturmessung aus: 100 % = R bei 70 °C.
- Motortemperaturmessung ein: 100 % = R bei Motortemperatur.

8394.20 Adaption der Feldschwäch-Kennlinie bei ASM

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 50000 Bis 200000

Anpassung des Rotorflusses in der Feldschwächung. 100 % entspricht der Nominalkennlinie.

8394.55 Strom für optimiertes Drehmoment im Grunddrehzahlbereich

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 250000

Die Magnetisierung im Grunddrehzahlbereich wird so gewählt, dass mit diesem relativen Gerätenennstrom ein möglichst großes Drehmoment erreicht wird. Wenn das maximal mögliche Drehmoment erreicht werden soll, muss dieser Parameter auf "Geräte-maximalstrom/Gerätenennstrom" gestellt werden.

8394.70 Zwischenkreisdämpfung aktivieren

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

Aktiviert die Zwischenkreisdämpfung.

8394.71 Verstärkungsfaktor Zwischenkreisdämpfung

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 1000000

Bestimmt die Verstärkung der Zwischenkreisdämpfung.

1.1.76 8395 CFC AS2

Diese Parameter beinhalten Daten des Regelverfahrens CFC für den Antriebsstrang 2.

8395.1 Steuerwort

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Bit 0
- 1= Bit 1
- 2= Bit 2
- 3= Bit 3
- 4= Stillstandsstrom EIN
- 5= Bit 5
- 6= Überwachung Vormagnetisierungsstrom EIN
- 7= Bit 7

- 8= Bit 8
- 9= Bit 9
- 10= Bit 10
- 11= Bit 11
- 12= Bit 12
- 13= Bit 13
- 14= Bit 14
- 15= Bit 15
- 16= Bit 16
- 17= Bit 17
- 18= Bit 18
- 19= Bit 19
- 20= Bit 20
- 21= Bit 21
- 22= Bit 22
- 23= Bit 23
- 24= Bit 24
- 25= Bit 25
- 26= Bit 26
- 27= Bit 27
- 28= Bit 28
- 29= Bit 29
- 30= Uz-Dämpfung EIN
- 31= Bit 31

Steuerwort

8395.5 Vormagnetisierungszeit – Einstellung

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 200000

Relative Vormagnetisierungszeit, bezogen auf die Nennvormagnetisierungszeit des Motors

8395.6 Vormagnetisierungszeit – Anzeigewert

Werkseinstellung: 0

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 100000

Gültige Vormagnetisierungszeit: Nennvormagnetisierungszeit x Relative Vormagnetisierungszeit (Index 8394.5)

8395.9 Stillstandsstrom aktivieren

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

Wenn ein Motor bei tiefen Umgebungstemperaturen betrieben wird, besteht die Gefahr der Kondensatbildung. Es können unter Umständen Motorschäden auftreten. Dies kann verhindert werden, wenn der Motor auch im Stillstand bestromt und damit erwärmt wird. Der Stillstandsstrom kann auch verwednet werden, um die Zeit für die Vormagnetisierung eines Asynchronmotors einzusparen. Der Motor bleibt im Stillstand bestromt und abhängig von der gewählten Höhe des Stillstandsstroms auch entsprechend magnetisiert.

8395.10 Wert Stillstandsstrom

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 25000 Bis 200000

Asynchronmotor: Der 100%-Wert entspricht dem Magnetisierungsstrom bei Drehzahl null. Mit dieser Einstellung ist ein sofortiger Start des Motors ohne Vormagnetisierungszeit möglich.

Synchronmotor: Der 100%-Wert entspricht 50%-Motornennstrom.

8395.18 Stromüberwachung während der Vormagnetisierung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

Aktiviert die Überwachung des Vormagnetisierungsstroms.

8395.19 Temperaturadaption Rotorwiderstand

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 25000 Bis 400000

Anpassung des Rotorwiderstands an die Betriebstemperatur des Motors.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Motortemperaturmessung aus: 100 % = R bei 70 °C
- Motortemperaturmessung ein: 100 % = R bei Motortemperatur

8395.20 Adaption der Feldschwäch-Kennlinie bei ASM

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 50000 Bis 200000

Anpassung des Rotorflusses in der Feldschwächung. 100 % entspricht der Nominalkennlinie.

8395.55 Strom für optimiertes Drehmoment im Grunddrehzahlbereich

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 250000

Die Magnetisierung im Grunddrehzahlbereich wird so gewählt, dass mit diesem relativen Gerätenennstrom ein möglichst großes Drehmoment erreicht wird. Wenn das maximal mögliche Drehmoment erreicht werden soll, muss dieser Parameter auf "Geräte-maximalstrom/Gerätenennstrom" gestellt werden.

8395.70 Zwischenkreisdämpfung aktivieren

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

Aktiviert die Zwischenkreisdämpfung.

8395.71 Verstärkungsfaktor Zwischenkreisdämpfung

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 1000000

Bestimmt die Verstärkung der Zwischenkreisdämpfung.

1.1.77 8396 U/f AS1

Diese Parameter beinhalten Daten des Regelverfahrens U/f für den Antriebsstrang 1.

8396.1 Steuerwort

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= 2Q-Betrieb EIN
- 1= Gleichstrombremsung EIN
- 2= Fangen EIN
- **3= RS-Messung EIN**
- 4= Bit 4
- 5= Bit 5
- 6= Bit 6
- **7= Kippbegrenzung EIN**
- 8= Ausgangsfilter EIN
- 9= Bit 9
- 10= Bit 10
- 11= Bit 11
- 12= Bit 12
- 13= Bit 13
- 14= Bit 14
- 15= Bit 15
- 16= Bit 16
- 17= Bit 17
- 18= Bit 18
- 19= Bit 19
- 20= Bit 20
- 21= Bit 21
- 22= Bit 22
- 23= Bit 23
- 24= Bit 24
- 25= Bit 25
- 26= Bit 26
- 27= Bit 27
- 28= Bit 28
- 29= Konstante Kompensation RS * IsyNenn ausschalten

- 30= Vormagnetisierung ausschalten
 - 31= Strombegrenzung ausschalten
- Steuerwort

8396.2 Steigung Spannungskennlinie

Werkseinstellung: 100000
 Einheit: 1E-03 %
 Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 200000
 Bestimmt die Steigung der Spannungskennlinie.

8396.3 Statorwiderstand ausmessen

Werkseinstellung:
 Datentyp: Enum
 Datenlänge: 1
 Wertebereich:

- 0= Aus
- **1= Ein**

 Aktiviert die Ausmessung des Statorwiderstands.

8396.4 Bremsbetrieb

Werkseinstellung:
 Datentyp: Enum
 Datenlänge: 1
 Wertebereich:

- **0= 4Q (motorisch und generatorisch)**
- 1= 2Q (nur motorisch)

 Folgende Einstellungen sind möglich:
 – 4Q (motorisch und generatorisch)
 – 2Q (nur motorisch)

8396.5 Vormagnetisierungszeit – Einstellung

Werkseinstellung: 100000
 Einheit: 1E-03 %
 Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 200000
 Relative Vormagnetisierungszeit, bezogen auf die Nennvormagnetisierungszeit des Motors

8396.6 Vormagnetisierungszeit – Anzeigewert

Werkseinstellung: 0

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 10000

Gültige Vormagnetisierungszeit: Nennvormagnetisierungszeit x Relative Vormagnetisierungszeit (Index 8396.5)

8396.7 Boost

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 100000

Passt die Ausgangsspannung im kleinen Drehzahlbereich an. Änderungen sind Spezialisten vorbehalten.

8396.8 Fangen

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

Aktiviert die Fangfunktion.

8396.9 Schlupfkompensation

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 200000

Stellt die Schlupfkompensation bezogen auf Nennschlupf ein

8396.12 Kippbegrenzung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aus
- **1= Ein**

Aktiviert den Kippschutz.

8396.13 Ausgangsfilter

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

Das Regelverfahren berücksichtigt einen Ausgangsfilter.

8396.14 IxR-Kompensation

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 200000

Kompensation des Spannungsfalls am Statorwiderstand

8396.15 Gleichstrombremsung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

Aktiviert die Gleichstrombremsung für Bremsrampen bei FCB 02, FCB 13 und FCB 14.

1.1.78 8397 U/f AS2

Diese Parameter beinhalten Daten des Regelverfahrens U/f für den Antriebsstrang 2.

8397.1 Steuerwort

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= 2Q-Betrieb EIN
- 1= Gleichstrombremsung EIN

- 2= Fangen EIN
- **3= RS-Messung EIN**
- 4= Bit 4
- 5= Bit 5
- 6= Bit 6
- **7= Kippbegrenzung EIN**
- 8= Ausgangsfilter EIN
- 9= Bit 9
- 10= Bit 10
- 11= Bit 11
- 12= Bit 12
- 13= Bit 13
- 14= Bit 14
- 15= Bit 15
- 16= Bit 16
- 17= Bit 17
- 18= Bit 18
- 19= Bit 19
- 20= Bit 20
- 21= Bit 21
- 22= Bit 22
- 23= Bit 23
- 24= Bit 24
- 25= Bit 25
- 26= Bit 26
- 27= Bit 27
- 28= Bit 28
- 29= Konstante Kompensation RS * IsyNenn ausschalten
- 30= Vormagnetisierung ausschalten
- 31= Strombegrenzung ausschalten

Steuerwort

8397.2 Steigung Spannungskennlinie

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 200000

Bestimmt die Steigung der Spannungskennlinie.

8397.3 Statorwiderstand ausmessen

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aus
- **1= Ein**

Aktiviert die Ausmessung des Statorwiderstands.

8397.4 Bremsbetrieb

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= 4Q (motorisch und generatorisch)**
- 1= 2Q (nur motorisch)

Folgende Einstellungen sind möglich:

- 4Q (motorisch und generatorisch)
- 2Q (nur motorisch)

8397.5 Vormagnetisierungszeit – Einstellung

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 200000

Relative Vormagnetisierungszeit, bezogen auf die Nennvormagnetisierungszeit des Motors

8397.6 Vormagnetisierungszeit – Anzeigewert

Werkseinstellung: 0

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 10000

Gültige Vormagnetisierungszeit: Nennvormagnetisierungszeit x Relative Vormagnetisierungszeit (Index 8396.5)

8397.7 Boost

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 100000

Passt die Ausgangsspannung im kleinen Drehzahlbereich an. Änderungen sind Spezialisten vorbehalten.

8397.8 Fangen

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

Aktiviert die Fangfunktion.

8397.9 Schlupfkompensation

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 200000

Stellt die Schlupfkompensation bezogen auf Nennschlupf ein.

8397.12 Kippbegrenzung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aus
- **1= Ein**

Aktiviert den Kippschutz.

8397.13 Ausgangsfilter

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

Das Regelverfahren berücksichtigt einen Ausgangsfilter.

8397.14 IxR-Kompensation

Werkseinstellung: 100000
 Einheit: 1E-03 %
 Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 200000
 Kompensation des Spannungsfalls am Statorwiderstand

8397.15 Gleichstrombremsung

Werkseinstellung:
 Datentyp: Enum
 Datenlänge: 1
 Wertebereich:
 • **0= Aus**
 • 1= Ein
 Aktiviert die Gleichstrombremsung für Bremsrampen bei FCB 02, FCB 13 und FCB 14.

1.1.79 8399 ELSM® PLUS AS1

Diese Parameter beinhalten Daten des Regelverfahrens ELSM® PLUS für den Antriebsstrang 1.

8399.1 Steuerwort

Werkseinstellung:
 Datentyp: Bitfeld
 Datenlänge: 1
 Wertebereich:
 • 0= Bit 0
 • 1= Bit 1
 • 2= Bit 2
 • 3= Bit 3
 • 4= Bit 4
 • 5= Bit 5
 • 6= Bit 6
 • 7= Bit 7
 • 8= Bit 8
 • 9= Bit 9
 • 10= Prozesswerte des Gebers aus "Quelle der Istdrehzahl" verwenden
 • 11= Bit 11
 • 12= Bit 12
 • 13= Bit 13
 • 14= Ausgangsspannungsmessung AUS

- 15= Bit 15
- 16= Bit 16
- 17= Bit 17
- 18= Bit 18
- 19= Bit 19
- 20= Bit 20
- 21= Bit 21
- 22= Bit 22
- 23= Bit 23
- 24= Bit 24
- 25= Bit 25
- 26= Bit 26
- 27= Bit 27
- 28= Bit 28
- 29= Bit 29
- 30= Bit 30
- 31= Bit 31

Steuerwort

1.1.80 8400 ELSM® PLUS AS2

Diese Parameter beinhalten Daten des Regelverfahrens ELSM® PLUS für den Antriebsstrang 2.

8400.1 Steuerwort

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Bit 0
- 1= Bit 1
- 2= Bit 2
- 3= Bit 3
- 4= Bit 4
- 5= Bit 5
- 6= Bit 6
- 7= Bit 7
- 8= Bit 8
- 9= Bit 9
- 10= Prozesswerte des Gebers aus "Quelle der Istdrehzahl" verwenden
- 11= Bit 11
- 12= Bit 12
- 13= Bit 13

- 14= Ausgangsspannungsmessung AUS
- 15= Bit 15
- 16= Bit 16
- 17= Bit 17
- 18= Bit 18
- 19= Bit 19
- 20= Bit 20
- 21= Bit 21
- 22= Bit 22
- 23= Bit 23
- 24= Bit 24
- 25= Bit 25
- 26= Bit 26
- 27= Bit 27
- 28= Bit 28
- 29= Bit 29
- 30= Bit 30
- 31= Bit 31

Steuerwort

1.1.81 8401 Diagnose ELSM®

ELSM®-Diagnose

8401.25 Statorwiderstandsadaption – Einstellung Eckfrequenz

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 50000 Bis 200000

Statorwiderstandsadaption – Einstellung der Eckfrequenz

8401.26 Statorwiderstandsadaption – Anzeigewert Eckfrequenz

Werkseinstellung: 0

Einheit: mHz

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Statorwiderstandsadaption – Anzeigewert der Eckfrequenz

8401.27 Statorwiderstandsadaption – Verstärkungsfaktor

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 10000 Bis 100000

Statorwiderstandsadaption – Verstärkungsfaktor

8401.28 Permanentflussadaption – Anzeigewert Eckfrequenz

Werkseinstellung: 0

Einheit: mHz

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Permanentflussadaption – Anzeigewert der Eckfrequenz

8401.29 Drehzahlregler-Boost – Verstärkungsfaktor

Werkseinstellung: 30

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 100

Drehzahlregler-Boost – Verstärkungsfaktor

8401.31 Drehzahlregler-Boost – Einstellung Eckfrequenz

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 10000 Bis 100000

Drehzahlregler-Boost – Einstellung der Eckfrequenz

8401.32 Flussmodell – Kp-Einstellung

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 10000 Bis 1000000
Flussmodell – Kp-Einstellung

1.1.82 8402 Stromregler AS1

Stromregler Antriebsstrang 1

8402.3 Faktor Kp

Werkseinstellung: 100000
Einheit: 1E-03 %
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 20000 Bis 200000
Faktor Kp

8402.51 Ausgleichsregler

Werkseinstellung:
Datentyp: Enum
Datenlänge: 1
Wertebereich:

- 0= Aus
- 1= Ein

 Schaltet den Ausgleichsregler ein oder aus.

1.1.83 8403 Stromregler AS2

Stromregler Antriebsstrang 2

8403.3 Faktor Kp

Werkseinstellung: 100000
Einheit: 1E-03 %
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 20000 Bis 200000
Faktor Kp

8403.51 Ausgleichsregler

Werkseinstellung:
Datentyp: Enum
Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aus
- **1= Ein**

Schaltet den Ausgleichsregler ein oder aus.

1.1.84 8404 Drehzahlregler AS1

Die Einstellung in diesem Bereich ergeben sich aus den Eingaben bei der Definition von Antriebsstrang 1 (Massenträgheitsmoment, Steifigkeit, Spielfreiheit).

8404.1 Abtastzyklus n-/x-Regelung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 2= 0.25 ms
- 1= 0.5 ms
- **0= 1.0 ms**
- 3= 2.0 ms

Hier wird der Abtastzyklus für den Drehzahl- und Lageregler festgelegt. Kleine Werte verbessern die Drehzahlregelung bei dynamischen Antrieben mit geringer Eigenträgheit. Dieser Wert wird bei der Einstellung des Antriebsstrangs gewählt (Inbetriebnahme).

8404.2 Drehzahl-Sollwertfilter

Werkseinstellung: 0

Einheit: µs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 10000000

Zeitkonstante des Drehzahl-Sollwertfilters.

8404.3 Drehzahl-Istwertfilter

Werkseinstellung: 1000

Einheit: µs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 10000000

Zeitkonstante des Drehzahl-Istwertfilters

8404.4 P-Verstärkung

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03/s
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 10000000
Verstärkungsfaktor des Drehzahlreglers.

8404.5 Zeitkonstante

Werkseinstellung: 40000
Einheit: μ s
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 10000000
Integrationszeitkonstante des Drehzahlreglers. Der I-Anteil verhält sich umgekehrt proportional zur Zeitkonstante, das heißt, ein großer Wert ergibt einen kleinen I-Anteil, jedoch 0 = kein I-Anteil.

8404.6 Verstärkung Geschwindigkeitsvorsteuerung

Werkseinstellung: 100000
Einheit: 1E-03 %
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 10000000
Verstärkung Geschwindigkeitsvorsteuerung bezogen auf Nennwert.

8404.7 Filter Beschleunigungsvorsteuerung

Werkseinstellung: 5000
Einheit: μ s
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 100000000
Filter Beschleunigungsvorsteuerung

8404.8 Verstärkung Beschleunigungsvorsteuerung

Werkseinstellung: 100000
Einheit: 1E-03 %
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 10000000

Verstärkung Beschleunigungsvorsteuerung

8404.9 Integrierermodus

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Halten**
- 1= Löschen
- 2= Initialisieren

Ist der Drehzahlregelkreis geschlossen und eingeschwungen, repräsentiert die Zustandsgröße des Integrators das am Motor angelegte Lastmoment. Der Anwender kann nun wählen, welchen Wert der Integrator beim Schließen des Drehzahlregelkreises beinhalten soll. Dafür gibt es folgende 3 Möglichkeiten:

- Halten: Es wird der Wert beibehalten, der beim Öffnen des Drehzahlregelkreises vorgelegen hat. Damit ist bei einem unveränderten Lastmoment kein Ausregelvorgang beim Schließen des Drehzahlregelkreises erforderlich.
- Löschen: Der Integrator startet immer mit dem Wert "0". Ein vorhandenes Lastmoment wird ausgeregelt.
- Initialisieren: Ist dem Anwender das Lastmoment bekannt, kann er dies dem Integrator als Startwert vorgeben. Dafür kann er einen lokalen Sollwert oder einen Kanal des Prozessdatenpuffers verwenden. Die Zustandsgröße des Integrators ist die "Beschleunigung". Der Initialisierungswert ist das Größe "Drehmoment". Mit der parametrisierten Gesamtmassesträgheit wird der Initialisierungswert auf die Größe "Beschleunigung" umgerechnet. Die dynamische Anpassung der Massesträgheit im Betrieb über die Prozessgröße "Variable Massesträgheit" wird hierbei nicht berücksichtigt.

8404.10 Lokale Initialisierung des Integrierers

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-01 % Motor-Nenndrehmoment

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -10000 Bis 10000

Wenn der Parameter "Integrierermodus" (Index 8404.9) auf "Initialisieren" gesetzt wurde, legt dieser Parameter den Initialisierungswert für den Integrierer fest.

8404.12 Geschalteter Integrierer

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Geschaltet**
- 1= Nicht geschaltet

Geschalteter Integrierer

8404.13 Massenträgheit der Last

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-07 kgm²

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -1 Bis 2147483647

Massenträgheit an der Motorwelle. Dieser Wert wird bei der Inbetriebnahme des Antriebsstrangs angegeben.

8404.14 Quelle der Initialisierung des Integrierers

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Lokaler Wert**
- 663727= PA-Datenwort 1
- 729263= PA-Datenwort 2
- 794799= PA-Datenwort 3
- 860335= PA-Datenwort 4
- 925871= PA-Datenwort 5
- 991407= PA-Datenwort 6
- 1056943= PA-Datenwort 7
- 1122479= PA-Datenwort 8
- 1188015= PA-Datenwort 9
- 1253551= PA-Datenwort 10
- 1319087= PA-Datenwort 11
- 1384623= PA-Datenwort 12
- 1450159= PA-Datenwort 13
- 1515695= PA-Datenwort 14
- 1581231= PA-Datenwort 15
- 1646767= PA-Datenwort 16
- 598171= Data-Flexibility Ausgabedaten 1
- 663707= Data-Flexibility Ausgabedaten 2
- 729243= Data-Flexibility Ausgabedaten 3
- 794779= Data-Flexibility Ausgabedaten 4
- 860315= Data-Flexibility Ausgabedaten 5
- 925851= Data-Flexibility Ausgabedaten 6
- 991387= Data-Flexibility Ausgabedaten 7
- 1056923= Data-Flexibility Ausgabedaten 8
- 1122459= Data-Flexibility Ausgabedaten 9
- 1187995= Data-Flexibility Ausgabedaten 10

- 1253531= Data-Flexibility Ausgabedaten 11
- 1319067= Data-Flexibility Ausgabedaten 12
- 1384603= Data-Flexibility Ausgabedaten 13
- 1450139= Data-Flexibility Ausgabedaten 14
- 1515675= Data-Flexibility Ausgabedaten 15
- 1581211= Data-Flexibility Ausgabedaten 16
- 1646747= Data-Flexibility Ausgabedaten 17
- 1712283= Data-Flexibility Ausgabedaten 18
- 1777819= Data-Flexibility Ausgabedaten 19
- 1843355= Data-Flexibility Ausgabedaten 20
- 1908891= Data-Flexibility Ausgabedaten 21
- 1974427= Data-Flexibility Ausgabedaten 22
- 2039963= Data-Flexibility Ausgabedaten 23
- 2105499= Data-Flexibility Ausgabedaten 24
- 2171035= Data-Flexibility Ausgabedaten 25
- 2236571= Data-Flexibility Ausgabedaten 26
- 2302107= Data-Flexibility Ausgabedaten 27
- 2367643= Data-Flexibility Ausgabedaten 28
- 2433179= Data-Flexibility Ausgabedaten 29
- 2498715= Data-Flexibility Ausgabedaten 30
- 2564251= Data-Flexibility Ausgabedaten 31
- 2629787= Data-Flexibility Ausgabedaten 32

Quelle der Initialisierung des Integrierers

8404.15 Regelkreis-Zeitkonstante nachführen

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aus
- **1= Ein**

Regelkreis-Zeitkonstante nachführen

8404.51 Aktive Resonanzunterdrückung – Verstärkung

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 10000 Bis 1000000

Aktive Resonanzunterdrückung – Verstärkung

8404.52 Aktive Resonanzunterdrückung – Eckfrequenz

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 10000 Bis 1000000

Aktive Resonanzunterdrückung – Eckfrequenz

8404.100 Steuerwort

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Bit 0
- 1= Bit 1
- 2= Bit 2
- 3= Bit 3
- 4= Bit 4
- 5= Bit 5
- 6= Bit 6
- 7= Bit 7
- 8= Bit 8
- 9= Bit 9
- 10= Bit 10
- 11= Bit 11
- 12= Bit 12
- 13= Bit 13
- 14= Bit 14
- 15= Bit 15

Steuerwort

8404.200 HMI-Steifigkeit

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Steifigkeit, die bei der Inbetriebnahme des Antriebsstrangs angegeben wird(Schieber).

8404.201 HMI-Spielfreiheit

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Spielfreiheit, die bei der Inbetriebnahme des Antriebsstrangs angegeben wird (Schieber). 100 % bedeutet starre Kopplung.

1.1.85 8405 Drehzahlregler AS2

Die Einstellung in diesem Bereich ergeben sich aus den Eingaben bei der Definition von Antriebsstrang 2 (Massenträgheitsmoment, Steifigkeit, Spielfreiheit).

8405.1 Abtastzyklus n-/x-Regelung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 2= 0.25 ms
- 1= 0.5 ms
- **0= 1.0 ms**
- 3= 2.0 ms

Hier wird der Abtastzyklus für den Drehzahl- und Lageregler festgelegt. Kleine Werte verbessern die Drehzahlregelung bei dynamischen Antrieben mit geringer Eigenträgheit. Dieser Wert wird bei der Einstellung des Antriebsstrangs gewählt (Inbetriebnahme).

8405.2 Drehzahl-Sollwertfilter

Werkseinstellung: 0

Einheit: µs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 10000000

Zeitkonstante des Drehzahl-Sollwertfilters.

8405.3 Drehzahl-Istwertfilter

Werkseinstellung: 1000

Einheit: µs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 10000000
Zeitkonstante des Drehzahl-Istwertfilters

8405.4 P-Verstärkung

Werkseinstellung: 100000
Einheit: 1E-03/s
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 10000000
Verstärkungsfaktor des Drehzahlreglers.

8405.5 Zeitkonstante

Werkseinstellung: 40000
Einheit: μ s
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 10000000
Integrationszeitkonstante des Drehzahlreglers. Der I-Anteil verhält sich umgekehrt proportional zur Zeitkonstante, das heißt, ein großer Wert ergibt einen kleinen I-Anteil, jedoch 0 = kein I-Anteil.

8405.6 Verstärkung Geschwindigkeitsvorsteuerung

Werkseinstellung: 100000
Einheit: 1E-03 %
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 10000000
Verstärkung Geschwindigkeitsvorsteuerung bezogen auf Nennwert.

8405.7 Filter Beschleunigungsvorsteuerung

Werkseinstellung: 5000
Einheit: μ s
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 100000000
Filter der Beschleunigungsvorsteuerung

8405.8 Verstärkung Beschleunigungsvorsteuerung

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 10000000

Verstärkung der Beschleunigungsvorsteuerung

8405.9 Integrierermodus

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Halten**
- 1= Löschen
- 2= Initialisieren

Ist der Drehzahlregelkreis geschlossen und eingeschungen, repräsentiert die Zustandsgröße des Integrators das am Motor angelegte Lastmoment. Der Anwender kann nun wählen, welchen Wert der Integrator beim Schließen des Drehzahlregelkreises beinhalten soll. Dafür gibt es folgende 3 Möglichkeiten:

– Halten: Es wird der Wert beibehalten, der beim Öffnen des Drehzahlregelkreises vorgelegen hat. Damit ist bei einem unveränderten Lastmoment kein Ausregelvorgang beim Schließen des Drehzahlregelkreises erforderlich.

– Löschen: Der Integrator startet immer mit dem Wert "0". Ein vorhandenes Lastmoment wird ausgeregelt.

– Initialisieren: Ist dem Anwender das Lastmoment bekannt, kann er dies dem Integrator als Startwert vorgeben. Dafür kann er einen lokalen Sollwert oder einen Kanal des Prozessdatenpuffers verwenden. Die Zustandsgröße des Integrators ist die "Beschleunigung". Der Initialisierungswert ist das Größe "Drehmoment". Mit der parametrisierten Gesamtmasenträgheit wird der Initialisierungswert auf die Größe "Beschleunigung" umgerechnet. Die dynamische Anpassung der Massenträgheit im Betrieb über die Prozessgröße "Variable Massenträgheit" wird hierbei nicht berücksichtigt.

8405.10 Lokale Initialisierung des Integrierers

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-01 % Motor-Nenndrehmoment

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -10000 Bis 10000

Wenn der Parameter "Integrierermodus" (Index 8404.9) auf "Initialisieren" gesetzt wurde, legt dieser Parameter den Initialisierungswert für den Integrierer fest.

8405.12 Geschalteter Integrierer

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Geschaltet**
- 1= Nicht geschaltet

Geschalteter Integrierer

8405.13 Massenträgheit der Last

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-07 kgm²

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -1 Bis 2147483647

Massenträgheit an der Motorwelle. Dieser Wert wird bei der Inbetriebnahme des Antriebsstrangs angegeben.

8405.14 Quelle der Initialisierung des Integrierers

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Lokaler Wert**
- 663727= PA-Datenwort 1
- 729263= PA-Datenwort 2
- 794799= PA-Datenwort 3
- 860335= PA-Datenwort 4
- 925871= PA-Datenwort 5
- 991407= PA-Datenwort 6
- 1056943= PA-Datenwort 7
- 1122479= PA-Datenwort 8
- 1188015= PA-Datenwort 9
- 1253551= PA-Datenwort 10
- 1319087= PA-Datenwort 11
- 1384623= PA-Datenwort 12
- 1450159= PA-Datenwort 13
- 1515695= PA-Datenwort 14
- 1581231= PA-Datenwort 15
- 1646767= PA-Datenwort 16
- 598171= Data-Flexibility Ausgabedaten 1
- 663707= Data-Flexibility Ausgabedaten 2
- 729243= Data-Flexibility Ausgabedaten 3
- 794779= Data-Flexibility Ausgabedaten 4
- 860315= Data-Flexibility Ausgabedaten 5

- 925851= Data-Flexibility Ausgabedaten 6
- 991387= Data-Flexibility Ausgabedaten 7
- 1056923= Data-Flexibility Ausgabedaten 8
- 1122459= Data-Flexibility Ausgabedaten 9
- 1187995= Data-Flexibility Ausgabedaten 10
- 1253531= Data-Flexibility Ausgabedaten 11
- 1319067= Data-Flexibility Ausgabedaten 12
- 1384603= Data-Flexibility Ausgabedaten 13
- 1450139= Data-Flexibility Ausgabedaten 14
- 1515675= Data-Flexibility Ausgabedaten 15
- 1581211= Data-Flexibility Ausgabedaten 16
- 1646747= Data-Flexibility Ausgabedaten 17
- 1712283= Data-Flexibility Ausgabedaten 18
- 1777819= Data-Flexibility Ausgabedaten 19
- 1843355= Data-Flexibility Ausgabedaten 20
- 1908891= Data-Flexibility Ausgabedaten 21
- 1974427= Data-Flexibility Ausgabedaten 22
- 2039963= Data-Flexibility Ausgabedaten 23
- 2105499= Data-Flexibility Ausgabedaten 24
- 2171035= Data-Flexibility Ausgabedaten 25
- 2236571= Data-Flexibility Ausgabedaten 26
- 2302107= Data-Flexibility Ausgabedaten 27
- 2367643= Data-Flexibility Ausgabedaten 28
- 2433179= Data-Flexibility Ausgabedaten 29
- 2498715= Data-Flexibility Ausgabedaten 30
- 2564251= Data-Flexibility Ausgabedaten 31
- 2629787= Data-Flexibility Ausgabedaten 32

Quelle der Initialisierung des Integrierers

8405.15 Regelkreis-Zeitkonstante nachführen

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aus
- 1= Ein

Regelkreis-Zeitkonstante nachführen

8405.51 Aktive Resonanzunterdrückung – Verstärkung

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 10000 Bis 1000000
Aktive Resonanzunterdrückung – Verstärkung

8405.52 Aktive Resonanzunterdrückung – Eckfrequenz

Werkseinstellung: 100000
Einheit: 1E-03 %
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 10000 Bis 1000000
Aktive Resonanzunterdrückung – Eckfrequenz

8405.100 Steuerwort

Werkseinstellung:
Datentyp: Bitfeld
Datenlänge: 1
Wertebereich:

- 0= Bit 0
- 1= Bit 1
- 2= Bit 2
- 3= Bit 3
- 4= Bit 4
- 5= Bit 5
- 6= Bit 6
- 7= Bit 7
- 8= Bit 8
- 9= Bit 9
- 10= Bit 10
- 11= Bit 11
- 12= Bit 12
- 13= Bit 13
- 14= Bit 14
- 15= Bit 15

Steuerwort

8405.200 HMI-Steifigkeit

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Hier wird bei der Inbetriebnahme des Antriebsstrangs die Steifigkeit angegeben (Schieber).

8405.201 HMI-Spielfreiheit

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Hier wird bei der Inbetriebnahme des Antriebsstrangs die Spielfreiheit angegeben (Schieber). 100 % bedeutet starre Kopplung.

1.1.86 8406 Lageregler AS1

Lageregler Antriebsstrang 1

8406.1 P-Verstärkung

Werkseinstellung: 50000

Einheit: 1E-03/s

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 10000000

P-Verstärkung für den Lageregler. Der Wert ergibt sich aus den Angaben aus der Inbetriebnahme des Antriebsstrangs.

8406.3 Stellwertbegrenzung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aus
- 1= Ein

Wenn der Antrieb über die Drehmomentgrenze hinaus weit vom Positionssollwert entfernt wird, kommt es nach der Entlastung des Antriebs beim Ausregelvorgang zu einem mehrmaligen Hin- und Herfahren um die eigentliche Zielposition.

Folgende Einstellungen sind Möglich:

- Aus: Das Ziel kann überfahren werden.
- Ein: Das Ziel wird nicht überfahren.

1.1.87 8407 Lageregler AS2

Lageregler Antriebsstrang 2

8407.1 P-Verstärkung

Werkseinstellung: 50000

Einheit: 1E-03/s

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 10000000

P-Verstärkung für den Lageregler. Der Wert ergibt sich aus den Angaben aus der Inbetriebnahme des Antriebsstrangs.

8407.3 Stellwertbegrenzung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aus
- **1= Ein**

Wenn der Antrieb über die Drehmomentgrenze hinaus weit vom Positionssollwert entfernt wird, kommt es nach der Entlastung des Antriebs beim Ausregelvorgang zu einem mehrmaligen Hin- und Herfahren um die eigentliche Zielposition.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Aus: Das Ziel kann überfahren werden.
- Ein: Das Ziel wird nicht überfahren.

1.1.88 8408 ELSM® AS1

Diese Parameter beinhalten Daten des Regelverfahrens ELSM® für den Antriebsstrang 1.

8408.1 Steuerwort

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Bit 0
- 1= Bit 1
- **2= Fangfunktion aktivieren**
- **3= Rs-Messung aktivieren**
- 4= Drehmomentbegrenzung über Frequenz deaktivieren
- 5= Bit 5
- 6= 2Q-Betrieb aktivieren

- 7= Betriebsart "Positionieren" freigeben
- 8= Bit 8
- 9= Bit 9
- 10= Bit 10
- 11= Bit 11
- 12= Bit 12
- 13= Bit 13
- 14= Ausgangsspannungsmessung deaktivieren
- 15= Stillstandsstrom aktivieren
- **16= Rotor-Kippüberwachung aktivieren**
- 17= Drehmomentdetektion beim Übergang GSB -> GB
- 18= I,GSB modifizieren wie beim Ersthochlauf
- 19= Permanentflussadaption aktivieren
- 20= Drehzahlregler-Boost deaktivieren
- 21= Bit 21
- 22= Zwischenkreisprädiktion deaktivieren
- 23= Rotorausrichtung – Zeitbedingung aktivieren
- 24= Thermischen Motorschutz deaktivieren
- 25= Mindeststrom deaktivieren
- **26= Rs nachführen**
- **27= Rotorlage ausmessen – Standard (4 x Impulse)**
- 28= Bit 28
- 29= Rotorlage ausmessen – Schnell (2 x Impulse)
- 30= Zwischenkreisdämpfung aktivieren
- 31= Geberdrehzahl verwenden

Steuerwort

8408.2 Statuswort

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Ausmessung der Rotorlage über Kennlinienverfahren möglich
- 1= Ausmessung der Rotorlage über Induktivitätssuche möglich
- 2= Bit 2
- 3= Bit 3
- 4= Bit 4
- 5= Bit 5
- 6= Bit 6
- 7= Bit 7
- 8= Bit 8
- 9= Bit 9

- 10= Bit 10
- 11= Bit 11
- 12= Bit 12
- 13= Bit 13
- 14= Bit 14
- 15= Bit 15
- 16= Bit 16
- 17= Bit 17
- 18= Bit 18
- 19= Bit 19
- 20= Bit 20
- 21= Bit 21
- 22= Bit 22
- 23= Bit 23
- 24= Bit 24
- 25= Bit 25
- 26= Bit 26
- 27= Bit 27
- 28= Bit 28
- 29= Bit 29
- 30= Bit 30
- 31= Bit 31

Statuswort

8408.3 Statorwiderstand ausmessen

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aus
- **1= Ein**

Aktivierung der Ausmessung des Widerstands bei der Freigabe.

8408.4 Bremsbetrieb

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= 4Q (motorisch und generatorisch)**
- 1= 2Q (nur motorisch)

Folgende Einstellungen sind möglich:

– 4Q (motorisch und generatorisch)

– 2Q (nur motorisch)

8408.5 Drehmomentdetektion

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- **1= Ein**

Ermittelt das anliegende Drehmoment beim Übergang vom gesteuerten Betrieb zum geregelten Betrieb.

8408.6 Rotor-Kippüberwachung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- **1= Ein**

Überwacht, ob der Rotor im gesteuerten Betrieb kippt.

8408.7 Ausmessung der Rotorlage

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- **1= Ein**

Im Stillstand wird die Rotorlage mittels Testsignale ermittelt.

8408.8 Fangen

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- **1= Ein**

Aktiviert die Fangfunktion.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Ein: Bei der Freigabe wird die Polradspannung ermittelt. Wenn eine Spannung gemessen wird, wird das Drehfeld auf die ermittelte Drehzahl synchronisiert.
- Aus: Die Freigabe erfolgt immer mit einem Ausrichtvorgang.

8408.9 Stillstandsstrom aktivieren

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aus
- 1= Ein

Wenn ein Motor bei tiefen Umgebungstemperaturen betrieben wird, besteht die Gefahr der Kondensatbildung. Es können unter Umständen Motorschäden auftreten. Dies kann verhindert werden, wenn der Motor auch im Stillstand bestromt und damit erwärmt wird. Der Stillstandsstrom kann auch verwendet werden, um die Zeit für die Vormagnetisierung eines Asynchronmotors einzusparen. Der Motor bleibt im Stillstand bestromt und abhängig von der gewählten Höhe des Stillstandsstroms auch entsprechend magnetisiert.

8408.10 Wert des Stillstandsstroms

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 25000 Bis 200000

Synchronmotor: Der 100-%-Wert entspricht 50-%-Motornennstrom.

8408.20 Übergangsdrehzahl – Einstellung

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 1000000

Übergangsdrehzahl vom gesteuerten in den geregelten Betrieb bezogen auf den Wert, der bei der Motorinbetriebnahme berechnet wurde.

8408.21 Übergangsdrehzahl – Anzeigewert

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Anzeige des mit dem Index 8408.20 gewichteten Drehzahlwerts für den Übergang vom gesteuerten in den geregelten Betrieb

8408.22 Überlastfaktor – Geregelter Betrieb

Werkseinstellung: 1000000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 150000 Bis 2147483647

Stellt das maximale Drehmoment im geregelten Betrieb bezogen auf das Nenndrehmoment des Motors ein.

8408.23 Überlastfaktor – Drehzahl – Einstellung

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 10000 Bis 1000000

Überlastfaktor – Drehzahl – Einstellung

8408.24 Überlastfaktor – Drehzahl – Anzeigewert

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Anzeige des mit dem Index 8408.23 gewichteten Drehzahlwerts für den Überlastfaktor – Drehzahl

8408.25 Überlastfaktor – Dämpfung – M-n-Kennlinie

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 10000 Bis 1000000

Überlastfaktor – Dämpfung – M-n-Kennlinie

8408.30 Überlastfaktor – Gesteuerter Betrieb

Werkseinstellung: 150000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 150000 Bis 2147483647

Maximale Drehmoment im gesteuerten Betrieb bezogen auf das Nenndrehmoment des Motors

8408.31 Stromamplitude Anzeigewert – Gesteuerter Betrieb

Werkseinstellung: 0

Einheit: mA

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Stromamplitude Anzeigewert – Gesteuerter Betrieb

8408.32 Rotor-Kippüberwachung – Einstellung

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 10000 Bis 1000000

Legt die Spannungsdifferenz zwischen stationärer Sollspannung und Istspannung fest.

8408.33 Open-Loop-Dauerstrom

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 10000 Bis 1000000

Höhe des Open-Loop-Dauerstroms bezogen auf 90 % Motorstillstandsstrom (I0) des Motors

8408.40 Rotorausrichtung – Stromamplitude Einstellung

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 1000000

Stromsollwert des Ausrichtevorgangs, bezogen auf den Wert, der bei der Motorinbetriebnahme berechnet wurde.

8408.41 Rotorausrichtung – Stromamplitude Anzeigewert

Werkseinstellung: 0

Einheit: mA

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Stromamplitude des Ausrichtevorgangs gewichtet mit dem Stromsollwert (Index 8408.40)

8408.42 Rotorausrichtung – Sollstromrampe Dauer

Werkseinstellung: 100

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 10 Bis 10000

Rotorausrichtung – Sollstromrampe Dauer

8408.43 Rotorausrichtung – Auswertung Mindestdauer

Werkseinstellung: 100

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 100 Bis 100000

Rotorausrichtung – Auswertung Mindestdauer

8408.44 Rotorausrichtung – Auswertung Maximaldauer

Werkseinstellung: 10000

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 100 Bis 100000

Rotorausrichtung – Auswertung Maximaldauer

8408.45 Rotorausrichtung – Drehfrequenz

Werkseinstellung: 0

Einheit: mHz
 Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1000
 Wertebereich: -3000 Bis 3000
 Rotorausrichtung – Drehfrequenz

8408.46 Rotorausrichtung – Dauer Einstellung

Werkseinstellung: 100000
 Einheit: 1E-03 %
 Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 1 Bis 1000000
 Rotorausrichtung – Dauer Einstellung

8408.47 Rotorausrichtung – Dauer Anzeigewert

Werkseinstellung: 0
 Einheit: ms
 Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 100000
 Rotorausrichtung – Dauer Anzeigewert

8408.48 Rotorausrichtung – Kp

Werkseinstellung: 100000
 Einheit: 1E-03 %
 Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 10000 Bis 100000
 Rotorausrichtung – Kp

8408.49 Rotorausrichtung – Ki

Werkseinstellung: 100000
 Einheit: 1E-03 %
 Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 10000 Bis 100000
 Rotorausrichtung – Ki

8408.60 Thermischer Motorschutz – Einstellung

Werkseinstellung: 100000
 Einheit: 1E-03 %
 Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 10000 Bis 1000000
 Thermischer Motorschutz – Einstellung

8408.61 Thermischer Motorschutz – Anzeigewert

Werkseinstellung: 1
 Einheit: ms
 Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 1 Bis 1000000
 Thermischer Motorschutz – Anzeigewert

8408.70 Zwischenkreisdämpfung aktivieren

Werkseinstellung:
 Datentyp: Enum
 Datenlänge: 1
 Wertebereich:
 • **0= Aus**
 • 1= Ein
 Aktiviert die Zwischenkreisdämpfung.

8408.71 Verstärkungsfaktor Zwischenkreisdämpfung

Werkseinstellung: 100000
 Einheit: 1E-03 %
 Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 1000000
 Bestimmt die Verstärkung der Zwischenkreisdämpfung.

1.1.89 8409 ELSM® AS2

Diese Parameter beinhalten Daten des Regelverfahrens ELSM® für den Antriebstrang 2.

8409.1 Steuerwort

Werkseinstellung:
 Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Bit 0
- 1= Bit 1
- **2= Fangfunktion aktivieren**
- **3= Rs-Messung aktivieren**
- 4= Drehmomentbegrenzung über Frequenz deaktivieren
- 5= Bit 5
- 6= 2Q-Betrieb aktivieren
- 7= Betriebsart "Positionieren" freigeben
- 8= Bit 8
- 9= Bit 9
- 10= Bit 10
- 11= Bit 11
- 12= Bit 12
- 13= Bit 13
- 14= Ausgangsspannungsmessung deaktivieren
- 15= Stillstandsstrom aktivieren
- **16= Rotor-Kippüberwachung aktivieren**
- 17= Drehmomentdetektion beim Übergang GSB -> GB
- 18= I,GSB modifizieren wie beim Ersthochlauf
- 19= Permanentflussadaption aktivieren
- 20= Drehzahlregler-Boost deaktivieren
- 21= Bit 21
- 22= Zwischenkreisprädiktion deaktivieren
- 23= Rotorausrichtung – Zeitbedingung aktivieren
- 24= Thermischen Motorschutz deaktivieren
- 25= Mindeststrom deaktivieren
- **26= Rs nachführen**
- **27= Rotorlage ausmessen – Standard (4 x Impulse)**
- 28= Bit 28
- 29= Rotorlage ausmessen – Schnell (2 x Impulse)
- 30= Zwischenkreisdämpfung aktivieren
- 31= Geberdrehzahl verwenden

Steuerwort

8409.2 Statuswort

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Ausmessung der Rotorlage über Kennlinienverfahren möglich

- 1= Ausmessung der Rotorlage über Induktivitätssuche möglich
- 2= Bit 2
- 3= Bit 3
- 4= Bit 4
- 5= Bit 5
- 6= Bit 6
- 7= Bit 7
- 8= Bit 8
- 9= Bit 9
- 10= Bit 10
- 11= Bit 11
- 12= Bit 12
- 13= Bit 13
- 14= Bit 14
- 15= Bit 15
- 16= Bit 16
- 17= Bit 17
- 18= Bit 18
- 19= Bit 19
- 20= Bit 20
- 21= Bit 21
- 22= Bit 22
- 23= Bit 23
- 24= Bit 24
- 25= Bit 25
- 26= Bit 26
- 27= Bit 27
- 28= Bit 28
- 29= Bit 29
- 30= Bit 30
- 31= Bit 31

Statuswort

8409.3 Statorwiderstand ausmessen

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aus
- **1= Ein**

Aktivierung der Ausmessung des Widerstands bei der Freigabe.

8409.4 Bremsbetrieb

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= 4Q (motorisch und generatorisch)**
- 1= 2Q (nur motorisch)

Folgende Einstellungen sind möglich:

- 4Q (motorisch und generatorisch)
- 2Q (nur motorisch)

8409.5 Drehmomentdetektion

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

Ermittelt das anliegende Drehmoment beim Übergang von gesteuertem Betrieb nach geregelter Betrieb.

8409.6 Rotor-Kippüberwachung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aus
- **1= Ein**

Überwacht, ob der Rotor im gesteuerten Betrieb kippt.

8409.7 Ausmessung der Rotorlage

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aus
- **1= Ein**

Im Stillstand wird die Rotorlage mittels Testsignale ermittelt.

8409.8 Fangen

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aus
- **1= Ein**

Aktiviert die Fangfunktion.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Ein: Bei der Freigabe wird die Polradspannung ermittelt. Wenn eine Spannung gemessen wird, wird das Drehfeld auf die ermittelte Drehzahl synchronisiert.
- Aus: Die Freigabe erfolgt immer mit einem Ausrichtvorgang.

8409.9 Stillstandsstrom aktivieren

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

Wenn ein Motor bei tiefen Umgebungstemperaturen betrieben wird, besteht die Gefahr der Kondensatbildung. Es können unter Umständen Motorschäden auftreten. Dies kann verhindert werden, wenn der Motor auch im Stillstand bestromt und damit erwärmt wird. Der Stillstandsstrom kann auch verwendet werden, um die Zeit für die Vormagnetisierung eines Asynchronmotors einzusparen. Der Motor bleibt im Stillstand bestromt und abhängig von der gewählten Höhe des Stillstandsstroms auch entsprechend magnetisiert.

8409.10 Wert des Stillstandsstroms

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 25000 Bis 200000

Synchronmotor: Der 100-%-Wert entspricht 50%-Motornennstrom.

8409.20 Übergangsdrehzahl – Einstellung

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 1000000

Übergangsdrehzahl vom gesteuerten in den geregelten Betrieb bezogen auf den Wert, der bei der Motorinbetriebnahme berechnet wurde.

8409.21 Übergangsdrehzahl – Anzeigewert

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Anzeige des mit dem Index 8408.20 gewichteten Drehzahlwerts für den Übergang vom gesteuerten in den geregelten Betrieb

8409.22 Überlastfaktor – Geregelter Betrieb

Werkseinstellung: 1000000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 150000 Bis 2147483647

Stellt das maximale Drehmoment im geregelten Betrieb bezogen auf das Nenndrehmoment des Motors ein.

8409.23 Überlastfaktor – Drehzahl – Einstellung

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 10000 Bis 1000000

Überlastfaktor – Drehzahleinstellung

8409.24 Überlastfaktor – Drehzahl – Anzeigewert

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Anzeige des mit dem Index 8408.23 gewichteten Drehzahlwerts für den Überlastfaktor – Drehzahl

8409.25 Überlastfaktor – Dämpfung – M-n-Kennlinie

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 10000 Bis 1000000

Überlastfaktor – Dämpfung – M-n-Kennlinie

8409.30 Überlastfaktor – Gesteuerter Betrieb

Werkseinstellung: 150000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 10000 Bis 2147483647

Stellt das maximale Drehmoment im gesteuerten Betrieb bezogen auf das Nenndrehmoment des Motors ein.

8409.31 Stromamplitude Anzeigewert – Gesteuerter Betrieb

Werkseinstellung: 0

Einheit: mA

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Stromamplitude Anzeigewert – Gesteuerter Betrieb

8409.32 Rotor-Kippüberwachung – Einstellung

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 10000 Bis 1000000

Legt die Spannungsdifferenz zwischen stationärer Sollspannung und Istspannung fest.

8409.33 Open-Loop-Dauerstrom

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 10000 Bis 1000000

Höhe des Open-Loop-Dauerstroms bezogen auf 90 % Motorstillstandsstrom (I₀) des Motors

8409.40 Rotorausrichtung – Stromamplitude Einstellung

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 1000000

Stromsollwert des Ausrichtevorgangs, bezogen auf den Wert, der bei der Motorinbetriebnahme berechnet wurde.

8409.41 Rotorausrichtung – Stromamplitude Anzeigewert

Werkseinstellung: 0

Einheit: mA

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Stromamplitude des Ausrichtevorgangs gewichtet mit dem Stromsollwert (Index 8408.40)

8409.42 Rotorausrichtung – Sollstromrampe Dauer

Werkseinstellung: 100

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 10 Bis 10000

Rotorausrichtung – Sollstromrampe Dauer

8409.43 Rotorausrichtung – Auswertung Mindestdauer

Werkseinstellung: 100

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 100 Bis 100000

Rotorausrichtung – Auswertung Mindestdauer

8409.44 Rotorausrichtung – Auswertung Maximaldauer

Werkseinstellung: 10000

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 100 Bis 100000

Rotorausrichtung – Auswertung Maximaldauer

8409.45 Rotorausrichtung – Drehfrequenz

Werkseinstellung: 0

Einheit: mHz

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1000

Wertebereich: -3000 Bis 3000

Rotorausrichtung – Drehfrequenz

8409.46 Rotorausrichtung – Dauer Einstellung

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 1000000

Rotorausrichtung – Dauer Einstellung

8409.47 Rotorausrichtung – Dauer Anzeigewert

Werkseinstellung: 0

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 100000

Rotorausrichtung – Dauer Anzeigewert

8409.48 Rotorausrichtung – Kp

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 10000 Bis 100000

Rotorausrichtung – Kp

8409.49 Rotorausrichtung – Ki

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 10000 Bis 100000
Rotorausrichtung – Ki

8409.60 Thermischer Motorschutz – Einstellung

Werkseinstellung: 100000
Einheit: 1E-03 %
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 10000 Bis 1000000
Thermischer Motorschutz – Einstellung

8409.61 Thermischer Motorschutz – Anzeigewert

Werkseinstellung: 1
Einheit: ms
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 1 Bis 1000000
Thermischer Motorschutz – Anzeigewert

8409.70 Zwischenkreisdämpfung aktivieren

Werkseinstellung:
Datentyp: Enum
Datenlänge: 1
Wertebereich:

- 0= Aus
- 1= Ein

 Aktiviert die Zwischenkreisdämpfung.

8409.71 Verstärkungsfaktor Zwischenkreisdämpfung

Werkseinstellung: 100000
Einheit: 1E-03 %
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 1000000
Bestimmt die Verstärkung der Zwischenkreisdämpfung.

1.1.90 8410 Leistungsteil – Konfigurationsdaten

Leistungsteil – Konfigurationsdaten

8410.41 Erkennungspegel Zwischenkreis – Ein

Werkseinstellung: 0

Einheit: V

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis Float32Max

Pegel, ab dem der Zwischenkreis als geladen betrachtet wird und der Umrichter "Betriebsbereit" meldet.

8410.42 Erkennungspegel Zwischenkreis – Aus

Werkseinstellung: 0

Einheit: V

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis Float32Max

Beim Unterschreiten dieses Pegels nimmt der Umrichter die Meldung "Betriebsbereit" wieder zurück.

1.1.91 8411 Konfigurationsdaten des Motors

Konfigurationsdaten des Standardmotors

8411.5 Versionsnummer

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Versionsnummer

8411.6 Motortyp

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Motortyp

8411.7 Polpaarzahl

Werkseinstellung: 1
 Einheit:
 Datentyp: Uint32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 1 Bis 500
 Polpaarzahl

8411.8 Nenndrehzahl

Werkseinstellung: 0
 Einheit: 1/min
 Datentyp: Float32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: -
 Wertebereich: 0 Bis 36000
 Nenndrehzahl

8411.9 Maximaldrehzahl an der Motorwelle

Werkseinstellung: 100
 Einheit: 1/min
 Datentyp: Float32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: -
 Wertebereich: 0 Bis 36000
 Maximal zulässige Drehzahl an der Motorwelle.

8411.10 Nenndrehmoment passend zum Nennstrom

Werkseinstellung: 0
 Einheit: Nm
 Datentyp: Float32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: -
 Wertebereich: 0 Bis 50000
 Nenndrehmoment passend zum Nennstrom

8411.11 Maximaldrehmoment an der Motorwelle

Werkseinstellung: 0
 Einheit: Nm
 Datentyp: Float32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis 50000

Maximal zulässiges Drehmoment an der Motorwelle.

8411.12 Nennstrom passend zum Nenndrehmoment

Werkseinstellung: 0

Einheit: A

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis 10000

Nennstrom, passend zum Nenndrehmoment (Leiterstrom, eff.)

8411.13 Maximalstrom

Werkseinstellung: 0

Einheit: A

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis 10000

Maximalstrom (Leiterstrom, eff.)

8411.14 Nennspannung

Werkseinstellung: 0

Einheit: V

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis 2000

Nennspannung (Leiterspannung, eff.)

8411.15 Nennfrequenz

Werkseinstellung: 0

Einheit: Hz

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis 20000

Nennfrequenz

8411.16 Statorwiderstand bei 20 °C

Werkseinstellung: 0

Einheit: Ohm

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1
 Auflösung: -
 Wertebereich: 0 Bis 1000
 Statorwiderstand bei 20°C

8411.17 Rotorwiderstand bei 20 °C

Werkseinstellung: 0
 Einheit: Ohm
 Datentyp: Float32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: -
 Wertebereich: 0 Bis 1000
 Rotorwiderstand bei 20°C

8411.18 Nennstatortemperatur

Werkseinstellung: 0
 Einheit: °C
 Datentyp: Float32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: -
 Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max
 Nennstatortemperatur

8411.19 Temperaturkoeffizient – Statorwiderstand

Werkseinstellung: 0
 Einheit: K
 Datentyp: Float32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: -
 Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max
 Temperaturkoeffizient Statorwiderstand

8411.20 Temperaturkoeffizient – Rotorwiderstand

Werkseinstellung: 0
 Einheit: K
 Datentyp: Float32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: -
 Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max
 Temperaturkoeffizient Rotorwiderstand

8411.21 Kennlinie I (Psi_SigmaAbs) – L_Ref

Werkseinstellung: 0

Einheit: H

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Kennlinie I (Psi_SigmaAbs): L_Ref

8411.22 Kennlinie I (Psi_SigmaAbs_d) – p0

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Kennlinie I (Psi_SigmaAbs_d): p0

8411.23 Kennlinie I (Psi_SigmaAbs_d) – p1

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Kennlinie I (Psi_SigmaAbs_d): p1

8411.24 Kennlinie I (Psi_SigmaAbs_d) – p2

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Kennlinie I (Psi_SigmaAbs_d): p2

8411.25 Kennlinie I (Psi_SigmaAbs_q) – p0

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Kennlinie I (Psi_SigmaAbs_q): p0

8411.26 Kennlinie I (Psi_SigmaAbs_q) – p1

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Kennlinie I (Psi_SigmaAbs_q): p1

8411.27 Kennlinie I (Psi_SigmaAbs_q) – p2

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Kennlinie I (Psi_SigmaAbs_q): p2

8411.28 Kennlinie I (Psi_SigmaDiff) – L_Ref

Werkseinstellung: 0

Einheit: H

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Kennlinie I (Psi_SigmaDiff): L_Ref

8411.29 Kennlinie I (Psi_SigmaDiff_d) – p0

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Kennlinie I (Psi_SigmaDiff_d): p0

8411.30 Kennlinie I (Psi_SigmaDiff_d) – p1

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Kennlinie I (Psi_SigmaDiff_d): p1

8411.31 Kennlinie I (Psi_SigmaDiff_d) – p2

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Kennlinie I (Psi_SigmaDiff_d): p2

8411.32 Kennlinie I (Psi_SigmaDiff_q) – p0

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Kennlinie I (Psi_SigmaDiff_q): p0

8411.33 Kennlinie I (Psi_SigmaDiff_q) – p1

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Kennlinie I (Psi_SigmaDiff_q): p1

8411.34 Kennlinie I (Psi_SigmaDiff_q) – p2

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Kennlinie I (Psi_SigmaDiff_q): p2

8411.35 Kennlinie I (Psi_S) – I_Ref

Werkseinstellung: 0

Einheit: A

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max
Kennlinie I (Psi_S): I_Ref

8411.36 Kennlinie I (Psi_S) – L_Ref

Werkseinstellung: 0
Einheit: H
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max
Kennlinie I (Psi_S): L_Ref

8411.37 Kennlinie I (Psi_S) – p0

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max
Kennlinie I (Psi_S): p0

8411.38 Kennlinie I (Psi_S) – p1

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max
Kennlinie I (Psi_S): p1

8411.39 Kennlinie I (Psi_S) – p2

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max
Kennlinie I (Psi_S): p2

8411.40 Kennlinie M(I) – a1

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Kennlinie M(I): a1

8411.41 Kennlinie M(I) – a2

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Kennlinie M(I): a2

8411.42 Kennlinie M(I) – a3

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Kennlinie M(I): a3

8411.43 Kennlinie M(I) – a4

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Kennlinie M(I): a4

8411.44 Kennlinie M(I) – a5

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Kennlinie M(I): a5

8411.45 Polradspannung bei 1000 1/min

Werkseinstellung: 0

Einheit: V

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

U_{p0} bei 1000 1/min**8411.46 Geber-Offset**

Werkseinstellung: 0

Einheit: °

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -360 Bis 360

Geber-Offset

8411.47 Massenträgheit von Motor und Bremse

Werkseinstellung: 0

Einheit: kgm²

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis Float32Max

Massenträgheit Motor und Bremse

8411.200 HMI-Motoridentifikation

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

HMI Motor Id

1.1.92 8412 Drehzahlregler Konfigurationsdaten

Konfigurationsdaten des Drehzahlreglers

8412.2 Drehzahl-Sollwertfilter

Werkseinstellung: 0

Einheit: µs

Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 10000000
Drehzahl-Sollwertfilter

8412.3 Drehzahl-Istwertfilter

Werkseinstellung: 1000
Einheit: μ s
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 10000000
Drehzahl-Istwertfilter des Antriebsstrangs

8412.4 P-Verstärkung

Werkseinstellung: 100000
Einheit: 1E-03/s
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 10000000
P-Verstärkung

8412.5 Zeitkonstante

Werkseinstellung: 40000
Einheit: μ s
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 10000000
Zeitkonstante

8412.6 Verstärkung – Geschwindigkeitsvorsteuerung

Werkseinstellung: 100000
Einheit: 1E-03 %
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 10000000
Verstärkung der Geschwindigkeitsvorsteuerung

8412.7 Filter – Beschleunigungsvorsteuerung

Werkseinstellung: 5000
 Einheit: μs
 Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 100000000
 Filter der Beschleunigungsvorsteuerung

8412.8 Verstärkung – Beschleunigungsvorsteuerung

Werkseinstellung: 100000
 Einheit: $1\text{E-}03 \%$
 Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 10000000
 Verstärkung der Beschleunigungsvorsteuerung

8412.13 Massenträgheit der Last

Werkseinstellung: 0
 Einheit: $1\text{E-}07 \text{ kgm}^2$
 Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: -1 Bis 2147483647
 Massenträgheit der Last

8412.200 HMI-Steifigkeit

Werkseinstellung: 0
 Einheit:
 Datentyp: Float32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: -
 Wertebereich: $-3.402823\text{E}+38$ Bis Float32Max
 HMI-Steifigkeit

8412.201 HMI-Spielfreiheit

Werkseinstellung: 0
 Einheit:
 Datentyp: Float32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max
HMI-Spielfreiheit

1.1.93 8413 Lageregler Konfigurationsdaten

Lageregler-Konfigurationsdaten

8413.1 P-Verstärkung

Werkseinstellung: 50000
Einheit: 1E-03/s
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 10000000
P-Verstärkung

1.1.94 8415 Leistungsteil – Abgleichdaten ermitteln

Leistungsteil – Abgleichdaten ermitteln

8415.1 Ermittelter Gain-Faktor – Motorstrom-Messpfad U

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max
Ermittelter Gain-Faktor – Motorstrom-Messpfad U

8415.2 Ermittelter Gain-Faktor – Motorstrom-Messpfad V

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max
Ermittelter Gain-Faktor – Motorstrom-Messpfad V

8415.3 Ermittelter Gain-Faktor – Motorstrom-Messpfad W

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max
Ermittelter Gain-Faktor – Motorstrom-Messpfad W

8415.4 Ermittelter Offset – Messung der Zwischenkreisspannung

Werkseinstellung: 0
Einheit: V
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max
Ermittelter Offset – Messung der Zwischenkreisspannung

8415.5 Ermittelter Offset – Messpfad der Ausgangsspannung UV

Werkseinstellung: 0
Einheit: V
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max
Ermittelter Offset – Messpfad der Ausgangsspannung UV

8415.6 Ermittelter Offset – Messpfad der Ausgangsspannung VW

Werkseinstellung: 0
Einheit: V
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max
Ermittelter Offset – Messpfad der Ausgangsspannung VW

8415.10 Aktivierung

Werkseinstellung:
Datentyp: Enum
Datenlänge: 1
Wertebereich:
• **0= Aus**
• 1= Ein
Aktivierung

8415.11 Statuswort

Werkseinstellung:
Datentyp: Bitfeld
Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Bereit
- 1= Messung aktiv
- 2= Zwischenkreis-Offset ermittelt
- 3= Ausgangsspannungs-Offset ermittelt
- 4= Verstärkungsfaktoren ermittelt
- 5= Fehler
- 8= Zwischenkreis-Offset gemessen
- 9= Ausgangsspannungs-Offset gemessen
- 10= Strom U -> V gemessen
- 11= Strom V -> U gemessen
- 12= Strom V -> W gemessen
- 13= Strom W -> V gemessen
- 14= Strom W -> U gemessen
- 15= Strom U-> W gemessen
- 16= Fehlercode Bit 0
- 17= Fehlercode Bit 1
- 18= Fehlercode Bit 2
- 19= Fehlercode Bit 3
- 20= Fehlercode Bit 4
- 21= Fehlercode Bit 5
- 22= Fehlercode Bit 6
- 23= Fehlercode Bit 7

Statuswort

8415.12 Messung starten

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Keine**
- 1= Zwischenkreis-Offset
- 2= Ausgangsspannungs-Offset
- 3= Strom U -> V
- 4= Strom V -> U
- 5= Strom V -> W
- 6= Strom W -> V
- 7= Strom W -> U
- 8= Strom U -> W

Messung starten

1.1.95 8417 Resolver-Abgleichdaten ermitteln

Resolver-Abgleichdaten ermitteln

8417.1 Ermittelter Verstärkungsfaktor

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Ermittelter Verstärkungsfaktor Resolver

8417.2 Ermittelte Abgleichdetails

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Sinus größer Kosinus

Ermittelte Abgleichdetails

8417.10 Aktivierung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

Aktivierung

8417.11 Statuswort

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Bereit
- 1= Messung aktiv
- 2= Daten ermittelt
- 5= Fehler
- 8= Messung abgeschlossen
- 16= Fehlercode Bit 0
- 17= Fehlercode Bit 1
- 18= Fehlercode Bit 2

- 19= Fehlercode Bit 3
- 20= Fehlercode Bit 4
- 21= Fehlercode Bit 5
- 22= Fehlercode Bit 6
- 23= Fehlercode Bit 7

Statuswort

8417.12 Messung starten

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Keine**
- 1= Verstärkungsfaktor

Messung starten

1.1.96 8418 Geber einmessen – Drehend AS1

Geber einmessen – Drehend Antriebsstrang 1

8418.1 Steuerwort

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Drehung um eine elektrische Periode aktivieren
- 1= Bit 1
- 2= Bit 2
- 3= Bit 3
- 4= Bit 4
- 5= Bit 5
- 6= Bit 6
- 7= Bit 7
- 8= Bit 8
- 9= Bit 9
- 10= Bit 10
- 11= Bit 11
- 12= Bit 12
- 13= Bit 13
- 14= Bit 14
- 15= Bit 15
- 16= Bit 16
- 17= Bit 17

- 18= Bit 18
- 19= Bit 19
- 20= Bit 20
- 21= Bit 21
- 22= Bit 22
- 23= Bit 23
- 24= Bit 24
- 25= Bit 25
- 26= Bit 26
- 27= Bit 27
- 28= Bit 28
- 29= Bit 29
- 30= Bit 30
- 31= Bit 31

Steuerwort

1.1.97 8419 Geber einmessen – Drehend AS2

Geber einmessen – Drehend Antriebsstrang 2

8419.1 Steuerwort

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Drehung um eine elektrische Periode aktivieren
- 1= Bit 1
- 2= Bit 2
- 3= Bit 3
- 4= Bit 4
- 5= Bit 5
- 6= Bit 6
- 7= Bit 7
- 8= Bit 8
- 9= Bit 9
- 10= Bit 10
- 11= Bit 11
- 12= Bit 12
- 13= Bit 13
- 14= Bit 14
- 15= Bit 15
- 16= Bit 16
- 17= Bit 17

- 18= Bit 18
- 19= Bit 19
- 20= Bit 20
- 21= Bit 21
- 22= Bit 22
- 23= Bit 23
- 24= Bit 24
- 25= Bit 25
- 26= Bit 26
- 27= Bit 27
- 28= Bit 28
- 29= Bit 29
- 30= Bit 30
- 31= Bit 31

Steuerwort

1.1.98 8420 Geber einmessen – Stehend AS1

Geber einmessen – Stehend Antriebsstrang 1

8420.1 Sollwert Spannungszeitfläche

Werkseinstellung: 0

Einheit: μVs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 1000000

Sollwert der Spannungszeitfläche

8420.2 KS

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 20000

KS

8420.3 AlphaS

Werkseinstellung: 0

Einheit: $1/(2^{32}) \text{ U}$

Datentyp: UInt32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
AlphaS

8420.4 Amplitude der 4. Oberwelle

Werkseinstellung: 0
Einheit: $1/(2^{32})$ U
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 95443718
Amplitude der 4. Oberwelle

8420.5 Phasenlage der 4. Oberwelle

Werkseinstellung: 0
Einheit: $1/(2^{32})$ U
Datentyp: Uint32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Phasenlage der 4. Oberwelle

8420.6 Amplitude der 6. Oberwelle

Werkseinstellung: 0
Einheit: $1/(2^{32})$ U
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 95443718
Amplitude der 6. Oberwelle

8420.7 Phasenlage der 6. Oberwelle

Werkseinstellung: 0
Einheit: $1/(2^{32})$ U
Datentyp: Uint32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Phasenlage der 6. Oberwelle

8420.9 Zeitkonstante Winkelbeobachter

Werkseinstellung: 500000
Einheit: μ s

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 10000000

Zeitkonstante Winkelbeobachter

8420.10 Steuerwort

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Bit 0
- 1= Bit 1
- 2= Bit 2
- 3= Bit 3
- 4= Bit 4
- 5= Bit 5
- 6= Bit 6
- 7= Bit 7
- 8= Bit 8
- 9= Bit 9
- 10= Bit 10
- 11= Bit 11
- 12= Bit 12
- 13= Bit 13
- 14= Bit 14
- 15= Bit 15
- 16= Bit 16
- 17= Bit 17
- 18= Bit 18
- 19= Bit 19
- 20= Bit 20
- 21= Bit 21
- 22= Bit 22
- 23= Bit 23
- 24= Bit 24
- 25= Bit 25
- 26= Bit 26
- 27= Bit 27
- 28= Bit 28
- 29= Bit 29

- 30= Bit 30
 - 31= Bit 31
- Steuerwort

1.1.99 8421 Geber einmessen – Stehend AS2

Geber einmessen – Stehend Antriebsstrang 2

8421.1 Sollwert Spannungszeitfläche

Werkseinstellung: 0
Einheit: μVs
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 1000000
Sollwert der Spannungszeitfläche

8421.2 KS

Werkseinstellung: 0
Einheit: $1\text{E-}03\%$
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 20000
KS

8421.3 AlphaS

Werkseinstellung: 0
Einheit: $1/(2^{32})\text{ U}$
Datentyp: UInt32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
AlphaS

8421.4 Amplitude der 4. Oberwelle

Werkseinstellung: 0
Einheit: $1/(2^{32})\text{ U}$
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 95443718
Amplitude der 4. Oberwelle

8421.5 Phasenlage der 4. Oberwelle

Werkseinstellung: 0
Einheit: $1/(2^{32})$ U
Datentyp: Uint32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Phasenlage der 4. Oberwelle

8421.6 Amplitude der 6. Oberwelle

Werkseinstellung: 0
Einheit: $1/(2^{32})$ U
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 95443718
Amplitude der 6. Oberwelle

8421.7 Phasenlage der 6. Oberwelle

Werkseinstellung: 0
Einheit: $1/(2^{32})$ U
Datentyp: Uint32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Phasenlage der 6. Oberwelle

8421.9 Zeitkonstante Winkelbeobachter

Werkseinstellung: 500000
Einheit: μ s
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 10000000
Zeitkonstante Winkelbeobachter

8421.10 Steuerwort

Werkseinstellung:
Datentyp: Bitfeld
Datenlänge: 1
Wertebereich:
• 0= Bit 0

- 1= Bit 1
- 2= Bit 2
- 3= Bit 3
- 4= Bit 4
- 5= Bit 5
- 6= Bit 6
- 7= Bit 7
- 8= Bit 8
- 9= Bit 9
- 10= Bit 10
- 11= Bit 11
- 12= Bit 12
- 13= Bit 13
- 14= Bit 14
- 15= Bit 15
- 16= Bit 16
- 17= Bit 17
- 18= Bit 18
- 19= Bit 19
- 20= Bit 20
- 21= Bit 21
- 22= Bit 22
- 23= Bit 23
- 24= Bit 24
- 25= Bit 25
- 26= Bit 26
- 27= Bit 27
- 28= Bit 28
- 29= Bit 29
- 30= Bit 30
- 31= Bit 31

Steuerwort

1.1.100 8422 Nettodrehmoment AS1

Nettodrehmoment Antriebsstrang 1

8422.1 Massenträgheit

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-07 kgm²

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Massenträgheit

8422.2 Filterzeit

Werkseinstellung: 1000

Einheit: μs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 10000000

Filterzeit

1.1.101 8423 Nettodrehmoment AS2

Nettodrehmoment Antriebsstrang 2

8423.1 Massenträgheit

Werkseinstellung: 0

Einheit: $1\text{E-}07 \text{ kgm}^2$

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Massenträgheit

8423.2 Filterzeit

Werkseinstellung: 1000

Einheit: μs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 10000000

Filterzeit

1.1.102 8425 Inbetriebnahme

Inbetriebnahme

8425.1 Smart-Motor-Setup durchführen

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Startet eine einfache Inbetriebnahme für den leistungsangepassten Motor.

8425.2 Länderspezifische Kombination aus Motornennspannung und Motornennfrequenz

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= EU – 400 V/50 Hz**
- 1= USA/CAN – 460 V/60 Hz
- 2= BRA/KOR – 380 V/60 Hz
- 3= BRA/KOR – 440 V/60 Hz

Länderspezifische Kombination aus Motornennspannung und Motornennfrequenz

8425.3 Länderspezifische Kombination aus Motornennspannung und Motornennfrequenz

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **4= EU – 230 V/50 Hz**
- 5= USA/CAN – 230 V/60 Hz
- 6= BRA/KOR – 220 V/60 Hz

Länderspezifische Kombination aus Motornennspannung und Motornennfrequenz

8425.5 Auto-Inbetriebnahme durchführen

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Startet eine automatische Inbetriebnahme anhand des Labels der "Digitalen Motorintegration".

8425.14 Erkannte Schaltungsart

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Unbekannt**
- 1= Dreieck

- 2= Stern
- 3= Doppeldreieck
- 4= Doppelstern

Schaltungsart, die vom FU-System erkannt worden ist

1.1.103 8430 Interne Datensicherung

Interne Datensicherung

8430.1 Status 1

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Status 1

8430.2 Kommando 1

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Inaktiv**
- 1= Wiederherstellungspunkt anlegen
- 2= Daten aus Wiederherstellungspunkt übernehmen
- 3= Wiederherstellungspunkt löschen
- 4= Wiederherstellungspunkt schützen
- 5= Schutz des Wiederherstellungspunkts aufheben

Kommando 1

8430.3 Beschreibung 1

Datentyp: String8Bit (Füllstands-Array)

Datenlänge: 21

Auflösung:

Wertebereich:

Beschreibung 1

8430.4 Speicherstatus 1

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Frei**
- 1= Belegt
- 2= Geschützt
- 3= Ungültig
- 4= Inkonsistent
- 5= Nicht frei

Speicherstatus des Wiederstellungspunktes 1

8430.8 Betriebsstundenzähler 1

Werkseinstellung: 0

Einheit: min

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Betriebsstundenzähler 1

8430.9 Datum und Uhrzeit 1

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Datum und Uhrzeit 1

8430.10 Parameterlayout 1

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Parameterlayout 1 (Attritab-Version)

1.1.104 8431 Parameter-Setup

Parameter des Funktionsbausteins Parameter-Setup

8431.1 Grundinitialisierung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Führt die Grundinitialisierung im Gerät durch.

8431.2 Auslieferungszustand

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Setzt alle Geräte-Einstellungen auf die Standardwerte. Der Parameter setzt sich automatisch zurück.

8431.13 Parameterumfang bei Download-Fehler

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 65535

Bei einem abgebrochenen Download eines (Teil-)Parametersatzes oder einer Parametergruppe steht der Wert des Parameters auf der Teilparametersatz-ID (Werte 2 – 8191) oder auf dem Hauptindex der Parametergruppe (Werte ab 8192).

Der Gesamtparametersatz hat den Wert 1.

8431.100 CRC-Geräteparametersatz

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

CRC-Geräteparametersatz

8431.101 Hash-Wert Geräteparametersatz

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32 (DataArray)

Datenlänge: 3

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Werte-Triple aus Hash-Wert, Attributversion und Version der Standardeinstellungen des Geräteparametersatzes

8431.102 Berechnungsvorschrift für Hash-Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Kennzeichnung der Berechnungsvorschrift für den Hashwert ("Defaultwert-geändert-Zähler")

1.1.105 8432 Nichtflüchtiger Speicher – Direktzugriff

NV Direktzugriff

8432.6 Inhalt als Daten-Array

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint8 (DataArray)

Datenlänge: 32768

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 255

Inhalt als Daten-Array

1.1.106 8433 Scope-Steuerung

Scope-Steuerung

8433.1 Steuerwort

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Scope-Steuerwort

8433.2 Statuswort

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Scope-Statuswort

8433.3 Referenzzeit

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint8 (DataArray)

Datenlänge: 8

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 255

Referenzzeitpunkt der Scope-Messung (64 Bit)

8433.5 Triggerzeit

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint8 (DataArray)

Datenlänge: 8

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 255

Triggerzeitpunkt der Scope-Messung.

8433.7 Maximale Anzahl der Messpunkte

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Anzeige der maximalen Anzahl der Messpunkte pro Kanal.

1.1.107 8434 Scope-Konfiguration

Scope-Konfiguration

8434.1 Konfigurations-ID

Werkseinstellung: 6470

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Scope-Konfigurations-ID

8434.2 Maximale Anzahl der Messkanäle

Werkseinstellung: 10
 Einheit:
 Datentyp: Uint32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 65535
 Maximale Anzahl der Messkanäle

8434.3 Maximale Anzahl der Triggerkanäle

Werkseinstellung: 3
 Einheit:
 Datentyp: Uint32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 65535
 Maximale Anzahl der Triggerkanäle

8434.10 Minimal einstellbarer Abtastzyklus

Werkseinstellung: 500
 Einheit: μs
 Datentyp: Uint32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 4294967295
 Minimal einstellbarer Abtastzyklus

8434.11 Maximal einstellbarer Abtastzyklus

Werkseinstellung: 2199023255
 Einheit: μs
 Datentyp: Uint32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 4294967295
 Maximal einstellbarer Abtastzyklus

8434.12 Auflösung der Systemzeit

Werkseinstellung: 1
 Einheit: ns
 Datentyp: Uint32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Auflösung der Systemzeit

8434.13 Auflösung der Scope-Zeit

Werkseinstellung: 1024

Einheit: ns

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Auflösung der Scope-Zeit

8434.30 Größe des Scope-Speichers

Werkseinstellung: 90112

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Größe des Scope-Speichers in Byte (für Diagnose und Test)

1.1.108 8435 Scope-Einstellwerte

Scope-Einstellwerte

8435.1 Aufzeichnungsmodus

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **1= Trace-Modus**
- 2= Streaming-Modus
- 3= Streaming-PreFilter-Modus
- 4= Trace-DataLogger
- 5= Display-Modus

Aufzeichnungsmodus

8435.2 Abtastzyklus

Werkseinstellung: 1000

Einheit: µs

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Scope-Abtastzyklus

8435.3 Triggernachlauf

Werkseinstellung: 50

Einheit: %

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 100

Triggernachlauf

8435.4 Daten-Wiederholrate

Werkseinstellung: 1000

Einheit: ms

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 100

Wertebereich: 0 Bis 60000

Wiederholrate der Daten im Display-Modus (0 ms = keine Wiederholung)

8435.8 Speicheroptimierung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aus
- **1= Ein**

Speicheroptimierung

8435.9 Applikationsindex

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Standard**
- 1= Regelungstechnik
- 2= DataLogger
- 3= ASMOS

Applikationsindex

8435.10 Messkanal – Index

Werkseinstellung:

- 8364.46 Istdrehzahl in Anwendereinheiten
- 8364.44 Solldrehzahl Drehzahlregler in Anwendereinheiten
- 8364.26 Istposition in Anwendereinheiten
- 8364.22 Positionssollwert in Anwendereinheiten
- 8364.29 Schleppfehler in Anwendereinheiten
- 8364.160 Momentanwert Zwischenkreisspannung
- 8334.1 Aktueller Wert
- 8335.1 Aktueller Wert
- 8332.1 Statusbits
- 8365.1 Fehlercode

Datentyp: Parameter-Pointer (DataArray)

Datenlänge: 10

Wertebereich:

- 0.0 Keine Funktion
- 8332.1 Gerätestatusbits
- 8334.1 Digitaleingänge Grundgerät
- 8335.1 Digitalausgänge Grundgerät
- 8364.22 Positionssollwert in Anwendereinheiten
- 8364.26 Istposition in Anwendereinheiten
- 8364.29 Schleppfehler in Anwendereinheiten
- 8364.44 Solldrehzahl Drehzahlregler in Anwendereinheiten
- 8364.46 Istdrehzahl in Anwendereinheiten
- 8364.78 Gesamte Beschleunigung in Anwendereinheiten
- 8364.90 Relatives begrenztes Solldrehmoment in Systemeinheiten
- 8364.93 Relatives Istdrehmoment in Systemeinheiten
- 8364.127 Relativer Scheinstrom
- 8364.159 Absoluter Betrag der Sollspannung – Effektivwert
- 8364.160 Zwischenkreisspannung – Momentanwert
- 8365.1 Fehlercode
- 8367.10 PA-Datenwort
- 8367.11 PA-Datenwort
- 8367.12 PA-Datenwort
- 8367.13 PA-Datenwort
- 8367.14 PA-Datenwort
- 8367.15 PA-Datenwort
- 8367.16 PA-Datenwort
- 8367.17 PA-Datenwort
- 8367.18 PA-Datenwort
- 8367.19 PA-Datenwort
- 8367.20 PA-Datenwort

- 8367.21 PA-Datenwort
- 8367.22 PA-Datenwort
- 8367.23 PA-Datenwort
- 8367.24 PA-Datenwort
- 8367.25 PA-Datenwort
- 8368.4 PE-Datenwort
- 8370.1 Statuswort 1
- 8371.1 Statuswort 2
- 8372.1 Statuswort 3
- 8373.1 Steuerwort 1
- 8374.1 Steuerwort 2
- 8375.1 Steuerwort 3
- 8500.2 Aktuelle FCB-Bits

Array-Index des Messkanals (Array-Index -> Messkanalnummer)

8435.20 Messkanal – Offset-Array

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32 (DataArray)

Datenlänge: 10

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Wert des entsprechenden Messkanals

8435.30 Messkanal – Debug-Adresse

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32 (DataArray)

Datenlänge: 10

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Debug-Adresse des Messkanals, Array (Array-Index -> Messkanalnummer)

8435.40 Messkanal – Datentyp

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum (DataArray)

Datenlänge: 10

Wertebereich:

- 1= Uint8
- 2= Uint16
- 4= Uint32
- 260= Float

- 32769= Int8
- 32770= Int16
- **32772= Int32**

Datentyp des entsprechenden Messkanals

8435.50 Messkanal – Beschreibung

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint8 (DataArray)

Datenlänge: 120

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 255

Beschreibungen des Messkanals: 12 Zeichen ASCII

8435.100 Triggerverknüpfung

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Triggerverschaltung (UND/ODER Verknüpfung mehrerer Trigger)

8435.105 Trigger – Verzögerungsmodus

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Ausgeschaltet**
- 1= Totzeitglied
- 2= Pulsbreite
- 3= Pulsverlängerung

Trigger – Verzögerungsmodus

8435.106 Trigger – Verzögerungszeit

Werkseinstellung: 0

Einheit: µs

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Trigger – Verzögerungszeit

8435.110 Triggertyp

Werkseinstellung:

- 514
- 0

Einheit:

Datentyp: Uint16 (DataArray)

Datenlänge: 3

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 65535

Triggertyp

8435.120 Triggerquelle

Werkseinstellung:

- 10
- 0

Einheit:

Datentyp: Uint16 (DataArray)

Datenlänge: 3

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 10

Triggerquelle

8435.130 Trigger – Zusatzbeschreibung Parameter 1

Werkseinstellung:

- 65535
- 0

Einheit:

Datentyp: Uint32 (DataArray)

Datenlänge: 3

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Trigger – Zusatzbeschreibung Parameter 1

8435.140 Trigger – Zusatzbeschreibung Parameter 2

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32 (DataArray)

Datenlänge: 3

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Trigger – Zusatzbeschreibung Parameter 2

1.1.109 8436 Systemzeit

Systemzeit

8436.1 Systemzeit

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32 (Füllstands-Array)

Datenlänge: 2

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Systemzeit EtherCAT®/SBusPLUS-Format.

Auf Offset 0 des Füllstand-Arrays befindet sich der Low-Teil, auf Offset 1 – der High-Teil als UINT32, mit dem Array-Dienst werden beide Teile konsistent ausgelesen.

8436.2 Systemzeit Low-Teil

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Low-Teil der Systemzeit, damit diese über Scope aufgezeichnet werden kann.

8436.3 Zeitauflösung

Werkseinstellung: 1

Einheit: ns

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Zeitauflösung der Systemzeit

8436.4 Zeitauflösung in Systemzeit

Werkseinstellung: 1

Einheit: ns

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Zeitauflösung Tick

1.1.110 8437 Diagnose Haltevorrichtung

Diese Parameter informieren über den Zustand der aktiven Haltevorrichtung (Bremse oder DynaStop®).

8437.2 Statusbits

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Bremse/DynaStop® geschlossen
- 1= Bremse/DynaStop® geöffnet
- 2= Bremse/DynaStop® Motor nicht blockiert

Statusbits der aktiven Haltevorrichtung (Bremse/DynaStop®)

1.1.111 8438 Funktionsfreischaltung

Funktionsfreischaltung

8438.1 Applikationslevel – Aktivierungsschlüssel

Datentyp: String8Bit (Füllstands-Array)

Datenlänge: 14

Auflösung:

Wertebereich:

Applikationslevel – Aktivierungsschlüssel

8438.2 Applikationslevel – Aktiviertes Level

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 9

Applikationslevel – aktiviertes Level

8438.3 Applikationslevel – Benötigtes Level

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 9

Applikationslevel – benötigtes Level

8438.11 Technologielevel – Aktivierungsschlüssel

Datentyp: String8Bit (Füllstands-Array)
 Datenlänge: 8
 Auflösung:
 Wertebereich:
 Technologielevel – Aktivierungs-Schlüssel

8438.12 Technologielevel – Aktiviertes Level

Werkseinstellung: 0
 Einheit:
 Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 9
 Technologielevel – aktiviertes Level

8438.13 Technologielevel – Benötigtes Level

Werkseinstellung: 0
 Einheit:
 Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 9
 Technologielevel – benötigtes Level

8438.20 Seriennummer.Instanz

Datentyp: String8Bit (Füllstands-Array)
 Datenlänge: 34
 Auflösung:
 Wertebereich:
 Seriennummer des Gerätes erweitert mit der Kommunikationsinstanz, um auch für die Achshälften einer Doppelachse eine eindeutige Identifikation zu erhalten.

1.1.112 8439 Thermischer Motorschutz

Thermischer Motorschutz des aktiven Antriebs

8439.1 Motortemperatur – Aktiver Antriebsstrang

Werkseinstellung: 0
 Einheit: 1E-2 °C
 Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Motortemperatur im aktiven Antriebsstrang (Temperatursensor)

8439.2 Motorauslastung – Aktiver Antriebsstrang

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Prozentuale Auslastung des Motors im aktiven Antriebsstrang.

Wenn kein Modell aktiv ist, wird dieser Wert auf "0" gesetzt. Die Fehlerschwelle liegt bei 100 %.

8439.3 Statusbits – Aktiver Antriebsstrang

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Vorwarnung
- 1= Vorwarnung – Sensor
- 2= Vorwarnung – Modell

Statusbits des aktiven Antriebsstrangs (Kopie von Index 8442.55 oder 8443.55)

8439.50 Thermischer Motorschutz initialisiert

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Thermischer Motorschutz initialisiert

1.1.113 8440 Thermischer Motorschutz AS1

8440.1 Eingesetzte thermische Motorüberwachung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Keine Überwachung
- **1= Überwachung 1**
- 2= Überwachung 2

Eingesetzte thermische Motorüberwachung (TMU)

1.1.114 8441 Thermischer Motorschutz AS2**8441.1 Eingesetzte thermische Motorüberwachung**

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Keine Überwachung
- 1= Überwachung 1
- **2= Überwachung 2**

Eingesetzte thermische Motorüberwachung (TMU)

1.1.115 8442 Allgemeine Daten – Thermischer Motorschutz 1

Allgemeine Daten – Thermischer Motorschutz 1

8442.1 Typ Temperaturfühler

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Kein Sensor**
- 1= TF
- 2= TH
- 3= KTY
- 4= PK

Typ des Temperaturfühlers des Motors

8442.2 Anschluss

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Kein Anschluss
- **1= Stecker**
- 2= Klemme
- 3= Steckeroption

Anschluss

8442.3 Fehlerschwelle Sensortemperatur

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-2 °C

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 30000

Beim Überschreiten dieser Temperatur wird ein Fehler ausgelöst.

Wenn der Wert "0" ist, wird aus der Sensortemperatur keine Auslastung berechnet.

8442.4 Vorwarnschwelle

Werkseinstellung: 95000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 101000

Wenn eine gültige Auslastung größer als die Vorwarnschwelle ist, wird die "Reaktion Vorwarnschwelle" ausgeführt. Die Vorwarnschwelle bezieht sich auf die relative Auslastung des Temperaturfühlers und des Motormodells.

8442.5 Reaktion Vorwarnschwelle

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Keine Reaktion
- **1= Warnung**
- 2= Applikationshalt + Endstufensperre
- 3= Notstopp + Endstufensperre
- 4= Endstufensperre

Programmiert die Reaktion des Antriebs auf Überschreiten der Vorwarnschwelle.

8442.6 Steuerung Auswertesequenz

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= OK**
- 1= Start der Auswertung
- 11= Meldung – KTY-Sensor nicht angeschlossen
- 12= Meldung – Motorüber Temperatur oder TF/TH-Sensor nicht angeschlossen
- 13= Meldung – PK-Sensor nicht angeschlossen

Steuerung der Auswertesequenz

8442.7 Sensorauswertung freigeben

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Nein
- 1= Ja

Freigabe der Sensorauswertung

8442.51 Temperatur Temperaturfühler

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-2 °C

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Gemessene Temperatur des Temperaturfühlers des Motors

8442.52 Temperatur Motormodell

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-2 °C

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Errechnete Motortemperatur abhängig vom Motormodell

8442.53 Auslastung Temperaturfühler

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Prozentuale Auslastung des Temperaturfühlers des Motors-

Folgende Einstellungen sind möglich:

- 0 %: Der Temperaturfühler des Motors ist unter 40 °C.
- 101 %: Die Abschalttemperatur ist erreicht.

8442.54 Auslastung Motormodell

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Prozentuale Auslastung des Motors.

Wenn kein Modell aktiv ist, wird dieser Wert auf "0" gesetzt. Die Fehlerschwelle liegt bei 100 %.

8442.55 Statusbits

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Vorwarnung
- 1= Vorwarnung – Sensor
- 2= Vorwarnung – Modell

Statusbits

8442.100 - 8442.103 Arraygröße 4 Zustandssicherung wegen Geräte-Reset

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32 (Array)

Datenlänge: 4

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Zustandssicherung wegen Geräte-Reset

1.1.116 8443 Allgemeine Daten – Thermischer Motorschutz 2

Allgemeine Daten – Thermischer Motorschutz 2

8443.1 Typ Temperaturfühler

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Kein Sensor**
- 1= TF
- 2= TH
- 3= KTY
- 4= PK

Typ des Temperaturfühlers des Motors

8443.2 Anschluss

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Kein Anschluss
- **1= Stecker**
- 2= Klemme
- 3= Steckeroption

Anschluss

8443.3 Fehlerschwelle Sensortemperatur

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-2 °C

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 30000

Beim Überschreiten dieser Temperatur wird ein Fehler ausgelöst.

Wenn der Wert "0" ist, wird aus der Sensortemperatur keine Auslastung berechnet.

8443.4 Vorwarnschwelle

Werkseinstellung: 95000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: UInt32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 101000

Wenn eine gültige Auslastung größer als die Vorwarnschwelle ist, wird die "Reaktion Vorwarnschwelle" ausgeführt. Die Vorwarnschwelle bezieht sich auf die relative Auslastung des Temperaturfühlers und des Motormodells.

8443.5 Reaktion Vorwarnschwelle

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Keine Reaktion
- **1= Warnung**
- 2= Applikationshalt + Endstufensperre
- 3= Notstopp + Endstufensperre
- 4= Endstufensperre

Programmiert die Reaktion des Antriebs auf Überschreiten der Vorwarnschwelle.

8443.6 Steuerung Auswertesequenz

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= OK**
- 1= Start der Auswertung
- 11= Meldung – KTY-Sensor nicht angeschlossen
- 12= Meldung – Motorübertemperatur oder TF/TH-Sensor nicht angeschlossen
- 13= Meldung – PK-Sensor nicht angeschlossen

Steuerung der Auswertesequenz

8443.7 Sensorauswertung freigeben

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Freigabe der Sensorauswertung

8443.51 Temperatur Temperaturfühler

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-2 °C

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Gemessene Temperatur des Temperaturfühlers des Motors

8443.52 Temperatur Motormodell

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-2 °C

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Errechnete Motortemperatur abhängig vom Motormodell

8443.53 Auslastung Temperaturfühler

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Prozentuale Auslastung des Temperaturfühlers des Motors-

Folgende Einstellungen sind möglich:

- 0 %: Der Temperaturfühler des Motors ist unter 40 °C.
- 101 %: Die Abschalttemperatur ist erreicht.

8443.54 Auslastung Motormodell

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Prozentuale Auslastung des Motors.

Wenn kein Modell aktiv ist, wird dieser Wert auf "0" gesetzt. Die Fehlerschwelle liegt bei 100 %.

8443.55 Statusbits

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Vorwarnung
- 1= Vorwarnung – Sensor
- 2= Vorwarnung – Modell

Statusbits

8443.100 - 8443.103 Arraygröße 4 Zustandssicherung wegen Geräte-Reset

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32 (Array)

Datenlänge: 4

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Zustandssicherung wegen Geräte-Reset.

1.1.117 8444 Modell TMU 1 für Synchronmotor

8444.1 Version

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Version des Modells

8444.2 Fehlerschwelle Modelltemperatur

Werkseinstellung: 4100
Einheit: 1E-2 °C
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 30000
Motorabhängige Abschalttemperatur des Modells.

8444.3 Statorwiderstand

Werkseinstellung: -1
Einheit: Ohm
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: -1 Bis 1000
Statorwiderstand (Stranggröße in Sternersatzschaltung bei 20 °C)

8444.4 Wärmeübergangswiderstand Wicklung/Eisen – R_thWE

Werkseinstellung: 0
Einheit: K/W
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max
R_thWE (Wärmeübergangswiderstand Wicklung, Eisen)

8444.5 Wärmeübergangswiderstand Eisen/Umgebung – R_thEU

Werkseinstellung: 0
Einheit: K/W
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max
R_thEU (Wärmeübergangswiderstand Eisen, Umgebung)

8444.6 Wärmeübergangswiderstand Wicklung U und V zu KTY – R_thuK

Werkseinstellung: 0
Einheit: K/W
Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

R_thuK (Wärmeübergangswiderstand Wicklung U zu KTY, gilt auch für Wicklung V zu KTY)

8444.7 Wärmeübergangswiderstand KTY/Eisen – R_thKE

Werkseinstellung: 0

Einheit: K/W

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

R_thKE (Wärmeübergangswiderstand KTY, Eisen)

8444.8 Thermische Kapazität Wicklung U, V, W – C_thW

Werkseinstellung: 0

Einheit: J/K

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

C_thW (thermische Kapazität Wicklung u, v, w)

8444.9 Thermische Kapazität Eisen – C_thE

Werkseinstellung: 0

Einheit: J/K

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

C_thE (thermische Kapazität Eisen)

8444.10 Thermische Kapazität KTY – C_thK

Werkseinstellung: 0

Einheit: J/K

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

C_thK (thermische Kapazität KTY)

8444.11 Verlustleistung abhängig von Drehzahl – p_vfe0

Werkseinstellung: 0
 Einheit: J
 Datentyp: Float32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: -
 Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max
 p_vfe0 (Verlustleistung abhängig von Drehzahl)

8444.12 Verlustleistung abhängig von quadr. Drehzahl – p_vfeq

Werkseinstellung: 0
 Einheit:
 Datentyp: Float32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: -
 Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max
 p_vfeq (Verlustleistung abhängig von quadr. Drehzahl)

8444.13 Luenberger-Koeffizient L1

Werkseinstellung: 0
 Einheit:
 Datentyp: Float32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: -
 Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max
 Luenberger-Koeffizient L1

8444.14 Luenberger-Koeffizient L2=L3

Werkseinstellung: 0
 Einheit:
 Datentyp: Float32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: -
 Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max
 Luenberger-Koeffizient L2=L3

8444.15 Luenberger-Koeffizient L4

Werkseinstellung: 0
 Einheit:
 Datentyp: Float32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Luenberger-Koeffizient L4

8444.16 Luenberger-Koeffizient L5

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Luenberger-Koeffizient L5

1.1.118 8445 Modell TMU 2 für Synchronmotor

8445.1 Version

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Version des Modells

8445.2 Fehlerschwelle Modelltemperatur

Werkseinstellung: 4100

Einheit: 1E-2 °C

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 30000

Motorabhängige Abschalttemperatur des Modells

8445.3 Statorwiderstand

Werkseinstellung: -1

Einheit: Ohm

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -1 Bis 1000

Statorwiderstand (Stranggröße in Sternersatzschaltung bei 20 °C)

8445.4 Wärmeübergangswiderstand Wicklung/Eisen – R_{thWE}

Werkseinstellung: 0

Einheit: K/W

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

R_thWE (Wärmeübergangswiderstand Wicklung, Eisen)

8445.5 Wärmeübergangswiderstand Eisen/Umgebung – R_thEU

Werkseinstellung: 0

Einheit: K/W

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

R_thEU (Wärmeübergangswiderstand Eisen, Umgebung)

8445.6 Wärmeübergangswiderstand Wicklung U und V zu KTY – R_thuK

Werkseinstellung: 0

Einheit: K/W

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

R_thuK (Wärmeübergangswiderstand Wicklung U zu KTY, gilt auch für Wicklung V zu KTY)

8445.7 Wärmeübergangswiderstand KTY/Eisen – R_thKE

Werkseinstellung: 0

Einheit: K/W

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

R_thKE (Wärmeübergangswiderstand KTY, Eisen)

8445.8 Thermische Kapazität Wicklung U, V, W – C_thW

Werkseinstellung: 0

Einheit: J/K

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

C_thW (thermische Kapazität Wicklung u, v, w)

8445.9 Thermische Kapazität Eisen – C_thE

Werkseinstellung: 0

Einheit: J/K

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

C_thE (thermische Kapazität Eisen)

8445.10 Thermische Kapazität KTY – C_thK

Werkseinstellung: 0

Einheit: J/K

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

C_thK (thermische Kapazität KTY)

8445.11 Verlustleistung abhängig von Drehzahl – p_vfe0

Werkseinstellung: 0

Einheit: J

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

p_vfe0 (Verlustleistung abhängig von Drehzahl)

8445.12 Verlustleistung abhängig von quadr. Drehzahl – p_vfeq

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

p_vfeq (Verlustleistung abhängig von quadr. Drehzahl)

8445.13 Luenberger-Koeffizient L1

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Luenberger-Koeffizient L1

8445.14 Luenberger-Koeffizient L2=L3

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Luenberger-Koeffizient L2=L3

8445.15 Luenberger-Koeffizient L4

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Luenberger-Koeffizient L4

8445.16 Luenberger-Koeffizient L5

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Luenberger-Koeffizient L5

1.1.119 8446 I2t-Modell für TMU 1

8446.1 Nennstrom

Werkseinstellung: 0

Einheit: A

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis 10000

Nennstrom (eff.)

8446.2 Zeitkonstante

Werkseinstellung: 0

Einheit: s

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Zeitkonstante

8446.10 - 8446.17 Arraygröße 8 Kennlinie des relativen Stroms

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Float32 (Array)

Datenlänge: 8

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Kennlinie des relativen Stroms

8446.20 - 8446.27 Arraygröße 8 Kennlinie der Statorfrequenz

Werkseinstellung: 0

Einheit: Hz

Datentyp: Float32 (Array)

Datenlänge: 8

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Kennlinie der Statorfrequenz

1.1.120 8447 I2t-Modell für TMU 2

8447.1 Nennstrom

Werkseinstellung: 0

Einheit: A

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis 10000

Nennstrom (eff.)

8447.2 Zeitkonstante

Werkseinstellung: 0

Einheit: s

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Zeitkonstante

8447.10 - 8447.17 Arraygröße 8 Kennlinie des relativen Stroms

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Float32 (Array)

Datenlänge: 8

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Kennlinie relativer Strom

8447.20 - 8447.27 Arraygröße 8 Kennlinie der Statorfrequenz

Werkseinstellung: 0

Einheit: Hz

Datentyp: Float32 (Array)

Datenlänge: 8

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Kennlinie der Statorfrequenz

1.1.121 8448 Ex-Schutzfunktion Kategorie 2 – Daten AS1

Mit dem Umrichter ist es möglich, eine Überwachung für die Kategorie 2 zu realisieren.

Die Funktion ist in allen Betriebsarten mit einem Motor aktivierbar (kein Gruppenbetrieb).

Für die Überwachung werden 5 Frequenzpunkte definiert, denen je ein Maximalstrom zugeordnet wird. Der Strom muss sich dauerhaft unterhalb der Kennlinie befinden, die durch die Punkte definiert ist. Ein kurzzeitiges Verlassen des Bereichs ist möglich (Ixt-Überwachung).

Der Umrichter überwacht die Motor-Umrichter-Kombination auf $IN\_Umrichter \leq 2 \times IN\_Motor$. Bei Überschreiten der Schwelle wird ein Fehler 52.3 = "Fehlermeldungen der Ex-Schutzfunktion Kategorie 2". "Umrichter zu groß" ausgelöst.

Bei Motoren von SEW-EURODRIVE werden die Punkte bei der Inbetriebnahme eingestellt. Für Fremdmotoren müssen diese manuell eingetragen werden.

Folgende Bedingungen müssen immer erfüllt sein:

- Frequenz A kleiner Frequenz B kleiner Frequenz C kleiner Frequenz D kleiner Frequenz E,
- Stromgrenze A kleiner Stromgrenze B kleiner Stromgrenze C

Ansonsten wird ein Fehler 52.4 = "Fehlermeldungen der Ex-Schutzfunktion Kategorie 2". "Parametrierung der Stromgrenzkennlinie" ausgelöst.

8448.1 Aktivierung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**

Aktiviert die frequenzabhängige Stromüberwachung.

8448.2 Frequenzpunkt A

Werkseinstellung: 5000

Einheit: mHz

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1000

Wertebereich: 5000 Bis 60000

Minimale Betriebsfrequenz fA. Die Zeitdauer des Betriebs bei der Betriebsfrequenz A ist unabhängig vom Strombetrag 60 Sekunden. Nach Ablauf dieser Zeit schaltet der Umrichter ab und löst einen Fehler 52.5 = "Fehlermeldungen der Ex-Schutzfunktion Kategorie 2. Überschreitung der Zeitdauer f < 5 Hz" aus.

8448.3 Strompunkt A

Werkseinstellung: 50000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1000

Wertebereich: 0 Bis 150000

Stromgrenze, die bei der Betriebsfrequenz fA zugelassen wird. Der Verlauf zwischen Stromgrenze A und Stromgrenze B ist linear.

8448.4 Frequenzpunkt B

Werkseinstellung: 10000

Einheit: mHz

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1000

Wertebereich: 5000 Bis 104000

Betriebsfrequenz fB

8448.5 Strompunkt B

Werkseinstellung: 80000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1000

Wertebereich: 0 Bis 150000

Stromgrenze, die bei der Betriebsfrequenz fB zugelassen wird. Der Verlauf zwischen Stromgrenze B und Stromgrenze C ist linear.

8448.6 Frequenzpunkt C

Werkseinstellung: 25000

Einheit: mHz

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1000

Wertebereich: 5000 Bis 104000

Betriebsfrequenz fC

8448.7 Strompunkt C

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1000

Wertebereich: 0 Bis 150000

Stromgrenze, die bei der Betriebsfrequenz fC zugelassen wird. Der Verlauf zwischen Stromgrenze C und Stromgrenze D ist linear.

8448.8 Frequenzpunkt D

Werkseinstellung: 50000

Einheit: mHz

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1000

Wertebereich: 5000 Bis 104000

Betriebsfrequenz fD

8448.9 Strompunkt D

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1000

Wertebereich: 0 Bis 150000

Stromgrenze, die bei der Betriebsfrequenz fD zugelassen wird. Der Verlauf zwischen Stromgrenze D und Stromgrenze E ist linear.

8448.10 Frequenzpunkt E

Werkseinstellung: 87000

Einheit: mHz

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1000

Wertebereich: 5000 Bis 104000

Betriebsfrequenz fE

8448.11 Strompunkt E

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1000

Wertebereich: 0 Bis 150000

Stromgrenze, die bei der Betriebsfrequenz fE zugelassen wird.

8448.15 Motorzuordnung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Motor 1**
- 1= Motor 2

Legt fest, welches Motormodell in Antriebsstrang 1 gerechnet wird.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Motor 1: Der Motor aus Antriebsstrang 1 wird mit den Einstellungen der Parametergruppe "Ex-Schutzfunktion Kategorie 2" (Index 8848) überwacht.
- Motor 2: Der Motor aus Antriebsstrang 1 wird mit den Einstellungen der Parametergruppe "Ex-Schutzfunktion Kategorie 2" (Index 8849) überwacht.

8448.16 Motor in Betrieb genommen

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Motor in Betrieb genommen

8448.20 Statusbits

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Stromgrenze der Ex-Schutzfunktion Kategorie 2 – Aktiv

Wenn der Motor zu lange außerhalb des dauerhaft zulässigen Bereichs betrieben wird, wird der Strom auf den zulässigen Wert begrenzt. Bit 0 signalisiert diese Begrenzung.

1.1.122 8449 Ex-Schutzfunktion Kategorie 2 – Daten AS2

Mit dem Umrichter ist es möglich, eine Überwachung für die Kategorie 2 zu realisieren.

Die Funktion ist in allen Betriebsarten mit einem Motor aktivierbar (kein Gruppenbetrieb).

Für die Überwachung werden 5 Frequenzpunkte definiert, denen je ein Maximalstrom zugeordnet wird. Der Strom muss sich dauerhaft unterhalb der Kennlinie befinden, die durch die Punkte definiert ist. Ein kurzeitiges Verlassen des Bereiches ist möglich (Ixt-Überwachung).

Der Umrichter überwacht die Motor-Umrichter-Kombination auf $I_{N\_Umrichter} \leq 2 \times I_{N\_Motor}$. Bei Überschreiten der Schwelle wird ein Fehler 52.3 = "Fehlermeldungen der Ex-Schutzfunktion Kategorie 2". "Umrichter zu groß" ausgelöst.

Bei Motoren von SEW-EURODRIVE werden die Punkte bei der Inbetriebnahme eingegeben. Für Fremdmotoren müssen diese manuell eingetragen werden.

Folgende Bedingungen müssen immer erfüllt sein:

- Frequenz A kleiner Frequenz B kleiner Frequenz C kleiner Frequenz D kleiner Frequenz E,
- Stromgrenze A kleiner Stromgrenze B kleiner Stromgrenze C

Ansonsten wird ein Fehler 52.4 = "Fehlermeldungen der Ex-Schutzfunktion Kategorie 2". "Parametrierung der Stromgrenzkennlinie" ausgelöst.

8449.1 Aktivierung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**

Aktiviert die frequenzabhängige Stromüberwachung.

8449.2 Frequenzpunkt A

Werkseinstellung: 5000

Einheit: mHz

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1000

Wertebereich: 5000 Bis 60000

Minimale Betriebsfrequenz f_A . Die Zeitdauer des Betriebs bei der Betriebsfrequenz A ist unabhängig vom Strombetrag 60 Sekunden. Nach Ablauf dieser Zeit schaltet der Umrichter ab und löst einen Fehler 52.5 = "Fehlermeldungen der Ex-Schutzfunktion Kategorie 2. Überschreitung der Zeitdauer $f < 5 \text{ Hz}$ " aus.

8449.3 Strompunkt A

Werkseinstellung: 50000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1000

Wertebereich: 0 Bis 150000

Stromgrenze, die bei der Betriebsfrequenz f_A zugelassen wird. Der Verlauf zwischen Stromgrenze A und Stromgrenze B ist linear.

8449.4 Frequenzpunkt B

Werkseinstellung: 10000

Einheit: mHz

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1000

Wertebereich: 5000 Bis 104000

Betriebsfrequenz f_B **8449.5 Strompunkt B**

Werkseinstellung: 80000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1000

Wertebereich: 0 Bis 150000

Stromgrenze, die bei der Betriebsfrequenz f_B zugelassen wird. Der Verlauf zwischen Stromgrenze B und Stromgrenze C ist linear.

8449.6 Frequenzpunkt C

Werkseinstellung: 25000

Einheit: mHz

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1000

Wertebereich: 5000 Bis 104000

Betriebsfrequenz f_C **8449.7 Strompunkt C**

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1000

Wertebereich: 0 Bis 150000

Stromgrenze, die bei der Betriebsfrequenz f_C zugelassen wird. Der Verlauf zwischen Stromgrenze C und Stromgrenze D ist linear.

8449.8 Frequenzpunkt D

Werkseinstellung: 50000

Einheit: mHz

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1000

Wertebereich: 5000 Bis 104000

Betriebsfrequenz f_D

8449.9 Strompunkt D

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1000

Wertebereich: 0 Bis 150000

Stromgrenze, die bei der Betriebsfrequenz f_D zugelassen wird. Der Verlauf zwischen Stromgrenze D und Stromgrenze E ist linear.

8449.10 Frequenzpunkt E

Werkseinstellung: 87000

Einheit: mHz

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1000

Wertebereich: 5000 Bis 104000

Betriebsfrequenz f_E

8449.11 Strompunkt E

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1000

Wertebereich: 0 Bis 150000

Stromgrenze, die bei der Betriebsfrequenz f_E zugelassen wird.

8449.15 Motorzuordnung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Motor 1**
- 1= Motor 2

Legt fest, welches Motormodell in Antriebsstrang 2 gerechnet werden soll.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Motor 1: Der Motor aus Antriebsstrang 2 wird mit den Einstellungen der Parametergruppe "Ex-Schutzfunktion Kategorie 2" (Index 8848) überwacht.
- Motor 1: Der Motor aus Antriebsstrang 2 wird mit den Einstellungen der Parametergruppe "Ex-Schutzfunktion Kategorie 2" (Index 8849) überwacht.

8449.16 Motor in Betrieb genommen

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Motor in Betrieb genommen

8449.20 Statusbits

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Stromgrenze der Ex-Schutzfunktion Kategorie 2 – Aktiv

Wenn der Motor zu lange außerhalb des dauerhaft zulässigen Bereichs betrieben wird, wird der Strom auf den zulässigen Wert begrenzt. Bit 0 signalisiert diese Begrenzung.

1.1.123 8450 Ex-Schutzfunktion Kategorie 2

Ex-Schutzfunktion Kategorie 2

8450.1 Statusbits – Aktueller Antriebsstrang

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Stromgrenze der Ex-Schutzfunktion Kategorie 2 – Aktiv

Statusbits des aktuellen Antriebsstrangs

1.1.124 8455 EtherCAT®/SBusPLUS

EtherCAT®/SBusPLUS

8455.1 Baudrate

Werkseinstellung: 0

Einheit: Bd

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Aktuelle EtherCAT®/SBusPLUS-Baudrate

8455.2 Adresse

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Aktuelle EtherCAT®/SBusPLUS-Adresse

8455.3 Timeout

Werkseinstellung: 500

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 10

Wertebereich: 0 Bis 650000

EtherCAT®/SBusPLUS-Timeout-Zeit

8455.4 Geräteidentifikation

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 65535

Auf der Gerätefront über die Drehschalter S1 und S2 einstellbare Geräteidentifikation

8455.5 Status

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Hochlauf**
- 1= Nicht verbunden
- 2= Verbunden
- 3= Timeout

Status

1.1.125 8456 EtherCAT®/SBusPLUS-Diagnose

EtherCAT®/SBusPLUS-Diagnose

8456.1 Port A – Invalid frame counter

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 255

Port A – Invalid frame counter

8456.2 Port A – Rx error counter

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 255

Port A – Rx error counter

8456.3 Port B – Invalid frame counter

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 255

Port B – Invalid frame counter

8456.4 Port B – Rx error counter

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 255
 Port B – Rx error counter

8456.5 Port A – Forwarded error counter

Werkseinstellung: 0
 Einheit:
 Datentyp: Uint32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 255
 Port A – Forwarded error counter

8456.6 Port B – Forwarded error counter

Werkseinstellung: 0
 Einheit:
 Datentyp: Uint32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 255
 Port B – Forwarded error counter

8456.7 Processing unit error counter

Werkseinstellung: 0
 Einheit:
 Datentyp: Uint32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 255
 Processing unit error counter

8456.8 Port A – Lost link count

Werkseinstellung: 0
 Einheit:
 Datentyp: Uint32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 255
 Port A – Lost link count

8456.9 Port B – Lost link count

Werkseinstellung: 0

Einheit:
Datentyp: Uint32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 255
Port B – Lost link count

8456.10 Slave controller revision

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 255
Slave controller revision

8456.11 Slave controller build

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 65535
Slave controller build

8456.12 AI control

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
AI control

8456.13 AI status

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
AI status

8456.14 AI status code

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
AI status code

8456.18 EEPROM status

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
EEPROM Status

8456.19 "RUN" status LED

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint32 (Füllstands-Array)
Datenlänge: 20
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Liest die Status-LED "RUN" aus.

8456.20 "ERROR" status LED

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint32 (Füllstands-Array)
Datenlänge: 20
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Liest die Status-LED "ERROR" aus.

8456.21 Zähler 1-ms-Task

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Zähler 1-ms-Task

8456.22 Aktuelle Zykluszeit der Main-Task

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Aktuelle Zykluszeit der Main-Task

8456.23 Maximale Zykluszeit der Main-Task

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 65535

Maximale Zykluszeit der Main-Task

8456.24 PDI error counter

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 255

PDI error counter

8456.26 EEPROM vendor ID

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

EEPROM Vendor ID

8456.27 EEPROM product code

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 4294967295
 EEPROM Product code

8456.28 EEPROM revision number

Werkseinstellung: 0
 Einheit:
 Datentyp: Uint32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 4294967295
 EEPROM Revision number

8456.29 EEPROM station alias

Werkseinstellung: 0
 Einheit:
 Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 65535
 EEPROM Station alias

1.1.126 8480 FPGA-Register

FPGA-Register

8480.54 Versorgungsmodul – FPGA-Sachnummer

Werkseinstellung: 0
 Einheit:
 Datentyp: Uint32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 4294967295
 FPGA-Sachnummer des Versorgungsmoduls

8480.57 Versorgungsmodul – FPGA Compatibility ID

Werkseinstellung: 0
 Einheit:
 Datentyp: Uint32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Compatibility ID des Versorgungsmodul FPGA's

1.1.127 8495 Testmodul Stand-by-Betrieb

Testmodul Stand-by-Betrieb.

8495.1 Test-Flags Stand-by-Betrieb

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= DIn 24 V
- 1= DOut 24 V
- 2= EncDriveSafety12V
- 3= EncResolverOne 24 V
- 4= EncResolverTwo 24 V
- 5= STOManCtrlDev 24 V
- 6= NvSnt
- 7= HvSnt

Test-Flags Stand-by-Betrieb

1.1.128 8500 FCB-Auswahl

FCB-Auswahl

8500.1 Aktueller FCB

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= FCB 00 Standard (-> FCB 02)**
- 1= FCB 01 Endstufensperre
- 2= FCB 02 Stopp-Standard
- 4= FCB 04 Handbetrieb
- 5= FCB 05 Drehzahlregelung
- 6= FCB 06 Interpolierte Drehzahlregelung
- 7= FCB 07 Drehmomentregelung
- 8= FCB 08 Interpolierte Drehmomentregelung
- 9= FCB 09 Positionsregelung
- 10= FCB 10 Interpolierte Positionsregelung
- 12= FCB 12 Referenzfahrt
- 13= FCB 13 Stopp an Applikationsgrenzen
- 14= FCB 14 Notstopp
- 18= FCB 18 Rotorlage-Identifikation

- 19= FCB 19 Halteregelung
- 20= FCB 20 Tippen
- 21= FCB 21 Bremsentest
- 22= FCB 22 Endstufentest
- 23= FCB 23 Bremsentest Sicherheitskarte
- 25= FCB 25 Motorparametermessung
- 26= FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen

Aktuell aktiver FCB (Function Control Block)

8500.2 Statusbits

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= FCB 00 Standard
- 1= FCB 01 Endstufensperre
- 2= FCB 02 Stopp-Standard
- 4= FCB 04 Handbetrieb
- 5= FCB 05 Drehzahlregelung
- 6= FCB 06 Interpolierte Drehzahlregelung
- 7= FCB 07 Drehmomentregelung
- 8= FCB 08 Interpolierte Drehmomentregelung
- 9= FCB 09 Positionsregelung
- 10= FCB 10 Interpolierte Positionsregelung
- 12= FCB 12 Referenzfahrt
- 13= FCB 13 Stopp an Applikationsgrenzen
- 14= FCB 14 Notstopp
- 18= FCB 18 Rotorlage-Identifikation
- 19= FCB 19 Halteregelung
- 20= FCB 20 Tippen
- 21= FCB 21 Bremsentest
- 22= FCB 22 Endstufentest
- 23= FCB 23 Bremsentest Sicherheitskarte
- 25= FCB 25 Motorparametermessung
- 26= FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen

Statusbits

8500.3 FCB aktivieren

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= FCB 00 Standard (-> FCB 02)**
- 1= FCB 01 Endstufensperre
- 5= FCB 05 Drehzahlregelung
- 6= FCB 06 Interpolierte Drehzahlregelung
- 7= FCB 07 Drehmomentregelung
- 8= FCB 08 Interpolierte Drehmomentregelung
- 9= FCB 09 Positionsregelung
- 10= FCB 10 Interpolierte Positionsregelung
- 12= FCB 12 Referenzfahrt
- 13= FCB 13 Stopp an Applikationsgrenzen
- 14= FCB 14 Notstopp
- 18= FCB 18 Rotorlage-Identifikation
- 19= FCB 19 Halteregelung
- 20= FCB 20 Tippen
- 21= FCB 21 Bremsentest
- 25= FCB 25 Motorparametermessung
- 26= FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen

FCB aktivieren.

8500.4 Steuerbits

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= FCB 00 Standard
- 1= FCB 01 Endstufensperre
- 5= FCB 05 Drehzahlregelung
- 6= FCB 06 Interpolierte Drehzahlregelung
- 7= FCB 07 Drehmomentregelung
- 8= FCB 08 Interpolierte Drehmomentregelung
- 9= FCB 09 Positionsregelung
- 10= FCB 10 Interpolierte Positionsregelung
- 12= FCB 12 Referenzfahrt
- 13= FCB 13 Stopp an Applikationsgrenzen
- 14= FCB 14 Notstopp
- 18= FCB 18 Rotorlage-Identifikation
- 19= FCB 19 Halteregelung
- 20= FCB 20 Tippen
- 21= FCB 21 Bremsentest
- 25= FCB 25 Motorparametermessung
- 26= FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen

Steuerbits

8500.5 Aktuelle FCB-Quelle

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= DI 00
- **1= Standard-FCB**
- 2= Steuerwörter oder DI 01 – DI 0x
- 3= Anwahl über Parameter
- 4= Handbetrieb
- 5= Umschaltung Antriebsstrang
- 6= Festsollwert-Verarbeitung
- 7= Fehlerreaktion
- 8= Netzkontrolle
- 9= Sicherheitskarte
- 10= Neustart vorbereiten
- 11= Zustandskontrolle
- 12= Testmanager

Funktionseinheit der Firmware, die den aktuellen FCB angefordert hat.

1.1.129 8501 FCB 01 Endstufensperre

Das Aktivieren der FCB 01 bewirkt eine sofortige Unterbrechung der Motorbestromung und ein Einfallen der Bremse. Wenn keine Bremse vorhanden ist, läuft der Motor ungeführt aus.

8501.1 Steuerbits

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Bremse/DynaStop® bei gesperrter Endstufe öffnen

Steuerbits

8501.2 Bremse/DynaStop® öffnen bei FCB 01 – Freischalten

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Ja: Das Steuerbit wird ausgewertet. Bei aktivem FCB 01 öffnet eine 0->1 Flanke die Bremse/DynaStop. Eine 1->0 Flanke schließt die Bremse.
- Nein: Das Steuerbit wird nicht ausgewertet. Wenn der Parameter bei gesperrter Endstufe auf "Nein" gesetzt wird, schließt die Bremse/das DynaStop-Relais.

8501.3 Bremse/DynaStop® bei STO schließen

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aus
- 1= Ein

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Aus: Der Zustand der Bremse/des DynaStop®-Relais wird im STO-Zustand nicht verändert (Standardeinstellung).
- Ein: Die Bremse/das DynaStop®-Relais wird im STO-Zustand geschlossen. Wenn der Parameter bei aktivem STO auf "Ein" gesetzt wird, schließt die Bremse/das DynaStop®-Relais.

1.1.130 8504 FCB 04 Handbetrieb

Der FCB 04 kann nicht direkt über Steuerwörter angewählt und aktiviert werden.

Die Anwahl und Aktivierung erfolgt bei der Inbetriebnahme in der Engineering-Software MOVISUITE® mit der Funktion "Handbetrieb". Der Handbetrieb wird bei der Inbetriebnahme oder beim Einrichtbetrieb ohne übergeordnete Steuerung verwendet.

8504.1 Funktionsstand

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Funktionsstand

8504.2 Unterstützte Funktionen

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Drehzahlgesteuerter Handbetrieb
- 1= Positionsgesteuerter Handbetrieb
- 2= Pendelbetrieb
- 3= Taktbetrieb
- 4= Notbetrieb bei defektem Streckengeber

- 16= Endstufe sperren
- 17= Ansteuerung Bremse/DynaStop®
- 18= Referenzfahrt

Bitcodierung der unterstützten Funktionen des Handbetriebs

8504.3 Reaktion auf Timeout

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 2= Applikationshalt + Endstufensperre
- **3= Notstopp + Endstufensperre**
- 4= Endstufensperre

Reaktion auf ein Bus-Timeout während des Handbetriebs.

8504.4 Auswertung Digitaleingänge

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aus
- **1= Ein**

Legt fest, ob die programmierbaren Funktionen der Digitaleingänge im Handbetrieb berücksichtigt werden.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Ein: Alle programmierbaren Digitaleingänge (z. B. Endschalter) außer FCB-Anwahlen werden berücksichtigt.
- Aus: Alle programmierbaren Digitaleingänge werden ignoriert. Der nicht programmierbare Digitaleingang DI 00 muss bedient werden.

8504.5 Auswertung Steuerwörter

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aus
- **1= Ein**

Legt fest, ob die programmierbaren Funktionen der Steuerwörter im Handbetrieb berücksichtigt werden.

Folgende Einstellungen sind möglich;

- Ein: Alle Steuerwortfunktionen (z. B. Endschalter) außer FCB-Anwahlen werden berücksichtigt.
- Aus: Alle Steuerwortfunktionen werden ignoriert.

8504.6 Ruckbegrenzung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aus
- **1= Ein**

Aktiviert die Ruckbegrenzung im Handbetrieb. Dabei wird die Ruckzeit-Applikationsgrenze (Index 8367.14) verwendet.

8504.7 Steuerwort

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Drehzahlgesteuerter Handbetrieb
- 1= Positionsgesteuerter Handbetrieb
- 2= Pendelbetrieb
- 3= Taktbetrieb
- 4= Notbetrieb bei defektem Streckengeber
- 16= Endstufe sperren
- 17= Ansteuerung Bremse/DynaStop®
- 18= Referenzfahrt

Aktiviert die in der Oberfläche gewählten Funktionen des Handbetriebs. Ist keine Funktion gewählt, so steht der Antrieb in FCB 02 "Stopp".

Mit jedem Versenden des Steuerworts wird der Timeout-Zähler der Handbetrieb-Session im Server (Aktor) zurückgesetzt.

8504.8 Sollgeschwindigkeit AS1

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Legt die Sollgeschwindigkeit in Anwendereinheiten im Antriebsstrang 1 fest.

Dieser Parameter wird übergreifend in allen Handbetriebsfunktionen verwendet.

Beim drehzahlgesteuerten Handbetrieb ist im Gegensatz zu den anderen Handbetriebsfunktionen Positionierung, Pendelbetrieb und Taktbetrieb der Sollwert vorzeichenbehaftet. Wenn ein negativer Wert im drehzahlgesteuerten Handbetrieb eingestellt und danach ein Handbetrieb mit Positionierung gewählt wurde, wird bei dessen Initialisierung die Sollgeschwindigkeit mit dem Betrag überschrieben.

8504.9 Sollbeschleunigung AS1

Werkseinstellung: 300000

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Legt die Sollbeschleunigung in Anwendereinheiten im Antriebsstrang 1 fest.

Dieser Parameter wird übergreifend in allen Handbetriebsfunktionen verwendet.

8504.10 Sollposition AS1

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Legt die Sollposition in Anwendereinheiten im Antriebsstrang 1 fest.

Dieser Parameter wird in der Handbetriebsfunktion "Positionierung" verwendet.

8504.11 Pendelbetrieb – Position 1 AS1

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Legt die Pendelposition 1 in Anwendereinheiten im Antriebsstrang 1 fest.

Dieser Parameter wird in der Handbetriebsfunktion "Pendelbetrieb" verwendet. Die Einstellung hat nur Relevanz, wenn der Aktor den Pendelbetrieb unterstützt.

8504.12 Pendelbetrieb – Position 2 AS1

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Legt die Pendelposition 2 in Anwendereinheiten im Antriebsstrang 1 fest.

Dieser Parameter wird in der Handbetriebsfunktion "Pendelbetrieb" verwendet. Die Einstellung hat nur Relevanz, wenn der Aktor den Pendelbetrieb unterstützt.

8504.13 Taktfunktion – Fahrstrecke AS1

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Legt die Fahrstrecke in Anwendereinheiten im Antriebsstrang 1 fest.

Dieser Parameter wird in der Handbetriebsfunktion "Taktbetrieb" verwendet.

8504.14 Taktpause

Werkseinstellung: 1000

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 500 Bis 3000

Pausenzeit nach Erreichen einer Zielposition bei aktivem Pendelbetrieb oder bei aktiver Taktfunktion.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Für den Pendelbetrieb: Pausenzeit an Position 1 und 2, bevor auf die jeweils andere Position gefahren wird.
- Für die Taktfunktion: Pausenzeit zwischen zwei Takten

8504.28 Sollgeschwindigkeit AS2

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Legt die Sollgeschwindigkeit in Anwendereinheiten im Antriebsstrang 2 fest.

Dieser Parameter wird übergreifend in allen Handbetriebsfunktionen verwendet.

Beim drehzahlgesteuerten Handbetrieb ist im Gegensatz zu den anderen Handbetriebsfunktionen Positionierung, Pendelbetrieb und Taktbetrieb der Sollwert vorzeichenbehaftet. Wenn ein negativer Wert im drehzahlgesteuerten Handbetrieb eingestellt und danach ein Handbetrieb mit Positionierung gewählt wurde, wird bei dessen Initialisierung die Sollgeschwindigkeit mit dem Betrag überschrieben.

8504.29 Sollbeschleunigung AS2

Werkseinstellung: 300000

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Legt die Sollbeschleunigung in Anwendereinheiten im Antriebsstrang 2 fest.

Dieser Parameter wird übergreifend in allen Handbetriebsfunktionen verwendet.

8504.30 Sollposition AS2

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Legt die Sollposition in Anwendereinheiten im Antriebsstrang 2 fest.

Dieser Parameter wird in der Handbetriebsfunktion "Positionierung" verwendet.

8504.31 Pendelbetrieb – Position 1 AS2

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Legt die Pendelposition 1 in Anwendereinheiten im Antriebsstrang 2 fest.

Dieser Parameter wird in der Handbetriebsfunktion "Pendelbetrieb" verwendet. Die Einstellung hat nur Relevanz, wenn der Aktor den Pendelbetrieb unterstützt.

8504.32 Pendelbetrieb – Position 2 AS2

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Legt die Pendelposition 2 in Anwendereinheiten im Antriebsstrang 2 fest.

Dieser Parameter wird in der Handbetriebsfunktion "Pendelbetrieb" verwendet. Die Einstellung hat nur Relevanz, wenn der Aktor den Pendelbetrieb unterstützt.

8504.33 Taktfunktion – Fahrstrecke AS2

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Legt die Fahrstrecke in Anwendereinheiten im Antriebsstrang 2 fest.

Dieser Parameter wird in der Handbetriebsfunktion "Taktbetrieb" verwendet.

1.1.131 8506 FCB 06 Interpolierte Drehzahlregelung

Der FCB 06 wird für zyklische Drehzahl-Sollwertvorgaben einer übergeordneten Steuerung verwendet.

Bei Mehrachsapplikationen rechnet die übergeordnete Steuerung ein Bahnprofil für mehrere Antriebsachsen. Die Achse erhält nur Sollwerte (Position, Drehzahl, Drehmoment, Drehmomentgrenzen, Vorsteuerwerte, Massenträgheitsmoment), denen sie folgen muss. Die Achse begrenzt die Sollwerte mit den Applikationsgrenzen. Der Profilverlauf der Bahnkurve wird durch die Steuerung kontrolliert.

Der Zyklus, in dem die Steuerung die Sollwerte an die Achse gibt, entspricht normalerweise nicht dem Sollwert-Verarbeitungszyklus der Achse (500 µs). Wenn die Achse über mehrere Zyklen den gleichen Sollwert der Steuerung sieht, entsteht ein stufenförmiger Drehzahl-Istwert. Um diesen Effekt zu vermeiden, interpoliert die Achse Zwischenwerte. Dazu muss der Sollwertzyklus der Steuerung bekannt sein. Die Achse ist auf verschiedene zeitliche Zyklen der übergeordneten Steuerung einstellbar.

8506.1 Vorsteuerwerte über Sollwertpuffer

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Der Anwender übergibt zusätzlich die Beschleunigungsvorsteuerung zum aktuellen Drehzahl-Sollwert. Damit kann schnelleres Ausregeln erreicht werden, da die Vorsteuerung direkt mit dem Sollwert bekannt ist und nicht aus vorherigen Werten berechnet wird.

Der Vorsteuerwert muss deshalb genau zur Änderung des Sollwerts in der Bahnkurve passen und mit dem gleichen Prozessdatenzyklus wie der Sollwert übertragen werden.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Ja: Die Vorsteuerwerte werden aus der Beschleunigungsvorsteuerung (Index 8376.34) übernommen.
- Nein: Die Vorsteuerwerte werden aus der Änderung des Drehzahl-Sollwerts berechnet.

8506.2 Massenträgheitsmoment über Sollwertpuffer

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Der Anwender übergibt das Massenträgheitsmoment und die Drehmomentvorsteuerung im Sollwertpuffer.

Diese Einstellung kann dann verwendet werden, wenn die Strecke ein positionsabhängiges Massenträgheitsmoment aufweist (z. B. eine Kniehebelmechanik) und der Regler trotzdem steif eingestellt werden soll.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Ja: Das Massenträgheitsmoment und die Drehmomentvorsteuerung werden aus dem jeweiligen Sollwertpuffer (Index 8376.44 und 8376.54) ausgelesen.
- Nein: Das Massenträgheitsmoment, das im aktiven Antriebsstrang in Betrieb genommen wurde, wird verwendet. Die Drehmomentvorsteuerung ist deaktiviert.

8506.3 Stellwert externer Lageregler über Sollwertpuffer

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Ja: Der Stellwert eines überlagerten Lagereglers wird über "Stellwert externer Lageregler" (Index 8376.61) auf den Drehzahlregler geschaltet.
- Nein: Kein zusätzlicher Stellwert wird im Drehzahlregler berücksichtigt.

1.1.132 8509 FCB 09 Positionsregelung

Der FCB 09 wird verwendet, um beim Positionieren das Anfahren der Zielposition unter Verwendung eines durch den Profilgenerator parametrierbaren Positionsprofils zu ermöglichen.

Zusätzlich verfügt der Applikationsumrichter über folgende Positionierbetriebsarten:

– Absolute Positionierung:

Der Positionssollwert in Anwendereinheiten wird als absolutes Ziel interpretiert, in die Systemeinheiten umgerechnet und ausgeführt.

Der Fahrbereich beträgt in Systemeinheiten $\pm (2^{31} - 2)$. Wenn dieser Fahrbereich nach Umrechnung überschritten wird, wird ein Fehler ausgelöst.

– Relative Positionierung:

Der Positionssollwert in Anwendereinheiten wird als Offset zu dem zuletzt übergebenen Sollwert interpretiert und nach Umrechnung in Systemeinheiten zum letzten Sollwert addiert.

Wenn das errechnete Ziel in Systemeinheit außerhalb des Fahrbereichs von $\pm (2^{32} - 2)$ ist, wird ein Fehler ausgelöst.

– Modulo in positiver Richtung mit absoluter Positionsvorgabe:

Der Positionssollwert in Anwendereinheiten wird als absolute Position interpretiert. Er muss sich innerhalb des Modulo-Bereichs des aktiven Antriebs befinden:

Untere Grenze = "Modulo-Unterlauf"

Obere Grenze = "Modulo-Überlauf"

Wenn der Positionssollwert außerhalb dieses Bereichs ist, wird ein Fehler ausgelöst. Der Antrieb dreht zum Erreichen des Ziels immer in positive Richtung.

– Modulo in negativer Richtung mit absoluter Positionsvorgabe:

Der Positionssollwert in Anwendereinheiten wird als absolute Position interpretiert. Er muss sich innerhalb der Modulo-Bereichs des aktiven Antriebs befinden:

Untere Grenze = "Modulo-Unterlauf"

Obere Grenze = "Modulo-Überlauf"

Wenn der Positionssollwert außerhalb dieses Bereichs ist, wird ein Fehler ausgelöst. Der Antrieb dreht zum Erreichen des neuen Ziels immer in negative Richtung.

– Modulo mit kürzestem Weg mit absoluter Positionsvorgabe:

Der Positionssollwert in Anwendereinheiten wird als absolute Position interpretiert. Er muss sich innerhalb der Modulo-Bereichs des aktiven Antriebs befinden:

Untere Grenze = "Modulo-Unterlauf"

Obere Grenze = "Modulo-Überlauf"

Wenn der Positionssollwert außerhalb dieses Bereichs ist, wird ein Fehler ausgelöst.

Die Drehrichtung des Antriebs ergibt sich aus der letzten Sollposition (= aktuelle Istposition nach dem Aktivieren ohne Meldung "In Position") und der aktuellen Sollposition. Von hier aus wird der kürzeste Weg bestimmt und dementsprechend die Drehrichtung für die Positionierung festgelegt.

8509.1 Betriebsart

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Absolut**
- 1= Relativ
- 2= Modulo absolut – Positive Richtung
- 3= Modulo absolut – Negative Richtung
- 4= Modulo absolut – Kürzester Weg
- 5= Absolut ohne Referenzierung

Folgende Einstellungen sind möglich:

– Absolut: Der Zielpositions-Sollwert in Anwendereinheit wird als absolutes Ziel interpretiert und in die Systemeinheit umgerechnet. Der Wertebereich in Systemeinheiten beträgt $-2^{31} - +2^{31}-1$. Wenn sich der Zielpositions-Sollwert außerhalb dieses Bereichs befindet, wird ein Fehler 19.2 "Prozessdatenfehler". "Positions-Sollwertverletzung" generiert und der Antrieb gestoppt.

– Relativ: Der Zielpositions-Sollwert in Anwendereinheit wird als Offset zum letzten erhaltenen Zielpositionswert betrachtet, in die Systemeinheit umgerechnet und zur letzten Zielposition in Systemeinheit addiert. Der Wertebereich dieser Offset-Position beträgt $-2^{31} - +2^{31}-1$ in Systemeinheiten.

– Positionierung Modulo absolut – Positive Richtung: Der Zielpositions-Sollwert in Anwendereinheit wird als absolute Position interpretiert und muss sich innerhalb des Modulo-Bereichs befinden, der durch die Anwenderparameter für den Modulo-Unterlauf und den Modulo-Überlauf vorgegeben wird. Wenn sich der Zielpositions-Sollwert außerhalb dieses Bereichs befindet, wird ein Fehler 19.2 "Prozessdatenfehler". "Positions-Sollwertverletzung" generiert und der Antrieb gestoppt. Der Antrieb dreht zum Erreichen der Zielposition immer in positiver Drehrichtung, d. h. die Istposition erhöht sich während des Positioniervorgangs.

- Positionierung Modulo absolut – Negative Richtung: Der Zielpositions-Sollwert in Anwendereinheit wird als absolute Position interpretiert und muss sich innerhalb des Modulo-Bereichs befinden, der durch die Anwenderparameter für den Modulo-Unterlauf und den Modulo-Überlauf vorgegeben wird. Befindet sich der Zielpositions-Sollwert außerhalb dieses Bereichs, wird ein Fehler 19.2 "Prozessdatenfehler". "Positions-Sollwertverletzung" generiert und der Antrieb gestoppt. Der Antrieb dreht zum Erreichen der Zielposition immer in negativer Drehrichtung, d. h. die Istposition verringert sich während des Positioniervorgangs.
- Positionierung Modulo absolut – Kürzester Weg: Der Zielpositions-Sollwert in Anwendereinheit wird als absolute Position interpretiert und muss sich innerhalb des Modulo-Bereichs befinden, der durch die Anwenderparameter für den Modulo-Unterlauf und den Modulo-Überlauf vorgegeben wird. Wenn sich der Zielpositions-Sollwert außerhalb dieses Bereichs befindet, wird ein Fehler 19.2 "Prozessdatenfehler". "Positions-Sollwertverletzung" generiert und der Antrieb gestoppt.
- Absolut ohne Referenzierung: Der Zielpositions-Sollwert in Anwendereinheit wird als absolutes Ziel interpretiert und in die Systemeinheit umgerechnet. Der Wertebereich in Systemeinheiten beträgt -231 – +231-1. Es wird nicht überprüft, ob der Antrieb referenziert wurde.

8509.2 Steuerbits "Vorschubfreigabe" verwenden

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Nein
- **1= Ja**

Über die Vorschubfreigabe wird die Bewegung des Antriebs erlaubt. Wird die Vorschubfreigabe weggenommen, wird der laufende Verfahrensvorgang abgebrochen und an den parametrisierten Grenzwerten für Verzögerung und Ruckzeit bis zur Drehzahl "0" gefahren und geht über in eine Lageregelung,

Der ursprüngliche Positionierauftrag wird beibehalten.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Ja: Die Vorschubfreigabe wird berücksichtigt.
- Nein: Die Vorschubfreigabe hat keinen Einfluss.

8509.3 Steuerbits "Position übernehmen" verwenden

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Legt fest, dass ein Positioniervorgang nur unter bestimmten Bedingungen durch den FCB gestartet wird. Der Anwenderparameter gibt an, ob ein Steuersignal "Steuerbit Position übernehmen" der Digitaleingänge oder eines Steuerworts der Prozessausgangsdaten den aktuellen Positionssollwert übernehmen und den Positioniervorgang starten soll oder nicht.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Ja: Erst nach Erkennen der steigenden Flanke des Steuersignals wird ein neuer Fahrauftrag gestartet und eine neue Zielposition berechnet. Der Positionssollwert darf sich zwischen den Übernahmeflanken auch während einer laufenden Positionierung beliebig oft ändern, ohne dass dies Wirkung auf die Zielposition hat.
- Nein: Sobald sich der Positionssollwert ändert, wird ein neuer Fahrauftrag gestartet und eine neue Zielposition berechnet. Wenn relativ zur vorhergehenden Position positioniert wird, ist eine wiederholte Positionierung mit der gleichen relativen Zielposition nicht möglich, da sich die Zielpositionsvorgabe bei der Wiederholung nicht geändert hat.

8509.4 Schleppfehlerfenster AS1

Werkseinstellung: 65536

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Legt fest, ab welchem Schleppfehler der Antrieb im Antriebsstrang 1 einen Fehler meldet.

8509.5 Steuerbits

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Vorschubfreigabe
- 1= Position übernehmen
- 2= Betriebsart Bit 0
- 3= Betriebsart Bit 1
- 4= Betriebsart Bit 2

Steuerbits

8509.7 Begrenzte Ruckzeit

Werkseinstellung: 0

Einheit: ms

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2000

Begrenzte Ruckzeit

8509.8 Nur Parameter "Maximale positive Geschwindigkeit" verwenden

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Der FCB verwendet den Wert aus "Profilwertpuffer.Maximale positive Geschwindigkeit" (Index 8377.4) auch als maximale negative Geschwindigkeit. Damit muss nur ein Kanal des Profilwertpuffers verwendet werden. Diese Einstellung wird für das allgemeine SEW-Prozessdatenprofil verwendet.

8509.9 Steuerbits "Betriebsart" verwenden

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Ja: Die Betriebsart wird aus der Einstellung "Betriebsart Bit 0" – "Betriebsart Bit 2" des Steuerbits (Index 8509.5) gebildet. Die Bedeutung des Zahlenwertes entspricht der Aufzählung in Parameter "Betriebsart" (Index 8509.1). Der gespeicherte Wert des Parameters "Betriebsart" (Index 8509.1) wird im RAM überschrieben.
- Nein: Die Betriebsart wird über Parameter "Betriebsart" (Index 8509.1) eingestellt. Die Steuerbits "Betriebsart Bit x" haben keinen Einfluss.

8509.10 Statusbits

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 2= Betriebsart Bit 0
- 3= Betriebsart Bit 1
- 4= Betriebsart Bit 2

Statusbits

8509.14 Schleppfehlerfenster AS2

Werkseinstellung: 65536

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Legt fest, ab welchem Schleppfehler der Antrieb im Antriebsstrang 2 einen Fehler meldet.

1.1.133 8510 FCB 10 Interpolierte Positionsregelung

Der FCB 10 wird für zyklische Lage-Sollwertvorgaben einer übergeordneten Steuerung verwendet.

Bei Mehrachsapplikationen rechnet die übergeordnete Steuerung ein Bahnprofil für mehrere Antriebsachsen. Die Achse erhält nur Sollwerte (Position, Drehzahl, Drehmoment, Drehmomentgrenzen, Vorsteuerwerte, Massenträgheitsmoment), denen sie folgen muss. Die Achse begrenzt die Sollwerte mit den Applikationsgrenzen. Der Profilverlauf der Bahnkurve wird durch die Steuerung kontrolliert.

Der Zyklus, in dem die Steuerung die Sollwerte an die Achse gibt, entspricht normalerweise nicht dem Sollwert-Verarbeitungszyklus der Achse (500 µs). Wenn die Achse über mehrere Zyklen den gleichen Sollwert der Steuerung sieht, entsteht ein stufenförmiger Positionswert. Um diesen Effekt zu vermeiden, interpoliert die Achse Zwischenwerte. Dazu muss der Sollwertzyklus der Steuerung bekannt sein. Die Achse ist auf verschiedene zeitliche Zyklen der übergeordneten Steuerung einstellbar.

8510.1 Vorsteuerwerte über Sollwertpuffer

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Der Anwender übergibt zusätzlich die Beschleunigungsvorsteuerung zum aktuellen Drehzahl-Sollwert. Damit kann schnelleres Ausregeln erreicht werden, da die Vorsteuerung direkt mit dem Sollwert bekannt ist und nicht aus vorherigen Werten berechnet wird.

Der Vorsteuerwert muss deshalb genau zur Änderung des Sollwerts in der Bahnkurve passen und mit dem gleichen Prozessdatenzyklus wie der Sollwert übertragen werden.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Ja: Die Vorsteuerwerte werden aus der Beschleunigungsvorsteuerung (Index 8376.34) übernommen.
- Nein: Die Vorsteuerwerte werden aus der Änderung des Drehzahl-Sollwerts berechnet.

8510.2 Massenträgheitsmoment über Sollwertpuffer

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Der Anwender übergibt das Massenträgheitsmoment und die Drehmomentvorsteuerung im Sollwertpuffer.

Diese Einstellung kann dann verwendet werden, wenn die Strecke ein positionsabhängiges Massenträgheitsmoment aufweist (z. B. eine Kniehebelmechanik) und der Regler trotzdem steif eingestellt werden soll.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Ja: Das Massenträgheitsmoment und die Drehmomentvorsteuerung werden aus dem jeweiligen Sollwertpuffer bezogen (Index 8376.44 und 8376.54).
- Nein: Das Massenträgheitsmoment, das im aktiven Antriebsstrang in Betrieb genommen wurde, wird verwendet. Die Drehmomentvorsteuerung ist deaktiviert.

8510.3 Mittelwert-Filterzeit

Werkseinstellung: 500

Einheit: μs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 500

Wertebereich: 500 Bis 30000

Filterzeitkonstante für die interpolierende Positionsregelung

8510.4 Schleppfehlerfenster AS1

Werkseinstellung: 65536

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Legt fest, ab welchem Schleppfehler der Antrieb im Antriebsstrang 1 einen Fehler meldet.

8510.14 Schleppfehlerfenster AS2

Werkseinstellung: 65536

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Legt fest, ab welchem Schleppfehler der Antrieb im Antriebsstrang 2 einen Fehler meldet.

1.1.134 8512 FCB 12 Referenzfahrt

Um Positioniervorgänge durchführen zu können, muss ein Antrieb auf eine definierte Anfangs- oder Referenzposition innerhalb des zulässigen Verfahrenswegs referenziert werden.

Von dieser Referenzposition aus können dann Positionen wie z. B. der Maschinennullpunkt bestimmt und angefahren werden. Die Referenzierung ist in jedem Fall bei Lagegebern, die über keine absolute Positionserfassung verfügen, bei jedem Neustart des Umrichters notwendig. Bei Absolutwertgebern ist die absolute Position bei Sys-

temstart sofort bekannt. Ein Absolutwertgeber muss trotzdem referenziert werden, um die angezeigte Position mit dem Bezugssystem der Anlage abzugleichen. Für die Referenzierung und für das Auffinden des Referenzpunkts stehen mehrere Referenzfahrttypen zur Verfügung.

8512.1 Status

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Angefordert
- 1= Referenzpunkt suchen
- 2= Grundstellung anfahren
- 3= Referenzfahrt beendet
- **4= Deaktiviert/Nicht gestartet**
- 5= Fehler

Status

8512.2 Steuerbits

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 2= Referenznocken

Aktueller Status der Referenzfahrt

8512.3 Statusbits

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Referenzfahrt beendet

Statusbits von FCB 12 Referenzfahrt

1.1.135 8518 FCB 18 Rotorlage-Identifikation

Für den optimalen Betrieb von Drehstrom-Synchronmotoren wird für die Regelung die exakte Lageinformation des Rotors benötigt. Mit dieser Lageinformation kann dann der Umrichter das maximale Motordrehmoment erzeugen.

Der FCB 18 wird für die Kommutierungsfindung von rotativen und linearen Synchronmotoren benötigt.

Der Antrieb muss dabei von der Last, also auch vom Getriebe, getrennt sein. Wenn dies nur mit erheblichem Aufwand oder gar nicht möglich ist, muss der FCB 25 "Motorparametermessung" verwendet werden.

8518.1 Verfahren

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Kein Verfahren
- **1= Mit drehendem Motor**
- 2= Mit stillstehendem Motor – HiRes
- 3= Mit stillstehendem Motor – LoRes

Legt das verwendete Verfahren zur Rotorlage-Identifikation fest.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Kein Verfahren: FCB ist ohne Funktion.
- Mit drehendem Motor: Die Rotorlage wird bei drehendem Motor ermittelt. Dieses Verfahren kann für alle Motoren verwendet werden.
- Mit stillstehendem Motor: Die Rotorlage wird bei stehendem Motor ermittelt. Dieses Verfahren kann nur mit bestimmten Motoren von SEW-EURODRIVE verwendet werden.

8518.2 Betriebsart

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Deaktiviert
- **1= Manuell**
- 2= Automatisch

Modus

8518.3 Speicherort

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Keine Speicherung
- **1= Umrichter**
- 2= Geber

Legt fest, an welcher Stelle der ermittelte Offset zwischen Rotorlage und Geber gespeichert wird.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Keine Speicherung: Der Wert wird nicht gespeichert.
- Umrichter: Der Wert wird im Umrichter gespeichert (Index 8518.52).
- Geber: Der Wert wird in den Geber geschrieben. Diese Einstellung kann nur für Geber mit Speicher verwendet werden.

8518.4 Fest-Offset-Speicher verwenden

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Fest-Offset-Speicher verwenden

8518.5 Fest-Offset

Werkseinstellung: 0

Einheit: $1/(2^{32})$ U

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Fest-Offset

8518.6 Eingepprägter Mess-Strom (bezogen auf Motornennstrom)

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 1000000

Eingepprägter Mess-Strom bezogen auf Motornennstrom

8518.7 Einschwingzeit Motor

Werkseinstellung: 5000000

Einheit: μ s

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1000 Bis 60000000

Wartezeit, bis der Winkelbeobachter eingeschwungen ist.

8518.40 Schreibsteuerung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Inaktiv**
- 1= Beschreiben

Schreibsteuerung

8518.50 Schreibstatus

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nicht bereit**
- 1= Bereit
- 2= Speichern aktiv
- 3= Speichern beendet

Schreibstatus

8518.51 Status Geberausrichtung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Inaktiv**
- 1= Stromaufbau
- 2= Warten 1
- 3= Vorwärts drehen
- 4= Warten 2
- 5= Rückwärts drehen
- 6= Warten 3
- 7= Abgeschlossen
- 8= HW-Endschalter positiv
- 9= HW-Endschalter negativ
- 10= Fehler
- 11= Fehler – Geberbewegung in falsche Richtung
- 12= Fehler – Geberbewegung zu groß
- 13= Fehler – Geberbewegung zu klein
- 14= Fehler – Keine Geberbewegung
- 15= Fehler – HW-Endschalter zu nah
- 16= Fehler 1 – HW-Endschalter
- 17= Fehler 2 – HW-Endschalter
- 18= Fehler 3 – HW-Endschalter

Status der Geberausrichtung

8518.52 Gemessener Geber-Offset

Werkseinstellung: 0

Einheit: $1/(2^{32})$ U

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -1073741824 Bis 1073741823

Gemessener Geber-Offset

8518.53 Schreibposition Absolutwertgeber

Werkseinstellung: 0

Einheit: $1/65536$ U

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Schreibposition für Absolutwertgeber

8518.54 Delta Y/Y0

Werkseinstellung: 0

Einheit: $1E-03$ %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 100000

Rotorstellungsabhängiger Teil der inversen komplexen Induktivität des Motormodells

8518.55 Ldq

Werkseinstellung: 0

Einheit: $1E-03$ %

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 200000

Verhältnis der Längs- und Querinduktivität des Motormodells

8518.56 Y0

Werkseinstellung: 0

Einheit: $1E-03$ A/Vs

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Rotorstellungsabhängiger Teil der inversen komplexen Induktivität des Motormodells

8518.57 Mess-Strom

Werkseinstellung: 0

Einheit: mA

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Mess-Strom

8518.58 Mess-Strom (bezogen auf Motornennstrom)

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 1000000

Mess-Strom bezogen auf Motornennstrom

8518.59 Statusbits

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Inkrementalgeber eingemessen

Statusbits

1.1.136 8520 FCB 20 Tippen

Der FCB 20 wird für den Einrichtbetrieb verwendet, wenn eine übergeordnete Steuerung zum Einsatz kommt.

Mit dem FCB 20 ist es dem Anwender möglich, eine Achse in positiver und negativer Richtung zu verfahren.

Die Steuerung erfolgt über Steuersignale, die mithilfe von Steuerwörtern, über Digital-eingänge einer übergeordneten Steuerung oder über Eingangsklemmen vorgegeben werden.

Für die Inbetriebnahme oder für den Einrichtbetrieb ohne übergeordnete Steuerung ist der Handbetrieb der Engineering-Software MOVISUITE® zu verwenden, siehe FCB 04.

8520.1 Geschwindigkeitssollwert über Sollwertpuffer AS1

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Nein
- 1= Ja

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Ja: Die Geschwindigkeit im Antriebsstrang 1 wird über den Sollwertpuffer (Index 8376.14) vorgegeben. Eine andere Sollwertauswahl ist nicht möglich.
- Nein: Der Geschwindigkeitssollwert 1 (Index 8520.2/.3) oder der Geschwindigkeits-sollwert 2 (Index 8520.4/.5) wird verwendet.

8520.2 Geschwindigkeitssollwert 1 – Positiv AS1

Werkseinstellung: 2000000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 360000000

Positiver Geschwindigkeitssollwert 1 für Tippbetrieb im Antriebsstrang 1

8520.3 Geschwindigkeitssollwert 1 – Negativ AS1

Werkseinstellung: 2000000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 360000000

Negativer Geschwindigkeitssollwert 1 für Tippbetrieb im Antriebsstrang 1

8520.4 Geschwindigkeitssollwert 2 – Positiv AS1

Werkseinstellung: 2000000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 360000000

Positiver Geschwindigkeitssollwert 2 für Tippbetrieb im Antriebsstrang 1

8520.5 Geschwindigkeitssollwert 2 – Negativ AS1

Werkseinstellung: 2000000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 360000000

Negativer Geschwindigkeitssollwert 2 für Tippbetrieb im Antriebsstrang 1

8520.6 Profilwerte über Profilwertpuffer AS1

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Nein
- 1= Ja

Folgende Einstellungen sind möglich:

– Ja: Die für Tippbetrieb im Antriebsstrang 1 verwendeten Profilwerte für Beschleunigung, Verzögerung und Ruckzeit kommen aus dem jeweiligen Sollwertpuffer (Index 8377.21/.31/.41).

– Nein: Die Profilwerte werden aus den Parametern des FCB 20 bezogen (Index 8520.7/.8/.9).

8520.7 Beschleunigung AS1

Werkseinstellung: 300000

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Beschleunigungssollwert für Tippbetrieb im Antriebsstrang 1

8520.8 Verzögerung AS1

Werkseinstellung: 300000

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Verzögerungssollwert für Tippbetrieb im Antriebsstrang 1

8520.9 Ruckzeit AS1

Werkseinstellung: 0

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2000

Ruckzeit für Tippbetrieb im Antriebsstrang 1

8520.10 Schleppfehlerfenster AS1

Werkseinstellung: 65536

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Maximaler Schleppfehler für Tippbetrieb im Antriebsstrang 1

8520.11 Steuerbits

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Tippen positiv
- 1= Tippen negativ
- 2= Geschwindigkeitssollwert 2

Die Steuerbits dieser Parameter werden von den Digitaleingängen und den Steuerwörtern beschrieben.

8520.21 Geschwindigkeitssollwert über Sollwertpuffer AS2

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Folgende Einstellungen sind möglich:

– Ja: Die Geschwindigkeit im Antriebsstrang 2 wird über den Sollwertpuffer (Index 8376.14) vorgegeben. Eine andere Sollwertauswahl ist nicht möglich.

– Nein: Der Geschwindigkeitssollwert 1 (Index 8520.2/.3) oder der Geschwindigkeitssollwert 2 (Index 8520.4/.5) wird verwendet.

8520.22 Geschwindigkeitssollwert 1 – Positiv AS2

Werkseinstellung: 2000000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 360000000

Positiver Geschwindigkeitssollwert 1 für Tippbetrieb im Antriebsstrang 2

8520.23 Geschwindigkeitssollwert 1 – Negativ AS2

Werkseinstellung: 2000000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 360000000

Negativer Geschwindigkeitssollwert 1 für Tippbetrieb im Antriebsstrang 2

8520.24 Geschwindigkeitssollwert 2 – Positiv AS2

Werkseinstellung: 2000000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 360000000

Positiver Geschwindigkeitssollwert 2 für Tippbetrieb im Antriebsstrang 2

8520.25 Geschwindigkeitssollwert 2 – Negativ AS2

Werkseinstellung: 2000000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 360000000

Negativer Geschwindigkeitssollwert 2 für Tippbetrieb im Antriebsstrang 2

8520.26 Profilwerte über Profilwertpuffer AS2

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Nein
- 1= Ja

Folgende Einstellungen sind möglich:

– Ja: Die für Tippbetrieb im Antriebsstrang 2 verwendeten Profilwerte für Beschleunigung, Verzögerung und Ruckzeit kommen aus dem jeweiligen Sollwertpuffer (Index 8377.21/.31/.41).

– Nein: Die Profilwerte werden aus den Parametern des FCB 20 bezogen (Index 8520.7/.8/.9).

8520.27 Beschleunigung AS2

Werkseinstellung: 300000

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Beschleunigungssollwert für Tipbetrieb im Antriebsstrang 2

8520.28 Verzögerung AS2

Werkseinstellung: 300000

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Verzögerungssollwert für Tipbetrieb im Antriebsstrang 2

8520.29 Ruckzeit AS2

Werkseinstellung: 0

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2000

Ruckzeit für Tipbetrieb im Antriebsstrang 2

8520.30 Schleppfehlerfenster AS2

Werkseinstellung: 65536

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Maximaler Schleppfehler für Tipbetrieb im Antriebsstrang 2

1.1.137 8521 FCB 21 Bremsentest

Der FCB 21 wird zur Überprüfung der Bremsfähigkeit einer am Motor angeschlossenen Bremse verwendet. Dabei wird ein Testdrehmoment über den Motor elektrisch gegen die geschlossene Bremse aufgebracht.

Auch nach erfolgreichem Bremsentest übernimmt die Bremse im Zusammenspiel mit dem Applikationsumrichter keine Antriebssicherheitsfunktion im Sinne der Maschinensicherheit.

Es wird hierbei nur entsprechend dem eingestellten Bremsen-Testdrehmoment getestet. Ein aktives Vermessen des tatsächlichen Bremsenlosbrechmoments erfolgt nicht.

Insgesamt gibt es 4 Testmodi:

- Sollwerte und Kontrolle des Tests erfolgen von einer übergeordneten Steuerung.
- Es wird vom Applikationsumrichter bipolar gegen die eingestellten Grenzdrehmomente geprüft.
- Es wird vom Applikationsumrichter nur in positiver Motorrichtung gegen die eingestellten Grenzdrehmomente geprüft.
- Es wird vom Applikationsumrichter nur in negativer Motorrichtung gegen die eingestellten Grenzdrehmomente geprüft.

Es sind hierbei Testdrehmoment und Testzeit sowie Drehrichtung des Tests einstellbar. Bei nicht bestandenen Test wird das Losbrechmoment dokumentiert.

Das Bremsmoment wird durch die eingestellte Applikationsgrenze "Drehmoment" begrenzt.

Beachten Sie: Das Applikationsmoment muss in der Berechnung des Testdrehmoments mit berücksichtigt werden, z. B. Hubwerktest nach "unten".

8521.1 Bremsentestmodus

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **2= Bipolares Drehmoment**
- 3= Positives Drehmoment
- 4= Negatives Drehmoment

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Bipolares Drehmoment: Der Motor gibt zum Bremsentest ein Drehmoment in beide Richtungen vor.
- Positives Drehmoment: Der Motor gibt zum Bremsentest ein Drehmoment in positive Richtung vor.
- Negatives Drehmoment: Der Motor gibt zum Bremsentest ein Drehmoment in negative Richtung vor.

8521.3 Testdrehmoment

Werkseinstellung: 1000

Einheit: 1E-01 % Motor-Nenndrehmoment

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 10000

Drehmoment, das der Umrichter während des Bremsentests an der geschlossenen Bremse aufbaut. Im Idealfall hält die Bremse dieses Drehmoment ohne Durchrutschen.

8521.6 Testzeit

Werkseinstellung: 1000

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 100 Bis 5000
 Dauer des Bremsentests

8521.8 Status

Werkseinstellung:
 Datentyp: Bitfeld
 Datenlänge: 1
 Wertebereich:
 • 0= Messung aktiv
 • 1= Messung unterbrochen
 • 2= Bremse getestet – Nicht OK
 • 3= Bremse getestet – OK
 Status

8521.9 Protokolliertes Drehmoment

Werkseinstellung: 0
 Einheit: 1E-01 % Motor-Nenndrehmoment
 Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 10000
 Drehmoment, bei dem die Bremse während des Bremsentests durchrutscht. Wenn die Bremse nicht durchrutscht, bleibt der Wert auf "0".

1.1.138 8523 FCB 23 Bremsentest Sicherheitskarte

FCB 23 Bremsentest Sicherheitskarte

8523.1 Testschritt anfordern

Werkseinstellung:
 Datentyp: Enum
 Datenlänge: 1
 Wertebereich:
 • **1= Halten**
 • 2= Positionieren
 • 3= Testen
 Testschritt anfordern

8523.2 Testdauer

Werkseinstellung: 1000
 Einheit: ms
 Datentyp: Int32

Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 500 Bis 10000
Einstellung der Dauer für das Testdrehmoment im Testschritt.

8523.3 Testdrehmoment

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1E-03 Nm
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -10000000 Bis 10000000
Das Testdrehmoment ist das Drehmoment, das der Umrichter während des Tests an der geschlossenen Bremse aufbaut. Im Idealfall hält die Bremse dieses Drehmoment ohne Durchrutschen.

8523.4 Relative Positionsänderung

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1/65536 U
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647
Relative Positionsänderung, die bei Aktivieren des Testschrittes "Positionieren" verwendet wird

8523.5 Maximale Drehzahl beim Positionieren

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1E-4/min
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 360000000
Betrag der maximalen Drehzahl, die im Testschritt beim Positionieren verwendet wird.

8523.6 Maximale Beschleunigung für Positionieren

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1E-02/(min*s)
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 1000000000
Betrag der maximalen Beschleunigung/Verzögerung im Testschritt "Positionieren"

8523.7 Ruckzeit

Werkseinstellung: 0
 Einheit: ms
 Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 2000
 Ruckzeit

8523.8 Schleppfehlerfenster beim Positionieren

Werkseinstellung: 65536
 Einheit: 1/65536 U
 Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 2147483647
 Erlaubtes Schleppfehlerfenster, während im Testschritt "Positionieren" verfahren wird.

8523.9 Aktiver Testschritt

Werkseinstellung:
 Datentyp: Enum
 Datenlänge: 1
 Wertebereich:

- **0= Inaktiv**
- 1= Halten
- 2= Positionieren
- 3= Testen
- 4= Fehler

 Aktiver Testschritt

1.1.139 8525 FCB 25 Motorparametermessung

Der FCB 25 wird bei der Inbetriebnahme für die Ermittlung der erforderlichen Motorwerte aus dem elektrischen Ersatzschaltbild verwendet.

Für die Motorparametermessung werden die Typenschilddaten des angeschlossenen Motors benötigt.

Nach dem Durchlauf der Motorparametermessung ist der Motor elektrisch vollständig in Betrieb genommen. Werte, die zu diesem Zeitpunkt noch nicht definitiv festliegen, z. B. Maximaldrehzahl und maximales Drehmoment, werden geschätzt. Diese Werte müssen zu einem späteren Zeitpunkt korrigiert werden, um die volle Leistungsfähigkeit des Motors erreichen zu können.

8525.1 Steuerwort

Werkseinstellung:
 Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 3= Beta-Richtung ebenfalls messen
- 4= 30-°C-Schritte
- 6= Messung mit 4000 Hz
- 14= Keine Ausgangsspannungsmessung
- 18= Geberinformation verwenden
- 19= q-Achse wird nicht ausgemessen

Steuerwort

8525.2 Nur Symmetriemessung ausführen

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Ja: Es werden nur die Wicklungswiderstände gemessen und miteinander verglichen. Dies kann benutzt werden, um eine Leitungsunterbrechung auszuschließen. Die Dauer der Messung ist im Vergleich zu einer vollständigen Messung erheblich verkürzt.
- Nein: Alle Motorparameter werden gemessen.

8525.3 Motortemperatur

Werkseinstellung: 2000

Einheit: 1E-2 °C

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -5000 Bis 15000

Temperatur des Motors. Je genauer der Wert eingegeben wird, desto genauer wird die Parametermessung.

8525.4 Rohdaten aufzeichnen

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

"Rohdaten aufzeichnen" = "Ja" schaltet das Standard-Scope ab.

8525.5 Motorgeber verwenden

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Die Motorparametermessung für Synchronmaschinen wertet die Lage des Motorgebers aus.

Der Motorgeber muss kommutiert sein!

Der Motor kann festgebremst werden.

8525.49 Wirksames Steuerwort

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Nur RS-Messung
- 2= Motor gebremst
- 3= Beta-Richtung ebenfalls messen
- 4= 30-°C-Schritte
- 5= Messung mit 2500 Hz
- 6= Messung mit 4000 Hz
- 14= Keine Ausgangsspannungsmessung
- 18= Geberinformation verwenden
- 19= q-Achse wird nicht ausgemessen

Steuerwort, das beim Start der Messung übernommen wird, mit diesen Einstellungen wird die Messung durchgeführt.

8525.50 Messungsstatus

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **1= Inaktiv**
- 2= Aktiv
- 4= Erfolgreich abgeschlossen
- 8= Erfolglos abgeschlossen
- 9= Messung abgebrochen (Motordrehung)
- 16= Messung abgebrochen
- 17= Messung wird wiederholt
- 18= Wiederholung abgebrochen
- 512= Erfolgreich abgeschlossen (Motordrehung)

Anzeige des Status der Parametermessung.

8525.51 Verbleibende Dauer

Werkseinstellung: 0
Einheit: s
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 2147483647
Verbleibende Dauer bis zum Ende der Schätzung

8525.52 Statorwiderstand Phase U

Werkseinstellung: 0
Einheit: Ohm
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max
Gemessener Widerstand in der Phase U. Ist der Motor in Stern geschaltet, entspricht der Wert dem physikalischen Wicklungswiderstand der Phase U, im Dreieck einem Drittel des Widerstandswerts.

8525.53 Statorwiderstand Phase V

Werkseinstellung: 0
Einheit: Ohm
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max
Gemessener Widerstand in der Phase V. Ist der Motor in Stern geschaltet, entspricht der Wert dem physikalischen Wicklungswiderstand der Phase V, im Dreieck einem Drittel des Widerstandswerts.

8525.54 Statorwiderstand Phase W

Werkseinstellung: 0
Einheit: Ohm
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max
Gemessener Widerstand in der Phase W. Ist der Motor in Stern geschaltet, entspricht der Wert dem physikalischen Wicklungswiderstand der Phase W, im Dreieck einem Drittel des Widerstandswerts.

8525.130 Rotorausrichtung Kp

Werkseinstellung: 100000
Einheit: 1E-03 %
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 10000 Bis 1000000
Rotorausrichtung Kp

8525.131 Rotorausrichtung Ki

Werkseinstellung: 100000
Einheit: 1E-03 %
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 10000 Bis 1000000
Rotorausrichtung Ki

8525.132 Rotorausrichtung – Stromamplitude Einstellung

Werkseinstellung: 100000
Einheit: 1E-03 %
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 10000 Bis 1000000
Rotorausrichtung – Stromamplitude Einstellung

8525.133 Rotorausrichtung – Stromamplitude Anzeigewert

Werkseinstellung: 0
Einheit: mA
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647
Rotorausrichtung – Stromamplitude Anzeigewert

8525.134 Flussmessung Kp

Werkseinstellung: 100000
Einheit: 1E-03 %
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1

Wertebereich: 10000 Bis 1000000
Flussmessung Kp

1.1.140 8526 FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen

Der FCB 26 wird zum Anhalten an benutzerdefinierten Grenzen, die entweder als lokaler Sollwert oder über Feldbus einstellbar die Abwärtsrampe einleitet, verwendet.

Dabei kann zwischen einer drehzahlgeregelten und einer lagegeregelten Rampe gewählt werden. Im Gegensatz zu den sonstigen Stopp-FCBs (FCB 13/FCB 14) ist der FCB 26 sehr nieder in seiner Priorität.

Damit besteht die Möglichkeit, den FCB 26 standardmäßig zu wählen (z. B. Bit im Steuerwort, der diesen FCB anwählt, ist immer TRUE). Somit wird bei Abwahl aller anderer FCBs immer der FCB 26 aktiv. Damit ergibt sich die Möglichkeit, immer lagegeregelt anzuhalten.

Der FCB 26 hat im lagegeregelten Modus eine Schleppfehlerüberwachung.

8526.1 Positionsgeregelt

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Nein: Der Antrieb regelt auf Drehzahl "0".
- Ja: Der Antrieb steht in Lageregelung.

8526.2 Steuerbits

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Lagegeregelt anhalten

Steuerbits

8526.3 Statusbits

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Lagegeregelt anhalten – Aktiv

Statusbits

1.1.141 8550 Drehzahlüberwachung AS1

Die durch den Sollwert geforderte Drehzahl kann nur erreicht werden, wenn der Lastanforderung genügend Drehmoment zur Verfügung steht. Wird die Drehmomentgrenze erreicht, geht der Applikationsumrichter davon aus, dass die gewünschte Drehzahl nicht erreicht werden kann. Die Drehzahlüberwachung spricht an, wenn dieser Zustand für die Dauer der Verzögerungszeit anhält, die im Parameter "Verzögerungszeit 1" (Index 8550.2) oder "Verzögerungszeit 2" (Index 8551.2) festgelegt ist. In der Betriebsart U/f ist die Überwachungsgröße der Schlupf.

Schalten Sie die Drehzahlüberwachung bei Hubwerken ein und stellen Sie die Verzögerungszeit auf einen möglichst kleinen Wert. Die Drehzahlüberwachung ist nicht sicherheitsrelevant, da eine Fehlbewegung des Hubwerks nicht zwingend mit einem Betrieb in der Drehmomentbegrenzung gleichzusetzen ist.

8550.1 Aktivierung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aus
- 1= Motorisch
- 2= Generatorisch
- **3= Motorisch/generatorisch**

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Aus: Keine Überwachung.
- Motorisch: Überwachung nur im motorischen Betrieb.
- Generatorisch: Überwachung nur im generatorischen Betrieb.
- Motorisch/generatorisch: Die Überwachung ist immer aktiv.

Hinweis: Im 2Q-Betrieb wird der Bremsvorgang immer an der Drehmomentgrenze gefahren. Soll ein Auslösen der Drehzahlüberwachung unterbunden werden, ist entweder die Funktion nur für motorischen Betrieb zu aktivieren, oder die Überwachungszeit größer als die empirisch ermittelte Bremszeit einzustellen.

8550.2 Verzögerungszeit

Werkseinstellung: 50

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 10000

In Beschleunigungs- und Verzögerungsvorgängen oder bei Lastspitzen kann es zu kurzzeitigem Erreichen der eingestellten Stromgrenze kommen. Ein ungewollt sensibles Ansprechen der Drehzahlüberwachung kann durch die entsprechende Einstellung der Verzögerungszeit verhindert werden. Die Stromgrenze muss für die Dauer der Verzögerungszeit ununterbrochen erreicht sein, bevor die Überwachung anspricht.

8550.3 Faktor Rückstellzeit

Werkseinstellung: 1

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 10000

Wenn die Stellgrenze des Drehzahlreglers erreicht ist, wird jede Millisekunde ein Zähler für die Verzögerungszeit inkrementiert. Wenn der Drehzahlregler seine Stellgrenze vor Ablauf der Verzögerungszeit verlässt, wird der Zähler wieder abwärts gezählt, bis 0 erreicht ist. Dieser Parameter legt fest, wie schnell der Zähler bei Verlassen der Stellgrenze im Vergleich zum Aufwärtszählen abwärts gezählt wird. Normalerweise ist dieser Faktor gleich 1, d. h. der Zähler wird jede Millisekunde dekrementiert. Bei einem Faktor von 2 wird der Zählerstand pro Millisekunde um 2 verkleinert usw.

1.1.142 8551 Drehzahlüberwachung AS2

Die durch den Sollwert geforderte Drehzahl kann nur erreicht werden, wenn der Lastanforderung genügend Drehmoment zur Verfügung steht. Wird die Drehmomentgrenze erreicht, geht der Applikationsumrichter davon aus, dass die gewünschte Drehzahl nicht erreicht werden kann. Die Drehzahlüberwachung spricht an, wenn dieser Zustand für die Dauer der Verzögerungszeit anhält, die im Parameter "Verzögerungszeit 1" (Index 8550.2) oder "Verzögerungszeit 2" (Index 8551.2) festgelegt ist. In der Betriebsart U/f ist die Überwachungsgröße der Schlupf.

Schalten Sie die Drehzahlüberwachung bei Hubwerken ein und stellen Sie die Verzögerungszeit auf einen möglichst kleinen Wert. Die Drehzahlüberwachung ist nicht sicherheitsrelevant, da eine Fehlbewegung des Hubwerks nicht zwingend mit einem Betrieb in der Drehmomentbegrenzung gleichzusetzen ist.

8551.1 Aktivierung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aus
- 1= Motorisch
- 2= Generatorisch
- **3= Motorisch/generatorisch**

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Aus: Keine Überwachung.
- Motorisch: Überwachung nur im motorischen Betrieb.
- Generatorisch: Überwachung nur im generatorischen Betrieb.
- Motorisch/generatorisch: Die Überwachung ist immer aktiv.

Hinweis: Im 2Q-Betrieb wird der Bremsvorgang immer an der Drehmomentgrenze gefahren. Soll ein Auslösen der Drehzahlüberwachung unterbunden werden, ist entweder die Funktion nur für motorischen Betrieb zu aktivieren, oder die Überwachungszeit größer als die empirisch ermittelte Bremszeit einzustellen.

8551.2 Verzögerungszeit

Werkseinstellung: 50

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 10000

In Beschleunigungs- und Verzögerungsvorgängen oder bei Lastspitzen kann es zu kurzzeitigem Erreichen der eingestellten Stromgrenze kommen. Ein ungewollt sensibles Ansprechen der Drehzahlüberwachung kann durch die entsprechende Einstellung der Verzögerungszeit verhindert werden. Die Stromgrenze muss für die Dauer der Verzögerungszeit ununterbrochen erreicht sein, bevor die Überwachung anspricht.

8551.3 Faktor Rückstellzeit

Werkseinstellung: 1

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 10000

Wenn die Stellgrenze des Drehzahlreglers erreicht ist, wird jede Millisekunde ein Zähler für die Verzögerungszeit inkrementiert. Wenn der Drehzahlregler seine Stellgrenze vor Ablauf der Verzögerungszeit verlässt, wird der Zähler wieder abwärts gezählt, bis 0 erreicht ist. Dieser Parameter legt fest, wie schnell der Zähler bei Verlassen der Stellgrenze im Vergleich zum Aufwärtszählen abwärts gezählt wird. Normalerweise ist dieser Faktor gleich 1, d. h. der Zähler wird jede Millisekunde dekrementiert. Bei einem Faktor von 2 wird der Zählerstand pro Millisekunde um 2 verkleinert usw.

1.1.143 8552 FCB 12 Referenzfahrt Daten AS1

Referenzfahrt allgemein:

Für Anwendungen mit absoluten Positionierbefehlen ist es notwendig, den Bezugspunkt (Maschinennullpunkt) zu definieren. Bei Absolutwertgebern ist dies bei der Erst-inbetriebnahme einmalig durchzuführen. Bei allen anderen Gebertypen muss der Maschinennullpunkt nach jedem Einschalten der Maschine definiert werden.

Der Applikationsumrichter unterstützt 10 verschiedene Referenzfahrttypen, die über Parameter "Typ" (Index 8552.1) eingestellt werden.

Wenn auf Hardware-Endschalter und/oder Referenznocken referenziert wird, sind diese im Steuerwort/in den Digitaleingängen einzustellen.

Wenn während der Referenzfahrt ein Hardware-Endschalter angefahren und der Referenzpunkt noch nicht gefunden wurde, wendet der Antrieb und setzt die Referenzfahrt in die andere Richtung fort.

Maschinennullpunkt = Referenzpunkt + Referenz-Offset.

Der Status "referenziert" wird zurückgesetzt, wenn der Applikationsumrichter ausgeschaltet wird oder bei Fehlermeldungen, die das Wegmess-System betreffen.

Eine Ausnahme bilden Absolutwertgeber, siehe folgenden Absatz. Bei HIPERFACE®-Absolutwertgebern und SSI-Absolutwertgebern ist der Status "referenziert" immer gesetzt und wird nur während einer Referenzfahrt zurückgesetzt. Wenn die Referenzfahrt abgebrochen wird, bleibt der Status "nicht referenziert" stehen.

Bei der Entscheidung, ob auf Referenznocken oder Nullimpuls referenziert werden soll, sind folgende Punkte zu beachten:

- Der Nullimpuls verschiebt sich, wenn der Motor getauscht wird.
- Der Referenznocken könnte durch Alterung und Verschleiß oder Schalthysterese ungenau werden.
- Wenn der Referenzpunkt mit Nullimpuls und Referenznocken ermittelt wird und der Nullimpuls genau am Ende des Referenznockens liegt, kann die Schaltflanke des Referenznockens vor oder nach dem Nullimpuls erfasst werden (Schalthysterese). Daraus kann sich ein Referenzpunkt ergeben, der von einem zum anderen Mal um eine Motorumdrehung variiert. Abhilfe wird durch Verschieben des Referenznockens um ca. die Länge einer halben Motorumdrehung geschaffen.
- Endlosantriebe in eine Richtung können nur mit einem Referenznocken referenziert werden. Zusätzlich ist zu beachten, dass es bei nicht ganzzahligen Übersetzungen keinen festen Abstand zwischen Referenznocken und Nullimpuls des Gebers gibt, so dass hier als Referenzpunkt nur das Ende des Referenznockens gewählt werden sollte.
- Die Referenznockenlänge und die Referenzdrehzahlen müssen so gewählt werden, dass der Antrieb auf dem Referenznocken sicher auf die niedrige Referenzdrehzahl (Referenzdrehzahl 2) herunterfahren kann. Das Ende des Referenznockens oder der nächstliegende Nullimpuls des Gebersystems können als Referenzpunkt benutzt werden.
- Auf den Nullimpuls kann nur referenziert werden, wenn der Geber einen Nullimpuls hat und die Nullimpulsspur am Applikationsumrichter angeschlossen ist.

Optional kann bei jedem Referenzfahrttyp mit dem Parameter "Grundstellung anfahren" (Index 8552.3) eine Grundstellungsfahrt nach dem Referenzvorgang ausgewählt werden. Damit kann der Antrieb unabhängig vom Referenzpunkt noch mit dem FCB 12 "Referenzfahrt" in eine frei definierbare Stellung bringen. Damit wird der Steuerung eine Positionierfahrt erspart. Wo die Grundstellung sein soll, wird mit dem Parameter "Grundstellung" (Index 8552.7) eingestellt. Wie schnell die Grundstellung angefahren werden soll, wird mit dem Parameter "Grundstellungsgeschwindigkeit" (Index 8552.10) eingestellt.

Hinweis: Bei der Wahl "Referenzieren auf Nullimpuls" wird die C-Spur des Gebers überwacht. Kommt innerhalb 2,5 Geberumdrehungen kein Nullimpuls, wird ein Fehler abgesetzt und der Antrieb gestoppt (Notstopp).

8552.1 Typ

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

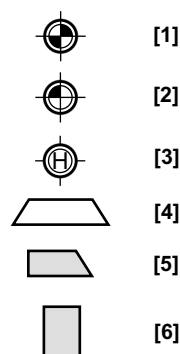
Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Deaktiviert
- 1= Nullimpuls – Negative Richtung
- 2= Referenznocken – Negatives Ende
- 3= Referenznocken – Positives Ende
- 4= Endschalter positiv

- 5= Endschalter negativ
- 7= Referenznocken bündig – Endschalter positiv
- 8= Referenznocken bündig – Endschalter negativ
- **9= Referenzieren ohne Referenzfahrt**
- 10= Festanschlag positiv
- 11= Festanschlag negativ

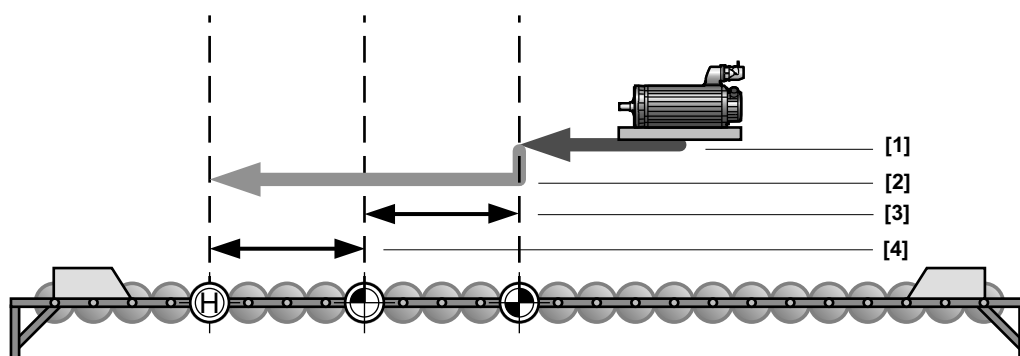
Typ der Referenzfahrt, der beim Referenzieren ausgeführt wird.



1240575627

- [1] Referenzpunkt
- [2] Maschinennullpunkt
- [3] Halteposition nach Grundstellungsfahrt (optional)
- [4] Referenznocken
- [5] Hardware-Endschalter
- [6] Festanschlag
- Linker Nullimpuls

Der Parameter "Referenzieren auf Nullimpuls" (Index 8552.2) muss bei diesem Referenzfahrttyp zwingend auf "Ja" gesetzt werden.



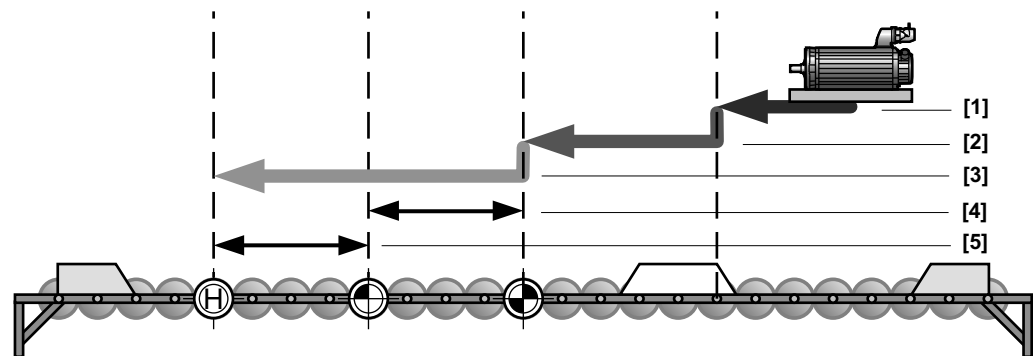
1240733707

- [1] Suchgeschwindigkeit (Index 8552.8)
- [2] Freifahrtgeschwindigkeit (Index 8552.9)
- [3] Grundstellungsgeschwindigkeit (Index 8552.10)
- [4] Referenz-Offset (Index 8552.5)
- [5] Grundstellung (Index 8552.7)

Referenzpunkt ist der erste Nullimpuls links von der Startposition der Referenzfahrt. Ein Referenznocken ist nicht erforderlich. Für die Referenzfahrt wird ausschließlich der Parameter "Freifahrtgeschwindigkeit" (Index 8552.9) verwendet.

– Negatives Ende Referenznocken

Der Parameter "Referenzieren auf Nullimpuls" (Index 8552.2) ist auf "Ja" gesetzt.



1240736139

[1] Suchgeschwindigkeit (Index 8552.8)

[2] Freifahrtgeschwindigkeit (Index 8552.9)

[3] Grundstellungsgeschwindigkeit (Index 8552.10)

[4] Referenz-Offset (Index 8552.5)

[5] Grundstellung (Index 8552.7)

Referenzpunkt ist das negative Ende des Referenznockens oder der erste Nullimpuls negativ nach dem Ende des Referenznockens.

Ein Bit im Steuerwort 0 – 3 muss auf "Referenznocken" eingestellt sein.

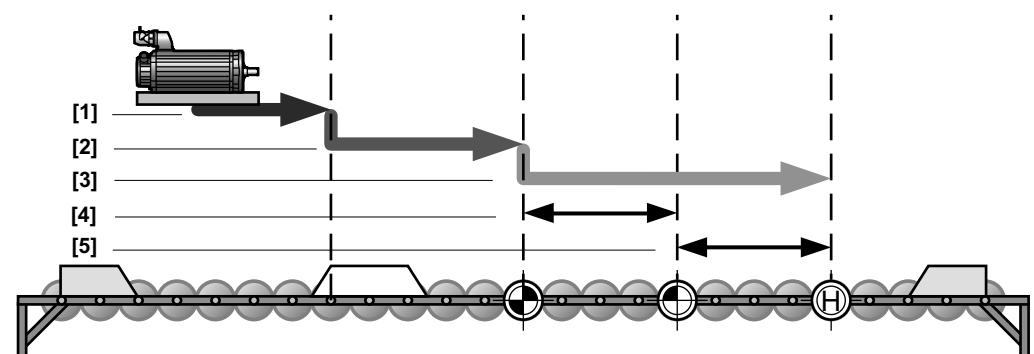
Die Referenzfahrt startet mit Suchgeschwindigkeit in negativer Drehrichtung bis zur ersten steigenden Flanke des Referenznockens. Nach Erkennen des Referenznockens wird auf die Freifahrtgeschwindigkeit umgeschaltet.

Der Referenzpunkt ist dann ohne "Referenzieren auf Nullimpuls" die fallende Flanke (negatives Ende) des Referenznockens. Mit "Referenzieren auf Nullimpuls = Ja" ist der Referenzpunkt der erste Nullimpuls nach der fallenden Flanke des Referenznockens.

Der Parameter "Hardware-Endschalter zur Geschwindigkeitsumschaltung" (Index 8552.4) ist bei diesem Referenzfahrttyp ohne Bedeutung.

– Positives Ende Referenznocken

Der Parameter "Referenzieren auf Nullimpuls" (Index 8552.2) ist auf "Ja" gesetzt.



1240741387

[1] Suchgeschwindigkeit (Index 8552.8)

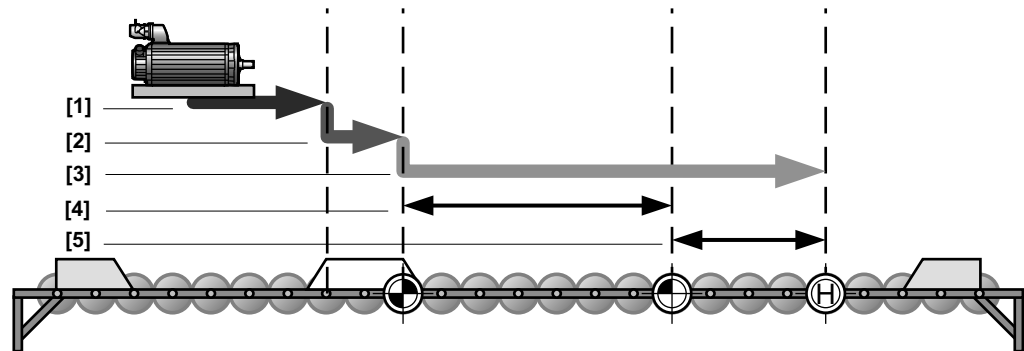
[2] Freifahrtgeschwindigkeit (Index 8552.9)

[3] Grundstellungsgeschwindigkeit (Index 8552.10)

[4] Referenz-Offset (Index 8552.5)

[5] Grundstellung (Index 8552.7)

Der Parameter "Referenzieren auf Nullimpuls" (Index 8552.2) ist auf "Nein" gesetzt.



1240743819

[1] Suchgeschwindigkeit (Index 8552.8)

[2] Freifahrtgeschwindigkeit (Index 8552.9)

[3] Grundstellungsgeschwindigkeit (Index 8552.10)

[4] Referenz-Offset (Index 8552.5)

[5] Grundstellung (Index 8552.7)

Referenzpunkt ist das positive Ende des Referenznockens oder der erste Nullimpuls positiv nach dem Ende des Referenznockens.

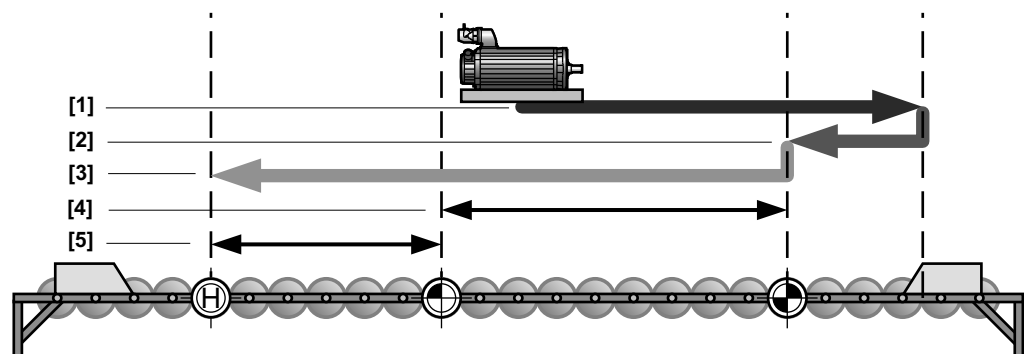
Ein Bit im Steuerwort 0 – 3 muss auf "Referenznocken"eingestellt sein.

Die Referenzfahrt startet in positiver Drehrichtung. Bis zur ersten steigenden Flanke des Referenznockens wird die Suchgeschwindigkeit verwendet. Nach Erkennen des Referenznockens wird auf die Freifahrtgeschwindigkeit umgeschaltet.

Der Referenzpunkt ist dann ohne "Referenzieren auf Nullimpuls" die fallende Flanke (rechtes Ende) des Referenznockens. Mit "Referenzieren auf Nullimpuls = Ja" ist der Referenzpunkt der erste Nullimpuls nach der fallenden Flanke des Referenznockens.

Der Parameter "Hardware-Endschalter zur Geschwindigkeitsumschaltung" (Index 8552.4) ist bei diesem Referenzfahrttyp ohne Bedeutung.

– Endschalter positiv



1240746251

[1] Suchgeschwindigkeit (Index 8552.8)

[2] Freifahrtgeschwindigkeit (Index 8552.9)

[3] Grundstellungsgeschwindigkeit (Index 8552.10)

[4] Referenz-Offset (Index 8552.5)

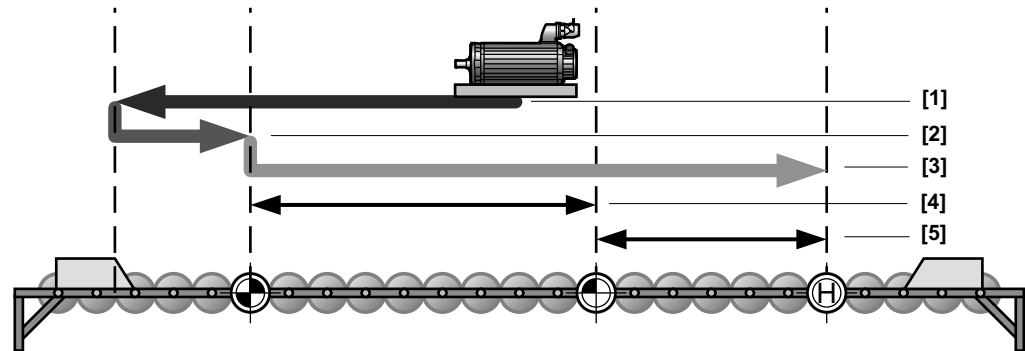
[5] Grundstellung (Index 8552.7)

Referenzpunkt ist der erste Nullimpuls links vom Endschalter positiv.

Die Referenzfahrt startet in positiver Drehrichtung. Bis zur fallenden Flanke des Endschalters positiv wird die Suchgeschwindigkeit verwendet, danach die Freifahrtgeschwindigkeit.

Der Parameter "Hardware-Endschalter zur Geschwindigkeitsumschaltung" (Index 8552.4) ist bei diesem Referenzfahrttyp ohne Bedeutung.

– Endschalter negativ



1240966283

[1] Suchgeschwindigkeit (Index 8552.8)

[2] Freifahrtgeschwindigkeit (Index 8552.9)

[3] Grundstellungsgeschwindigkeit (Index 8552.10)

[4] Referenz-Offset (Index 8552.5)

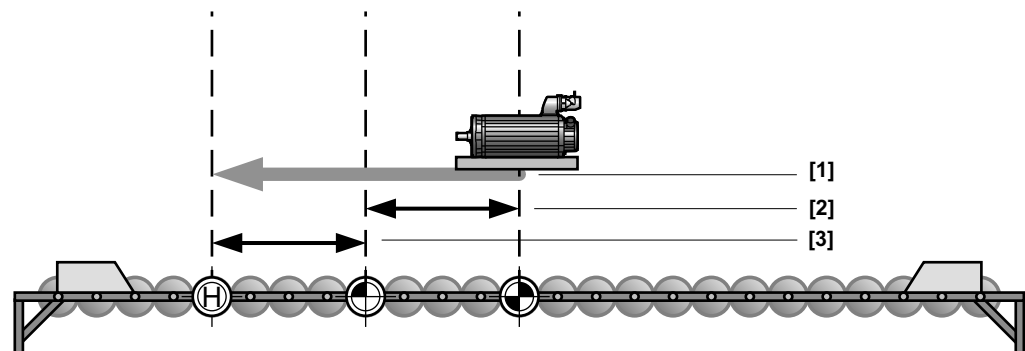
[5] Grundstellung (Index 8552.7)

Referenzpunkt ist der erste Nullimpuls rechts vom Endschalter negativ.

Die Referenzfahrt startet in negativer Drehrichtung. Bis zur fallenden Flanke des Endschalters negativ wird die Suchgeschwindigkeit verwendet, danach die Freifahrtgeschwindigkeit.

Der Parameter "Hardware-Endschalter zur Geschwindigkeitsumschaltung" (Index 8552.4) ist bei diesem Referenzfahrttyp ohne Bedeutung.

– Keine Referenzfahrt



1240968715

[1] Grundstellungsgeschwindigkeit (Index 8552.10)

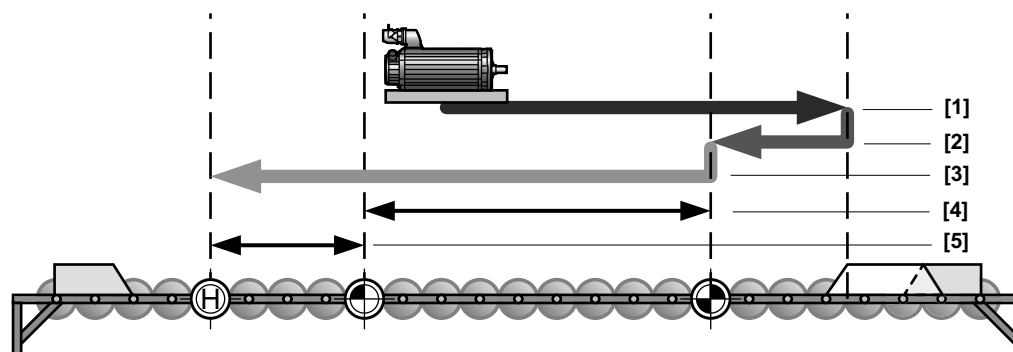
[2] Referenz-Offset (Index 8552.5)

[3] Grundstellung (Index 8552.7)

Referenzpunkt ist die aktuelle Position. Dieser Referenzfahrttyp ist sinnvoll bei Absolutwertgebern und bei Antrieben, die im Stillstand referenziert werden sollen. So kann z. B. die Position einer Vorschubachse während des Stillstands auf "0" gesetzt werden. Damit kann der Maschinenbetreiber erkennen, wo der Antrieb sich innerhalb eines jeden Vorschubs befindet.

– Referenznocken bündig zum positiven Endschalter

Der Parameter "Referenzieren auf Nullimpuls" (Index 8552.2) ist auf "Ja" gesetzt.



1240971147

[1] Suchgeschwindigkeit (Index 8552.8)

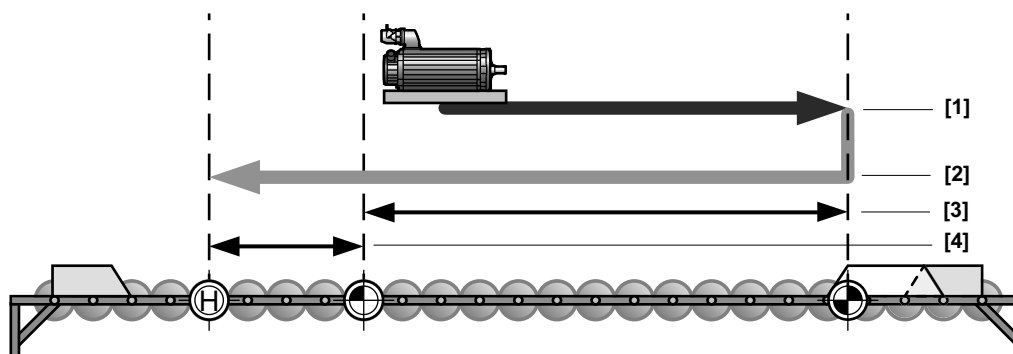
[2] Freifahrtgeschwindigkeit (Index 8552.9)

[3] Grundstellungsgeschwindigkeit (Index 8552.10)

[4] Referenz-Offset (Index 8552.5)

[5] Grundstellung (Index 8552.7)

Der Parameter "Referenzieren auf Nullimpuls" (Index 8552.2) ist auf "Nein" gesetzt.



1240973579

[1] Suchgeschwindigkeit (Index 8552.8)

[2] Freifahrtgeschwindigkeit (Index 8552.9)

[3] Grundstellungsgeschwindigkeit (Index 8552.10)

[4] Referenz-Offset (Index 8552.5)

[5] Grundstellung (Index 8552.7)

Referenzpunkt ist das negative Ende des Referenznockens oder der erste Nullimpuls links nach dem Ende des Referenznockens.

Ein Bit im Steuerwort 0 – 3 muss auf "Referenznocken" eingestellt sein.

Die Referenzfahrt startet in positiver Drehrichtung. Bis zur ersten steigenden Flanke des Referenznockens wird die Suchgeschwindigkeit verwendet, danach die Freifahrtgeschwindigkeit. Im Unterschied zu Typ "Negatives Ende Referenznocken" startet der Antrieb nach rechts und wendet auf dem Referenznocken.

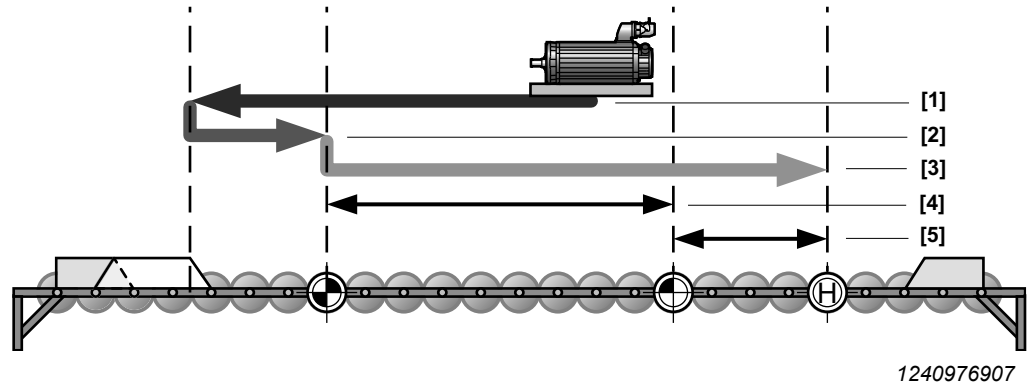
Je nach Einstellung "Referenzieren auf Nullimpuls" wird die fallende Flanke des Referenznockens oder auf den Nullimpuls nach der fallenden Flanke des Referenznockens referenziert.

Der Referenznocken muss kurz vor oder genau mit dem Hardware-Endschalter positiv beginnen und muss in den Endschalter hineinragen. Damit ist gewährleistet, dass während der Referenzfahrt kein Hardware-Endschalter angefahren wird.

Der Parameter "Hardware-Endschalter zur Geschwindigkeitsumschaltung" (Index 8552.4) ist bei diesem Referenzfahrttyp ohne Bedeutung.

– Referenznocken bündig zum negativen Endschalter

Der Parameter "Referenzieren auf Nullimpuls" (Index 8552.2) ist auf "Ja" gesetzt.



[1] Suchgeschwindigkeit (Index 8552.8)

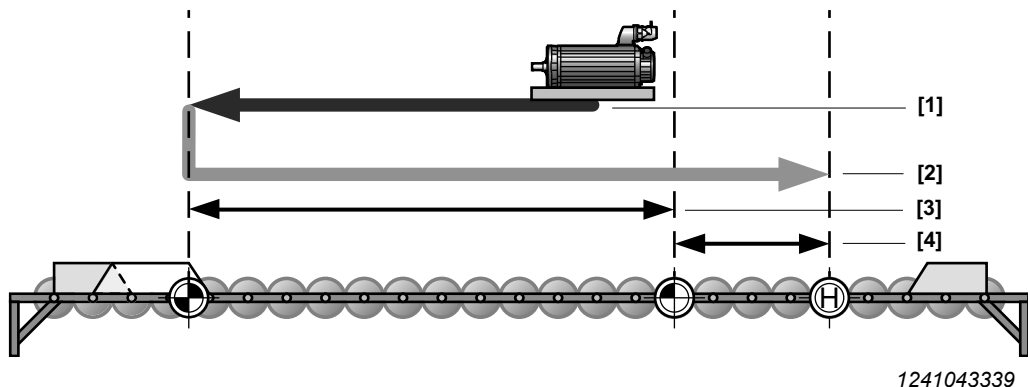
[2] Freifahrtgeschwindigkeit (Index 8552.9)

[3] Grundstellungsgeschwindigkeit (Index 8552.10)

[4] Referenz-Offset (Index 8552.5)

[5] Grundstellung (Index 8552.7)

Der Parameter "Referenzieren auf Nullimpuls" (Index 8552.2) ist auf "Nein" gesetzt.



[1] Suchgeschwindigkeit (Index 8552.8)

[2] Grundstellungsgeschwindigkeit (Index 8552.10)

[3] Referenz-Offset (Index 8552.5)

[4] Grundstellung (Index 8552.7)

Referenzpunkt ist das rechte Ende des Referenznockens oder der erste Nullimpuls rechts nach dem Ende des Referenznockens.

Ein Bit im Steuerwort 0 – 3 muss auf "Referenznocken" eingestellt sein.

Die Referenzfahrt startet in negativer Drehrichtung. Bis zur ersten steigenden Flanke des Referenznockens wird die Suchgeschwindigkeit verwendet, danach die Freifahrtgeschwindigkeit. Im Unterschied zu Typ "Positives Ende Referenznocken" startet der Antrieb nach links und wendet auf dem Referenznocken.

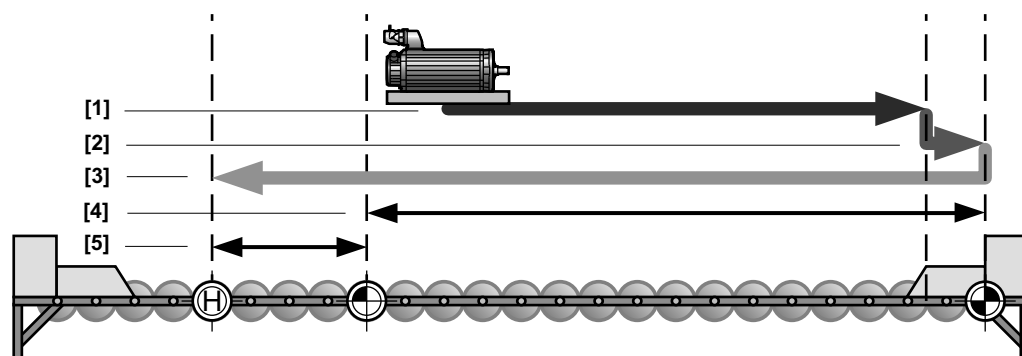
Je nach Einstellung "Referenzieren auf Nullimpuls" wird die fallende Flanke des Referenznockens oder auf den Nullimpuls nach der fallenden Flanke des Referenznockens referenziert.

Der Referenznocken muss kurz vor oder genau mit dem Hardware-Endschalter positiv beginnen und muss in den Endschalter hineinragen. Damit ist gewährleistet, dass während der Referenzfahrt kein Hardware-Endschalter angefahren wird.

Der Parameter "Hardware-Endschalter zur Geschwindigkeitsumschaltung" (Index 8552.4) ist bei diesem Referenzfahrttyp ohne Bedeutung.

– Festanschlag positiv

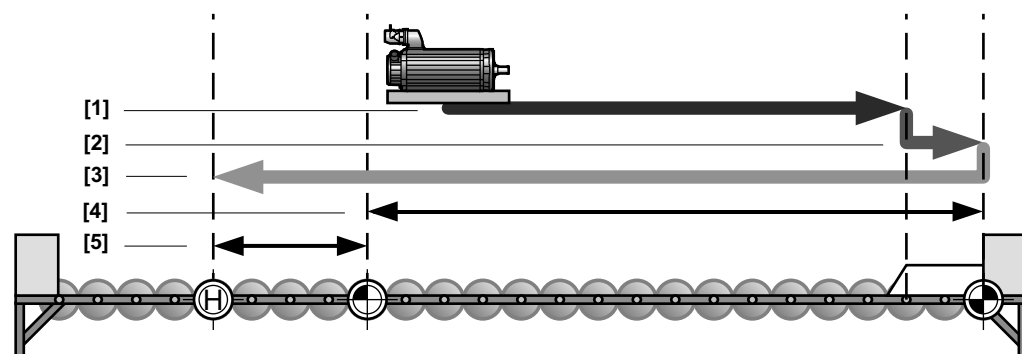
Der Parameter "Hardware-Endschalter zur Geschwindigkeitsumschaltung" (Index 8552.4) ist auf Hardware-Endschalter“ gesetzt.



1241045771

- [1] Suchgeschwindigkeit (Index 8552.8)
- [2] Freifahrtgeschwindigkeit (Index 8552.9)
- [3] Grundstellungsgeschwindigkeit (Index 8552.10)
- [4] Referenz-Offset (Index 8552.5)
- [5] Grundstellung (Index 8552.7)

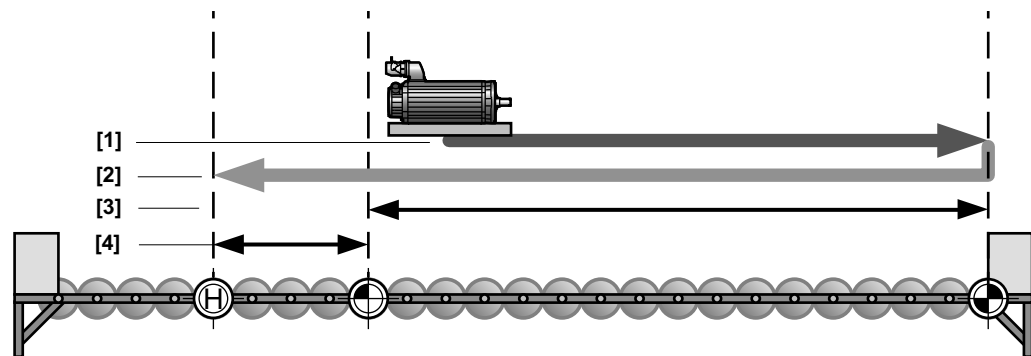
Der Parameter "Hardware-Endschalter zur Geschwindigkeitsumschaltung" (Index 8552.4) ist auf „Referenznocken“ gesetzt.



1241048203

- [1] Suchgeschwindigkeit (Index 8552.8)
- [2] Freifahrtgeschwindigkeit (Index 8552.9)
- [3] Grundstellungsgeschwindigkeit (Index 8552.10)
- [4] Referenz-Offset (Index 8552.5)
- [5] Grundstellung (Index 8552.7)

Der Parameter "Hardware-Endschalter zur Geschwindigkeitsumschaltung" (Index 8552.4) ist auf "ohne" gesetzt.



1242546699

- [1] Freifahrtgeschwindigkeit (Index 8552.9)
- [2] Grundstellungsgeschwindigkeit (Index 8552.10)
- [3] Referenz-Offset (Index 8552.5)
- [4] Grundstellung (Index 8552.7)

Referenzpunkt ist der positive Festanschlag. Dabei muss die Maschine so konstruiert sein, dass der Festanschlag ein Auftreffen mit der entsprechenden Geschwindigkeit ohne Beschädigung übersteht.

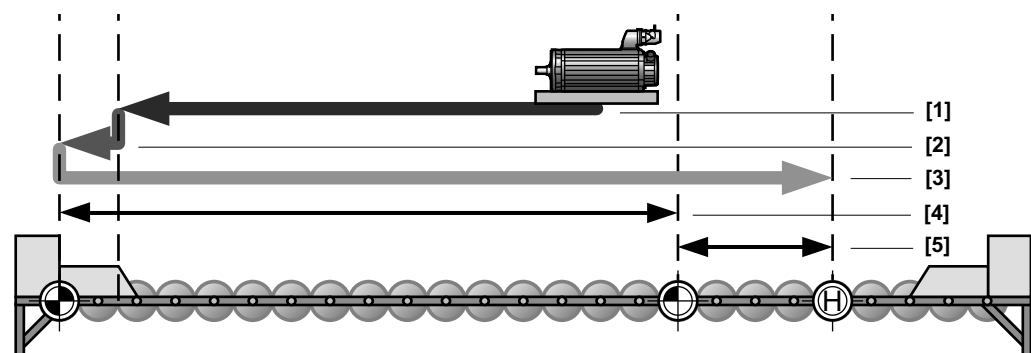
Die Referenzfahrt startet in positiver Drehrichtung. Ist der Parameter "Hardware-Endschalter zur Geschwindigkeitsumschaltung" (Index 8552.4) auf "ohne" eingestellt, startet die Referenzfahrt mit Freifahrtgeschwindigkeit.

Mit Einstellung "Hardware-Endschalter" oder "Referenznocken" startet die Referenzfahrt mit der Suchgeschwindigkeit und schaltet dann mit Auftreffen auf den HW-Endschalter oder den Referenznocken auf die Freifahrtgeschwindigkeit herunter.

Mit Parameter "Verweildauer am Festanschlag" (Index 8552.15) kann eingestellt werden, wie lange das Drehmoment (Index 8552.14) auf den Festanschlag aufrechterhalten bleiben soll, bis referenziert wird.

– Festanschlag negativ

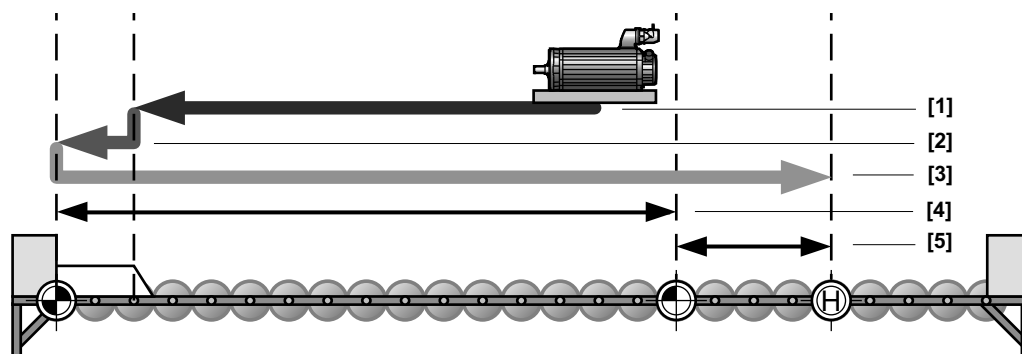
Der Parameter "Hardware-Endschalter zur Geschwindigkeitsumschaltung" (Index 8552.4) ist auf "Hardware-Endschalter" gesetzt.



1242549131

- [1] Suchgeschwindigkeit (Index 8552.8)
- [2] Freifahrtgeschwindigkeit (Index 8552.9)
- [3] Grundstellungsgeschwindigkeit (Index 8552.10)
- [4] Referenz-Offset (Index 8552.5)
- [5] Grundstellung (Index 8552.7)

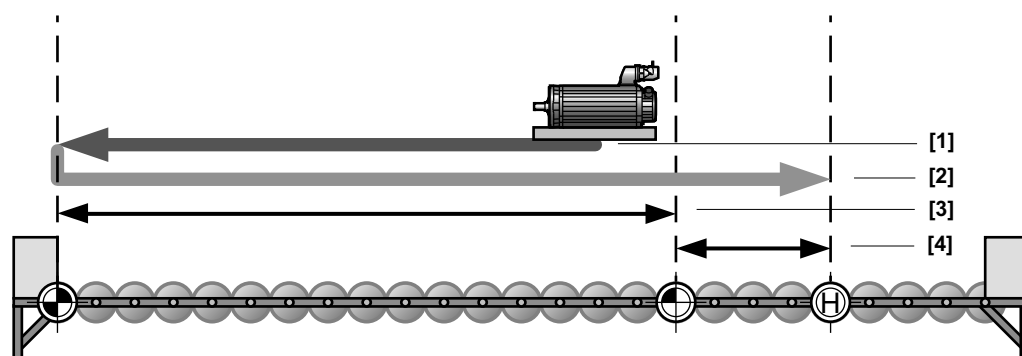
Der Parameter "Hardware-Endschalter zur Geschwindigkeitsumschaltung" (Index 8552.4) ist auf "Referenznocken" gesetzt.



1242551819

- [1] Suchgeschwindigkeit (Index 8552.8)
- [2] Freifahrtgeschwindigkeit (Index 8552.9)
- [3] Grundstellungsgeschwindigkeit (Index 8552.10)
- [4] Referenz-Offset (Index 8552.5)
- [5] Grundstellung (Index 8552.7)

Der Parameter "Hardware-Endschalter zur Geschwindigkeitsumschaltung" (Index 8552.4) ist auf "ohne" gesetzt.



1242554251

- [1] Freifahrtgeschwindigkeit (Index 8552.9)
- [2] Grundstellungsgeschwindigkeit (Index 8552.10)
- [3] Referenz-Offset (Index 8552.5)
- [4] Grundstellung (Index 8552.7)

Referenzpunkt ist der negative Festanschlag. Dabei muss die Maschine so konstruiert sein, dass der Festanschlag ein Auftreffen mit der entsprechenden Geschwindigkeit ohne Beschädigung übersteht.

Die Referenzfahrt startet in negativer Drehrichtung. Ist der Parameter "Hardware-Endschalter zur Geschwindigkeitsumschaltung" (Index 8552.4) auf "ohne" eingestellt, startet die Referenzfahrt mit Freifahrtgeschwindigkeit.

Mit Einstellung "Hardware-Endschalter" oder "Referenznocken" startet die Referenzfahrt mit der Suchgeschwindigkeit und schaltet dann mit Auftreffen auf den Hardware-Endschalter oder den Referenznocken auf die Freifahrtgeschwindigkeit herunter.

Mit Parameter "Verweildauer am Festanschlag" (Index 8552.15) kann eingestellt werden, wie lange das Drehmoment (Index 8552.14) auf den Festanschlag aufrechterhalten bleiben soll, bis referenziert wird.

8552.2 Auf Nullimpuls referenzieren

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Legt fest, ob der Nullimpuls des Gebers als Referenzpunkt verwendet wird. Dies ermöglicht, eine Abnutzung oder Ungenauigkeit des Referenznockens auszugleichen.

8552.3 Grundstellung anfahren

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Legt die Position fest, die nach erfolgter Referenzierung angefahren wird.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Ja: Die im Parameter "Grundstellung" eingestellte Position wird angefahren.
- Nein: Der Antrieb bleibt auf dem Referenzpunkt stehen.

8552.4 Geschwindigkeitsumschaltung vor Festanschlag

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Ohne**
- 1= HW-Endschalter
- 2= Referenznocken

Legt das Ereignis fest, bei dem bei "Referenzierung auf Festanschlag" die Suchgeschwindigkeit (Index 8552.8/ 8553.8) auf Freifahrtgeschwindigkeit (Index 8552.9 / 8552.9) umschaltet.

8552.5 Referenz-Offset

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Mit diesem Parameter wird der Referenz-Offset definiert. Dies wird getan, wenn der Nocken nicht am Maschinennullpunkt sitzt.

8552.7 Grundstellung

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Position, die nach erfolgter Referenzierung bei aktivem Parameter "Grundstellung anfahren" (Index 8552.3) automatisch angefahren wird.

8552.8 Suchgeschwindigkeit

Werkseinstellung: 2000000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 360000000

Geschwindigkeit, der zur Suche nach Referenznocken oder Endschaltern verwendet wird.

8552.9 Freifahrtgeschwindigkeit

Werkseinstellung: 500000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 360000000

Die Freifahrtgeschwindigkeit wird beim Verlassen einer Referenzmarke verwendet, um das exakte Ende der Referenzmarke durch eine reduzierte Geschwindigkeit exakt zu erkennen.

8552.10 Grundstellungsgeschwindigkeit

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 360000000

Geschwindigkeit, mit der nach erfolgter Referenzierung die Grundstellung angefahren wird.

8552.11 Beschleunigung

Werkseinstellung: 300000

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 2147483647
 Beschleunigung der Referenzfahrt

8552.12 Verzögerung

Werkseinstellung: 300000
 Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit
 Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 2147483647
 Verzögerung der Referenzfahrt

8552.13 Ruckzeit

Werkseinstellung: 0
 Einheit: ms
 Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 2000
 Ruckzeit für die Referenzfahrt

8552.14 Drehmomentgrenze Festanschlag

Werkseinstellung: 1000
 Einheit: 1E-01 % Motor-Nennmoment
 Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 10000
 Begrenzt das Drehmoment beim Referenzieren auf Festanschlag.

8552.15 Verweildauer am Festanschlag

Werkseinstellung: 0
 Einheit: ms
 Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 10000
 Legt fest, wie lange der Festanschlag (Drehmomentgrenze erreicht) angefahren bleibt, bis der Antrieb "Referenziert" meldet.

1.1.144 8553 FCB 12 Referenzfahrt Daten AS2

Referenzfahrt allgemein:

Für Anwendungen mit absoluten Positionierbefehlen ist es notwendig, den Bezugspunkt (Maschinennullpunkt) zu definieren. Bei Absolutwertgebern ist dies bei der Erst-inbetriebnahme einmalig durchzuführen. Bei allen anderen Gebertypen muss der Maschinennullpunkt nach jedem Einschalten der Maschine definiert werden.

Der Applikationsumrichter unterstützt 10 verschiedene Referenzfahrttypen, die über Parameter "Typ" (Index 8552.1) eingestellt werden.

Wenn auf Hardware-Endschalter und/oder Referenznocken referenziert wird, sind diese im Steuerwort/in den Digitaleingängen einzustellen.

Wenn während der Referenzfahrt ein Hardware-Endschalter angefahren und der Referenzpunkt noch nicht gefunden wurde, wendet der Antrieb und setzt die Referenzfahrt in die andere Richtung fort.

Maschinennullpunkt = Referenzpunkt + Referenz-Offset.

Der Status "referenziert" wird zurückgesetzt, wenn der Applikationsumrichter ausgeschaltet wird oder bei Fehlermeldungen, die das Wegmess-System betreffen.

Eine Ausnahme bilden Absolutwertgeber, siehe folgenden Absatz. Bei HIPERFACE®-Absolutwertgebern und SSI-Absolutwertgebern ist der Status "referenziert" immer gesetzt und wird nur während einer Referenzfahrt zurückgesetzt. Wenn die Referenzfahrt abgebrochen wird, bleibt der Status "nicht referenziert" stehen.

Bei der Entscheidung, ob auf Referenznocken oder Nullimpuls referenziert werden soll, sind folgende Punkte zu beachten:

- Der Nullimpuls verschiebt sich, wenn der Motor getauscht wird.
 - Der Referenznocken könnte durch Alterung und Verschleiß oder Schalthysterese ungenau werden.
 - Wenn der Referenzpunkt mit Nullimpuls und Referenznocken ermittelt wird und der Nullimpuls genau am Ende des Referenznockens liegt, kann die Schaltflanke des Referenznockens vor oder nach dem Nullimpuls erfasst werden (Schalthysterese). Daraus kann sich ein Referenzpunkt ergeben, der von einem zum anderen Mal um eine Motorumdrehung variiert. Abhilfe wird durch Verschieben des Referenznockens um ca. die Länge einer halben Motorumdrehung geschaffen.
 - Endlosantriebe in eine Richtung können nur mit einem Referenznocken referenziert werden. Zusätzlich ist zu beachten, dass es bei nicht ganzzahligen Übersetzungen keinen festen Abstand zwischen Referenznocken und Nullimpuls des Gebers gibt, so dass hier als Referenzpunkt nur das Ende des Referenznockens gewählt werden sollte.
 - Die Referenznockenlänge und die Referenzdrehzahlen müssen so gewählt werden, dass der Antrieb auf dem Referenznocken sicher auf die niedrige Referenzdrehzahl (Referenzdrehzahl 2) herunterfahren kann. Das Ende des Referenznockens oder der nächstliegende Nullimpuls des Gebersystems können als Referenzpunkt benutzt werden.
 - Auf den Nullimpuls kann nur referenziert werden, wenn der Geber einen Nullimpuls hat und die Nullimpulsspur am Applikationsumrichter angeschlossen ist.
- Optional kann bei jedem Referenzfahrttyp mit dem Parameter "Grundstellung anfahren" (Index 8552.3) eine Grundstellungsfahrt nach dem Referenzvorgang ausgewählt werden. Damit kann der Antrieb unabhängig vom Referenzpunkt noch mit dem FCB 12 "Referenzfahrt" in eine frei definierbare Stellung bringen. Damit wird der Steuerung eine Positionierfahrt erspart. Wo die Grundstellung sein soll, wird mit dem Parameter "Grundstellung" (Index 8552.7) eingestellt. Wie schnell die Grundstellung angefahren werden soll, wird mit dem Parameter "Grundstellungsgeschwindigkeit" (Index 8552.10) eingestellt.

Hinweis: Bei der Wahl "Referenzieren auf Nullimpuls" wird die C-Spur des Gebers überwacht. Kommt innerhalb 2,5 Geberumdrehungen kein Nullimpuls, wird ein Fehler abgesetzt und der Antrieb gestoppt (Notstopp).

8553.1 Typ

Werkseinstellung:

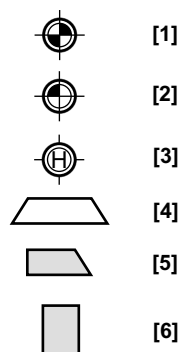
Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Deaktiviert
- 1= Nullimpuls – Negative Richtung
- 2= Referenznocken – Negatives Ende
- 3= Referenznocken – Positives Ende
- 4= Endschalter positiv
- 5= Endschalter negativ
- 7= Referenznocken bündig – Endschalter positiv
- 8= Referenznocken bündig – Endschalter negativ
- **9= Referenzieren ohne Referenzfahrt**
- 10= Festanschlag positiv
- 11= Festanschlag negativ

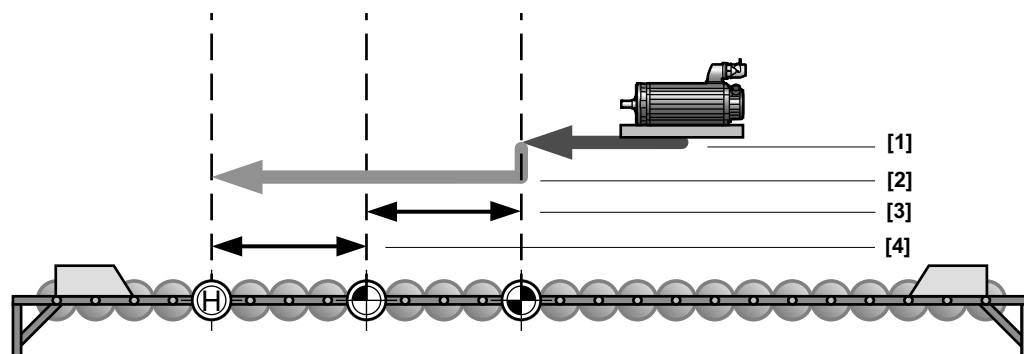
Typ der Referenzfahrt, der beim Referenzieren ausgeführt wird.



1240575627

- [1] Referenzpunkt
- [2] Maschinennullpunkt
- [3] Halteposition nach Grundstellungsfahrt (optional)
- [4] Referenznocken
- [5] Hardware-Endschalter
- [6] Festanschlag
- Linker Nullimpuls

Der Parameter "Referenzieren auf Nullimpuls" (Index 8552.2) muss bei diesem Referenzfahrttyp zwingend auf "Ja" gesetzt werden.



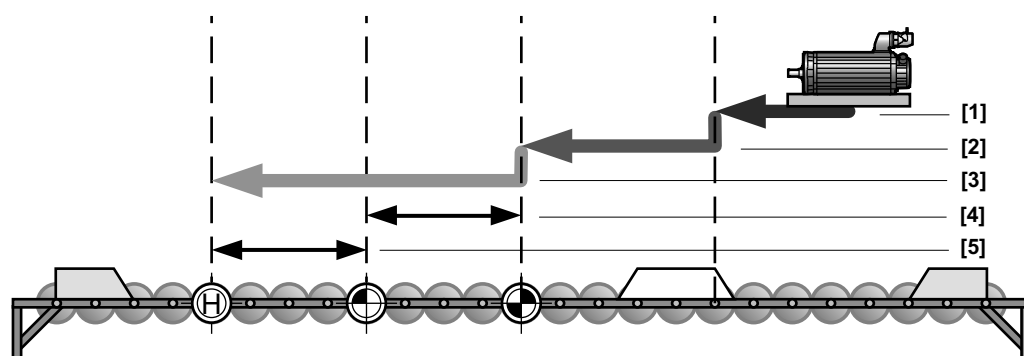
1240733707

- [1] Suchgeschwindigkeit (Index 8552.8)
- [2] Freifahrtgeschwindigkeit (Index 8552.9)
- [3] Grundstellungsgeschwindigkeit (Index 8552.10)
- [4] Referenz-Offset (Index 8552.5)
- [5] Grundstellung (Index 8552.7)

Referenzpunkt ist der erste Nullimpuls links von der Startposition der Referenzfahrt. Ein Referenznocken ist nicht erforderlich. Für die Referenzfahrt wird ausschließlich der Parameter "Freifahrtgeschwindigkeit" (Index 8552.9) verwendet.

– Negatives Ende Referenznocken

Der Parameter "Referenzieren auf Nullimpuls" (Index 8552.2) ist auf "Ja" gesetzt.



1240736139

- [1] Suchgeschwindigkeit (Index 8552.8)
- [2] Freifahrtgeschwindigkeit (Index 8552.9)
- [3] Grundstellungsgeschwindigkeit (Index 8552.10)
- [4] Referenz-Offset (Index 8552.5)
- [5] Grundstellung (Index 8552.7)

Referenzpunkt ist das negative Ende des Referenznockens oder der erste Nullimpuls negativ nach dem Ende des Referenznockens.

Ein Bit im Steuerwort 0 – 3 muss auf "Referenznocken" eingestellt sein.

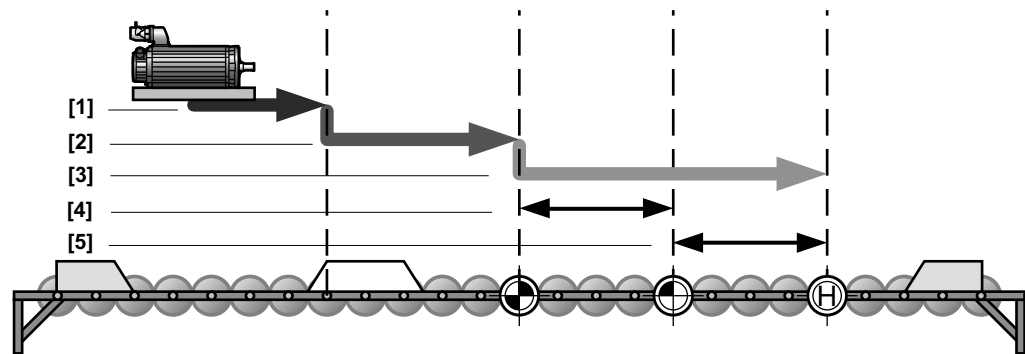
Die Referenzfahrt startet mit Suchgeschwindigkeit in negativer Drehrichtung bis zur ersten steigenden Flanke des Referenznockens. Nach Erkennen des Referenznockens wird auf die Freifahrtgeschwindigkeit umgeschaltet.

Der Referenzpunkt ist dann ohne "Referenzieren auf Nullimpuls" die fallende Flanke (negatives Ende) des Referenznockens. Mit "Referenzieren auf Nullimpuls = Ja" ist der Referenzpunkt der erste Nullimpuls nach der fallenden Flanke des Referenznockens.

Der Parameter "Hardware-Endschalter zur Geschwindigkeitsumschaltung" (Index 8552.4) ist bei diesem Referenzfahrttyp ohne Bedeutung.

– Positives Ende Referenznocken

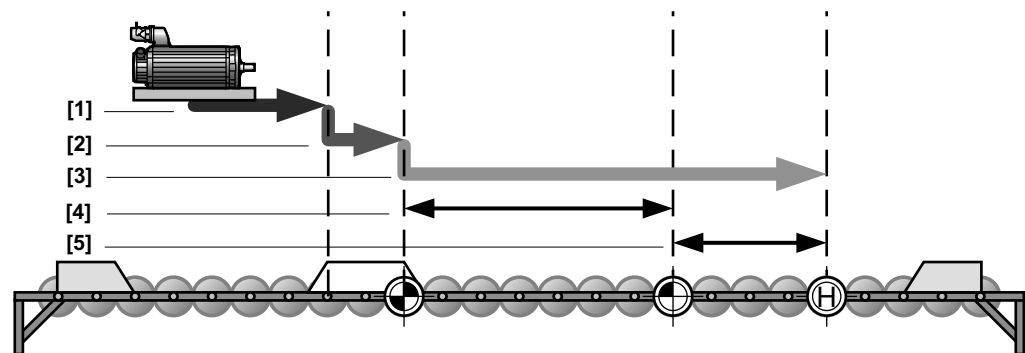
Der Parameter "Referenzieren auf Nullimpuls" (Index 8552.2) ist auf "Ja" gesetzt.



1240741387

- [1] Suchgeschwindigkeit (Index 8552.8)
- [2] Freifahrtgeschwindigkeit (Index 8552.9)
- [3] Grundstellungsgeschwindigkeit (Index 8552.10)
- [4] Referenz-Offset (Index 8552.5)
- [5] Grundstellung (Index 8552.7)

Der Parameter "Referenzieren auf Nullimpuls" (Index 8552.2) ist auf "Nein" gesetzt.



1240743819

- [1] Suchgeschwindigkeit (Index 8552.8)
- [2] Freifahrtgeschwindigkeit (Index 8552.9)
- [3] Grundstellungsgeschwindigkeit (Index 8552.10)
- [4] Referenz-Offset (Index 8552.5)
- [5] Grundstellung (Index 8552.7)

Referenzpunkt ist das positive Ende des Referenznockens oder der erste Nullimpuls positiv nach dem Ende des Referenznockens.

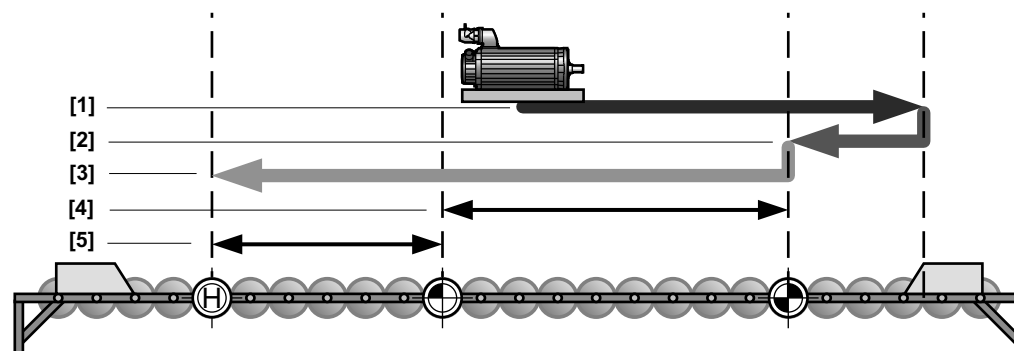
Ein Bit im Steuerwort 0 – 3 muss auf "Referenznocken" eingestellt sein.

Die Referenzfahrt startet in positiver Drehrichtung. Bis zur ersten steigenden Flanke des Referenznockens wird die Suchgeschwindigkeit verwendet. Nach Erkennen des Referenznockens wird auf die Freifahrtgeschwindigkeit umgeschaltet.

Der Referenzpunkt ist dann ohne "Referenzieren auf Nullimpuls" die fallende Flanke (rechtes Ende) des Referenznockens. Mit "Referenzieren auf Nullimpuls = Ja" ist der Referenzpunkt der erste Nullimpuls nach der fallenden Flanke des Referenznockens.

Der Parameter "Hardware-Endschalter zur Geschwindigkeitsumschaltung" (Index 8552.4) ist bei diesem Referenzfahrttyp ohne Bedeutung.

– Endschalter positiv



1240746251

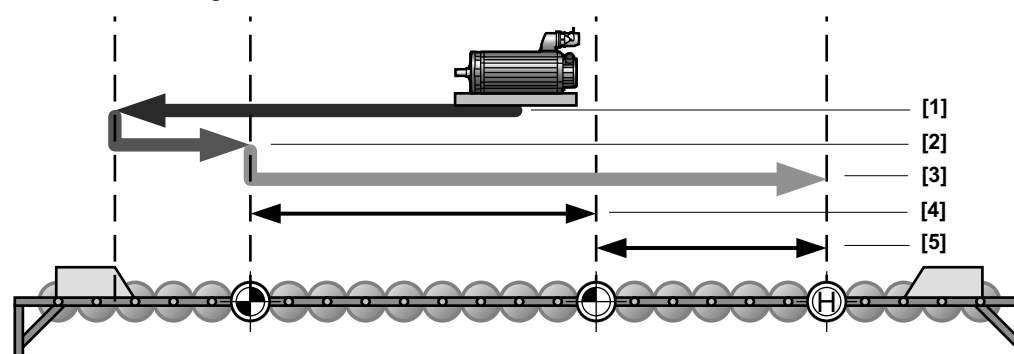
- [1] Suchgeschwindigkeit (Index 8552.8)
- [2] Freifahrtgeschwindigkeit (Index 8552.9)
- [3] Grundstellungsgeschwindigkeit (Index 8552.10)
- [4] Referenz-Offset (Index 8552.5)
- [5] Grundstellung (Index 8552.7)

Referenzpunkt ist der erste Nullimpuls links vom Endschalter positiv.

Die Referenzfahrt startet in positiver Drehrichtung. Bis zur fallenden Flanke des Endschalters positiv wird die Suchgeschwindigkeit verwendet, danach die Freifahrtgeschwindigkeit.

Der Parameter "Hardware-Endschalter zur Geschwindigkeitsumschaltung" (Index 8552.4) ist bei diesem Referenzfahrttyp ohne Bedeutung.

– Endschalter negativ



1240966283

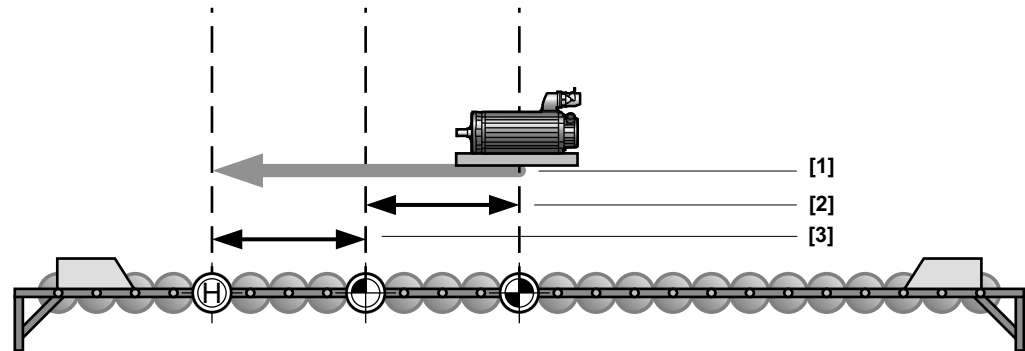
- [1] Suchgeschwindigkeit (Index 8552.8)
- [2] Freifahrtgeschwindigkeit (Index 8552.9)
- [3] Grundstellungsgeschwindigkeit (Index 8552.10)
- [4] Referenz-Offset (Index 8552.5)
- [5] Grundstellung (Index 8552.7)

Referenzpunkt ist der erste Nullimpuls rechts vom Endschalter negativ.

Die Referenzfahrt startet in negativer Drehrichtung. Bis zur fallenden Flanke des Endschalters negativ wird die Suchgeschwindigkeit verwendet, danach die Freifahrtgeschwindigkeit.

Der Parameter "Hardware-Endschalter zur Geschwindigkeitsumschaltung" (Index 8552.4) ist bei diesem Referenzfahrttyp ohne Bedeutung.

– Keine Referenzfahrt



1240968715

[1] Grundstellungsgeschwindigkeit (Index 8552.10)

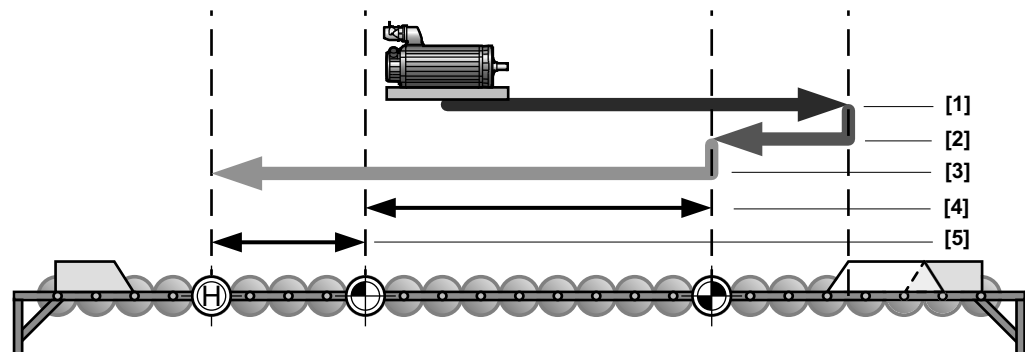
[2] Referenz-Offset (Index 8552.5)

[3] Grundstellung (Index 8552.7)

Referenzpunkt ist die aktuelle Position. Dieser Referenzfahrttyp ist sinnvoll bei Absolutwertgebern und bei Antrieben, die im Stillstand referenziert werden sollen. So kann z. B. die Position einer Vorschubachse während des Stillstands auf "0" gesetzt werden. Damit kann der Maschinenbetreiber erkennen, wo der Antrieb sich innerhalb eines jeden Vorschubs befindet.

– Referenznocken bündig zum positiven Endschalter

Der Parameter "Referenzieren auf Nullimpuls" (Index 8552.2) ist auf "Ja" gesetzt.



1240971147

1) Suchgeschwindigkeit (Index 8552.8)

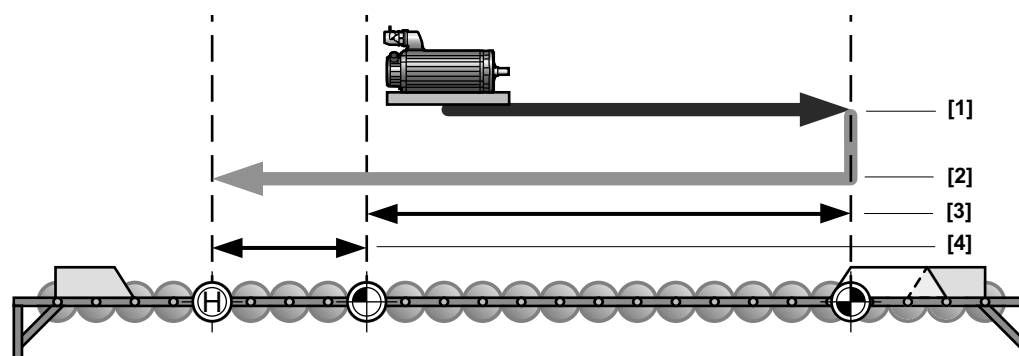
[2] Freifahrtgeschwindigkeit (Index 8552.9)

[3] Grundstellungsgeschwindigkeit (Index 8552.10)

[4] Referenz-Offset (Index 8552.5)

[5] Grundstellung (Index 8552.7)

Der Parameter "Referenzieren auf Nullimpuls" (Index 8552.2) ist auf "Nein" gesetzt.



1240973579

- 1] Suchgeschwindigkeit (Index 8552.8)
- 2] Freifahrtgeschwindigkeit (Index 8552.9)
- 3] Grundstellungsgeschwindigkeit (Index 8552.10)
- 4] Referenz-Offset (Index 8552.5)
- 5] Grundstellung (Index 8552.7)

Referenzpunkt ist das negative Ende des Referenznockens oder der erste Nullimpuls links nach dem Ende des Referenznockens.

Ein Bit im Steuerwort 0 – 3 muss auf "Referenznocken" eingestellt sein.

Die Referenzfahrt startet in positiver Drehrichtung. Bis zur ersten steigenden Flanke des Referenznockens wird die Suchgeschwindigkeit verwendet, danach die Freifahrtgeschwindigkeit. Im Unterschied zu Typ "Negatives Ende Referenznocken" startet der Antrieb nach rechts und wendet auf dem Referenznocken.

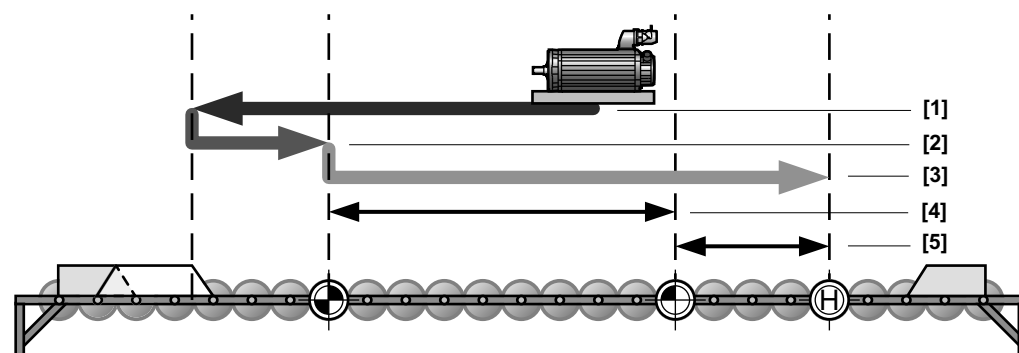
Je nach Einstellung "Referenzieren auf Nullimpuls" wird die fallende Flanke des Referenznockens oder auf den Nullimpuls nach der fallenden Flanke des Referenznockens referenziert.

Der Referenznocken muss kurz vor oder genau mit dem Hardware-Endschalter positiv beginnen und muss in den Endschalter hineinragen. Damit ist gewährleistet, dass während der Referenzfahrt kein Hardware-Endschalter angefahren wird.

Der Parameter "Hardware-Endschalter zur Geschwindigkeitsumschaltung" (Index 8552.4) ist bei diesem Referenzfahrttyp ohne Bedeutung.

– Referenznocken bündig zum negativen Endschalter

Der Parameter "Referenzieren auf Nullimpuls" (Index 8552.2) ist auf "Ja" gesetzt.



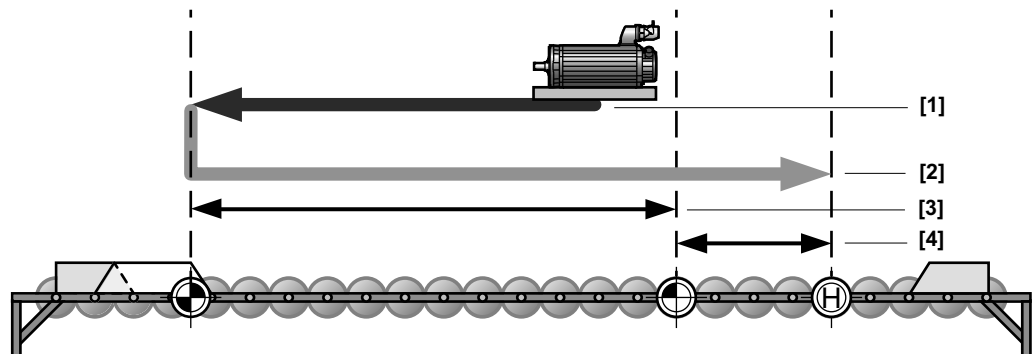
1240976907

- 1] Suchgeschwindigkeit (Index 8552.8)
- 2] Freifahrtgeschwindigkeit (Index 8552.9)
- 3] Grundstellungsgeschwindigkeit (Index 8552.10)

[4] Referenz-Offset (Index 8552.5)

[5] Grundstellung (Index 8552.7)

Der Parameter "Referenzieren auf Nullimpuls" (Index 8552.2) ist auf "Nein" gesetzt.



1241043339

[1] Suchgeschwindigkeit (Index 8552.8)

[2] Grundstellungsgeschwindigkeit (Index 8552.10)

[3] Referenz-Offset (Index 8552.5)

[4] Grundstellung (Index 8552.7)

Referenzpunkt ist das rechte Ende des Referenznockens oder der erste Nullimpuls rechts nach dem Ende des Referenznockens.

Ein Bit im Steuerwort 0 – 3 muss auf "Referenznocken" eingestellt sein.

Die Referenzfahrt startet in negativer Drehrichtung. Bis zur ersten steigenden Flanke des Referenznockens wird die Suchgeschwindigkeit verwendet, danach die Freifahrtgeschwindigkeit. Im Unterschied zu Typ "Positives Ende Referenznocken" startet der Antrieb nach links und wendet auf dem Referenznocken.

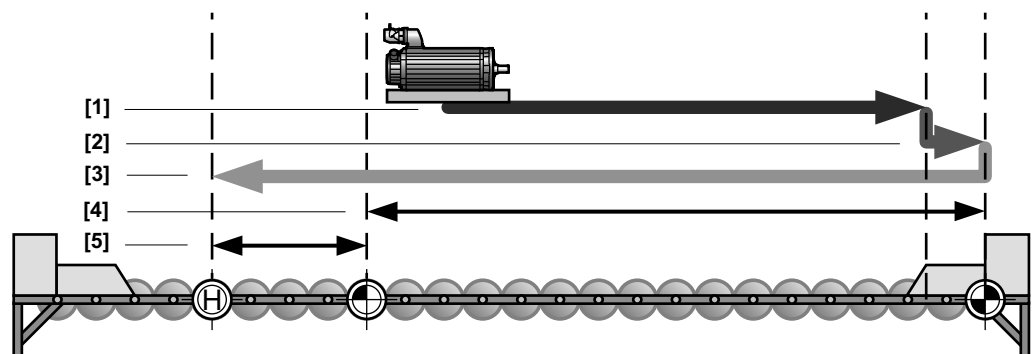
Je nach Einstellung "Referenzieren auf Nullimpuls" wird die fallende Flanke des Referenznockens oder auf den Nullimpuls nach der fallenden Flanke des Referenznockens referenziert.

Der Referenznocken muss kurz vor oder genau mit dem Hardware-Endschalter positiv beginnen und muss in den Endschalter hineinragen. Damit ist gewährleistet, dass während der Referenzfahrt kein Hardware-Endschalter angefahren wird.

Der Parameter "Hardware-Endschalter zur Geschwindigkeitsumschaltung" (Index 8552.4) ist bei diesem Referenzfahrttyp ohne Bedeutung.

– Festanschlag positiv

Der Parameter "Hardware-Endschalter zur Geschwindigkeitsumschaltung" (Index 8552.4) ist auf Hardware-Endschalter" gesetzt.

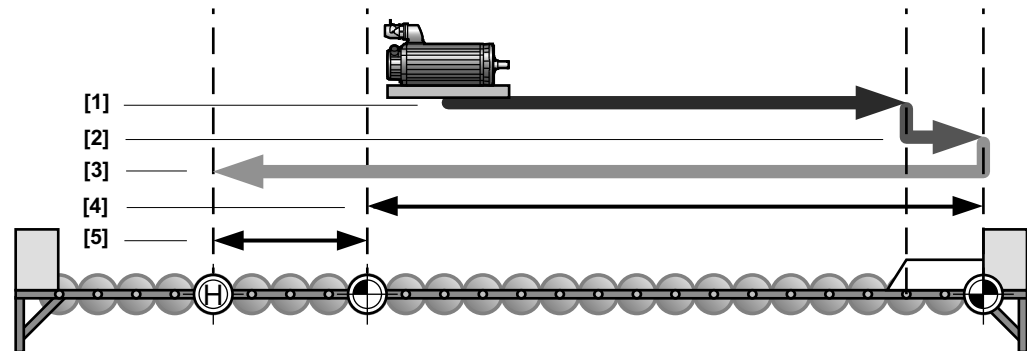


1241045771

[1] Suchgeschwindigkeit (Index 8552.8)

- [2] Freifahrtgeschwindigkeit (Index 8552.9)
- [3] Grundstellungsgeschwindigkeit (Index 8552.10)
- [4] Referenz-Offset (Index 8552.5)
- [5] Grundstellung (Index 8552.7)

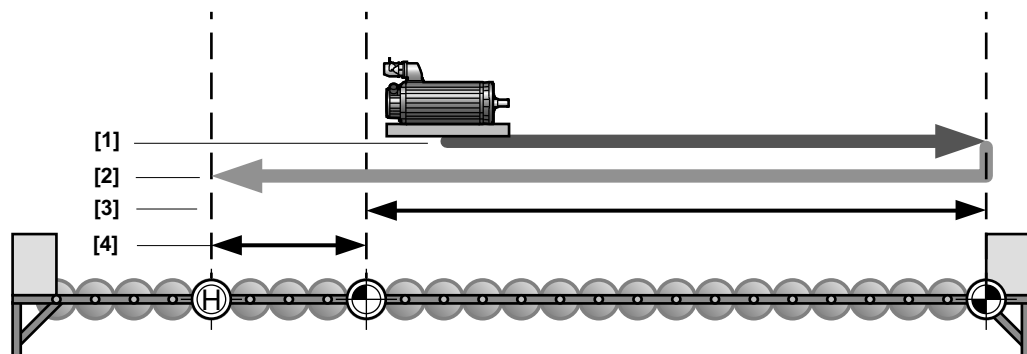
Der Parameter "Hardware-Endschalter zur Geschwindigkeitsumschaltung" (Index 8552.4) ist auf „Referenznocken“ gesetzt.



1241048203

- [1] Suchgeschwindigkeit (Index 8552.8)
- [2] Freifahrtgeschwindigkeit (Index 8552.9)
- [3] Grundstellungsgeschwindigkeit (Index 8552.10)
- [4] Referenz-Offset (Index 8552.5)
- [5] Grundstellung (Index 8552.7)

Der Parameter "Hardware-Endschalter zur Geschwindigkeitsumschaltung" (Index 8552.4) ist auf "ohne" gesetzt.



1242546699

- [1] Freifahrtgeschwindigkeit (Index 8552.9)
- [2] Grundstellungsgeschwindigkeit (Index 8552.10)
- [3] Referenz-Offset (Index 8552.5)
- [4] Grundstellung (Index 8552.7)

Referenzpunkt ist der positive Festanschlag. Dabei muss die Maschine so konstruiert sein, dass der Festanschlag ein Auftreffen mit der entsprechenden Geschwindigkeit ohne Beschädigung übersteht.

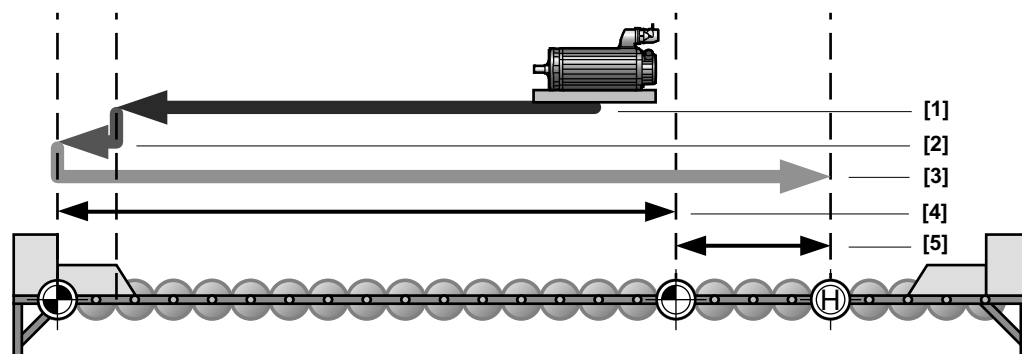
Die Referenzfahrt startet in positiver Drehrichtung. Ist der Parameter "Hardware-Endschalter zur Geschwindigkeitsumschaltung" (Index 8552.4) auf "ohne" eingestellt, startet die Referenzfahrt mit Freifahrtgeschwindigkeit.

Mit Einstellung "Hardware-Endschalter" oder "Referenznocken" startet die Referenzfahrt mit der Suchgeschwindigkeit und schaltet dann mit Auftreffen auf den HW-Endschalter oder den Referenznocken auf die Freifahrtgeschwindigkeit herunter.

Mit Parameter "Verweildauer am Festanschlag" (Index 8552.15) kann eingestellt werden, wie lange das Drehmoment (Index 8552.14) auf den Festanschlag aufrechterhalten bleiben soll, bis referenziert wird.

– Festanschlag negativ

Der Parameter "Hardware-Endschalter zur Geschwindigkeitsumschaltung" (Index 8552.4) ist auf "Hardware-Endschalter" gesetzt.



1242549131

[1] Suchgeschwindigkeit (Index 8552.8)

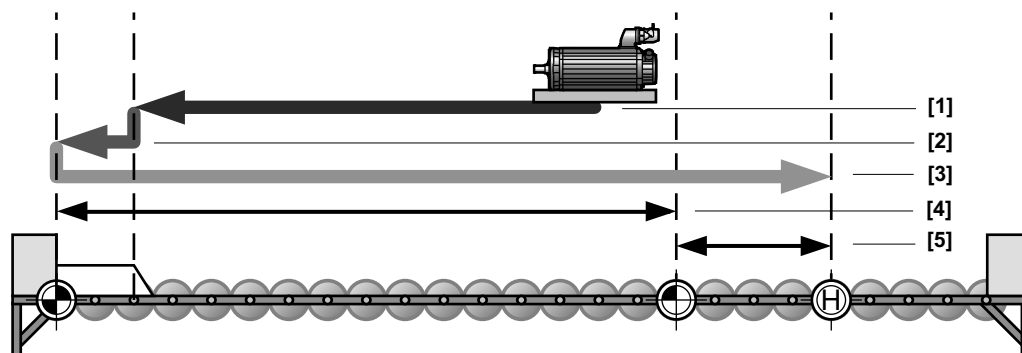
[2] Freifahrtgeschwindigkeit (Index 8552.9)

[3] Grundstellungsgeschwindigkeit (Index 8552.10)

[4] Referenz-Offset (Index 8552.5)

[5] Grundstellung (Index 8552.7)

Der Parameter "Hardware-Endschalter zur Geschwindigkeitsumschaltung" (Index 8552.4) ist auf "Referenznocken" gesetzt.



1242551819

[1] Suchgeschwindigkeit (Index 8552.8)

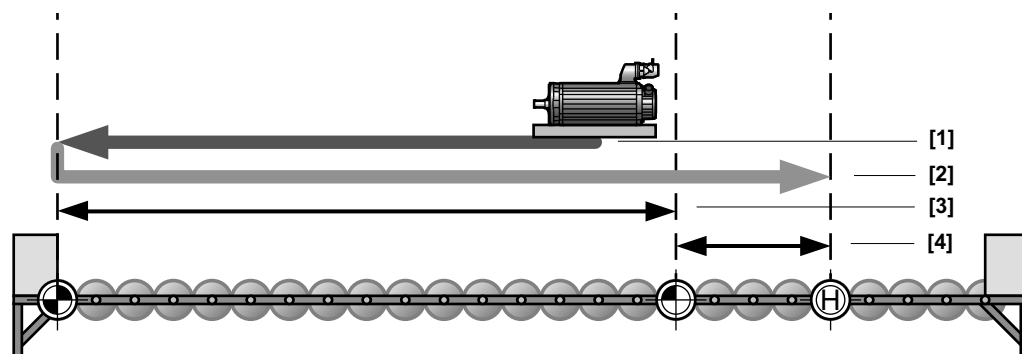
[2] Freifahrtgeschwindigkeit (Index 8552.9)

[3] Grundstellungsgeschwindigkeit (Index 8552.10)

[4] Referenz-Offset (Index 8552.5)

[5] Grundstellung (Index 8552.7)

Der Parameter "Hardware-Endschalter zur Geschwindigkeitsumschaltung" (Index 8552.4) ist auf "ohne" gesetzt.



1242554251

[1] Freifahrtgeschwindigkeit (Index 8552.9)

[2] Grundstellungsgeschwindigkeit (Index 8552.10)

[3] Referenz-Offset (Index 8552.5)

[4] Grundstellung (Index 8552.7)

Referenzpunkt ist der negative Festanschlag. Dabei muss die Maschine so konstruiert sein, dass der Festanschlag ein Auftreffen mit der entsprechenden Geschwindigkeit ohne Beschädigung übersteht.

Die Referenzfahrt startet in negativer Drehrichtung. Ist der Parameter "Hardware-Endschalter zur Geschwindigkeitsumschaltung" (Index 8552.4) auf "ohne" eingestellt, startet die Referenzfahrt mit Freifahrtgeschwindigkeit.

Mit Einstellung "Hardware-Endschalter" oder "Referenznocken" startet die Referenzfahrt mit der Suchgeschwindigkeit und schaltet dann mit Auftreffen auf den Hardware-Endschalter oder den Referenznocken auf die Freifahrtgeschwindigkeit herunter.

Mit Parameter "Verweildauer am Festanschlag" (Index 8552.15) kann eingestellt werden, wie lange das Drehmoment (Index 8552.14) auf den Festanschlag aufrechterhalten bleiben soll, bis referenziert wird.

8553.2 Auf Nullimpuls referenzieren

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Nein
- 1= Ja

Legt fest, ob der Nullimpuls des Gebers als Referenzpunkt verwendet wird. Dies ermöglicht, eine Abnutzung oder Ungenauigkeit des Referenznockens auszugleichen.

8553.3 Grundstellung anfahren

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Nein
- 1= Ja

Legt die Position fest, die nach erfolgter Referenzierung angefahren wird.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Ja: Die im Parameter "Grundstellung" eingestellte Position wird angefahren.
- Nein: Der Antrieb bleibt auf dem Referenzpunkt stehen.

8553.4 Geschwindigkeitsumschaltung vor Festanschlag

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Ohne**
- 1= HW-Endschalter
- 2= Referenznocken

Legt das Ereignis fest, bei dem bei "Referenzierung auf Festanschlag" die Suchgeschwindigkeit (Index 8552.8/ 8553.8) auf Freifahrtgeschwindigkeit (Index 8552.9 / 8552.9) umschaltet.

8553.5 Referenz-Offset

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Mit diesem Parameter wird der Referenz-Offset definiert. Dies wird getan, wenn der Nocken nicht am Maschinennullpunkt sitzt.

8553.7 Grundstellung

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Position, die nach erfolgter Referenzierung bei aktivem Parameter "Grundstellung anfahren" (Index 8552.3) automatisch angefahren wird.

8553.8 Suchgeschwindigkeit

Werkseinstellung: 2000000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 360000000

Geschwindigkeit, der zur Suche nach Referenznocken oder Endschaltern verwendet wird.

8553.9 Freifahrtgeschwindigkeit

Werkseinstellung: 500000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 360000000

Die Freifahrtgeschwindigkeit wird beim Verlassen einer Referenzmarke verwendet, um das exakte Ende der Referenzmarke durch eine reduzierte Geschwindigkeit exakt zu erkennen.

8553.10 Grundstellungsgeschwindigkeit

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 360000000

Geschwindigkeit, mit der nach erfolgter Referenzierung die Grundstellung angefahren wird.

8553.11 Beschleunigung

Werkseinstellung: 300000

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Beschleunigung der Referenzfahrt

8553.12 Verzögerung

Werkseinstellung: 300000

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Verzögerung der Referenzfahrt

8553.13 Ruckzeit

Werkseinstellung: 0

Einheit: ms
 Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 2000
 Ruckzeit der Referenzfahrt

8553.14 Drehmomentgrenze Festanschlag

Werkseinstellung: 1000
 Einheit: 1E-01 % Motor-Nenndrehmoment
 Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 10000
 Begrenzt das Drehmoment beim Referenzieren auf Festanschlag.

8553.15 Verweildauer am Festanschlag

Werkseinstellung: 0
 Einheit: ms
 Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 10000
 Legt fest, wie lange der Festanschlag (Drehmomentgrenze erreicht) angefahren bleibt, bis der Antrieb "Referenziert" meldet.

1.1.145 8554 Anwendereinheit Position AS1

Diese Parameter legen die Eigenschaften der Anwendereinheit für die Position aus dem Antriebsstrang 1 fest.

8554.1 Zähler

Werkseinstellung: 65536
 Einheit:
 Datentyp: Int32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 1 Bis 2147483647
 Über den Zähler und Nenner kann das Verhältnis der physikalischen SI-Einheit zur Anwendereinheit bestimmt werden.

8554.2 Nenner

Werkseinstellung: 100
 Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 2147483647

Über den Zähler und Nenner kann das Verhältnis der physikalischen SI-Einheit zur Anwendereinheit bestimmt werden.

8554.3 Anzahl Nachkommastellen

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= 0
- 1= 1
- **2= 2**
- 3= 3
- 4= 4
- 5= 5
- 6= 6
- 7= 7
- 8= 8
- 9= 9

Anzahl Nachkommastellen

8554.4 Einheit

Werkseinstellung: Umd

Datentyp: String8Bit (Füllstands-Array)

Datenlänge: 17

Auflösung:

Wertebereich:

Beliebige Einheit, die vom Anwender bestimmt wird. Diese Einheit ist dann auch unter der PA-Konfiguration und unter den Prozesswerten zu finden.

1.1.146 8555 Anwendereinheit Position AS2

Diese Parameter legen die Eigenschaften der Anwendereinheit für die Position aus dem Antriebsstrang 2 fest.

8555.1 Zähler

Werkseinstellung: 65536

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 2147483647

Über den Zähler und Nenner kann das Verhältnis der physikalischen SI-Einheit zur Anwendereinheit bestimmt werden.

8555.2 Nenner

Werkseinstellung: 100

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 2147483647

Über den Zähler und Nenner kann das Verhältnis der physikalischen SI-Einheit zur Anwendereinheit bestimmt werden.

8555.3 Anzahl Nachkommastellen

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= 0
- 1= 1
- **2= 2**
- 3= 3
- 4= 4
- 5= 5
- 6= 6
- 7= 7
- 8= 8
- 9= 9

Anzahl Nachkommastellen

8555.4 Einheit

Werkseinstellung: Umd

Datentyp: String8Bit (Füllstands-Array)

Datenlänge: 17

Auflösung:

Wertebereich:

Beliebige Einheit, die vom Anwender bestimmt wird. Diese Einheit wird auch in der PA-Konfiguration und bei den Prozesswerten angezeigt.

1.1.147 8556 Anwendereinheit Position aktiv

Diese Parameter legen die Eigenschaften der Anwendereinheit für die Position aus dem aktiven Antriebsstrang fest.

8556.1 Zähler

Werkseinstellung: 1

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 2147483647

Über den Zähler und Nenner kann das Verhältnis der physikalischen SI-Einheit zur Anwendereinheit bestimmt werden.

8556.2 Nenner

Werkseinstellung: 1

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 2147483647

Über den Zähler und Nenner kann das Verhältnis der physikalischen SI-Einheit zur Anwendereinheit bestimmt werden.

8556.3 Anzahl Nachkommastellen

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= 0
- 1= 1
- 2= 2
- 3= 3
- 4= 4
- 5= 5
- 6= 6
- 7= 7
- 8= 8
- 9= 9

Anzahl Nachkommastellen

8556.4 Einheit

Datentyp: String8Bit (Füllstands-Array)

Datenlänge: 17

Auflösung:

Wertebereich:

Beliebige Einheit, die vom Anwender bestimmt wird. Diese Einheit wird auch in der PA-Konfiguration und bei den Prozesswerten angezeigt.

1.1.148 8557 Anwendereinheit Geschwindigkeit AS1

Diese Parameter legen die Eigenschaften der Anwendereinheit für die Geschwindigkeit aus dem Antriebsstrang 1 fest.

8557.1 Zähler

Werkseinstellung: 10000

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 2147483647

Über den Zähler und Nenner kann das Verhältnis der physikalischen SI-Einheit zur Anwendereinheit bestimmt werden.

8557.2 Nenner

Werkseinstellung: 1

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 2147483647

Über den Zähler und Nenner kann das Verhältnis der physikalischen SI-Einheit zur Anwendereinheit bestimmt werden.

8557.3 Anzahl Nachkommastellen

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= 0
- 1= 1
- 2= 2
- 3= 3
- 4= 4
- 5= 5
- 6= 6
- 7= 7
- 8= 8
- 9= 9

Anzahl Nachkommastellen

8557.4 Einheit

Werkseinstellung: Umdr/mi

Datentyp: String8Bit (Füllstands-Array)

Datenlänge: 17

Auflösung:

Wertebereich:

Beliebige Einheit, die vom Anwender bestimmt wird. Diese Einheit ist dann auch unter der PA-Konfiguration und unter den Prozesswerten zu finden.

1.1.149 8558 Anwendereinheit Geschwindigkeit AS2

Diese Parameter legen die Eigenschaften der Anwendereinheit für die Geschwindigkeit aus dem Antriebsstrang 2 fest.

8558.1 Zähler

Werkseinstellung: 10000

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 2147483647

Über den Zähler und Nenner kann das Verhältnis der physikalischen SI-Einheit zur Anwendereinheit bestimmt werden.

8558.2 Nenner

Werkseinstellung: 1

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 2147483647

Über den Zähler und Nenner kann das Verhältnis der physikalischen SI-Einheit zur Anwendereinheit bestimmt werden.

8558.3 Anzahl Nachkommastellen

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= 0
- 1= 1
- 2= 2
- 3= 3
- 4= 4

- 5= 5
- 6= 6
- 7= 7
- 8= 8
- 9= 9

Anzahl Nachkommastellen

8558.4 Einheit

Werkseinstellung: Umdr/mi

Datentyp: String8Bit (Füllstands-Array)

Datenlänge: 17

Auflösung:

Wertebereich:

Beliebige Einheit, die vom Anwender bestimmt wird. Diese Einheit wird auch in der PA-Konfiguration und bei den Prozesswerten angezeigt.

1.1.150 8559 Anwendereinheit Geschwindigkeit aktiv

Diese Parameter legen die Eigenschaften der Anwendereinheit für die Geschwindigkeit aus dem aktiven Antriebsstrang fest.

8559.1 Zähler

Werkseinstellung: 1

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 2147483647

Über den Zähler und Nenner kann das Verhältnis der physikalischen SI-Einheit zur Anwendereinheit bestimmt werden.

8559.2 Nenner

Werkseinstellung: 1

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 2147483647

Über den Zähler und Nenner kann das Verhältnis der physikalischen SI-Einheit zur Anwendereinheit bestimmt werden.

8559.3 Anzahl Nachkommastellen

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= 0
- 1= 1
- 2= 2
- 3= 3
- 4= 4
- 5= 5
- 6= 6
- 7= 7
- 8= 8
- 9= 9

Anzahl Nachkommastellen

8559.4 Einheit

Datentyp: String8Bit (Füllstands-Array)

Datenlänge: 17

Auflösung:

Wertebereich:

Beliebige Einheit, die vom Anwender bestimmt wird. Diese Einheit wird auch in der PA-Konfiguration und bei den Prozesswerten angezeigt.

1.1.151 8560 Anwendereinheit Beschleunigung AS1

Diese Parameter legen die Eigenschaften der Anwendereinheit für die Beschleunigung aus dem Antriebsstrang 1 fest.

8560.1 Zähler

Werkseinstellung: 100

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 2147483647

Über den Zähler und Nenner kann das Verhältnis der physikalischen SI-Einheit zur Anwendereinheit bestimmt werden.

8560.2 Nenner

Werkseinstellung: 1

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 2147483647

Über den Zähler und Nenner kann das Verhältnis der physikalischen SI-Einheit zur Anwendereinheit bestimmt werden.

8560.3 Anzahl Nachkommastellen

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= 0
- 1= 1
- 2= 2
- 3= 3
- 4= 4
- 5= 5
- 6= 6
- 7= 7
- 8= 8
- 9= 9

Anzahl Nachkommastellen

8560.4 Einheit

Werkseinstellung: Umdr/(min*s

Datentyp: String8Bit (Füllstands-Array)

Datenlänge: 17

Auflösung:

Wertebereich:

Beliebige Einheit, die vom Anwender bestimmt wird. Diese Einheit ist dann auch unter der PA-Konfiguration und unter den Prozesswerten zu finden.

1.1.152 8561 Anwendereinheit Beschleunigung AS2

Diese Parameter legen die Eigenschaften der Anwendereinheit für die Beschleunigung aus dem Antriebsstrang 2 fest.

8561.1 Zähler

Werkseinstellung: 100

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 2147483647

Über den Zähler und Nenner kann das Verhältnis der physikalischen SI-Einheit zur Anwendereinheit bestimmt werden.

8561.2 Nenner

Werkseinstellung: 1

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 2147483647

Über den Zähler und Nenner kann das Verhältnis der physikalischen SI-Einheit zur Anwendereinheit bestimmt werden.

8561.3 Anzahl Nachkommastellen

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= 0
- 1= 1
- 2= 2
- 3= 3
- 4= 4
- 5= 5
- 6= 6
- 7= 7
- 8= 8
- 9= 9

Anzahl Nachkommastellen

8561.4 Einheit

Werkseinstellung: Umdr/(min*s)

Datentyp: String8Bit (Füllstands-Array)

Datenlänge: 17

Auflösung:

Wertebereich:

Beliebige Einheit, die vom Anwender bestimmt wird. Diese Einheit wird auch in der PA-Konfiguration und bei den Prozesswerten angezeigt.

1.1.153 8562 Anwendereinheit Beschleunigung aktiv

Diese Parameter legen die Eigenschaften der Anwendereinheit für die Beschleunigung aus dem aktiven Antriebsstrang fest.

8562.1 Zähler

Werkseinstellung: 1

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 2147483647

Über den Zähler und Nenner kann das Verhältnis der physikalischen SI-Einheit zur Anwendereinheit bestimmt werden.

8562.2 Nenner

Werkseinstellung: 1

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 2147483647

Über den Zähler und Nenner kann das Verhältnis der physikalischen SI-Einheit zur Anwendereinheit bestimmt werden.

8562.3 Anzahl Nachkommastellen

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= 0
- 1= 1
- 2= 2
- 3= 3
- 4= 4
- 5= 5
- 6= 6
- 7= 7
- 8= 8
- 9= 9

Anzahl Nachkommastellen

8562.4 Einheit

Datentyp: String8Bit (Füllstands-Array)

Datenlänge: 17

Auflösung:

Wertebereich:

Beliebige Einheit, die vom Anwender bestimmt wird. Diese Einheit wird auch in der PA-Konfiguration und bei den Prozesswerten angezeigt.

1.1.154 8563 Stoppfunktionen AS1

Diese Parametergruppe bestimmt das globale Verhalten der Stoppfunktionen aus Antriebsstrang 1.

8563.1 Verhalten bei Stillstand

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Bremse offen/Antrieb bestromt
- **1= Bremse geschlossen/Antrieb nicht bestromt**
- 2= Keine Bremse vorhanden/Antrieb nicht bestromt

Bestimmt das Verhalten des Antriebs, wenn bei Stoppfunktionen Stillstand (n=0) erkannt wird.

Bei den folgenden FCBs wird der Parameter verwendet:

FCB 00, FCB 02, FCB 13, FCB 14, FCB 05: Sollwert-Haltfunktion

Achtung:

Bei Betriebsarten ohne Geber ist der Einstellwert des Parameters wirkungslos.

Die Bremse wird bei Stillstand immer geschlossen und die Endstufe gesperrt.

1.1.155 8564 Stoppfunktionen AS2

Diese Parametergruppe bestimmt das globale Verhalten der Stoppfunktionen aus Antriebsstrang 2.

8564.1 Verhalten bei Stillstand

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Bremse offen/Antrieb bestromt
- **1= Bremse geschlossen/Antrieb nicht bestromt**
- 2= Keine Bremse vorhanden/Antrieb nicht bestromt

Bestimmt das Verhalten des Antriebs, wenn bei Stoppfunktionen Stillstand (n=0) erkannt wird.

Bei den folgenden FCBs wird der Parameter verwendet:

FCB 00, FCB 02, FCB 13, FCB 14, FCB 05: Sollwert-Haltfunktion

Achtung:

Bei Betriebsarten ohne Geber ist der Einstellwert des Parameters wirkungslos.

Die Bremse wird bei Stillstand immer geschlossen und die Endstufe gesperrt.

1.1.156 8565 Geberzuordnung AS1

Geberzuordnung Antriebsstrang 1

8565.1 Verbundene Geber

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Geber 1
- 1= Geber 2

Stellt ein, welche Geber am Umrichter angeschlossen sind. Die Inbetriebnahme setzt den Parameter auf den richtigen Wert.

8565.2 Quelle Istdrehzahl

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Kein Geber
- **1= Geber 1**
- 2= Geber 2

Stellt ein, welcher Geber als Quelle für die Bildung der Istdrehzahl berücksichtigt wird. Die Inbetriebnahme setzt den Parameter auf den richtigen Wert.

8565.3 Quelle Istposition

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Kein Geber
- **1= Geber 1**
- 2= Geber 2

Stellt ein, welcher Geber als Quelle für die Bildung der Istposition berücksichtigt wird. Die Inbetriebnahme setzt den Parameter auf den richtigen Wert.

1.1.157 8566 Geberzuordnung AS2

Geberzuordnung Antriebsstrang 2

8566.1 Verbundene Geber

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Geber 1
- 1= Geber 2

Stellt ein, welche Geber am Umrichter angeschlossen sind. Die Inbetriebnahme setzt den Parameter auf den richtigen Wert.

8566.2 Quelle Istdrehzahl

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Kein Geber**
- 1= Geber 1
- 2= Geber 2

Stellt ein, welcher Geber als Quelle für die Bildung der Istdrehzahl berücksichtigt wird. Die Inbetriebnahme setzt den Parameter auf den richtigen Wert.

8566.3 Quelle Istposition

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Kein Geber**
- 1= Geber 1
- 2= Geber 2

Stellt ein, welcher Geber als Quelle für die Bildung der Istposition berücksichtigt wird. Die Inbetriebnahme setzt den Parameter auf den richtigen Wert.

1.1.158 8567 Meldung "Motor steht" Daten AS1

Meldung "Motor steht" Daten Antriebsstrang 1

8567.1 Drehzahlsschwelle

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 20000 Bis 2000000

Drehzahlwert an der Motorwelle, ab welcher der Umrichter einen stehenden Motor meldet.

8567.2 Filterzeit

Werkseinstellung: 0

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 25

Um Störeinflüsse zu unterdrücken, kann eine Filterzeit definiert werden. Das Filter wirkt wie eine Verzögerungszeit, das heißt, die Drehzahl muss für diese Zeit unter oder über der Schwelle bleiben, um eine Änderung der Meldung zu bewirken.

1.1.159 8568 Meldung "Motor steht" Daten AS2

Meldung "Motor steht" Daten Antriebsstrang 2

8568.1 Drehzahlschwelle

Werkseinstellung: 100000

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 20000 Bis 2000000

Drehzahlwert an der Motorwelle, ab welcher der Umrichter einen stehenden Motor meldet.

8568.2 Filterzeit

Werkseinstellung: 0

Einheit: ms

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 25

Um Störeinflüsse zu unterdrücken, kann eine Filterzeit definiert werden. Das Filter wirkt wie eine Verzögerungszeit, das heißt, die Drehzahl muss für diese Zeit unter oder über der Schwelle bleiben, um eine Änderung der Meldung zu bewirken.

1.1.160 8569 Meldung "Motor steht"

8569.1 Statusbits

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Motor steht – Ungefiltert
- 1= Motor steht – Gefiltert

Dieser Parameter stellt den Zustand der "Motor steht" als Bits zur Ausgabe auf Digitalausgängen und Statusworten zur Verfügung.

1.1.161 8570 FCB 05 Drehzahlregelung Daten AS1

Der Applikationsumrichter kann als drehzahlgeregelte Achse betrieben werden.

Der Anwender kann Grenzwerte für Beschleunigung, Verzögerung und Ruck als Rahmenbedingung für die Drehzahlregelung vorgeben. Der tatsächliche Drehzahl-Sollwert für den Antriebsregler wird im Reglertakt mit dem vorgegebenen Grenzwerten von einem im Umrichter integrierten Profilgenerator erzeugt.

8570.1 Aktivierung Sollwert-Haltfunktion

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

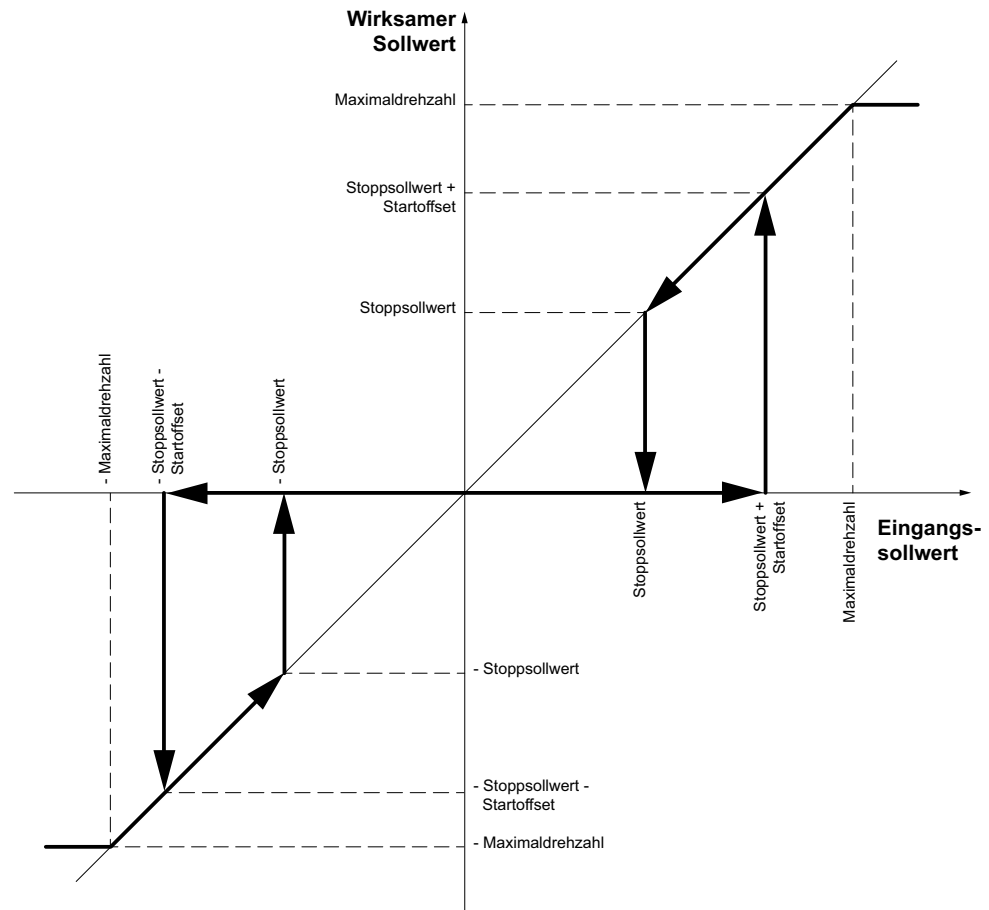
Bei aktiver Sollwert-Haltfunktion wird der Antrieb nur freigegeben, wenn der Drehzahl-Sollwert größer als die parametrisierte Freigabegrenze ist.

Dabei ist: Freigabesollwert = Stoppsollwert + Start-Offset.

Wenn der Drehzahl-Sollwert den Stoppsollwert unterschreitet, wird der Antrieb mit der Verzögerung angehalten, die im FCB "Drehzahlregelung" eingestellt ist. Bei aktiver Bremsenfunktion fällt bei Motorstillstand die Bremse ein und die Endstufe wird gesperrt.

Folgende Sonderfälle sind zu beachten:

- Wenn der Drehzahl-Sollwert kleiner als der Freigabesollwert ist, wird der Antrieb auch dann angehalten, wenn er vorher über einen anderen FCB freigegeben war.
- Wenn der FCB "Drehzahlregelung" bei der Aktivierung der Sollwert-Haltfunktion bereits aktiv ist, bleibt der Antrieb freigegeben, auch wenn der Drehzahl-Sollwert größer als der Stoppsollwert ist.



16765965963

8570.2 Stoppsollwert

Werkseinstellung: 1600000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 5000000

Sollwert der Sollwert-Haltfunktion.

Wenn der Drehzahl-Sollwert den Stoppsollwert unterschreitet, wird der Antrieb gestoppt.

8570.3 Start-Offset

Werkseinstellung: 300000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 5000000

Start-Offset der Sollwert-Haltfunktion.

Nur wenn der Drehzahl-Sollwert den Freigabesollwert überschreitet, wird der Antrieb freigegeben,.

Dabei ist: Freigabesollwert = Stoppsollwert + Start-Offset

8570.10 Aktivierung Drehzahlausblendung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

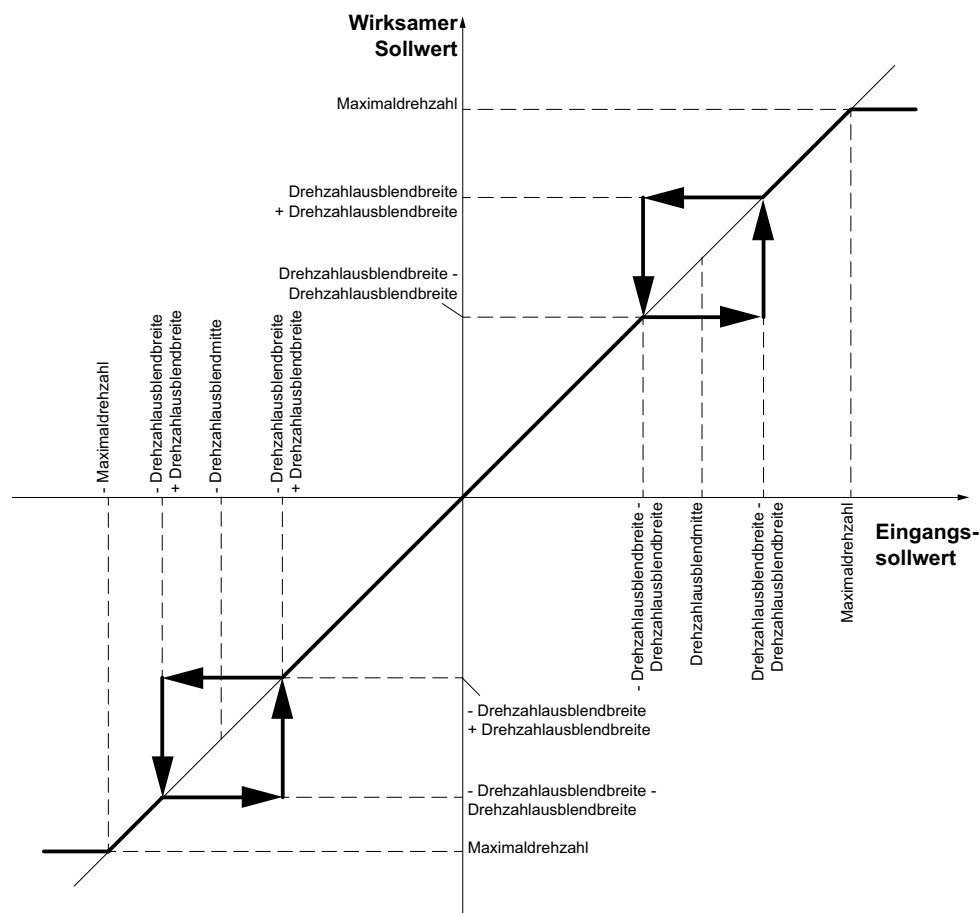
- **0= Aus**
- 1= Ein

Durch die Ausblendfunktion der Geschwindigkeitsresonanz kann das Verharren der Motordrehzahl innerhalb eines bestimmten Drehzahlfensters vermieden werden. Insbesondere bei Maschinen mit ausgeprägten mechanischen Resonanzen werden dadurch Schwingungen und Geräusche unterdrückt.

Folgende Einstellungen sind möglich:

– Aus: Kein Geschwindigkeitsbereich wird ausgeblendet.

– Ein: Der Bereich Drehzahl-Ausblendmitte +/- Drehzahl-Ausblendbreite wird ausgeblendet.



16765968395

8570.11 Drehzahl – Ausblendmitte

Werkseinstellung: 15000000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 360000000

Ausblendfunktion der Geschwindigkeitsresonanz – Resonanzgeschwindigkeit

8570.12 Drehzahl – Ausblendbreite

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 3000000

Ausblendfunktion der Geschwindigkeitsresonanz – Ausblendhysterese.

1.1.162 8571 FCB 05 Drehzahlregelung Daten AS2

Der Applikationsumrichter kann als drehzahlgeregelte Achse betrieben werden.

Der Anwender kann Grenzwerte für Beschleunigung, Verzögerung und Ruck als Rahmenbedingung für die Drehzahlregelung vorgeben. Der tatsächliche Drehzahl-Sollwert für den Antriebsregler wird im Reglertakt mit dem vorgegebenen Grenzwerten von einem im Umrichter integrierten Profilgenerator erzeugt.

8571.1 Aktivierung Sollwert-Haltfunktion

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

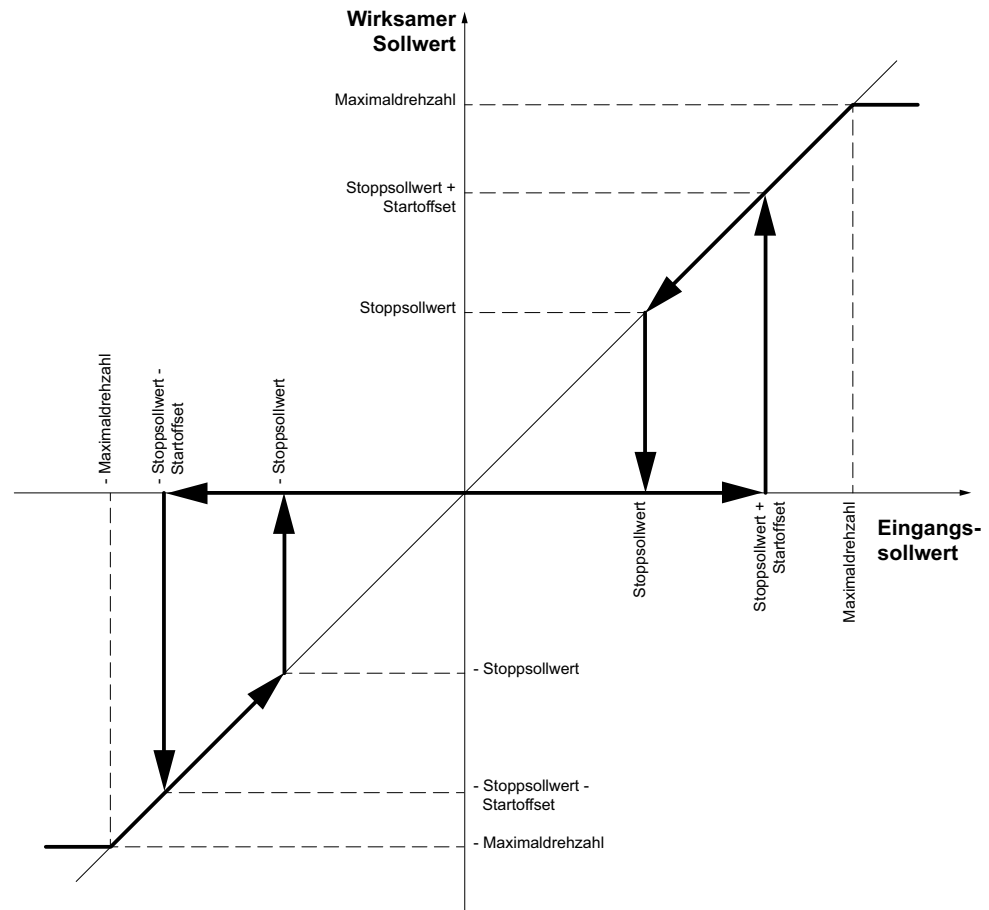
Bei aktiver Sollwert-Haltfunktion wird der Antrieb nur freigegeben, wenn der Drehzahl-Sollwert größer als die parametrisierte Freigabegrenze ist.

Dabei ist: Freigabesollwert = Stoppsollwert + Start-Offset.

Wenn der Drehzahl-Sollwert den Stoppsollwert unterschreitet, wird der Antrieb mit der Verzögerung angehalten, die im FCB "Drehzahlregelung" eingestellt ist. Bei aktiver Bremsenfunktion fällt bei Motorstillstand die Bremse ein und die Endstufe wird gesperrt.

Folgende Sonderfälle sind zu beachten:

- Wenn der Drehzahl-Sollwert kleiner als der Freigabesollwert ist, wird der Antrieb auch dann angehalten, wenn er vorher über einen anderen FCB freigegeben war.
- Wenn der FCB "Drehzahlregelung" bei der Aktivierung der Sollwert-Haltfunktion bereits aktiv ist, bleibt der Antrieb freigegeben, auch wenn der Drehzahl-Sollwert größer als der Stoppsollwert ist.



16765965963

8571.2 Stoppsollwert

Werkseinstellung: 1600000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 5000000

Sollwert der Sollwert-Haltfunktion.

Wenn der Drehzahl-Sollwert den Stoppsollwert unterschreitet, wird der Antrieb gestoppt.

8571.3 Start-Offset

Werkseinstellung: 300000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 5000000

Start-Offset der Sollwert-Haltfunktion.

Nur wenn der Drehzahl-Sollwert den Freigabesollwert überschreitet, wird der Antrieb freigegeben,.

Dabei ist: Freigabesollwert = Stoppsollwert + Start-Offset

8571.10 Aktivierung Drehzahlausblendung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

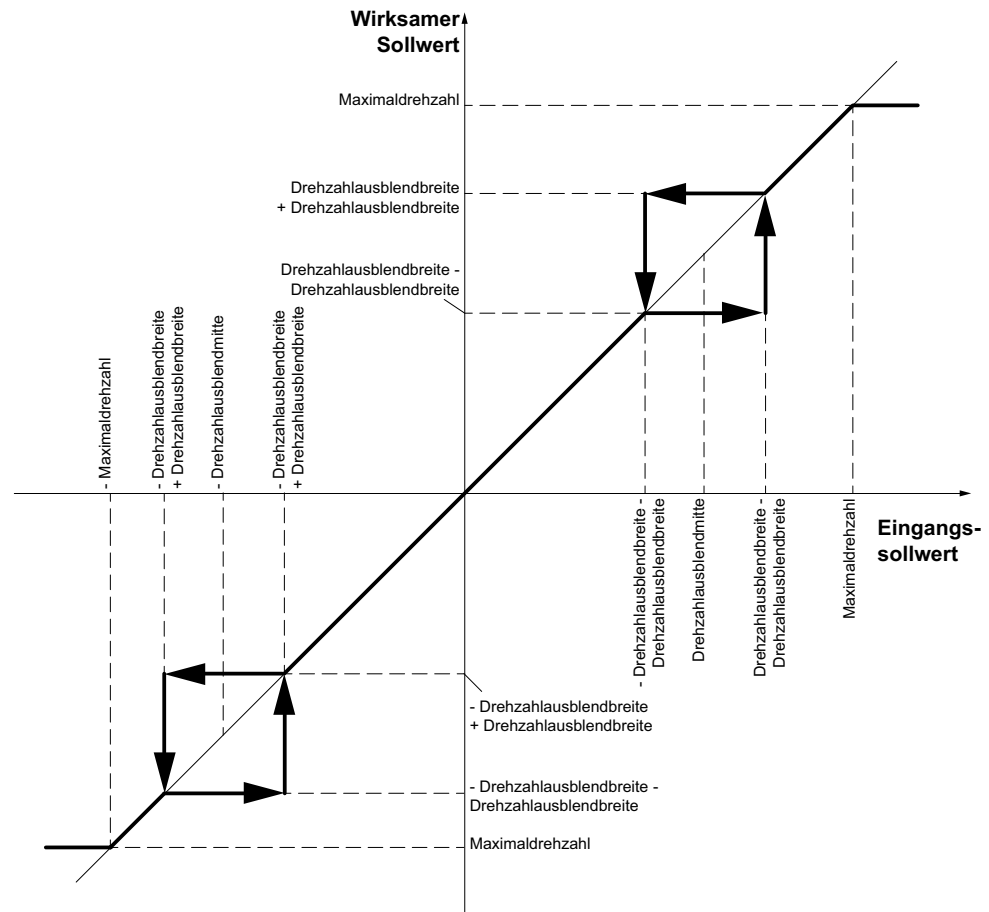
- **0= Aus**
- 1= Ein

Durch die Ausblendfunktion der Geschwindigkeitsresonanz kann das Verharren der Motordrehzahl innerhalb eines bestimmten Drehzahlfensters vermieden werden. Insbesondere bei Maschinen mit ausgeprägten mechanischen Resonanzen werden dadurch Schwingungen und Geräusche unterdrückt.

Folgende Einstellungen sind möglich:

– Aus: Kein Geschwindigkeitsbereich wird ausgeblendet.

- Ein: Der Bereich Drehzahl-Ausblendmitte +/- Drehzahl-Ausblendbreite wird ausgeblendet.



16765968395

8571.11 Drehzahl – Ausblendmitte

Werkseinstellung: 15000000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 360000000

Ausblendfunktion der Geschwindigkeitsresonanz – Resonanzgeschwindigkeit

8571.12 Drehzahl – Ausblendbreite

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 3000000

Ausblendfunktion der Geschwindigkeitsresonanz – Ausblendhysterese

1.1.163 8572 Endschalterdaten AS1

MOVI-C® bietet die Möglichkeit, Antriebsstrang abhängig HW-Endschalter zu überwachen. Wird ein Endschalter angefahren, wird eine programmierbare Reaktion ausgeführt. Um den Endschalter freizufahren, darf nur noch in die entgegengesetzte Richtung gefahren werden.

8572.1 Reaktion HW-Endschalter angefahren

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Keine Reaktion
- **3= Notstopp + Endstufensperre**
- 53= Notstopp + Endstufensperre mit Self-Reset

Reaktion, wenn ein Hardware-Endschalter angefahren wird.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Keine Reaktion
- Notstopp+Endstufensperre: Der Antrieb wird an der Notstopprampe abgebremst, anschließend wird die Endstufe gesperrt.
- Notstopp + Endstufensperre mit Self-Reset: Der Antrieb wird an der Notstopprampe abgebremst, anschließend wird die Endstufe gesperrt. Sobald ein Sollwert in entgegengesetzter Richtung anliegt, wird der Fehler automatisch quittiert und der Antrieb fährt aus dem Hardware-Endschalter.

8572.2 Reaktion SW-Endschalter angefahren

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Keine Reaktion
- **3= Notstopp + Endstufensperre**
- 53= Notstopp + Endstufensperre mit Self-Reset

Reaktion, wenn ein Software-Endschalter angefahren wird.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Keine Reaktion.
- Notstopp + Endstufensperre: Der Antrieb wird an der Notstopprampe abgebremst, anschließend wird die Endstufe gesperrt.
- Notstopp + Endstufensperre mit Self-Reset: Der Antrieb wird an der Notstopprampe abgebremst, anschließend wird die Endstufe gesperrt. Sobald ein Sollwert in entgegengesetzter Richtung anliegt, wird der Fehler automatisch quittiert und der Antrieb fährt aus dem Software-Endschalter.

8572.3 Überwachung SW-Endschalter negativ

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

Legt fest, dass die Position innerhalb zweier Software-Endschalter überwacht wird. Wenn eine Position außerhalb der Endschalter vorgegeben wird, bewegt sich der Antrieb nicht, sondern die eingestellte Reaktion wird ausgeführt.

8572.4 SW-Endschalter negativ

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Position des Software-Endschalters negativ

8572.5 Überwachung SW-Endschalter positiv

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

Legt fest, dass die Position innerhalb zweier Software-Endschalter überwacht wird. Wenn eine Position außerhalb der Endschalter vorgegeben wird, bewegt sich der Antrieb nicht, sondern die eingestellte Reaktion wird ausgeführt.

8572.6 SW-Endschalter positiv

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Position des Software-Endschalters positiv

1.1.164 8573 Endschalterdaten AS2

MOVI-C® bietet die Möglichkeit, Antriebsstrang abhängig HW-Endschalter zu überwachen. Wird ein Endschalter angefahren, wird eine programmierbare Reaktion ausgeführt. Um den Endschalter freizufahren, darf nur noch in die entgegengesetzte Richtung gefahren werden.

8573.1 Reaktion HW-Endschalter angefahren

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Keine Reaktion
- **3= Notstopp + Endstufensperre**
- 53= Notstopp + Endstufensperre mit Self-Reset

Reaktion, wenn ein Hardware-Endschalter angefahren wird.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Keine Reaktion
- Notstopp + Endstufensperre: Der Antrieb wird an der Notstopprampe abgebremst, anschließend wird die Endstufe gesperrt.
- Notstopp + Endstufensperre mit Self-Reset: Der Antrieb wird an der Notstopprampe abgebremst, anschließend wird die Endstufe gesperrt. Sobald ein Sollwert in entgegengesetzter Richtung anliegt, wird der Fehler automatisch quittiert und der Antrieb fährt aus dem Hardware-Endschalter.

8573.2 Reaktion SW-Endschalter angefahren

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Keine Reaktion
- **3= Notstopp + Endstufensperre**
- 53= Notstopp + Endstufensperre mit Self-Reset

Reaktion, wenn ein Software-Endschalter angefahren wird.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Keine Reaktion.
- Notstopp + Endstufensperre: Der Antrieb wird an der Notstopprampe abgebremst, anschließend wird die Endstufe gesperrt.
- Notstopp + Endstufensperre mit Self-Reset: Der Antrieb wird an der Notstopprampe abgebremst, anschließend wird die Endstufe gesperrt. Sobald ein Sollwert in entgegengesetzter Richtung anliegt, wird der Fehler automatisch quittiert und der Antrieb fährt aus dem Software-Endschalter.

8573.3 Überwachung SW-Endschalter negativ

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aus**
- 1= Ein

Legt fest, dass die Position innerhalb zweier Software-Endschalter überwacht wird. Wenn eine Position außerhalb der Endschalter vorgegeben wird, bewegt sich der Antrieb nicht, sondern die eingestellte Reaktion wird ausgeführt.

8573.4 SW-Endschalter negativ

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647
Position des Software-Endschalters negativ

8573.5 Überwachung SW-Endschalter positiv

Werkseinstellung:
Datentyp: Enum
Datenlänge: 1
Wertebereich:

- **0= Aus**
- **1= Ein**

Legt fest, dass die Position innerhalb zweier Software-Endschalter überwacht wird. Wenn eine Position außerhalb der Endschalter vorgegeben wird, bewegt sich der Antrieb nicht, sondern die eingestellte Reaktion wird ausgeführt.

8573.6 SW-Endschalter positiv

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647
Position des Software-Endschalters positiv

8573.7 HW-Endschalter AS1 auch in AS2 verwenden

Werkseinstellung:
Datentyp: Enum
Datenlänge: 1
Wertebereich:

- **0= Nein**
- **1= Ja**

Für die Überwachung der Hardware-Endschalter werden auch bei Antriebsstrang 2 die Hardware-Endschalter des Antriebsstrangs 1 verwendet. Die Einstellung ist dann sinnvoll, wenn in beiden Antriebssträngen der gleiche Antrieb mit verschiedenen Regleverfahren oder Geber-Konfigurationen verwendet wird.

1.1.165 8576 Leitfrequenz Eingang

Leitfrequenz Eingang

8576.1 Eingangspegel

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Leitfrequenzeingang

Eingangspegel

8576.2 Maximale Frequenz

Werkseinstellung: 10000000

Einheit: mHz

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1000

Wertebereich: 100000 Bis 120000000

Maximaler Eingangsfrequenz, bei dem die maximale Geschwindigkeit erreicht wird.

8576.3 Ermittelte Frequenz

Werkseinstellung: 0

Einheit: mHz

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 100

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Am Frequenzeingang ermittelte Frequenz

8576.4 Maximale Geschwindigkeit AS1

Werkseinstellung: 200000000

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 360000000

Maximaler Geschwindigkeit im Antriebsstrang 1, der bei der maximalen Frequenz erreicht wird.

8576.5 Ermittelter Geschwindigkeitssollwert

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 360000000
Aus der ermittelten Frequenz errechnete Geschwindigkeitssollwert

8576.14 Maximale Geschwindigkeit AS2

Werkseinstellung: 200000000
Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 360000000
Maximaler Geschwindigkeit im Antriebsstrang 2, der bei der maximalen Frequenz erreicht wird.

1.1.166 8577 Nockenschaltwerk

Nockenschaltwerke dienen dazu, während eines Bewegungsablaufes Aktoren anzusteuern oder Maschinenabläufe zu steuern.

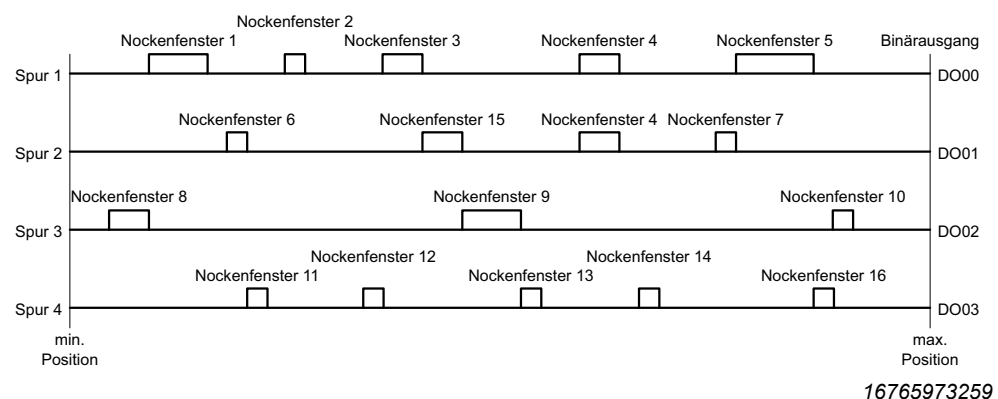
Ein Nockenschaltwert besteht aus mehreren Nockenspuren. Jeder Nockenspur ist ein binäres Schaltsignal zugeordnet. Eine Nockenspur ist wiederum in Nockenfenster unterteilt.

Ein Nockenfenster ist ein Wertebereich, in dem das Schaltsignal der Nockenspur einen bestimmten definierten Wert annimmt.

Es können insgesamt 16 Nockenfenster definiert werden, die jeweils 4 Nockenspuren zugeordnet werden können. Jede Nockenspur erzeugt ein binäres Schaltsignal, das gesetzt wird, sobald sich die Istposition innerhalb eines der zugeordneten Nockenfenster befindet.

Das Schaltsignal kann auf einem Digitalausgang oder auf einem Prozessdatenbit ausgegeben werden.

Die folgende Abbildung zeigt ein Beispiel, wie die Nockenfenster und Digitalausgänge den einzelnen Spuren zugeordnet werden können.



Alle Nockenspuren werden mit einer Zykluszeit von 500 µs bearbeitet.

8577.1 Aktivieren

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Aktiviert die Nockenschaltwerksfunktion.

8577.2 Ergebnis

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Spur 1
- 1= Spur 2
- 2= Spur 3
- 3= Spur 4

Zeigt bitweise codiert, ob der Antrieb sich auf mindestens einem Nocken der jeweiligen Spur befindet.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Bit 0: Mindestens ein Nocken in Spur 1 ist angefahren.
- Bit 1: Mindestens ein Nocken in Spur 2 ist angefahren.
- Bit 2: Mindestens ein Nocken in Spur 3 ist angefahren.
- Bit 3: Mindestens ein Nocken in Spur 4 ist angefahren.

8577.3 Datenquelle

Werkseinstellung: 0.0 Keine Funktion

Datentyp: Parameter-Pointer

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0.0 Keine Funktion
- 8364.25 Istposition in Systemeinheiten
- 8364.26 Istposition in Anwendereinheiten
- 8364.27 Istposition in Anwendereinheiten – Modulo
- 8367.10 PA-Datenwort
- 8367.11 PA-Datenwort
- 8367.12 PA-Datenwort
- 8367.13 PA-Datenwort
- 8367.14 PA-Datenwort
- 8367.15 PA-Datenwort
- 8367.16 PA-Datenwort
- 8367.17 PA-Datenwort
- 8367.18 PA-Datenwort

- 8367.19 PA-Datenwort
- 8367.20 PA-Datenwort
- 8367.21 PA-Datenwort
- 8367.22 PA-Datenwort
- 8367.23 PA-Datenwort
- 8367.24 PA-Datenwort
- 8367.25 PA-Datenwort

Quelle, aus der die Nockenschaltwerksfunktion seine Istposition bezieht.

8577.4 Format PA-Daten

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= 16 Bit**
- 1= 32 Bit – Big Endian
- 2= 32 Bit – Little Endian

Legt das Datenformat bei Zugriff auf die Prozessausgangsdaten-Wörter fest. Die Prozessausgangsdaten-Wörter in 16-Bit-Wortbreite können über das Datenformat zu einem 32-Bit-Wert zusammengefasst werden. Der Parameter hat bei Datenquellen mit 32-Bit-Wortbreite keine Auswirkung.

8577.5 Modulo – Minimale Interpretation

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -1073741824 Bis 1073741823

Bei der Datenquelle "Istposition in Anwendereinheiten - Modulo" gelten die Modulo-Wertebereiche des Gebers.

Bei anderen Datenquellen (besonders bei Prozessausgangsdaten) kann das Nockenschaltwerk den Modulo-Bereich der Quelle nicht automatisch bestimmen. In diesem Fall werden die Modulo-Grenzen über die Parameter "Modulo – Minimale Interpretation" und "Modulo – Maximale Interpretation" eingestellt.

Diese Parameter werden nur dann ausgewertet, wenn unterschiedliche Werte eingetragen sind.

8577.6 Modulo – Maximale Interpretation

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -1073741824 Bis 1073741823

Bei der Datenquelle "Istposition in Anwendereinheiten – Modulo" gelten die Modulo-Wertebereiche des Gebers.

Bei anderen Datenquellen (besonders bei Prozessausgangsdaten) kann das Nockenschaltwerk den Modulo-Bereich der Quelle nicht automatisch bestimmen. In diesem Fall werden die Modulo-Grenzen über die Parameter "Modulo – Minimale Interpretation" und "Modulo – Maximale Interpretation" eingestellt.

Diese Parameter werden nur dann ausgewertet, wenn unterschiedliche Werte eingetragen sind.

8577.7 ForceOn-Maske

Werkseinstellung:

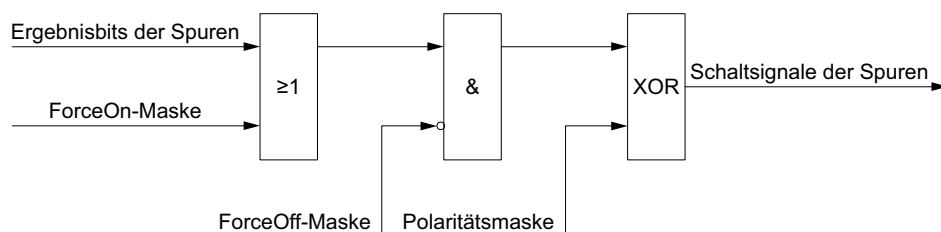
Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Spur 1
- 1= Spur 2
- 2= Spur 3
- 3= Spur 4

Für alle 4 Nockenspuren besteht die Möglichkeit, die Schaltsignale über diverse Forcing-Einstellungen zu beeinflussen. Über eine ForceOn-Maske können bestimmte Nockenspuren dauerhaft eingeschaltet werden.



16765970827

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Bit 0 = 1: Nockenspur 1 wird auf "Ein" forciert.
- Bit 1 = 1: Nockenspur 2 wird auf "Ein" forciert.
- Bit 2 = 1: Nockenspur 3 wird auf "Ein" forciert.
- Bit 3 = 1: Nockenspur 4 wird auf "Ein" forciert.

8577.8 Force-Off-Maske

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Spur 1
- 1= Spur 2
- 2= Spur 3
- 3= Spur 4

Deaktiviert die Nockenspuren dauerhaft. Die ForceOff-Maske hat eine höhere Priorität als die ForceOn-Maske.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Bit 0 = 1: Nockenspur 1 wird auf "Aus" forciert.
- Bit 1 = 1: Nockenspur 2 wird auf "Aus" forciert.
- Bit 2 = 1: Nockenspur 3 wird auf "Aus" forciert.
- Bit 3 = 1: Nockenspur 4 wird auf "Aus" forciert.

8577.9 Polaritätsmaske

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Spur 1
- 1= Spur 2
- 2= Spur 3
- 3= Spur 4

Legt fest, ob eine Nockenspur 0-aktiv oder 1-aktiv ist.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Bit 0 = 1: Nockenspur 1 wird negiert.
- Bit 1 = 1: Nockenspur 2 wird negiert.
- Bit 2 = 1: Nockenspur 3 wird negiert.
- Bit 3 = 1: Nockenspur 4 wird negiert.

8577.10 Nockenspur 1 – Aktivieren

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Aktivierung der Nockenspur 1.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Ja: Die Nockensignale werden abgebildet
- Nein: Die Nockensignale bleiben dauerhaft auf 0.

8577.11 Nockenspur 1 – Totzeit

Werkseinstellung: 0

Einheit: µs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 100

Wertebereich: -500000 Bis 500000

Für die Eingangsgrößen des Nockenschaltwerks kann eine Totzeitkompensation von -500 bis +500 ms angegeben werden. Dadurch wird nicht mit dem aktuellen Wert verglichen, sondern mit dem um die Totzeit linear voraus- oder zurückberechneten Wert. Bei diesem Verfahren besteht die Gefahr, dass aufgrund eines verrauschten Istwerts falsche Werte vorausberechnet werden. Um dabei eine Glättung zu erzielen, kann eine Zeitbasis für die Vorausberechnung angegeben werden. Diese Zeit gibt das Alter des Vorgängerwertes für die lineare Extrapolation an. Die Richtung dieser Geraden ist gleich der Bewegungsrichtung mit der die Aktivierungsrichtung des Nockenfensters verglichen wird, d. h. die Zeitbasis glättet auch die Richtungsangabe der Eingangswerte.

8577.12 Nockenspur 1 – Zeitfenster

Werkseinstellung: 10000

Einheit: μs

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1000

Wertebereich: 1000 Bis 64000

In Verbindung mit dem Parameter "Nockenspur 1 – Totzeit" besteht die Gefahr, dass aufgrund eines verrauschten Istwerts falsche Werte vorausberechnet werden. Um dabei eine Glättung zu erzielen, kann eine Zeitbasis für die Vorausberechnung angegeben werden. Dieser Parameter

gibt das Alter des Vorgängerwertes für lineare Extrapolation an.

Zusätzlich ist dieses Zeitfenster die Basis für den Parameter CAM-Richtung, d. h. die Zeitbasis glättet auch die Richtungsangabe der Nockenquelle.

8577.13 Nockenspur 1 – Hysterese

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

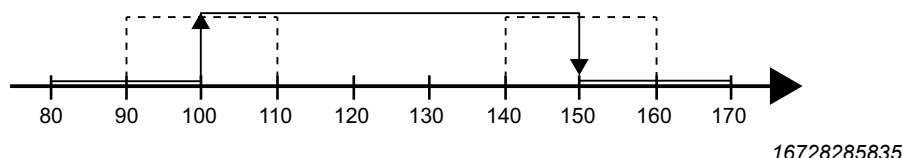
Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

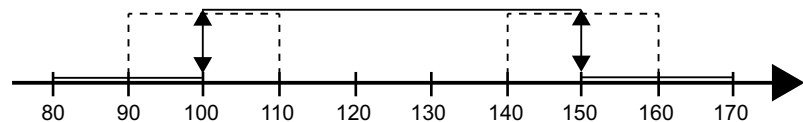
Schwankt ein Eingangswert um die Grenze des Nockenfensters, so zittert auch das Schaltergebnis und damit der Zustand des Nockens. Um dieses meist unerwünschte Verhalten zu eliminieren, besitzt jede Nockenspur einen Hysteresewert. Durch diesen Wert wird ein Hysterese Fenster um die Grenzen des Nockenfensters definiert (Grenzwert $\pm$ Hysteresewert). Sobald sich das Schaltergebnis einer Spur verändert, wird die Hysterese aktiv. Solange sich der Wert innerhalb des Hysterese Fensters befindet, wird die Spur nicht neu ausgewertet.

Beispiel mit nur einer Aktivierungsrichtung:



Wert	Zustand des Nockens	Beschreibung
80	0	Wert außerhalb des Nockenfensters
90	0	Wert außerhalb des Nockenfensters
100	1	Grenze gehört zum Nockenfenster, Richtung korrekt (von links), Hysterese wird aktiv
90	1	Wert noch innerhalb des Hysterese Fensters → keine neue Auswertung
120	1	Wert innerhalb des Nockenfensters
150	1	Grenze gehört zum Nockenfenster
151	0	Verlassen des Nockenfensters, Hysterese wird aktiv
140	0	Wert noch innerhalb des Hysterese Fensters → keine neue Auswertung
139	0	Wert innerhalb des Nockenfensters, außerhalb der Hysterese, Richtung falsch (von rechts)

Beispiel mit beiden Aktivierungsrichtungen:



16728283403

Wert	Zustand des Nockens	Beschreibung
80	0	Wert außerhalb des Nockenfensters
90	0	Wert außerhalb des Nockenfensters
100	1	Grenze gehört zum Nockenfenster, Richtung nicht relevant, Hysterese wird aktiv
90	1	Wert noch innerhalb des Hysterese Fensters → keine neue Auswertung
120	1	Wert innerhalb des Nockenfensters
150	1	Grenze gehört zum Nockenfenster
151	0	Verlassen des Nockenfensters, Hysterese wird aktiv
140	0	Wert noch innerhalb des Hysterese Fensters → keine neue Auswertung
139	1	Wert innerhalb des Nockenfensters, außerhalb der Hysterese, Richtung nicht relevant
151	0	Verlassen des Nockenfensters, Hysterese wird aktiv
161	0	Wert außerhalb des Nockenfensters, außerhalb der Hysterese
150	1	Grenze gehört zum Nockenfenster, Richtung nicht relevant, Hysterese wird aktiv

8577.14 Nockenspur 1 – Zuordnung Nockenfenster

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Nockenfenster 1
- 1= Nockenfenster 2
- 2= Nockenfenster 3
- 3= Nockenfenster 4
- 4= Nockenfenster 5
- 5= Nockenfenster 6
- 6= Nockenfenster 7
- 7= Nockenfenster 8
- 8= Nockenfenster 9
- 9= Nockenfenster 10
- 10= Nockenfenster 11
- 11= Nockenfenster 12
- 12= Nockenfenster 13
- 13= Nockenfenster 14
- 14= Nockenfenster 15
- 15= Nockenfenster 16

Mit den Bits 0 – 15 können die Nockenfenster 0 – 15 der Nockenspur zugeordnet werden.

Bit = 1: Nockenfenster wird zugeordnet

8577.20 Nockenspur 2 – Aktivieren

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Aktivierung der Nockenspur 2

8577.21 Nockenspur 2 – Totzeit

Werkseinstellung: 0

Einheit: µs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 100

Wertebereich: -500000 Bis 500000

Totzeit der Nockenspur 2

8577.22 Nockenspur 2 – Zeitfenster

Werkseinstellung: 10000

Einheit: μ s

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1000

Wertebereich: 1000 Bis 64000

Zeitfenster der Nockenspur 2

8577.23 Nockenspur 2 – Hysterese

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Hysterese der Nockenspur 2

8577.24 Nockenspur 2 – Zuordnung Nockenfenster

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Nockenfenster 1
- 1= Nockenfenster 2
- 2= Nockenfenster 3
- 3= Nockenfenster 4
- 4= Nockenfenster 5
- 5= Nockenfenster 6
- 6= Nockenfenster 7
- 7= Nockenfenster 8
- 8= Nockenfenster 9
- 9= Nockenfenster 10
- 10= Nockenfenster 11
- 11= Nockenfenster 12
- 12= Nockenfenster 13
- 13= Nockenfenster 14
- 14= Nockenfenster 15
- 15= Nockenfenster 16

Zuordnung des Nockenfensters an die Nockenspur 2

8577.30 Nockenspur 3 – Aktivieren

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Nein
- 1= Ja

Aktivierung der Nockenspur 3

8577.31 Nockenspur 3 – Totzeit

Werkseinstellung: 0

Einheit: µs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 100

Wertebereich: -500000 Bis 500000

Totzeit der Nockenspur 3

8577.32 Nockenspur 3 – Zeitfenster

Werkseinstellung: 10000

Einheit: µs

Datentyp: UInt32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1000

Wertebereich: 1000 Bis 64000

Zeitfenster der Nockenspur 3

8577.33 Nockenspur 3 – Hysterese

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: UInt32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Hysterese der Nockenspur 3

8577.34 Nockenspur 3 – Zuordnung Nockenfenster

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Nockenfenster 1

- 1= Nockenfenster 2
- 2= Nockenfenster 3
- 3= Nockenfenster 4
- 4= Nockenfenster 5
- 5= Nockenfenster 6
- 6= Nockenfenster 7
- 7= Nockenfenster 8
- 8= Nockenfenster 9
- 9= Nockenfenster 10
- 10= Nockenfenster 11
- 11= Nockenfenster 12
- 12= Nockenfenster 13
- 13= Nockenfenster 14
- 14= Nockenfenster 15
- 15= Nockenfenster 16

Zuordnung des Nockenfesters an die Nockenspur 3

8577.40 Nockenspur 4 – Aktivieren

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Aktivierung der Nockenspur 4

8577.41 Nockenspur 4 – Totzeit

Werkseinstellung: 0

Einheit: μs

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 100

Wertebereich: -500000 Bis 500000

Totzeit der Nockenspur 4

8577.42 Nockenspur 4 – Zeitfenster

Werkseinstellung: 10000

Einheit: μs

Datentyp: UInt32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1000

Wertebereich: 1000 Bis 64000

Zeitfenster der Nockenspur 4

8577.43 Nockenspur 4 – Hysterese

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2147483647

Hysterese der Nockenspur 4

8577.44 Nockenspur 4 – Zuordnung Nockenfenster

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Nockenfenster 1
- 1= Nockenfenster 2
- 2= Nockenfenster 3
- 3= Nockenfenster 4
- 4= Nockenfenster 5
- 5= Nockenfenster 6
- 6= Nockenfenster 7
- 7= Nockenfenster 8
- 8= Nockenfenster 9
- 9= Nockenfenster 10
- 10= Nockenfenster 11
- 11= Nockenfenster 12
- 12= Nockenfenster 13
- 13= Nockenfenster 14
- 14= Nockenfenster 15
- 15= Nockenfenster 16

Zuordnung des Nockenfesters an die Nockenspur 4

8577.50 Nockenfenster 1 – Linke Grenze

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Linke Grenze des Nockenfensters 1

8577.51 Nockenfenster 1 – Rechte Grenze

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Rechte Grenze des Nockenfensters 1

8577.52 Nockenfenster 1 – Aktivierungsrichtung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Deaktiviert**
- 1= Von links
- 2= Von rechts
- 3= Aus beiden Richtungen

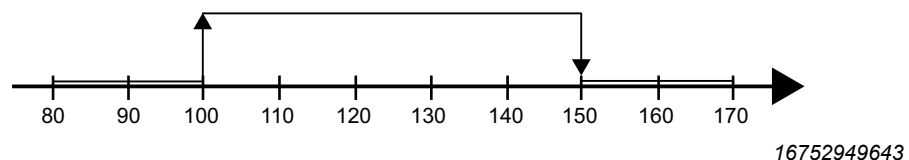
Für jedes Nockenfenster kann die Richtung festgelegt werden, aus der das Fenster angefahren werden muss, damit das Schaltsignal aktiv wird, d. h. der Werteverlauf muss der Aktivierungsrichtung des Nockens entsprechen.

Für die Aktivierung eines richtungsabhängigen Nockens ist nicht nur die Fahrerrichtung entscheidend, sondern auch, ob dieses Fenster von außerhalb angefahren wird. Wenn ein Nocken aus der falschen Richtung angefahren und dann innerhalb des Fensters die Richtung gewechselt wird, bleibt das Schaltsignal inaktiv, obwohl die Fahrerrichtung jetzt korrekt ist.

Für das Ausschalten des Nockens muss nur der Wert außerhalb des Nockenfensters liegen. Die Richtung wird nicht berücksichtigt.

Die Richtung ist somit nur für die Aktivierung ausschlaggebend. Dadurch wird erreicht, dass bei der Umkehr auf einem richtungsabhängigen Nocken der Zustand des Nockens erhalten bleibt, und nicht sofort bei der Richtungsumkehr zurückgesetzt wird.

Beispiel:



8577.60 Nockenfenster 2 – Linke Grenze

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Linke Grenze des Nockenfensters 2

8577.61 Nockenfenster 2 – Rechte Grenze

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Rechte Grenze des Nockenfensters 2

8577.62 Nockenfenster 2 – Aktivierungsrichtung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Deaktiviert**
- 1= Von links
- 2= Von rechts
- 3= Aus beiden Richtungen

Aktivierungsrichtung des Nockenfensters 2

8577.70 Nockenfenster 3 – Linke Grenze

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Linke Grenze des Nockenfensters 3

8577.71 Nockenfenster 3 – Rechte Grenze

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Rechte Grenze des Nockenfensters 3

8577.72 Nockenfenster 3 – Aktivierungsrichtung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Deaktiviert**
- 1= Von links
- 2= Von rechts
- 3= Aus beiden Richtungen

Aktivierungsrichtung des Nockenfensters 3

8577.80 Nockenfenster 4 – Linke Grenze

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Linke Grenze des Nockenfensters 4

8577.81 Nockenfenster 4 – Rechte Grenze

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Rechte Grenze des Nockenfensters 4

8577.82 Nockenfenster 4 – Aktivierungsrichtung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Deaktiviert**
- 1= Von links
- 2= Von rechts
- 3= Aus beiden Richtungen

Aktivierungsrichtung des Nockenfensters 4

8577.90 Nockenfenster 5 – Linke Grenze

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Linke Grenze des Nockenfensters 5

8577.91 Nockenfenster 5 – Rechte Grenze

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Rechte Grenze des Nockenfensters 5

8577.92 Nockenfenster 5 – Aktivierungsrichtung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Deaktiviert**
- 1= Von links
- 2= Von rechts
- 3= Aus beiden Richtungen

Aktivierungsrichtung des Nockenfensters 5

8577.100 Nockenfenster 6 – Linke Grenze

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Linke Grenze des Nockenfensters 6

8577.101 Nockenfenster 6 – Rechte Grenze

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Rechte Grenze des Nockenfensters 6

8577.102 Nockenfenster 6 – Aktivierungsrichtung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Deaktiviert**
- 1= Von links
- 2= Von rechts
- 3= Aus beiden Richtungen

Aktivierungsrichtung des Nockenfensters 6

8577.110 Nockenfenster 7 – Linke Grenze

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Linke Grenze des Nockenfensters 7

8577.111 Nockenfenster 7 – Rechte Grenze

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Rechte Grenze des Nockenfensters 7

8577.112 Nockenfenster 7 – Aktivierungsrichtung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Deaktiviert**
- 1= Von links
- 2= Von rechts
- 3= Aus beiden Richtungen

Aktivierungsrichtung des Nockenfensters 7

8577.120 Nockenfenster 8 – Linke Grenze

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Linke Grenze des Nockenfensters 8

8577.121 Nockenfenster 8 – Rechte Grenze

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Rechte Grenze des Nockenfensters 8

8577.122 Nockenfenster 8 – Aktivierungsrichtung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Deaktiviert**
- 1= Von links
- 2= Von rechts
- 3= Aus beiden Richtungen

Aktivierungsrichtung des Nockenfensters 8

8577.130 Nockenfenster 9 – Linke Grenze

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Linke Grenze des Nockenfensters 9

8577.131 Nockenfenster 9 – Rechte Grenze

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Rechte Grenze des Nockenfensters 9

8577.132 Nockenfenster 9 – Aktivierungsrichtung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Deaktiviert**
- 1= Von links
- 2= Von rechts
- 3= Aus beiden Richtungen

Aktivierungsrichtung des Nockenfensters 9

8577.140 Nockenfenster 10 – Linke Grenze

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Linke Grenze des Nockenfensters 10

8577.141 Nockenfenster 10 – Rechte Grenze

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Rechte Grenze des Nockenfensters 10

8577.142 Nockenfenster 10 – Aktivierungsrichtung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Deaktiviert**
- 1= Von links
- 2= Von rechts
- 3= Aus beiden Richtungen

Aktivierungsrichtung des Nockenfensters 10

8577.150 Nockenfenster 11 – Linke Grenze

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Linke Grenze des Nockenfensters 11

8577.151 Nockenfenster 11 – Rechte Grenze

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Rechte Grenze des Nockenfensters 11

8577.152 Nockenfenster 11 – Aktivierungsrichtung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Deaktiviert**
- 1= Von links
- 2= Von rechts
- 3= Aus beiden Richtungen

Aktivierungsrichtung des Nockenfensters 11

8577.160 Nockenfenster 12 – Linke Grenze

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Linke Grenze des Nockenfensters 12

8577.161 Nockenfenster 12 – Rechte Grenze

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Rechte Grenze des Nockenfensters 12

8577.162 Nockenfenster 12 – Aktivierungsrichtung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Deaktiviert**
- 1= Von links
- 2= Von rechts
- 3= Aus beiden Richtungen

Aktivierungsrichtung des Nockenfensters 12

8577.170 Nockenfenster 13 – Linke Grenze

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Linke Grenze des Nockenfensters 13

8577.171 Nockenfenster 13 – Rechte Grenze

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Rechte Grenze des Nockenfensters 13

8577.172 Nockenfenster 13 – Aktivierungsrichtung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Deaktiviert**
- 1= Von links
- 2= Von rechts
- 3= Aus beiden Richtungen

Aktivierungsrichtung des Nockenfensters 13

8577.180 Nockenfenster 14 – Linke Grenze

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Linke Grenze des Nockenfensters 14

8577.181 Nockenfenster 14 – Rechte Grenze

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Rechte Grenze des Nockenfensters 14

8577.182 Nockenfenster 14 – Aktivierungsrichtung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Deaktiviert**
- 1= Von links
- 2= Von rechts
- 3= Aus beiden Richtungen

Aktivierungsrichtung des Nockenfensters 14

8577.190 Nockenfenster 15 – Linke Grenze

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Linke Grenze des Nockenfensters 15

8577.191 Nockenfenster 15 – Rechte Grenze

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Rechte Grenze des Nockenfensters 15

8577.192 Nockenfenster 15 – Aktivierungsrichtung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Deaktiviert**
- 1= Von links
- 2= Von rechts
- 3= Aus beiden Richtungen

Aktivierungsrichtung des Nockenfensters 15

8577.200 Nockenfenster 16 – Linke Grenze

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Linke Grenze des Nockenfensters 16

8577.201 Nockenfenster 16 – Rechte Grenze

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Rechte Grenze des Nockenfensters 16

8577.202 Nockenfenster 16 – Aktivierungsrichtung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Deaktiviert**
- 1= Von links
- 2= Von rechts
- 3= Aus beiden Richtungen

Aktivierungsrichtung des Nockenfensters 16

1.1.167 8579 Zählerfunktion

Zählerfunktion

8579.1 Eingangspegel

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Zählereingang

Eingangspegel

8579.2 Flankenerkennung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Steigende Flanke**
- 1= Fallende Flanke
- 2= Steigende und fallende Flanke

Legt fest, bei welchen Flanken der Zähler modifiziert wird.

8579.3 Zählrichtung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Aufwärts**
- 1= Abwärts

Zählrichtung des Zählers

8579.4 Fehlerverhalten

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Weiterzählen**
- 1= Anhalten
- 2= Auf Null setzen
- 3= Neu starten

Verhalten des Zählers bei Auftreten eines Gerätefehlers

8579.5 Zählerwert

Werkseinstellung: 0
 Einheit:
 Datentyp: Uint32
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 65535
 Aktueller Wert des Zählers

8579.6 Zählermodus

Werkseinstellung:
 Datentyp: Enum
 Datenlänge: 1
 Wertebereich:
 • **0= Dauerzählung**
 • 1= Zählung stoppen
 Definiert, wie sich der Zähler bei Erreichen der Zählergrenze verhalten soll.

1.1.168 8580 Digitaleingänge E/A-Karte

Diese Parameter legen die Belegung der Digitaleingänge der E/A-Karte fest.

8580.1 Aktueller Wert

Werkseinstellung:
 Datentyp: Bitfeld
 Datenlänge: 1
 Wertebereich:
 • 0= DI 10
 • 1= DI 11
 • 2= DI 12
 • 3= DI 13
 Aktuelle Zustände der Digitaleingänge der E/A-Karte.
 Bit x stellt den Zustand des Eingangs DI 1x dar.

8580.2 Negationsmaske

Werkseinstellung:
 Datentyp: Bitfeld
 Datenlänge: 1
 Wertebereich:
 • 0= DI 10
 • 1= DI 11
 • 2= DI 12
 • 3= DI 13

Zeigt, ob die auf den Digitaleingang programmierte Funktion "0-aktiv" ist (z. B. Endschalter).

Bit x = 1: Der Digitaleingang DI 1x ist "0-aktiv".

8580.3 Funktionsstatus

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= DI 10
- 1= DI 11
- 2= DI 12
- 3= DI 13

Zeigt unter Berücksichtigung der Negationsmaske (Index 8580.2) , ob die auf dem Digitaleingang programmierte Funktion aktiv ist.

Bit x = 1: Die auf dem Binäreingang DI 1x programmierte Funktion ist aktiv.

8580.6 Vorhandene Eingänge

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= DI 10
- 1= DI 11
- 2= DI 12
- 3= DI 13

Zeigt an, welche Digitaleingänge tatsächlich auf der Hardware der E/A-Karte vorhanden sind.

Wird von der Oberfläche verwendet, um in der aktuellen Hardwarekonfiguration nicht wirksame Parameter auszublenden.

8580.10 Funktion DI 10

Werkseinstellung: 0.0 Bit 0 "Keine Funktion"

Datentyp: Parameter-Bit-Pointer

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion "
- 8314.2 Bit 0 "HW-Endschalter positiv AS1"
- 8314.2 Bit 1 "HW-Endschalter negativ AS1"
- 8314.2 Bit 2 "HW-Endschalter positiv AS2"
- 8314.2 Bit 3 "HW-Endschalter negativ AS2"
- 8322.3 Bit 0 "Antriebsstrang 1 aktivieren"
- 8322.3 Bit 1 "Antriebsstrang 2 aktivieren"

- 8349.18 Bit 0 "Data-Flexibility-Eingang"
- 8354.21 Bit 0 "Geschwindigkeits-Festsollwert Bit 0"
- 8354.21 Bit 1 "Geschwindigkeits-Festsollwert Bit 1"
- 8354.21 Bit 2 "Geschwindigkeits-Festsollwert Bit 2"
- 8354.23 Bit 0 "Festsollwerte – Drehrichtung positiv"
- 8354.23 Bit 1 "Festsollwerte – Drehrichtung negativ"
- 8354.24 Bit 0 "Rampensatz 2 aktivieren"
- 8365.6 Bit 0 "Fehler-Reset"
- 8365.6 Bit 1 "Externer Fehler – Aktiv"
- 8365.6 Bit 2 "Fehler externer Bremswiderstand"
- 8500.4 Bit 1 "FCB 01 Endstufensperre"
- 8500.4 Bit 5 "FCB 05 Drehzahlregelung"
- 8500.4 Bit 6 "FCB 06 Interpolierte Drehzahlregelung"
- 8500.4 Bit 7 "FCB 07 Drehmomentregelung"
- 8500.4 Bit 8 "FCB 08 Interpolierte Drehmomentregelung"
- 8500.4 Bit 9 "FCB 09 Positionsregelung"
- 8500.4 Bit 10 "FCB 10 Interpolierte Positionsregelung"
- 8500.4 Bit 12 "FCB 12 Referenzfahrt"
- 8500.4 Bit 13 "FCB 13 Stopp an Applikationsgrenzen"
- 8500.4 Bit 14 "FCB 14 Notstopp"
- 8500.4 Bit 18 "FCB 18 Rotorlage-Identifikation"
- 8500.4 Bit 19 "FCB 19 Halteregelung"
- 8500.4 Bit 20 "FCB 20 Tippen"
- 8500.4 Bit 21 "FCB 21 Bremsentest"
- 8500.4 Bit 25 "FCB 25 Motorparametermessung"
- 8500.4 Bit 26 "FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen"
- 8501.1 Bit 0 "Bremse/DynaStop® bei Endstufensperre öffnen"
- 8509.5 Bit 0 "FCB 09 Positionsregelung – Vorschubfreigabe"
- 8509.5 Bit 1 "FCB 09 Positionsregelung – Position übernehmen"
- 8509.5 Bit 2 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 0"
- 8509.5 Bit 3 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 1"
- 8509.5 Bit 4 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 2"
- 8512.2 Bit 2 "FCB 12 Referenzfahrt – Referenznocken"
- 8520.11 Bit 0 "FCB 20 Tippen – Positiv"
- 8520.11 Bit 1 "FCB 20 Tippen – Negativ"
- 8520.11 Bit 2 "FCB 20 Tippen – Geschwindigkeitssollwert 2"
- 8526.2 Bit 0 "FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen – Lagegeregelt anhalten"
- 8586.1 Bit 2 "Stand-by-Betrieb über E/A-Karte aktivieren"
- 8703.6 Bit 0 "SBT aktivieren"

Belegung des Digitaleingangs DI 10 der E/A-Karte

8580.11 Funktion DI 11

Werkseinstellung: 0.0 Bit 0 "Keine Funktion"

Datentyp: Parameter-Bit-Pointer

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion "
- 8314.2 Bit 0 "HW-Endschalter positiv AS1"
- 8314.2 Bit 1 "HW-Endschalter negativ AS1"
- 8314.2 Bit 2 "HW-Endschalter positiv AS2"
- 8314.2 Bit 3 "HW-Endschalter negativ AS2"
- 8322.3 Bit 0 "Antriebsstrang 1 aktivieren"
- 8322.3 Bit 1 "Antriebsstrang 2 aktivieren"
- 8349.18 Bit 0 "Data-Flexibility-Eingang"
- 8354.21 Bit 0 "Geschwindigkeits-Festsollwert Bit 0"
- 8354.21 Bit 1 "Geschwindigkeits-Festsollwert Bit 1"
- 8354.21 Bit 2 "Geschwindigkeits-Festsollwert Bit 2"
- 8354.23 Bit 0 "Festsollwerte – Drehrichtung positiv"
- 8354.23 Bit 1 "Festsollwerte – Drehrichtung negativ"
- 8354.24 Bit 0 "Rampensatz 2 aktivieren"
- 8365.6 Bit 0 "Fehler-Reset"
- 8365.6 Bit 1 "Externer Fehler – Aktiv"
- 8365.6 Bit 2 "Fehler externer Bremswiderstand"
- 8500.4 Bit 1 "FCB 01 Endstufensperre"
- 8500.4 Bit 5 "FCB 05 Drehzahlregelung"
- 8500.4 Bit 6 "FCB 06 Interpolierte Drehzahlregelung"
- 8500.4 Bit 7 "FCB 07 Drehmomentregelung"
- 8500.4 Bit 8 "FCB 08 Interpolierte Drehmomentregelung"
- 8500.4 Bit 9 "FCB 09 Positionsregelung"
- 8500.4 Bit 10 "FCB 10 Interpolierte Positionsregelung"
- 8500.4 Bit 12 "FCB 12 Referenzfahrt"
- 8500.4 Bit 13 "FCB 13 Stopp an Applikationsgrenzen"
- 8500.4 Bit 14 "FCB 14 Notstopp"
- 8500.4 Bit 18 "FCB 18 Rotorlage-Identifikation"
- 8500.4 Bit 19 "FCB 19 Halteregeleung"
- 8500.4 Bit 20 "FCB 20 Tippen"
- 8500.4 Bit 21 "FCB 21 Bremsentest"
- 8500.4 Bit 25 "FCB 25 Motorparametermessung"
- 8500.4 Bit 26 "FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen"
- 8501.1 Bit 0 "Bremsse/DynaStop® bei Endstufensperre öffnen"
- 8509.5 Bit 0 "FCB 09 Positionsregelung – Vorschubfreigabe"
- 8509.5 Bit 1 "FCB 09 Positionsregelung – Position übernehmen"
- 8509.5 Bit 2 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 0"

- 8509.5 Bit 3 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 1"
- 8509.5 Bit 4 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 2"
- 8512.2 Bit 2 "FCB 12 Referenzfahrt – Referenznocken"
- 8520.11 Bit 0 "FCB 20 Tippen – Positiv"
- 8520.11 Bit 1 "FCB 20 Tippen – Negativ"
- 8520.11 Bit 2 "FCB 20 Tippen – Geschwindigkeitssollwert 2"
- 8526.2 Bit 0 "FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen – Lagegeregelt anhalten"
- 8586.1 Bit 2 "Stand-by-Betrieb über E/A-Karte aktivieren"
- 8703.6 Bit 0 "SBT aktivieren"

Belegung des Digitaleingangs DI 11 der E/A-Karte

8580.12 Funktion DI 12

Werkseinstellung: 0.0 Bit 0 "Keine Funktion"

Datentyp: Parameter-Bit-Pointer

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion "
- 8314.2 Bit 0 "HW-Endschalter positiv AS1"
- 8314.2 Bit 1 "HW-Endschalter negativ AS1"
- 8314.2 Bit 2 "HW-Endschalter positiv AS2"
- 8314.2 Bit 3 "HW-Endschalter negativ AS2"
- 8322.3 Bit 0 "Antriebsstrang 1 aktivieren"
- 8322.3 Bit 1 "Antriebsstrang 2 aktivieren"
- 8349.18 Bit 0 "Data-Flexibility-Eingang"
- 8354.21 Bit 0 "Geschwindigkeits-Festsollwert Bit 0"
- 8354.21 Bit 1 "Geschwindigkeits-Festsollwert Bit 1"
- 8354.21 Bit 2 "Geschwindigkeits-Festsollwert Bit 2"
- 8354.23 Bit 0 "Festsollwerte – Drehrichtung positiv"
- 8354.23 Bit 1 "Festsollwerte – Drehrichtung negativ"
- 8354.24 Bit 0 "Rampensatz 2 aktivieren"
- 8365.6 Bit 0 "Fehler-Reset"
- 8365.6 Bit 1 "Externer Fehler – Aktiv"
- 8365.6 Bit 2 "Fehler externer Bremswiderstand"
- 8500.4 Bit 1 "FCB 01 Endstufensperre"
- 8500.4 Bit 5 "FCB 05 Drehzahlregelung"
- 8500.4 Bit 6 "FCB 06 Interpolierte Drehzahlregelung"
- 8500.4 Bit 7 "FCB 07 Drehmomentregelung"
- 8500.4 Bit 8 "FCB 08 Interpolierte Drehmomentregelung"
- 8500.4 Bit 9 "FCB 09 Positionsregelung"
- 8500.4 Bit 10 "FCB 10 Interpolierte Positionsregelung"
- 8500.4 Bit 12 "FCB 12 Referenzfahrt"

- 8500.4 Bit 13 "FCB 13 Stopp an Applikationsgrenzen"
- 8500.4 Bit 14 "FCB 14 Notstopp"
- 8500.4 Bit 18 "FCB 18 Rotorlage-Identifikation"
- 8500.4 Bit 19 "FCB 19 Halteregeleung"
- 8500.4 Bit 20 "FCB 20 Tippen"
- 8500.4 Bit 21 "FCB 21 Bremsentest"
- 8500.4 Bit 25 "FCB 25 Motorparametermessung"
- 8500.4 Bit 26 "FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen"
- 8501.1 Bit 0 "Bremse/DynaStop® bei Endstufensperre öffnen"
- 8509.5 Bit 0 "FCB 09 Positionsregelung – Vorschubfreigabe"
- 8509.5 Bit 1 "FCB 09 Positionsregelung – Position übernehmen"
- 8509.5 Bit 2 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 0"
- 8509.5 Bit 3 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 1"
- 8509.5 Bit 4 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 2"
- 8512.2 Bit 2 "FCB 12 Referenzfahrt – Referenznocken"
- 8520.11 Bit 0 "FCB 20 Tippen – Positiv"
- 8520.11 Bit 1 "FCB 20 Tippen – Negativ"
- 8520.11 Bit 2 "FCB 20 Tippen – Geschwindigkeitssollwert 2"
- 8526.2 Bit 0 "FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen – Lagegeregelt anhalten"
- 8586.1 Bit 2 "Stand-by-Betrieb über E/A-Karte aktivieren"
- 8703.6 Bit 0 "SBT aktivieren"

Belegung des Digitaleingangs DI 12 der E/A-Karte

8580.13 Funktion DI 13

Werkseinstellung: 0.0 Bit 0 "Keine Funktion"

Datentyp: Parameter-Bit-Pointer

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion "
- 8314.2 Bit 0 "HW-Endschalter positiv AS1"
- 8314.2 Bit 1 "HW-Endschalter negativ AS1"
- 8314.2 Bit 2 "HW-Endschalter positiv AS2"
- 8314.2 Bit 3 "HW-Endschalter negativ AS2"
- 8322.3 Bit 0 "Antriebsstrang 1 aktivieren"
- 8322.3 Bit 1 "Antriebsstrang 2 aktivieren"
- 8349.18 Bit 0 "Data-Flexibility-Eingang"
- 8354.21 Bit 0 "Geschwindigkeits-Festsollwert Bit 0"
- 8354.21 Bit 1 "Geschwindigkeits-Festsollwert Bit 1"
- 8354.21 Bit 2 "Geschwindigkeits-Festsollwert Bit 2"
- 8354.23 Bit 0 "Festsollwerte – Drehrichtung positiv"
- 8354.23 Bit 1 "Festsollwerte – Drehrichtung negativ"

- 8354.24 Bit 0 "Rampensatz 2 aktivieren"
- 8365.6 Bit 0 "Fehler-Reset"
- 8365.6 Bit 1 "Externer Fehler – Aktiv"
- 8365.6 Bit 2 "Fehler externer Bremswiderstand"
- 8500.4 Bit 1 "FCB 01 Endstufensperre"
- 8500.4 Bit 5 "FCB 05 Drehzahlregelung"
- 8500.4 Bit 6 "FCB 06 Interpolierte Drehzahlregelung"
- 8500.4 Bit 7 "FCB 07 Drehmomentregelung"
- 8500.4 Bit 8 "FCB 08 Interpolierte Drehmomentregelung"
- 8500.4 Bit 9 "FCB 09 Positionsregelung"
- 8500.4 Bit 10 "FCB 10 Interpolierte Positionsregelung"
- 8500.4 Bit 12 "FCB 12 Referenzfahrt"
- 8500.4 Bit 13 "FCB 13 Stopp an Applikationsgrenzen"
- 8500.4 Bit 14 "FCB 14 Notstopp"
- 8500.4 Bit 18 "FCB 18 Rotorlage-Identifikation"
- 8500.4 Bit 19 "FCB 19 Halteregeleung"
- 8500.4 Bit 20 "FCB 20 Tippen"
- 8500.4 Bit 21 "FCB 21 Bremsentest"
- 8500.4 Bit 25 "FCB 25 Motorparametermessung"
- 8500.4 Bit 26 "FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen"
- 8501.1 Bit 0 "Bremsse/DynaStop® bei Endstufensperre öffnen"
- 8509.5 Bit 0 "FCB 09 Positionsregelung – Vorschubfreigabe"
- 8509.5 Bit 1 "FCB 09 Positionsregelung – Position übernehmen"
- 8509.5 Bit 2 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 0"
- 8509.5 Bit 3 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 1"
- 8509.5 Bit 4 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 2"
- 8512.2 Bit 2 "FCB 12 Referenzfahrt – Referenznocken"
- 8520.11 Bit 0 "FCB 20 Tippen – Positiv"
- 8520.11 Bit 1 "FCB 20 Tippen – Negativ"
- 8520.11 Bit 2 "FCB 20 Tippen – Geschwindigkeitssollwert 2"
- 8526.2 Bit 0 "FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen – Lagegeregelt anhalten"
- 8586.1 Bit 2 "Stand-by-Betrieb über E/A-Karte aktivieren"
- 8703.6 Bit 0 "SBT aktivieren"

Belegung des Digitaleingangs DI 13 der E/A-Karte

1.1.169 8581 Digitalausgänge E/A-Karte

Diese Parameter legen die Belegung der Digitalausgänge der E/A-Karte fest.

8581.1 Aktueller Wert

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= DO 10
- 1= DO 11
- 2= DO 12
- 3= DO 13

Aktuelle Zustände der Digitalausgänge der E/A-Karte.

Bit x stellt den Zustand des Ausgangs DO 1x dar.

8581.2 Negationsmaske

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= DO 10
- 1= DO 11
- 2= DO 12
- 3= DO 13

Zeigt, ob die auf den Digitalausgang programmierte Funktion "0-aktiv" ist.

Bit x = 1: Der Digitalausgang DO 1x ist "0-aktiv".

8581.3 Funktionsstatus

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= DO 10
- 1= DO 11
- 2= DO 12
- 3= DO 13

Zeigt unter Berücksichtigung der Negationsmaske (Index 8581.2), ob die auf dem Digitalausgang programmierte Funktion aktiv ist.

Bit x = 1: Die auf dem Digitalausgang DO 1x programmierte Funktion ist aktiv.

8581.6 Vorhandene Ausgänge

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= DO 10
- 1= DO 11
- 2= DO 12
- 3= DO 13

Zeigt an, welche Digitalausgänge tatsächlich auf der Hardware der E/A-Karte vorhanden sind.

Wird von der Oberfläche verwendet, um in der aktuellen Hardwarekonfiguration nicht wirksame Parameter auszublenden.

8581.10 Funktion DO 10

Werkseinstellung: 0.0 Bit 0 "Keine Funktion"

Datentyp: Parameter-Bit-Pointer

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion "
- 8312.8 Bit 1 "Vorwarnung Kühlkörpertemperatur"
- 8312.8 Bit 2 "Vorwarnung elektromechanische Auslastung"
- 8314.1 Bit 0 "HW-Endschalter positiv – Aktiv"
- 8314.1 Bit 1 "HW-Endschalter negativ – Aktiv"
- 8314.1 Bit 4 "SW-Endschalter positiv – Aktiv"
- 8314.1 Bit 5 "SW-Endschalter negativ – Aktiv"
- 8322.1 Bit 0 "Antriebsstrang 1 aktiv"
- 8322.1 Bit 1 "Antriebsstrang 2 aktiv"
- 8323.1 Bit 0 "Meldung "Geschwindigkeitsreferenz" aktiv"
- 8324.1 Bit 0 "Meldung "Geschwindigkeits-Soll-Ist-Vergleich" aktiv"
- 8325.1 Bit 0 "Meldung "Stromreferenz" aktiv"
- 8326.1 Bit 0 "Meldung "Geschwindigkeitsfenster" aktiv"
- 8327.1 Bit 0 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Geschwindigkeit"
- 8327.1 Bit 1 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Beschleunigung"
- 8327.1 Bit 2 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Verzögerung"
- 8327.1 Bit 3 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Ruckzeit"
- 8327.1 Bit 4 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Drehmoment"
- 8327.1 Bit 5 "Sollwertbegrenzung Antriebsstrang – Maximaldrehzahl"
- 8327.1 Bit 6 "Sollwertbegrenzung Antriebsstrang – Maximaldrehmoment"
- 8331.7 Bit 1 "Meldung "In Position" aktiv"
- 8332.1 Bit 0 "Betriebsbereit"
- 8332.1 Bit 1 "Endstufenfreigabe"
- 8332.1 Bit 2 "Sollwerte aktiv"
- 8332.1 Bit 5 "Begrenzung aktiv"
- 8332.1 Bit 6 "Aktiver Antrieb referenziert"
- 8332.1 Bit 7 "Sicherheitskarte "RUN" aktiv"
- 8332.1 Bit 8 "Handbetrieb aktiv"
- 8332.1 Bit 9 "Konfigurationszustand"
- 8332.1 Bit 10 "Netz-Ein"
- 8332.1 Bit 11 "Sicherheitskarte im Steuerungseingriff"
- 8332.1 Bit 13 "Handbetrieb/Vorortbetrieb aktiv"
- 8332.7 Bit 0 "DC-24-V-Stützbetrieb"

- 8332.7 Bit 1 "Interne Versorgung fehlerhaft"
- 8332.7 Bit 2 "STO aktiv"
- 8332.7 Bit 3 "Leistungsteil nicht bereit"
- 8332.7 Bit 5 "Externes Gerät nicht bereit – Aktiv"
- 8332.7 Bit 6 "Data-Flexibility nicht bereit"
- 8332.7 Bit 7 "Gebersystem(e) nicht bereit"
- 8332.7 Bit 8 "Motormanagement nicht bereit"
- 8332.7 Bit 9 "Task-System nicht synchronisiert"
- 8332.7 Bit 11 "Inbetriebnahmezustand"
- 8332.7 Bit 15 "Modulbus nicht bereit"
- 8334.1 Bit 0 "DI 00"
- 8334.1 Bit 1 "DI 01"
- 8334.1 Bit 2 "DI 02"
- 8334.1 Bit 3 "DI 03"
- 8334.1 Bit 4 "DI 04"
- 8334.1 Bit 5 "DI 05"
- 8339.1 Bit 0 "Meldung "Drehoment-Soll-Ist-Vergleich" aktiv"
- 8364.13 Bit 0 "Benutzerdefinierte Stromgrenze erreicht"
- 8364.13 Bit 8 "Benutzerdefinierte Drehmomentgrenze erreicht"
- 8365.7 Bit 0 "Warnung"
- 8365.7 Bit 1 "Fehler"
- 8365.7 Bit 2 "Fehler mit Endstufensperre"
- 8365.7 Bit 3 "Fehlerquittierung mit CPU-Reset"
- 8381.130 Bit 7 "Geber 1 referenziert"
- 8382.130 Bit 7 "Geber 2 referenziert"
- 8439.3 Bit 0 "Motorschutz aktuell – Vorwarnung"
- 8442.55 Bit 0 "Motorschutz 1 – Vorwarnung"
- 8443.55 Bit 0 "Motorschutz 2 – Vorwarnung"
- 8450.1 Bit 0 "Stromgrenze der Ex-Schutzfunktion Kategorie 2 – Aktiv"
- 8500.2 Bit 1 "FCB 01 Endstufensperre – Aktiv"
- 8500.2 Bit 2 "FCB 02 Stopp-Standard – Aktiv"
- 8500.2 Bit 4 "FCB 04 Handbetrieb – Aktiv"
- 8500.2 Bit 5 "FCB 05 Drehzahlregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 6 "FCB 06 Interpolierte Drehzahlregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 7 "FCB 07 Drehmomentregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 8 "FCB 08 Interpolierte Drehmomentregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 9 "FCB 09 Positionsregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 10 "FCB 10 Interpolierte Positionsregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 12 "FCB 12 Referenzfahrt – Aktiv"
- 8500.2 Bit 13 "FCB 13 Stopp an Applikationsgrenzen – Aktiv"
- 8500.2 Bit 14 "FCB 14 Notstopp – Aktiv"
- 8500.2 Bit 18 "FCB 18 Rotorlage-Identifikation – Aktiv"

- 8500.2 Bit 19 "FCB 19 Halteregeleung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 20 "FCB 20 Tippen – Aktiv"
- 8500.2 Bit 21 "FCB 21 Bremsentest – Aktiv"
- 8500.2 Bit 25 "FCB 25 Motorparametermessung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 26 "FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen – Aktiv"
- 8509.10 Bit 2 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 0 – Aktiv"
- 8509.10 Bit 3 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 1 – Aktiv"
- 8509.10 Bit 4 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 2 – Aktiv"
- 8512.2 Bit 2 "FCB 12 Referenzfahrt – Referenznocken"
- 8512.3 Bit 0 "FCB 12 Referenzfahrt – Referenzfahrt beendet"
- 8518.59 Bit 0 "FCB 18 Rotorlage-Identifikation – Rotorlage identifiziert"
- 8521.8 Bit 2 "FCB 21 Bremsentest – Bremse getestet: Nicht OK"
- 8521.8 Bit 3 "FCB 21 Bremsentest – Bremse getestet: OK"
- 8569.1 Bit 1 "Motor steht – Gefiltert"
- 8577.2 Bit 0 "Nockenschaltwerk – Spur 1"
- 8577.2 Bit 1 "Nockenschaltwerk – Spur 2"
- 8577.2 Bit 2 "Nockenschaltwerk – Spur 3"
- 8577.2 Bit 3 "Nockenschaltwerk – Spur 4"
- 8580.1 Bit 0 "DI 10"
- 8580.1 Bit 1 "DI 11"
- 8580.1 Bit 2 "DI 12"
- 8580.1 Bit 3 "DI 13"
- 8703.7 Bit 0 "SBT aktiv"

Belegung des Digitalausgangs DO 10 der E/A-Karte

8581.11 Funktion DO 11

Werkseinstellung: 0.0 Bit 0 "Keine Funktion"

Datentyp: Parameter-Bit-Pointer

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion "
- 8312.8 Bit 1 "Vorwarnung Kühlkörpertemperatur"
- 8312.8 Bit 2 "Vorwarnung elektromechanische Auslastung"
- 8314.1 Bit 0 "HW-Endschalter positiv – Aktiv"
- 8314.1 Bit 1 "HW-Endschalter negativ – Aktiv"
- 8314.1 Bit 4 "SW-Endschalter positiv – Aktiv"
- 8314.1 Bit 5 "SW-Endschalter negativ – Aktiv"
- 8322.1 Bit 0 "Antriebsstrang 1 aktiv"
- 8322.1 Bit 1 "Antriebsstrang 2 aktiv"
- 8323.1 Bit 0 "Meldung "Geschwindigkeitsreferenz" aktiv"
- 8324.1 Bit 0 "Meldung "Geschwindigkeits-Soll-Ist-Vergleich" aktiv"
- 8325.1 Bit 0 "Meldung "Stromreferenz" aktiv"

- 8326.1 Bit 0 "Meldung "Geschwindigkeitsfenster" aktiv"
- 8327.1 Bit 0 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Geschwindigkeit"
- 8327.1 Bit 1 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Beschleunigung"
- 8327.1 Bit 2 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Verzögerung"
- 8327.1 Bit 3 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Ruckzeit"
- 8327.1 Bit 4 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Drehmoment"
- 8327.1 Bit 5 "Sollwertbegrenzung Antriebsstrang – Maximaldrehzahl"
- 8327.1 Bit 6 "Sollwertbegrenzung Antriebsstrang – Maximaldrehmoment"
- 8331.7 Bit 1 "Meldung "In Position" aktiv"
- 8332.1 Bit 0 "Betriebsbereit"
- 8332.1 Bit 1 "Endstufenfreigabe"
- 8332.1 Bit 2 "Sollwerte aktiv"
- 8332.1 Bit 5 "Begrenzung aktiv"
- 8332.1 Bit 6 "Aktiver Antrieb referenziert"
- 8332.1 Bit 7 "Sicherheitskarte "RUN" aktiv"
- 8332.1 Bit 8 "Handbetrieb aktiv"
- 8332.1 Bit 9 "Konfigurationszustand"
- 8332.1 Bit 10 "Netz-Ein"
- 8332.1 Bit 11 "Sicherheitskarte im Steuerungseingriff"
- 8332.1 Bit 13 "Handbetrieb/Vorortbetrieb aktiv"
- 8332.7 Bit 0 "DC-24-V-Stützbetrieb"
- 8332.7 Bit 1 "Interne Versorgung fehlerhaft"
- 8332.7 Bit 2 "STO aktiv"
- 8332.7 Bit 3 "Leistungsteil nicht bereit"
- 8332.7 Bit 5 "Externes Gerät nicht bereit – Aktiv"
- 8332.7 Bit 6 "Data-Flexibility nicht bereit"
- 8332.7 Bit 7 "Gebersystem(e) nicht bereit"
- 8332.7 Bit 8 "Motormanagement nicht bereit"
- 8332.7 Bit 9 "Task-System nicht synchronisiert"
- 8332.7 Bit 11 "Inbetriebnahmezustand"
- 8332.7 Bit 15 "Modulbus nicht bereit"
- 8334.1 Bit 0 "DI 00"
- 8334.1 Bit 1 "DI 01"
- 8334.1 Bit 2 "DI 02"
- 8334.1 Bit 3 "DI 03"
- 8334.1 Bit 4 "DI 04"
- 8334.1 Bit 5 "DI 05"
- 8339.1 Bit 0 "Meldung "Drehoment-Soll-Ist-Vergleich" aktiv"
- 8364.13 Bit 0 "Benutzerdefinierte Stromgrenze erreicht"
- 8364.13 Bit 8 "Benutzerdefinierte Drehmomentgrenze erreicht"
- 8365.7 Bit 0 "Warnung"
- 8365.7 Bit 1 "Fehler"

- 8365.7 Bit 2 "Fehler mit Endstufensperre"
- 8365.7 Bit 3 "Fehlerquittierung mit CPU-Reset"
- 8381.130 Bit 7 "Geber 1 referenziert"
- 8382.130 Bit 7 "Geber 2 referenziert"
- 8439.3 Bit 0 "Motorschutz aktuell – Vorwarnung"
- 8442.55 Bit 0 "Motorschutz 1 – Vorwarnung"
- 8443.55 Bit 0 "Motorschutz 2 – Vorwarnung"
- 8450.1 Bit 0 "Stromgrenze der Ex-Schutzfunktion Kategorie 2 – Aktiv"
- 8500.2 Bit 1 "FCB 01 Endstufensperre – Aktiv"
- 8500.2 Bit 2 "FCB 02 Stopp-Standard – Aktiv"
- 8500.2 Bit 4 "FCB 04 Handbetrieb – Aktiv"
- 8500.2 Bit 5 "FCB 05 Drehzahlregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 6 "FCB 06 Interpolierte Drehzahlregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 7 "FCB 07 Drehmomentregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 8 "FCB 08 Interpolierte Drehmomentregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 9 "FCB 09 Positionsregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 10 "FCB 10 Interpolierte Positionsregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 12 "FCB 12 Referenzfahrt – Aktiv"
- 8500.2 Bit 13 "FCB 13 Stopp an Applikationsgrenzen – Aktiv"
- 8500.2 Bit 14 "FCB 14 Notstopp – Aktiv"
- 8500.2 Bit 18 "FCB 18 Rotorlage-Identifikation – Aktiv"
- 8500.2 Bit 19 "FCB 19 Halteregeleung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 20 "FCB 20 Tippen – Aktiv"
- 8500.2 Bit 21 "FCB 21 Bremsentest – Aktiv"
- 8500.2 Bit 25 "FCB 25 Motorparametermessung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 26 "FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen – Aktiv"
- 8509.10 Bit 2 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 0 – Aktiv"
- 8509.10 Bit 3 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 1 – Aktiv"
- 8509.10 Bit 4 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 2 – Aktiv"
- 8512.2 Bit 2 "FCB 12 Referenzfahrt – Referenznocken"
- 8512.3 Bit 0 "FCB 12 Referenzfahrt – Referenzfahrt beendet"
- 8518.59 Bit 0 "FCB 18 Rotorlage-Identifikation – Rotorlage identifiziert"
- 8521.8 Bit 2 "FCB 21 Bremsentest – Bremse getestet: Nicht OK"
- 8521.8 Bit 3 "FCB 21 Bremsentest – Bremse getestet: OK"
- 8569.1 Bit 1 "Motor steht – Gefiltert"
- 8577.2 Bit 0 "Nockenschaltwerk – Spur 1"
- 8577.2 Bit 1 "Nockenschaltwerk – Spur 2"
- 8577.2 Bit 2 "Nockenschaltwerk – Spur 3"
- 8577.2 Bit 3 "Nockenschaltwerk – Spur 4"
- 8580.1 Bit 0 "DI 10"
- 8580.1 Bit 1 "DI 11"
- 8580.1 Bit 2 "DI 12"

- 8580.1 Bit 3 "DI 13"
- 8703.7 Bit 0 "SBT aktiv"

Belegung des Digitalausgangs DO 11 der E/A-Karte

8581.12 Funktion DO 12

Werkseinstellung: 0.0 Bit 0 "Keine Funktion"

Datentyp: Parameter-Bit-Pointer

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion "
- 8312.8 Bit 1 "Vorwarnung Kühlkörpertemperatur"
- 8312.8 Bit 2 "Vorwarnung elektromechanische Auslastung"
- 8314.1 Bit 0 "HW-Endschalter positiv – Aktiv"
- 8314.1 Bit 1 "HW-Endschalter negativ – Aktiv"
- 8314.1 Bit 4 "SW-Endschalter positiv – Aktiv"
- 8314.1 Bit 5 "SW-Endschalter negativ – Aktiv"
- 8322.1 Bit 0 "Antriebsstrang 1 aktiv"
- 8322.1 Bit 1 "Antriebsstrang 2 aktiv"
- 8323.1 Bit 0 "Meldung "Geschwindigkeitsreferenz" aktiv"
- 8324.1 Bit 0 "Meldung "Geschwindigkeits-Soll-Ist-Vergleich" aktiv"
- 8325.1 Bit 0 "Meldung "Stromreferenz" aktiv"
- 8326.1 Bit 0 "Meldung "Geschwindigkeitsfenster" aktiv"
- 8327.1 Bit 0 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Geschwindigkeit"
- 8327.1 Bit 1 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Beschleunigung"
- 8327.1 Bit 2 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Verzögerung"
- 8327.1 Bit 3 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Ruckzeit"
- 8327.1 Bit 4 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Drehmoment"
- 8327.1 Bit 5 "Sollwertbegrenzung Antriebsstrang – Maximaldrehzahl"
- 8327.1 Bit 6 "Sollwertbegrenzung Antriebsstrang – Maximaldrehmoment"
- 8331.7 Bit 1 "Meldung "In Position" aktiv"
- 8332.1 Bit 0 "Betriebsbereit"
- 8332.1 Bit 1 "Endstufenfreigabe"
- 8332.1 Bit 2 "Sollwerte aktiv"
- 8332.1 Bit 5 "Begrenzung aktiv"
- 8332.1 Bit 6 "Aktiver Antrieb referenziert"
- 8332.1 Bit 7 "Sicherheitskarte "RUN" aktiv"
- 8332.1 Bit 8 "Handbetrieb aktiv"
- 8332.1 Bit 9 "Konfigurationszustand"
- 8332.1 Bit 10 "Netz-Ein"
- 8332.1 Bit 11 "Sicherheitskarte im Steuerungseingriff"
- 8332.1 Bit 13 "Handbetrieb/Vorortbetrieb aktiv"
- 8332.7 Bit 0 "DC-24-V-Stützbetrieb"

- 8332.7 Bit 1 "Interne Versorgung fehlerhaft"
- 8332.7 Bit 2 "STO aktiv"
- 8332.7 Bit 3 "Leistungsteil nicht bereit"
- 8332.7 Bit 5 "Externes Gerät nicht bereit – Aktiv"
- 8332.7 Bit 6 "Data-Flexibility nicht bereit"
- 8332.7 Bit 7 "Gebersystem(e) nicht bereit"
- 8332.7 Bit 8 "Motormanagement nicht bereit"
- 8332.7 Bit 9 "Task-System nicht synchronisiert"
- 8332.7 Bit 11 "Inbetriebnahmezustand"
- 8332.7 Bit 15 "Modulbus nicht bereit"
- 8334.1 Bit 0 "DI 00"
- 8334.1 Bit 1 "DI 01"
- 8334.1 Bit 2 "DI 02"
- 8334.1 Bit 3 "DI 03"
- 8334.1 Bit 4 "DI 04"
- 8334.1 Bit 5 "DI 05"
- 8339.1 Bit 0 "Meldung "Drehoment-Soll-Ist-Vergleich" aktiv"
- 8364.13 Bit 0 "Benutzerdefinierte Stromgrenze erreicht"
- 8364.13 Bit 8 "Benutzerdefinierte Drehmomentgrenze erreicht"
- 8365.7 Bit 0 "Warnung"
- 8365.7 Bit 1 "Fehler"
- 8365.7 Bit 2 "Fehler mit Endstufensperre"
- 8365.7 Bit 3 "Fehlerquittierung mit CPU-Reset"
- 8381.130 Bit 7 "Geber 1 referenziert"
- 8382.130 Bit 7 "Geber 2 referenziert"
- 8439.3 Bit 0 "Motorschutz aktuell – Vorwarnung"
- 8442.55 Bit 0 "Motorschutz 1 – Vorwarnung"
- 8443.55 Bit 0 "Motorschutz 2 – Vorwarnung"
- 8450.1 Bit 0 "Stromgrenze der Ex-Schutzfunktion Kategorie 2 – Aktiv"
- 8500.2 Bit 1 "FCB 01 Endstufensperre – Aktiv"
- 8500.2 Bit 2 "FCB 02 Stopp-Standard – Aktiv"
- 8500.2 Bit 4 "FCB 04 Handbetrieb – Aktiv"
- 8500.2 Bit 5 "FCB 05 Drehzahlregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 6 "FCB 06 Interpolierte Drehzahlregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 7 "FCB 07 Drehmomentregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 8 "FCB 08 Interpolierte Drehmomentregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 9 "FCB 09 Positionsregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 10 "FCB 10 Interpolierte Positionsregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 12 "FCB 12 Referenzfahrt – Aktiv"
- 8500.2 Bit 13 "FCB 13 Stopp an Applikationsgrenzen – Aktiv"
- 8500.2 Bit 14 "FCB 14 Notstopp – Aktiv"
- 8500.2 Bit 18 "FCB 18 Rotorlage-Identifikation – Aktiv"

- 8500.2 Bit 19 "FCB 19 Halteregeleung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 20 "FCB 20 Tippen – Aktiv"
- 8500.2 Bit 21 "FCB 21 Bremsentest – Aktiv"
- 8500.2 Bit 25 "FCB 25 Motorparametermessung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 26 "FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen – Aktiv"
- 8509.10 Bit 2 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 0 – Aktiv"
- 8509.10 Bit 3 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 1 – Aktiv"
- 8509.10 Bit 4 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 2 – Aktiv"
- 8512.2 Bit 2 "FCB 12 Referenzfahrt – Referenznocken"
- 8512.3 Bit 0 "FCB 12 Referenzfahrt – Referenzfahrt beendet"
- 8518.59 Bit 0 "FCB 18 Rotorlage-Identifikation – Rotorlage identifiziert"
- 8521.8 Bit 2 "FCB 21 Bremsentest – Bremse getestet: Nicht OK"
- 8521.8 Bit 3 "FCB 21 Bremsentest – Bremse getestet: OK"
- 8569.1 Bit 1 "Motor steht – Gefiltert"
- 8577.2 Bit 0 "Nockenschaltwerk – Spur 1"
- 8577.2 Bit 1 "Nockenschaltwerk – Spur 2"
- 8577.2 Bit 2 "Nockenschaltwerk – Spur 3"
- 8577.2 Bit 3 "Nockenschaltwerk – Spur 4"
- 8580.1 Bit 0 "DI 10"
- 8580.1 Bit 1 "DI 11"
- 8580.1 Bit 2 "DI 12"
- 8580.1 Bit 3 "DI 13"
- 8703.7 Bit 0 "SBT aktiv"

Belegung des Digitalausgangs DO 12 der E/A-Karte

8581.13 Funktion DO 13

Werkseinstellung: 0.0 Bit 0 "Keine Funktion"

Datentyp: Parameter-Bit-Pointer

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0.0 Bit 0 "Keine Funktion "
- 8312.8 Bit 1 "Vorwarnung Kühlkörpertemperatur"
- 8312.8 Bit 2 "Vorwarnung elektromechanische Auslastung"
- 8314.1 Bit 0 "HW-Endschalter positiv – Aktiv"
- 8314.1 Bit 1 "HW-Endschalter negativ – Aktiv"
- 8314.1 Bit 4 "SW-Endschalter positiv – Aktiv"
- 8314.1 Bit 5 "SW-Endschalter negativ – Aktiv"
- 8322.1 Bit 0 "Antriebsstrang 1 aktiv"
- 8322.1 Bit 1 "Antriebsstrang 2 aktiv"
- 8323.1 Bit 0 "Meldung "Geschwindigkeitsreferenz" aktiv"
- 8324.1 Bit 0 "Meldung "Geschwindigkeits-Soll-Ist-Vergleich" aktiv"
- 8325.1 Bit 0 "Meldung "Stromreferenz" aktiv"

- 8326.1 Bit 0 "Meldung "Geschwindigkeitsfenster" aktiv"
- 8327.1 Bit 0 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Geschwindigkeit"
- 8327.1 Bit 1 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Beschleunigung"
- 8327.1 Bit 2 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Verzögerung"
- 8327.1 Bit 3 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Ruckzeit"
- 8327.1 Bit 4 "Sollwertbegrenzung Applikationsgrenze – Drehmoment"
- 8327.1 Bit 5 "Sollwertbegrenzung Antriebsstrang – Maximaldrehzahl"
- 8327.1 Bit 6 "Sollwertbegrenzung Antriebsstrang – Maximaldrehmoment"
- 8331.7 Bit 1 "Meldung "In Position" aktiv"
- 8332.1 Bit 0 "Betriebsbereit"
- 8332.1 Bit 1 "Endstufenfreigabe"
- 8332.1 Bit 2 "Sollwerte aktiv"
- 8332.1 Bit 5 "Begrenzung aktiv"
- 8332.1 Bit 6 "Aktiver Antrieb referenziert"
- 8332.1 Bit 7 "Sicherheitskarte "RUN" aktiv"
- 8332.1 Bit 8 "Handbetrieb aktiv"
- 8332.1 Bit 9 "Konfigurationszustand"
- 8332.1 Bit 10 "Netz-Ein"
- 8332.1 Bit 11 "Sicherheitskarte im Steuerungseingriff"
- 8332.1 Bit 13 "Handbetrieb/Vorortbetrieb aktiv"
- 8332.7 Bit 0 "DC-24-V-Stützbetrieb"
- 8332.7 Bit 1 "Interne Versorgung fehlerhaft"
- 8332.7 Bit 2 "STO aktiv"
- 8332.7 Bit 3 "Leistungsteil nicht bereit"
- 8332.7 Bit 5 "Externes Gerät nicht bereit – Aktiv"
- 8332.7 Bit 6 "Data-Flexibility nicht bereit"
- 8332.7 Bit 7 "Gebersystem(e) nicht bereit"
- 8332.7 Bit 8 "Motormanagement nicht bereit"
- 8332.7 Bit 9 "Task-System nicht synchronisiert"
- 8332.7 Bit 11 "Inbetriebnahmezustand"
- 8332.7 Bit 15 "Modulbus nicht bereit"
- 8334.1 Bit 0 "DI 00"
- 8334.1 Bit 1 "DI 01"
- 8334.1 Bit 2 "DI 02"
- 8334.1 Bit 3 "DI 03"
- 8334.1 Bit 4 "DI 04"
- 8334.1 Bit 5 "DI 05"
- 8339.1 Bit 0 "Meldung "Drehoment-Soll-Ist-Vergleich" aktiv"
- 8364.13 Bit 0 "Benutzerdefinierte Stromgrenze erreicht"
- 8364.13 Bit 8 "Benutzerdefinierte Drehmomentgrenze erreicht"
- 8365.7 Bit 0 "Warnung"
- 8365.7 Bit 1 "Fehler"

- 8365.7 Bit 2 "Fehler mit Endstufensperre"
- 8365.7 Bit 3 "Fehlerquittierung mit CPU-Reset"
- 8381.130 Bit 7 "Geber 1 referenziert"
- 8382.130 Bit 7 "Geber 2 referenziert"
- 8439.3 Bit 0 "Motorschutz aktuell – Vorwarnung"
- 8442.55 Bit 0 "Motorschutz 1 – Vorwarnung"
- 8443.55 Bit 0 "Motorschutz 2 – Vorwarnung"
- 8450.1 Bit 0 "Stromgrenze der Ex-Schutzfunktion Kategorie 2 – Aktiv"
- 8500.2 Bit 1 "FCB 01 Endstufensperre – Aktiv"
- 8500.2 Bit 2 "FCB 02 Stopp-Standard – Aktiv"
- 8500.2 Bit 4 "FCB 04 Handbetrieb – Aktiv"
- 8500.2 Bit 5 "FCB 05 Drehzahlregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 6 "FCB 06 Interpolierte Drehzahlregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 7 "FCB 07 Drehmomentregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 8 "FCB 08 Interpolierte Drehmomentregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 9 "FCB 09 Positionsregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 10 "FCB 10 Interpolierte Positionsregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 12 "FCB 12 Referenzfahrt – Aktiv"
- 8500.2 Bit 13 "FCB 13 Stopp an Applikationsgrenzen – Aktiv"
- 8500.2 Bit 14 "FCB 14 Notstopp – Aktiv"
- 8500.2 Bit 18 "FCB 18 Rotorlage-Identifikation – Aktiv"
- 8500.2 Bit 19 "FCB 19 Halteregelung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 20 "FCB 20 Tippen – Aktiv"
- 8500.2 Bit 21 "FCB 21 Bremsentest – Aktiv"
- 8500.2 Bit 25 "FCB 25 Motorparametermessung – Aktiv"
- 8500.2 Bit 26 "FCB 26 Stopp an benutzerdefinierten Grenzen – Aktiv"
- 8509.10 Bit 2 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 0 – Aktiv"
- 8509.10 Bit 3 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 1 – Aktiv"
- 8509.10 Bit 4 "FCB 09 Positionsregelung – Betriebsart Bit 2 – Aktiv"
- 8512.2 Bit 2 "FCB 12 Referenzfahrt – Referenznocken"
- 8512.3 Bit 0 "FCB 12 Referenzfahrt – Referenzfahrt beendet"
- 8518.59 Bit 0 "FCB 18 Rotorlage-Identifikation – Rotorlage identifiziert"
- 8521.8 Bit 2 "FCB 21 Bremsentest – Bremse getestet: Nicht OK"
- 8521.8 Bit 3 "FCB 21 Bremsentest – Bremse getestet: OK"
- 8569.1 Bit 1 "Motor steht – Gefiltert"
- 8577.2 Bit 0 "Nockenschaltwerk – Spur 1"
- 8577.2 Bit 1 "Nockenschaltwerk – Spur 2"
- 8577.2 Bit 2 "Nockenschaltwerk – Spur 3"
- 8577.2 Bit 3 "Nockenschaltwerk – Spur 4"
- 8580.1 Bit 0 "DI 10"
- 8580.1 Bit 1 "DI 11"
- 8580.1 Bit 2 "DI 12"

- 8580.1 Bit 3 "DI 13"
 - 8703.7 Bit 0 "SBT aktiv"
- Belegung des Digitalausgangs DO 13 der E/A-Karte

1.1.170 8582 Analogeingänge E/A-Karte

Diese Parameter legen die Belegung der Analogeingänge der E/A-Karte fest.

8582.1 AI 2 Spannungs-Offset

Werkseinstellung: 0

Einheit: mV

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -10000 Bis 10000

Spannungs-Offset des Analogeingangs AI 2 der E/A-Karte.

Der Nulldurchgang der Sollwert-Kennlinie kann entlang der Eingangsspannungsachse verschoben werden.

8582.2 AI 2 Strom-Offset

Werkseinstellung: 0

Einheit: μ A

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -20000 Bis 20000

Strom-Offset des Analogeingangs AI 2 der E/A-Karte.

Mit dem Offset kann der Nulldurchgang der Sollwert-Kennlinie verschoben werden.

8582.3 AI 2 Skalierung Zähler

Werkseinstellung: 1

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 1048575

Die Änderung des Zählers hat Auswirkung auf die Steigung der Sollwert-Kennlinie.

Abhängig von der Funktionsart wird bei Skalierung Nenner/Zähler = 1 und einer Eingangsspannung von ± 10 V der Sollwert ± 3000 1/min oder $\pm n_{\max}$ festgelegt.

8582.4 AI 2 Skalierung Nenner

Werkseinstellung: 1

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 1048575

Die Änderung des Nenners hat Auswirkung auf die Steigung der Sollwert-Kennlinie.

Abhängig von der Funktionsart wird bei Skalierung Nenner/Zähler = 1 und einer Eingangsspannung von +/-10 V der Sollwert +/-3000 1/min oder +/-nmax festgelegt.

8582.5 AI 2 Funktion

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Keine Funktion**
- 1= +/-10-V-Eingang
- 2= 0 – 10-V-Eingang
- 3= 0 – 20-mA-Eingang
- 4= 4 – 20-mA-Eingang

Umschaltung zwischen Spannung/Strom am Analogeingang AI 2 der E/A-Karte.

8582.11 AI 2 Eingangsspannung

Werkseinstellung: 0

Einheit: mV

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -10000 Bis 10000

Eingangsspannung des Analogeingangs AI 2 der E/A-Karte

8582.12 AI 2 Eingangsstrom

Werkseinstellung: 0

Einheit: μ A

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 20000

Eingangsstrom des Analogeingangs AI 2 der E/A-Karte

8582.13 AI 2 Skalierter Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647
Skalierter Wert des Analogeingangs AI 2 der E/A-Karte

8582.14 AI 2 Skalierter Wert ungefiltert

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647
Ungefilterter skalierter Wert des Analogeingangs AI 2 der E/A-Karte

8582.19 AI 2 vorhanden

Werkseinstellung:
Datentyp: Enum
Datenlänge: 1
Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

 Zeigt an, dass der Analogeingang AI 2 auf der Hardware der E/A-Karte vorhanden ist.
Wird von der Oberfläche verwendet, um in der aktuellen Hardwarekonfiguration nicht wirksame Parameter auszublenden.

8582.21 AI 3 Spannungs-Offset

Werkseinstellung: 0
Einheit: mV
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -10000 Bis 10000
Spannungs-Offset des Analogeingangs AI 3 der E/A-Karte.
Der Nulldurchgang der Sollwert-Kennlinie kann entlang der Eingangsspannungs-Achse verschoben werden.

8582.22 AI 3 Strom-Offset

Werkseinstellung: 0
Einheit: μ A
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -20000 Bis 20000
Strom-Offset des Analogeingangs AI 3 der E/A-Karte.
Mit dem Offset kann der Nulldurchgang der Sollwert-Kennlinie verschoben werden.

8582.23 AI 3 Skalierung Zähler

Werkseinstellung: 1

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 1048575

Die Änderung des Zählers hat Auswirkung auf die Steigung der Sollwertkennlinie.

Abhängig von der Funktionsart wird bei Skalierung Nenner/Zähler = 1 und einer Eingangsspannung von +/-10 V der Sollwert +/-3000 1/min oder +/-nmax festgelegt.

8582.24 AI 3 Skalierung Nenner

Werkseinstellung: 1

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 1048575

Die Änderung des Nenners hat Auswirkung auf die Steigung der Sollwertkennlinie.

Abhängig von der Funktionsart wird bei Skalierung Nenner/Zähler = 1 und einer Eingangsspannung von +/-10 V der Sollwert +/-3000 1/min oder +/-nmax festgelegt.

8582.25 AI 3 Funktion

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Keine Funktion**
- 1= +/-10-V-Eingang
- 2= 0 – 10-V-Eingang
- 3= 0 – 20-mA-Eingang
- 4= 4 – 20-mA-Eingang

Unterscheidet zwischen Spannung/Strom am Analogeingang AI 3 der E/A-Karte.

8582.31 AI 3 Eingangsspannung

Werkseinstellung: 0

Einheit: mV

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -10000 Bis 10000

Eingangsspannung des Analogeingangs AI 3 der E/A-Karte

8582.32 AI 3 Eingangsstrom

Werkseinstellung: 0

Einheit: μA

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 20000

Eingangsstrom des Analogeingangs AI 3 der E/A-Karte

8582.33 AI 3 Skalierter Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Skalierter Wert des Analogeingangs AI 3 der E/A-Karte

8582.34 AI 3 Skalierter Wert ungefiltert

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Ungefilterter skalierter Wert des Analogeingangs AI 3 der E/A-Karte

8582.39 AI 3 vorhanden

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Zeigt an, dass der Analogeingang AI 3 auf der Hardware der E/A-Karte vorhanden ist.

Wird von der Oberfläche verwendet, um in der aktuellen Hardwarekonfiguration nicht wirksame Parameter auszublenden.

8582.80 Summe AI 2 + AI 3

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Summe aus den skalierten Werten der Analogeingänge AI 2 + AI 3 der E/A-Karte

8582.81 Summe AI 2 + AI 3 ungefiltert

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Summe aus den ungefilterten skalierten Werten der Analogeingänge AI 2 + AI 3 der E/A-Karte

1.1.171 8583 Analogausgänge E/A-Karte

Diese Parameter legen die Belegung der Analogausgänge der E/A-Karte fest.

8583.1 AO 2 Spannungs-Offset

Werkseinstellung: 0

Einheit: mV

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -10000 Bis 10000

Spannungs-Offset des Analogausgangs AO 2 der E/A-Karte.

Der Nulldurchgang der Sollwert-Kennlinie kann entlang der Eingangsspannungsachse verschoben werden.

8583.2 AO 2 Strom-Offset

Werkseinstellung: 0

Einheit: μ A

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -20000 Bis 20000

Strom-Offset des Analogausgangs AO 2 der E/A-Karte.

Mit dem Offset kann der Nulldurchgang der Sollwert-Kennlinie verschoben werden.

8583.3 AO 2 Skalierung Zähler

Werkseinstellung: 1

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 1048575

Die Änderung des Zählers hat Auswirkung auf die Steigung der Sollwert-Kennlinie.

Abhängig von der Funktionsart wird bei Skalierung Nenner/Zähler = 1 und einer Eingangsspannung von +/-10 V der Sollwert +/-3000 1/min oder +/-nmax festgelegt.

8583.4 AO 2 Skalierung Nenner

Werkseinstellung: 1

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 1048575

Die Änderung des Nenners hat Auswirkung auf die Steigung der Sollwert-Kennlinie.

Abhängig von der Funktionsart wird bei Skalierung Nenner/Zähler = 1 und einer Eingangsspannung von +/-10 V der Sollwert +/-3000 1/min oder +/-nmax festgelegt.

8583.5 AO 2 Funktion

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Keine Funktion**
- 1= +/-10-V-Ausgang
- 3= 0 – 20-mA-Ausgang
- 4= 4 – 20-mA-Ausgang

Unterscheidet zwischen Spannung/Strom am Analogausgang AO 2 der E/A-Karte.

8583.10 AO 2 Rohwert Datenquelle

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Rohwert der eingestellten Datenquelle des Analogausgangs AO 2 der E/A-Karte

8583.11 AO 2 Ausgangsspannung

Werkseinstellung: 0

Einheit: mV

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -10000 Bis 10000

Ausgangsspannung des Analogausgangs AO 2 der E/A-Karte

8583.12 AO 2 Ausgangsstrom

Werkseinstellung: 0

Einheit: μA

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 20000

Ausgangsstrom des Analogausgangs AO 2 der E/A-Karte

8583.13 AO 2 Skalierter Wert

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Skalierter Wert des Analogausgangs AO 2 der E/A-Karte

8583.14 AO 2 Skalierter Wert ungefiltert

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Ungefilterter skalierter Wert des Analogausgangs AO 2 der E/A-Karte

8583.16 AO 2 Datenquelle

Werkseinstellung: 8364.46 Istdrehzahl in Anwindereinheiten

Datentyp: Parameter-Pointer

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0.0 Keine Funktion
- 8312.6 Endstufe – Gesamtauslastung
- 8364.46 Istdrehzahl in Anwindereinheiten
- 8364.61 Statorfrequenz
- 8364.95 Istdrehmoment in Kommunikationseinheiten
- 8364.128 Absoluter Scheinstrom – Effektivwert

Datenquelle des Analogausgangs AO 2 der E/A-Karte

8583.19 AO 2 vorhanden

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Nein
- 1= Ja

Zeigt an, dass der Analogausgang AO 2 auf der Hardware der E/A-Karte vorhanden ist.

Wird von der Oberfläche verwendet, um in der aktuellen Hardwarekonfiguration nicht wirksame Parameter auszublenden.

8583.21 AO 3 Spannungs-Offset

Werkseinstellung: 0

Einheit: mV

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -10000 Bis 10000

Spannungs-Offset des Analogausgangs AO 3 der E/A-Karte.

Der Nulldurchgang der Sollwert-Kennlinie kann entlang der Eingangsspannungsachse verschoben werden.

8583.22 AO 3 Strom-Offset

Werkseinstellung: 0

Einheit: μ A

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -20000 Bis 20000

Strom-Offset des Analogausgangs AO 3 der E/A-Karte.

Mit dem Offset kann der Nulldurchgang der Sollwert-Kennlinie verschoben werden.

8583.23 AO 3 Skalierung Zähler

Werkseinstellung: 1

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 1048575

Die Änderung des Zählers hat Auswirkung auf die Steigung der Sollwertkennlinie.

Abhängig von der Funktionsart wird bei Skalierung Nenner/Zähler = 1 und einer Eingangsspannung von +/-10 V der Sollwert +/-3000 1/min oder +/-nmax festgelegt.

8583.24 AO 3 Skalierung Nenner

Werkseinstellung: 1

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 1 Bis 1048575

Die Änderung des Nenners hat Auswirkung auf die Steigung der Sollwertkennlinie.

Abhängig von der Funktionsart wird bei Skalierung Nenner/Zähler = 1 und einer Eingangsspannung von +/-10 V der Sollwert +/-3000 1/min oder +/-nmax festgelegt.

8583.25 AO 3 Funktion

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Keine Funktion**
- 1= +/-10-V-Ausgang
- 3= 0 – 20-mA-Ausgang
- 4= 4 – 20-mA-Ausgang

Unterscheidet zwischen Spannung/Strom am Analogausgang AO 3 der E/A-Karte.

8583.30 AO 3 Rohwert Datenquelle

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Rohwert der eingestellten Datenquelle des Analogausgangs AO 3 der E/A-Karte

8583.31 AO 3 Ausgangsspannung

Werkseinstellung: 0

Einheit: mV

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -10000 Bis 10000

Ausgangsspannung des Analogausgangs AO 3 der E/A-Karte

8583.32 AO 3 Ausgangsstrom

Werkseinstellung: 0

Einheit: µA

Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 20000
Ausgangsstrom des Analogausgangs AO 3 der E/A-Karte

8583.33 AO 3 Skalierter Wert

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647
Skalierter Wert des Analogausgangs AO 3 der E/A-Karte

8583.34 AO 3 Skalierter Wert ungefiltert

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647
Ungefilterter skalierter Wert des Analogausgangs AO 3 der E/A-Karte

8583.36 AO 3 Datenquelle

Werkseinstellung: 8364.128 Absoluter Scheinstrom – Effektivwert
Datentyp: Parameter-Pointer
Datenlänge: 1
Wertebereich:

- 0.0 Keine Funktion
- 8312.6 Endstufe – Gesamtauslastung
- 8364.46 Istdrehzahl in Anwendereinheiten
- 8364.61 Statorfrequenz
- 8364.95 Istdrehmoment in Kommunikationseinheiten
- 8364.128 Absoluter Scheinstrom – Effektivwert

Datenquelle des Analogausgangs AO 3 der E/A-Karte

8583.39 AO 3 vorhanden

Werkseinstellung:
Datentyp: Enum
Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Zeigt an, dass der Analogausgang AO 3 auf der Hardware der E/A-Karte vorhanden ist.

Wird von der Oberfläche verwendet, um in der aktuellen Hardwarekonfiguration nicht wirksame Parameter auszublenden.

1.1.172 8584 Hardwarediagnose

Hardwarediagnose

8584.41 Kühlkörpertemperatur ungefiltert

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-2 °C

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Ungefilterte absolute Kühlkörpertemperatur

1.1.173 8585 E/A-Karte

E/A-Karte

8585.1 Betriebszustand

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Ausgangszustand**
- 1= Gesteckt Erkennung
- 2= Initialisierungszustand
- 3= Leerlauf (Idle)
- 4= Zyklische Verarbeitung

Betriebszustand der E/A-Karte

8585.2 Fehlerbits

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= CRC-Fehler FPGA
- 1= CRC-Fehler E/A-Karte
- 2= Timeout-Fehler E/A-Karte

- 3= Watchdog-Fehler E/A-Karte
 - 4= Frame-Fehler E/A-Karte
- Fehlerbits der E/A-Karte

8585.3 Konfigurations-ID

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 255
Hardware-ID der E/A-Karte, die der Mikrocontroller der E/A-Karte bereitstellt.

8585.4 Konfiguration

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Anzahl Digitaleingänge/Digitalausgänge der E/A-Karte.
Diese wird folgendermaßen codiert:
– Anzahl der Digitaleingänge auf dem unteren Byte
– Anzahl der Digitalausgänge auf dem zweiten Byte
– Anzahl der Analogeingänge auf dem dritten Byte
– Anzahl der Analogausgänge auf dem vierten Byte

1.1.174 8586 Stand-by-Betrieb

Durch die Aktivierung des Stand-by-Betriebs werden die folgenden Energieverbraucher in der vorgegebenen Reihenfolge abgeschaltet und diesen Zustand solange aufrechterhalten, wie der Stand-by-Betrieb aktiv ist:

1. Hochspannungs-Schaltnetzteil im Leistungsteil bei Steuerkopfgeräten
2. Versorgungsspannung für Lokalkbusverbraucher bei Steuerkopfgeräten
3. Bei einem Umrichter mit 7-Segment-Anzeige alle Segmente bis auf den Dezimalpunkt rechts unten
4. Bei Kompaktgeräten Versorgungsspannung für eine aufgesteckte Handbedieneinheit
5. Vom Anwender freigegebene Geberversorgungen

8586.1 Stand-by-Betrieb aktivieren

Werkseinstellung:
Datentyp: Bitfeld
Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Steuerwort
- 1= Digitaleingänge Grundgerät
- 2= Digitaleingänge E/A-Karte
- 3= Feldbus

Legt fest, über welche Kanäle der Stand-by-Betrieb eingeschaltet und ausgeschaltet wird.

8586.2 Abschaltung Geber-/Sicherheitskartenversorgung anfordern

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Legt fest, ob die Versorgung des Gebers oder der Sicherheitskarte bei Aktivierung des Stand-by-Betriebs abgeschaltet wird.

8586.3 Abschaltung Geber-/Sicherheitskartenversorgung wirksam

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Die angeforderte Abschaltung der Geber-/Sicherheitskartenversorgung ist wirksam. Bei Doppelachsmodulen wird die Versorgung abgeschaltet, sobald sie auf einer der beiden Achsinstanzen angefordert wurde.

1.1.175 8587 Scope-Datenkanäle

Scope-Datenkanäle

8587.1 Datenkanal 1

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32 (Füllstands-Array)

Datenlänge: 65534

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Scope-Datenkanal 1

8587.2 Datenkanal 2

Werkseinstellung: 0

Einheit:
Datentyp: Uint32 (Füllstands-Array)
Datenlänge: 65534
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Scope-Datenkanal 2

8587.3 Datenkanal 3

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint32 (Füllstands-Array)
Datenlänge: 65534
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Scope-Datenkanal 3

8587.4 Datenkanal 4

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint32 (Füllstands-Array)
Datenlänge: 65534
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Scope-Datenkanal 4

8587.5 Datenkanal 5

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint32 (Füllstands-Array)
Datenlänge: 65534
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Scope-Datenkanal 5

8587.6 Datenkanal 6

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint32 (Füllstands-Array)
Datenlänge: 65534
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Scope-Datenkanal 6

8587.7 Datenkanal 7

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint32 (Füllstands-Array)
Datenlänge: 65534
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Scope-Datenkanal 7

8587.8 Datenkanal 8

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint32 (Füllstands-Array)
Datenlänge: 65534
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Scope-Datenkanal 8

8587.9 Datenkanal 9

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint32 (Füllstands-Array)
Datenlänge: 65534
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Scope-Datenkanal 9

8587.10 Datenkanal 10

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint32 (Füllstands-Array)
Datenlänge: 65534
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Scope-Datenkanal 10

8587.100 Zeitstempelkanal

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint32 (Füllstands-Array)
Datenlänge: 65534
Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Scope-Zeitstempelkanal

8587.101 Datenstatus

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 255

Der Datenstatus gibt Auskunft über Gültigkeit und Füllstand des Scope-Datenpuffers.

1.1.176 8603 Allgemeine Engineering-Daten

Diese Parameter legen allgemeine Engineering-Daten fest.

8603.1 Allgemein AS1

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint8 (Füllstands-Array)
Datenlänge: 100
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 255
Allgemein Antriebsstrang 1

8603.3 Allgemein AS2

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint8 (Füllstands-Array)
Datenlänge: 100
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 255
Allgemein Antriebsstrang 2

1.1.177 8610 EU 400 V/50 Hz

Diese Parameter legen länderspezifische Konfigurationsdaten für EU 400 V/50 Hz fest.

8610.1 Motornennspannung

Werkseinstellung: 0
Einheit: V
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis 2000

Motornennspannung

8610.2 Motornennfrequenz

Werkseinstellung: 0

Einheit: Hz

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis 20000

Motornennfrequenz

8610.3 Maximaldrehzahl

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/min

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis 36000

Maximaldrehzahl

8610.4 Festsollwert 1

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -3600000000 Bis 3600000000

Geschwindigkeits-Festsollwert 1

8610.5 Festsollwert 2

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -3600000000 Bis 3600000000

Geschwindigkeits-Festsollwert 2

8610.6 Festsollwert 3

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -360000000 Bis 360000000
Geschwindigkeits-Festsollwert 3

8610.7 Festsollwert 4

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1E-4/min
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -360000000 Bis 360000000
Geschwindigkeits-Festsollwert 4

8610.8 Festsollwert 5

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1E-4/min
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -360000000 Bis 360000000
Geschwindigkeits-Festsollwert 5

8610.9 Festsollwert 6

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1E-4/min
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -360000000 Bis 360000000
Geschwindigkeits-Festsollwert 6

1.1.178 8611 USA/CAN 460 V/60 Hz

Diese Parameter legen länderspezifische Konfigurationsdaten für USA/CAN 460 V/60 Hz fest.

8611.1 Motornennspannung

Werkseinstellung: 0
Einheit: V
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: 0 Bis 2000

Motornennspannung

8611.2 Motornennfrequenz

Werkseinstellung: 0

Einheit: Hz

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis 20000

Motornennfrequenz

8611.3 Maximaldrehzahl

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/min

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis 36000

Maximaldrehzahl

8611.4 Festsollwert 1

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Geschwindigkeits-Festsollwert 1

8611.5 Festsollwert 2

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Geschwindigkeits-Festsollwert 2

8611.6 Festsollwert 3

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Geschwindigkeits-Festsollwert 3

8611.7 Festsollwert 4

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Geschwindigkeits-Festsollwert 4

8611.8 Festsollwert 5

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Geschwindigkeits-Festsollwert 5

8611.9 Festsollwert 6

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Geschwindigkeits-Festsollwert 6

1.1.179 8612 Konfigurationsdaten BR/KR 380 V/60 Hz

Diese Parameter legen länderspezifische Konfigurationsdaten für Brasilien/Korea für 380V/60Hz fest.

8612.1 Motornennspannung

Werkseinstellung: 0

Einheit: V

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis 2000

Motornennspannung

8612.2 Motornennfrequenz

Werkseinstellung: 0
Einheit: Hz
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: 0 Bis 20000
Motornennfrequenz

8612.3 Maximaldrehzahl

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1/min
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: 0 Bis 36000
Maximal zulässige Drehzahl

8612.4 Festsollwert 1

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1E-4/min
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -3600000000 Bis 3600000000
Geschwindigkeits-Festsollwert 1

8612.5 Festsollwert 2

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1E-4/min
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -3600000000 Bis 3600000000
Geschwindigkeits-Festsollwert 2

8612.6 Festsollwert 3

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1E-4/min
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Geschwindigkeits-Festsollwert 3

8612.7 Festsollwert 4

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Geschwindigkeits-Festsollwert 4

8612.8 Festsollwert 5

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Geschwindigkeits-Festsollwert 5

8612.9 Festsollwert 6

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Geschwindigkeits-Festsollwert 6

1.1.180 8613 Konfigurationsdaten BR/KR 440 V/60 Hz

Diese Parameter legen länderspezifische Konfigurationsdaten für Brasilien/Korea für 440V/60Hz fest.

8613.1 Motornennspannung

Werkseinstellung: 0

Einheit: V

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis 2000

Motornennspannung

8613.2 Motornennfrequenz

Werkseinstellung: 0
Einheit: Hz
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: 0 Bis 20000
Motornennfrequenz

8613.3 Maximaldrehzahl

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1/min
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: 0 Bis 36000
Maximal zulässige Drehzahl

8613.4 Festsollwert 1

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1E-4/min
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -360000000 Bis 360000000
Geschwindigkeits-Festsollwert 1

8613.5 Festsollwert 2

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1E-4/min
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -360000000 Bis 360000000
Geschwindigkeits-Festsollwert 2

8613.6 Festsollwert 3

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1E-4/min
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Geschwindigkeits-Festsollwert 3

8613.7 Festsollwert 4

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Geschwindigkeits-Festsollwert 4

8613.8 Festsollwert 5

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Geschwindigkeits-Festsollwert 5

8613.9 Festsollwert 6

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Geschwindigkeits-Festsollwert 6

1.1.181 8614 EU 230 V/50 Hz

Diese Parameter legen länderspezifische Konfigurationsdaten für EU 230 V/50 Hz fest.

8614.1 Motornennspannung

Werkseinstellung: 0

Einheit: V

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis 2000

Motornennspannung

8614.2 Motornennfrequenz

Werkseinstellung: 0
Einheit: Hz
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: 0 Bis 20000
Motornennfrequenz

8614.3 Maximaldrehzahl

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1/min
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: 0 Bis 36000
Maximaldrehzahl

8614.4 Festsollwert 1

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1E-4/min
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -3600000000 Bis 3600000000
Geschwindigkeits-Festsollwert 1

8614.5 Festsollwert 2

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1E-4/min
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -3600000000 Bis 3600000000
Geschwindigkeits-Festsollwert 2

8614.6 Festsollwert 3

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1E-4/min
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Geschwindigkeits-Festsollwert 3

8614.7 Festsollwert 4

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Geschwindigkeits-Festsollwert 4

8614.8 Festsollwert 5

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Geschwindigkeits-Festsollwert 5

8614.9 Festsollwert 6

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Geschwindigkeits-Festsollwert 6

1.1.182 8615 USA/CAN 230 V/60 Hz

Diese Parameter legen länderspezifische Konfigurationsdaten für USA/CAN 230 V/60 Hz fest.

8615.1 Motornennspannung

Werkseinstellung: 0

Einheit: V

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis 2000

Motornennspannung

8615.2 Motornennfrequenz

Werkseinstellung: 0
Einheit: Hz
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: 0 Bis 20000
Motornennfrequenz

8615.3 Maximaldrehzahl

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1/min
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: 0 Bis 36000
Maximaldrehzahl

8615.4 Festsollwert 1

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1E-4/min
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -3600000000 Bis 3600000000
Geschwindigkeits-Festsollwert 1

8615.5 Festsollwert 2

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1E-4/min
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -3600000000 Bis 3600000000
Geschwindigkeits-Festsollwert 2

8615.6 Festsollwert 3

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1E-4/min
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Geschwindigkeits-Festsollwert 3

8615.7 Festsollwert 4

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Geschwindigkeits-Festsollwert 4

8615.8 Festsollwert 5

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Geschwindigkeits-Festsollwert 5

8615.9 Festsollwert 6

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000

Geschwindigkeits-Festsollwert 6

1.1.183 8616 Konfigurationsdaten BR/KR 220 V/60 Hz

Diese Parameter legen länderspezifische Konfigurationsdaten für Brasilien/Korea für 220V/60Hz fest.

8616.1 Motornennspannung

Werkseinstellung: 0

Einheit: V

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: 0 Bis 2000

Motornennspannung

8616.2 Motornennfrequenz

Werkseinstellung: 0
Einheit: Hz
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: 0 Bis 20000
Motornennfrequenz

8616.3 Maximaldrehzahl

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1/min
Datentyp: Float32
Datenlänge: 1
Auflösung: -
Wertebereich: 0 Bis 36000
Maximal zulässige Drehzahl

8616.4 Festsollwert 1

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1E-4/min
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -360000000 Bis 360000000
Geschwindigkeits-Festsollwert 1

8616.5 Festsollwert 2

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1E-4/min
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -360000000 Bis 360000000
Geschwindigkeits-Festsollwert 2

8616.6 Festsollwert 3

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1E-4/min
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1

Wertebereich: -360000000 Bis 360000000
Geschwindigkeits-Festsollwert 3

8616.7 Festsollwert 4

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1E-4/min
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -360000000 Bis 360000000
Geschwindigkeits-Festsollwert 4

8616.8 Festsollwert 5

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1E-4/min
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -360000000 Bis 360000000
Geschwindigkeits-Festsollwert 5

8616.9 Festsollwert 6

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1E-4/min
Datentyp: Int32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -360000000 Bis 360000000
Geschwindigkeits-Festsollwert 6

1.1.184 8622 Parametrierbare Fehlerreaktion

Über diese Parameter können parametrierbare Fehlerreaktionen eingestellt werden.

8622.2 Reaktion Kühlkörperauslastung – Vorwarnung

Werkseinstellung:
Datentyp: Enum
Datenlänge: 1
Wertebereich:

- **0= Keine Reaktion**
- 1= Warnung

Legt fest, wie das Gerät auf das Überschreiten der Vorwarnschwelle der Kühlkörperauslastung reagiert.

8622.3 Reaktion Schleppfehler Positionierung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Keine Reaktion
- 1= Warnung
- 2= Applikationshalt + Endstufensperre
- 3= Notstopp + Endstufensperre
- **4= Endstufensperre**

Legt fest, wie das Gerät auf einen Schleppfehler (Überschreitung des Schleppfehlerfensters) reagiert.

8622.4 Reaktion auf Netzphasenausfall

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Keine Reaktion
- 1= Warnung
- **2= Applikationshalt + Endstufensperre**
- 3= Notstopp + Endstufensperre
- 4= Endstufensperre

Legt fest, wie das Gerät auf einen Netzphasenausfall (Unterschreiten der vom Anwender festgelegten Schwelle) reagiert.

8622.5 Reaktion externer Fehler

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Keine Reaktion
- 1= Warnung
- **2= Applikationshalt + Endstufensperre**
- 3= Notstopp + Endstufensperre
- 4= Endstufensperre

Legt fest, wie das Gerät auf einen externen Fehler (ausgelöst z. B. über Digitaleingänge oder Steuerwort) reagiert.

8622.6 Reaktion Prozessdaten-Timeout

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 1= Warnung
- 2= Applikationshalt + Endstufensperre
- 3= Notstopp + Endstufensperre
- 4= Endstufensperre
- 51= Warnung mit Self-Reset
- **52= Applikationshalt + Endstufensperre mit Self-Reset**
- 53= Notstopp + Endstufensperre mit Self-Reset
- 54= Endstufensperre mit Self-Reset

Legt fest, wie das Gerät auf einen Prozessdaten-Timeout am Bussystem (Timeout-Zeit) reagiert.

8622.7 Reaktion externe Synchronisation

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Keine Reaktion
- 1= Warnung
- 2= Applikationshalt + Endstufensperre
- 3= Notstopp + Endstufensperre
- 4= Endstufensperre
- **51= Warnung mit Self-Reset**
- 52= Applikationshalt + Endstufensperre mit Self-Reset
- 53= Notstopp + Endstufensperre mit Self-Reset
- 54= Endstufensperre mit Self-Reset

Legt fest, wie das Gerät auf einen Verlust der externen Synchronisation reagiert.

8622.10 Reaktion Elektromechanische Auslastung – Vorwarnung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Keine Reaktion**
- 1= Warnung
- 2= Applikationshalt + Endstufensperre
- 3= Notstopp + Endstufensperre
- 4= Endstufensperre

Legt fest, wie das Gerät auf das Überschreiten der Vorwarnschwelle der elektromechanischen Auslastung reagiert.

8622.13 Reaktion Geberwarnung

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **1= Warnung**
- 2= Applikationshalt + Endstufensperre
- 3= Notstopp + Endstufensperre
- 4= Endstufensperre

Legt fest, wie das Gerät auf eine Geberwarnung reagiert.

8622.14 Reaktion Geberfehler

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **2= Applikationshalt + Endstufensperre**
- 3= Notstopp + Endstufensperre
- 4= Endstufensperre

Legt fest, wie das Gerät auf einen Geberfehler reagiert.

8622.15 Reaktion freier Geber

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **1= Warnung**
- 2= Applikationshalt + Endstufensperre
- 3= Notstopp + Endstufensperre
- 4= Endstufensperre

Legt fest, wie das Gerät auf den Fehler eines Gebers reagiert, der weder zur Drehzahlregelung noch zur Positionsregelung verwendet wird.

8622.16 Reaktion Geber 1 Fehler aktuell

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Keine Reaktion**
- 216= Geber – Fehler
- 217= Freier Geber

Legt fest, wie das Gerät aktuell auf einen Standardfehler des Gebers 1 reagiert.

8622.17 Reaktion Geber 2 Fehler aktuell

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Keine Reaktion**
- 216= Geber – Fehler
- 217= Freier Geber

Legt fest, wie das Gerät aktuell auf einen Standardfehler des Gebers 2 reagiert.

8622.18 Reaktion Geber 1 kritischer Fehler aktuell

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Keine Reaktion**
- 4= Endstufensperre
- 216= Geber – Fehler
- 217= Freier Geber

Legt fest, wie das Gerät aktuell auf einen kritischen Fehler des Gebers 1 reagiert.

8622.19 Reaktion Geber 2 kritischer Fehler aktuell

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Keine Reaktion**
- 4= Endstufensperre
- 216= Geber – Fehler
- 217= Freier Geber

Legt fest, wie das Gerät aktuell auf einen kritischen Fehler des Gebers 2 reagiert.

8622.20 Reaktion Fehler externer Bremswiderstand

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Keine Reaktion
- 1= Warnung
- 2= Applikationshalt + Endstufensperre
- 3= Notstopp + Endstufensperre
- **4= Endstufensperre**

Reaktion Fehler externer Bremswiderstand

8622.21 Reaktion Timeout Applikations-Heartbeat

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 1= Warnung
- **2= Applikationshalt + Endstufensperre**
- 3= Notstopp + Endstufensperre
- 4= Endstufensperre

Legt fest, wie das Gerät auf einen Timeout des Applikation-Heartbeats reagiert.

8622.22 Reaktion Timeout User-Timeout

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 1= Warnung
- **2= Applikationshalt + Endstufensperre**
- 3= Notstopp + Endstufensperre
- 4= Endstufensperre
- 51= Warnung mit Self-Reset
- 52= Applikationshalt + Endstufensperre mit Self-Reset
- 53= Notstopp + Endstufensperre mit Self-Reset
- 54= Endstufensperre mit Self-Reset

Legt fest, wie das Gerät auf einen Timeout der User-Timeoutfunktion reagiert.

1.1.185 8630 Digitale Motorintegration 1

Digitale Motorintegration 1

8630.20 FU Ausgangsspannung

Werkseinstellung: 0

Einheit: V

Datentyp: Float32

Datenlänge: 1

Auflösung: -

Wertebereich: -3.402823E+38 Bis Float32Max

Ausgangsspannung am DMI Anschluss

1.1.186 8700 Sicherheitskarte – Statuswerte

Diese Parameter legen allgemeine Statuswerte der Sicherheitskarte fest, die mit dem Scope aufgezeichnet werden können.

8700.1 Antriebssicherheitsfunktion SDI – Status

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld (DataArray)

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aktivierung Inst. 1
- 1= Aktivierung Inst. 2
- 2= Aktivierung Inst. 3
- 3= Aktivierung Inst. 4
- 4= Aktivierung Inst. 5
- 5= Aktivierung Inst. 6
- 6= Aktivierung Inst. 7
- 7= Aktivierung Inst. 8
- 8= Aktivierung Inst. 9
- 9= Aktivierung Inst. 10
- 10= Aktivierung Inst. 11
- 11= Aktivierung Inst. 12
- 12= Aktivierung Inst. 13
- 13= Aktivierung Inst. 14
- 14= Aktivierung Inst. 15
- 15= Aktivierung Inst. 16
- 16= Status Inst. 1
- 17= Status Inst. 2
- 18= Status Inst. 3
- 19= Status Inst. 4
- 20= Status Inst. 5
- 21= Status Inst. 6
- 22= Status Inst. 7
- 23= Status Inst. 8
- 24= Status Inst. 9
- 25= Status Inst. 10
- 26= Status Inst. 11
- 27= Status Inst. 12
- 28= Status Inst. 13
- 29= Status Inst. 14
- 30= Status Inst. 15
- 31= Status Inst. 16

Die Aktivierungsbits zeigen, dass die Antriebssicherheitsfunktion SDI über einen sicheren Digitaleingang F-DI oder über die sicheren Prozessausgangsdaten F-PA aktiviert wurde.

Die Statusbits signalisieren, dass die Antriebssicherheitsfunktion SDI aktiv ist und keine Grenzwertverletzung vorliegt.

8700.2 Antriebssicherheitsfunktion SLA – Status

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld (DataArray)

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aktivierung Inst. 1
- 1= Aktivierung Inst. 2
- 2= Aktivierung Inst. 3
- 3= Aktivierung Inst. 4
- 4= Aktivierung Inst. 5
- 5= Aktivierung Inst. 6
- 6= Aktivierung Inst. 7
- 7= Aktivierung Inst. 8
- 8= Aktivierung Inst. 9
- 9= Aktivierung Inst. 10
- 10= Aktivierung Inst. 11
- 11= Aktivierung Inst. 12
- 12= Aktivierung Inst. 13
- 13= Aktivierung Inst. 14
- 14= Aktivierung Inst. 15
- 15= Aktivierung Inst. 16
- 16= Status Inst. 1
- 17= Status Inst. 2
- 18= Status Inst. 3
- 19= Status Inst. 4
- 20= Status Inst. 5
- 21= Status Inst. 6
- 22= Status Inst. 7
- 23= Status Inst. 8
- 24= Status Inst. 9
- 25= Status Inst. 10
- 26= Status Inst. 11
- 27= Status Inst. 12
- 28= Status Inst. 13
- 29= Status Inst. 14
- 30= Status Inst. 15
- 31= Status Inst. 16

Die Aktivierungsbits zeigen dass die Antriebssicherheitsfunktion SLA über einen sicheren Digitaleingang F-DI oder über die sicheren Prozessausgangsdaten F-PA aktiviert wurde.

Die Statusbits signalisieren, dass die Antriebssicherheitsfunktion SLA aktiv ist und keine Grenzwertverletzung vorliegt.

8700.3 Antriebssicherheitsfunktion SLI – Status

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld (DataArray)

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aktivierung Inst. 1
- 1= Aktivierung Inst. 2
- 2= Aktivierung Inst. 3
- 3= Aktivierung Inst. 4
- 4= Aktivierung Inst. 5
- 5= Aktivierung Inst. 6
- 6= Aktivierung Inst. 7
- 7= Aktivierung Inst. 8
- 8= Aktivierung Inst. 9
- 9= Aktivierung Inst. 10
- 10= Status Inst. 1
- 11= Status Inst. 2
- 12= Status Inst. 3
- 13= Status Inst. 4
- 14= Status Inst. 5
- 15= Status Inst. 6
- 16= Status Inst. 7
- 17= Status Inst. 8
- 18= Status Inst. 9
- 19= Status Inst. 10
- 20= Schrittfreigabe Inst. 1
- 21= Schrittfreigabe Inst. 2
- 22= Schrittfreigabe Inst. 3
- 23= Schrittfreigabe Inst. 4
- 24= Schrittfreigabe Inst. 5
- 25= Schrittfreigabe Inst. 6
- 26= Schrittfreigabe Inst. 7
- 27= Schrittfreigabe Inst. 8
- 28= Schrittfreigabe Inst. 9
- 29= Schrittfreigabe Inst. 10

Die Aktivierungsbits zeigen, dass die Antriebssicherheitsfunktion SLI über einen F-DI oder über das F-PA aktiviert wurde.

Die Statusbits signalisieren, dass die Antriebssicherheitsfunktion SLI aktiv ist und keine Grenzwertverletzung vorliegt.

8700.4 Antriebssicherheitsfunktion SLS – Status

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld (DataArray)

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aktivierung Inst. 1
- 1= Aktivierung Inst. 2
- 2= Aktivierung Inst. 3
- 3= Aktivierung Inst. 4
- 4= Aktivierung Inst. 5
- 5= Aktivierung Inst. 6
- 6= Aktivierung Inst. 7
- 7= Aktivierung Inst. 8
- 8= Aktivierung Inst. 9
- 9= Aktivierung Inst. 10
- 10= Aktivierung Inst. 11
- 11= Aktivierung Inst. 12
- 12= Aktivierung Inst. 13
- 13= Aktivierung Inst. 14
- 14= Aktivierung Inst. 15
- 15= Aktivierung Inst. 16
- 16= Status Inst. 1
- 17= Status Inst. 2
- 18= Status Inst. 3
- 19= Status Inst. 4
- 20= Status Inst. 5
- 21= Status Inst. 6
- 22= Status Inst. 7
- 23= Status Inst. 8
- 24= Status Inst. 9
- 25= Status Inst. 10
- 26= Status Inst. 11
- 27= Status Inst. 12
- 28= Status Inst. 13
- 29= Status Inst. 14
- 30= Status Inst. 15
- 31= Status Inst. 16

Die Aktivierungsbits zeigen, dass die Antriebssicherheitsfunktion SLS über einen sicheren Digitaleingang F-DI oder über die sicheren Prozessausgangsdaten F-PA aktiviert wurde.

Die Statusbits signalisieren, dass die Antriebssicherheitsfunktion SLS aktiv ist und keine Grenzwertverletzung vorliegt.

8700.5 Antriebssicherheitsfunktion SOS – Status

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld (DataArray)

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aktivierung Inst. 1
- 1= Aktivierung Inst. 2
- 2= Aktivierung Inst. 3
- 3= Aktivierung Inst. 4
- 4= Aktivierung Inst. 5
- 5= Aktivierung Inst. 6
- 6= Aktivierung Inst. 7
- 7= Aktivierung Inst. 8
- 8= Aktivierung Inst. 9
- 9= Aktivierung Inst. 10
- 10= Aktivierung Inst. 11
- 11= Aktivierung Inst. 12
- 12= Aktivierung Inst. 13
- 13= Aktivierung Inst. 14
- 14= Aktivierung Inst. 15
- 15= Aktivierung Inst. 16
- 16= Status Inst. 1
- 17= Status Inst. 2
- 18= Status Inst. 3
- 19= Status Inst. 4
- 20= Status Inst. 5
- 21= Status Inst. 6
- 22= Status Inst. 7
- 23= Status Inst. 8
- 24= Status Inst. 9
- 25= Status Inst. 10
- 26= Status Inst. 11
- 27= Status Inst. 12
- 28= Status Inst. 13
- 29= Status Inst. 14
- 30= Status Inst. 15
- 31= Status Inst. 16

Die Aktivierungsbits zeigen, dass die Antriebssicherheitsfunktion SOS über einen sicheren Digitaleingang F-DI oder über die sicheren Prozessausgangsdaten F-PA aktiviert wurde.

Die Statusbits signalisieren, dass die Antriebssicherheitsfunktion SOS aktiv ist und keine Grenzwertverletzung vorliegt.

8700.6 Antriebssicherheitsfunktion SSM – Status

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld (DataArray)

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aktivierung Inst. 1
- 1= Aktivierung Inst. 2
- 2= Aktivierung Inst. 3
- 3= Aktivierung Inst. 4
- 4= Aktivierung Inst. 5
- 5= Aktivierung Inst. 6
- 6= Aktivierung Inst. 7
- 7= Aktivierung Inst. 8
- 8= Aktivierung Inst. 9
- 9= Aktivierung Inst. 10
- 10= Aktivierung Inst. 11
- 11= Aktivierung Inst. 12
- 12= Aktivierung Inst. 13
- 13= Aktivierung Inst. 14
- 14= Aktivierung Inst. 15
- 15= Aktivierung Inst. 16
- 16= Status Inst. 1
- 17= Status Inst. 2
- 18= Status Inst. 3
- 19= Status Inst. 4
- 20= Status Inst. 5
- 21= Status Inst. 6
- 22= Status Inst. 7
- 23= Status Inst. 8
- 24= Status Inst. 9
- 25= Status Inst. 10
- 26= Status Inst. 11
- 27= Status Inst. 12
- 28= Status Inst. 13
- 29= Status Inst. 14
- 30= Status Inst. 15
- 31= Status Inst. 16

Die Statusbits signalisieren, dass die Antriebssicherheitsfunktion SSM aktiv ist und keine Grenzwertverletzung vorliegt.

8700.7 Antriebssicherheitsfunktion SSR – Status

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld (DataArray)

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aktivierung Inst. 1
- 1= Aktivierung Inst. 2
- 2= Aktivierung Inst. 3
- 3= Aktivierung Inst. 4
- 4= Aktivierung Inst. 5
- 5= Aktivierung Inst. 6
- 6= Aktivierung Inst. 7
- 7= Aktivierung Inst. 8
- 8= Aktivierung Inst. 9
- 9= Aktivierung Inst. 10
- 10= Aktivierung Inst. 11
- 11= Aktivierung Inst. 12
- 12= Aktivierung Inst. 13
- 13= Aktivierung Inst. 14
- 14= Aktivierung Inst. 15
- 15= Aktivierung Inst. 16
- 16= Status Inst. 1
- 17= Status Inst. 2
- 18= Status Inst. 3
- 19= Status Inst. 4
- 20= Status Inst. 5
- 21= Status Inst. 6
- 22= Status Inst. 7
- 23= Status Inst. 8
- 24= Status Inst. 9
- 25= Status Inst. 10
- 26= Status Inst. 11
- 27= Status Inst. 12
- 28= Status Inst. 13
- 29= Status Inst. 14
- 30= Status Inst. 15
- 31= Status Inst. 16

Die Aktivierungsbits zeigen, dass die Antriebssicherheitsfunktion SSR über einen sicheren Digitaleingang F-DI oder über die sicheren Prozessausgangsdaten F-PA aktiviert wurde.

Die Statusbits signalisieren, dass die Antriebssicherheitsfunktion SSR aktiv ist und keine Grenzwertverletzung vorliegt.

8700.8 Antriebssicherheitsfunktion SSx – Status

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld (DataArray)

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aktivierung Inst. 1
- 1= Aktivierung Inst. 2
- 2= Aktivierung Inst. 3
- 3= Aktivierung Inst. 4
- 4= Aktivierung Inst. 5
- 5= Aktivierung Inst. 6
- 6= Aktivierung Inst. 7
- 7= Aktivierung Inst. 8
- 8= Aktivierung Inst. 9
- 9= Aktivierung Inst. 10
- 10= Aktivierung Inst. 11
- 11= Aktivierung Inst. 12
- 12= Aktivierung Inst. 13
- 13= Aktivierung Inst. 14
- 14= Aktivierung Inst. 15
- 15= Aktivierung Inst. 16
- 16= Status Inst. 1
- 17= Status Inst. 2
- 18= Status Inst. 3
- 19= Status Inst. 4
- 20= Status Inst. 5
- 21= Status Inst. 6
- 22= Status Inst. 7
- 23= Status Inst. 8
- 24= Status Inst. 9
- 25= Status Inst. 10
- 26= Status Inst. 11
- 27= Status Inst. 12
- 28= Status Inst. 13
- 29= Status Inst. 14
- 30= Status Inst. 15
- 31= Status Inst. 16

Die Aktivierungsbits zeigen, dass die Antriebssicherheitsfunktion SSx über einen sicheren Digitaleingang F-DI oder über die sicheren Prozessausgangsdaten F-PA aktiviert wurde.

Die Statusbits signalisieren, dass die Antriebssicherheitsfunktion SSx aktiv ist und keine Grenzwertverletzung vorliegt.

8700.9 Antriebssicherheitsfunktion STO – Status

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld (DataArray)

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Aktivierung Inst. 1
- 1= Aktivierung Inst. 2
- 2= Aktivierung Inst. 3
- 3= Aktivierung Inst. 4
- 4= Aktivierung Inst. 5
- 5= Aktivierung Inst. 6
- 6= Aktivierung Inst. 7
- 7= Aktivierung Inst. 8
- 8= Aktivierung Inst. 9
- 9= Aktivierung Inst. 10
- 10= Aktivierung Inst. 11
- 11= Aktivierung Inst. 12
- 12= Aktivierung Inst. 13
- 13= Aktivierung Inst. 14
- 14= Aktivierung Inst. 15
- 15= Aktivierung Inst. 16
- 16= Status Inst. 1
- 17= Status Inst. 2
- 18= Status Inst. 3
- 19= Status Inst. 4
- 20= Status Inst. 5
- 21= Status Inst. 6
- 22= Status Inst. 7
- 23= Status Inst. 8
- 24= Status Inst. 9
- 25= Status Inst. 10
- 26= Status Inst. 11
- 27= Status Inst. 12
- 28= Status Inst. 13
- 29= Status Inst. 14
- 30= Status Inst. 15
- 31= Status Inst. 16

Die Aktivierungsbits zeigen, dass die Antriebssicherheitsfunktion STO über einen sicheren Digitaleingang F-DI oder über die sicheren Prozessausgangsdaten F-PA aktiviert wurde.

Die Statusbits signalisieren, dass die Antriebssicherheitsfunktion STO aktiv ist.

8700.10 Grenzgeschwindigkeit Bewegungsrichtung positiv aller Antriebssicherheitsfunktionen

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Grenzgeschwindigkeit Bewegungsrichtung positiv aller Antriebssicherheitsfunktionen

8700.11 Grenzgeschwindigkeit Bewegungsrichtung negativ aller Antriebssicherheitsfunktionen

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Grenzgeschwindigkeit Bewegungsrichtung negativ aller Antriebssicherheitsfunktionen

8700.12 Grenzbeschleunigung Bewegungsrichtung positiv aller Antriebssicherheitsfunktionen

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-02/(min*s)

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Grenzbeschleunigung Bewegungsrichtung positiv aller Antriebssicherheitsfunktionen

8700.13 Grenzbeschleunigung Bewegungsrichtung negativ aller Antriebssicherheitsfunktionen

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-02/(min*s)

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Grenzbeschleunigung Bewegungsrichtung negativ aller Antriebssicherheitsfunktionen

8700.14 Grenzgeschwindigkeit Bewegungsrichtung positiv aller Antriebssicherheitsfunktionen in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Grenzgeschwindigkeit Bewegungsrichtung positiv aller Antriebssicherheitsfunktionen in Anwendereinheiten

8700.15 Grenzgeschwindigkeit Bewegungsrichtung negativ aller Antriebssicherheitsfunktionen in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Grenzgeschwindigkeit Bewegungsrichtung negativ aller Antriebssicherheitsfunktionen in Anwendereinheiten

8700.16 Grenzbeschleunigung Bewegungsrichtung positiv aller Antriebssicherheitsfunktionen in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Grenzbeschleunigung Bewegungsrichtung positiv aller Antriebssicherheitsfunktionen in Anwendereinheiten

8700.17 Grenzbeschleunigung Bewegungsrichtung negativ aller Antriebssicherheitsfunktionen in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Grenzbeschleunigung Bewegungsrichtung negativ aller Antriebssicherheitsfunktionen in Anwendereinheiten

8700.18 Grenzposition Antriebssicherheitsfunktion SDI – Gesperrte Bewegungsrichtung in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 2

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Grenzposition Antriebssicherheitsfunktion SDI gesperrte Bewegungsrichtung in Anwendereinheiten

8700.19 Grenzbeschleunigung Antriebssicherheitsfunktion SLA – Bewegungsrichtung positiv in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 2

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Grenzbeschleunigung Antriebssicherheitsfunktion SLA Bewegungsrichtung positiv in Anwendereinheiten

8700.20 Grenzbeschleunigung Antriebssicherheitsfunktion SLA – Bewegungsrichtung negativ in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 2

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Grenzbeschleunigung Antriebssicherheitsfunktion SLA Bewegungsrichtung negativ in Anwendereinheiten

8700.21 Grenzposition Antriebssicherheitsfunktion SLI – Bewegungsrichtung positiv in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 2

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Grenzposition Antriebssicherheitsfunktion SLI Bewegungsrichtung positiv in Anwendereinheiten

8700.22 Grenzposition Antriebssicherheitsfunktion SLI – Bewegungsrichtung negativ in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 2

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Grenzposition Antriebssicherheitsfunktion SLI Bewegungsrichtung negativ in Anwendereinheiten

8700.25 Grenzgeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SLS – Bewegungsrichtung positiv in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 4

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Grenzgeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SLS Bewegungsrichtung positiv in Anwendereinheiten

8700.26 Grenzgeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SLS – Bewegungsrichtung negativ in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 4

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Grenzgeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SLS Bewegungsrichtung negativ in Anwendereinheiten

8700.27 Grenzposition Antriebssicherheitsfunktion SOS – Bewegungsrichtung positiv in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Grenzposition Antriebssicherheitsfunktion SOS Bewegungsrichtung positiv in Anwendereinheiten

8700.28 Grenzposition Antriebssicherheitsfunktion SOS – Bewegungsrichtung negativ in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Grenzposition Antriebssicherheitsfunktion SOS Bewegungsrichtung negativ in Anwendereinheiten

8700.29 Grenzggeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SSM – Bewegungsrichtung positiv in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 4

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Grenzggeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SSM Bewegungsrichtung positiv in Anwendereinheiten

8700.30 Grenzggeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SSM – Bewegungsrichtung negativ in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 4

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Grenzggeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SSM Bewegungsrichtung negativ in Anwendereinheiten

8700.31 Obere Grenzggeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SSR in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 2

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Obere Grenzggeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SSR in Anwendereinheiten

8700.32 Untere Grenzggeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SSR in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 2

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Untere Grenzggeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SSR in Anwendereinheiten

8700.33 Grenzggeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SSx – Bewegungsrichtung positiv in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32 (dataArray)

Datenlänge: 2

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Grenzgeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SSx Bewegungsrichtung positiv in
Anwendereinheiten

8700.34 Grenzgeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SSx – Bewegungsrichtung negativ in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32 (dataArray)

Datenlänge: 2

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Grenzgeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SSx Bewegungsrichtung negativ in
Anwendereinheiten

8700.35 Grenzposition Antriebssicherheitsfunktion SDI – Gesperrte Bewegungsrichtung

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U

Datentyp: Int32 (dataArray)

Datenlänge: 2

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Grenzposition Antriebssicherheitsfunktion SDI gesperrte Bewegungsrichtung

8700.36 Grenzbeschleunigung Antriebssicherheitsfunktion SLA – Bewegungsrichtung positiv

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-02/(min*s)

Datentyp: Int32 (dataArray)

Datenlänge: 2

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Grenzbeschleunigung Antriebssicherheitsfunktion SLA Bewegungsrichtung positiv

8700.37 Grenzbeschleunigung Antriebssicherheitsfunktion SLA – Bewegungsrichtung negativ

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-02/(min*s)

Datentyp: Int32 (dataArray)

Datenlänge: 2

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Grenzbeschleunigung Antriebssicherheitsfunktion SLA Bewegungsrichtung negativ

8700.38 Grenzposition Antriebssicherheitsfunktion SLI – Bewegungsrichtung positiv

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 2

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Grenzposition Antriebssicherheitsfunktion SLI Bewegungsrichtung positiv

8700.39 Grenzposition Antriebssicherheitsfunktion SLI – Bewegungsrichtung negativ

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 2

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Grenzposition Antriebssicherheitsfunktion SLI Bewegungsrichtung negativ

8700.42 Grenzgeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SLS – Bewegungsrichtung positiv

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 4

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Grenzgeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SLS Bewegungsrichtung positiv

8700.43 Grenzgeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SLS – Bewegungsrichtung negativ

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 4

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Grenzgeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SLS Bewegungsrichtung negativ

8700.44 Grenzposition Antriebssicherheitsfunktion SOS – Bewegungsrichtung positiv

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Grenzposition Antriebssicherheitsfunktion SOS Bewegungsrichtung positiv

8700.45 Grenzposition Antriebssicherheitsfunktion SOS – Bewegungsrichtung negativ

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Grenzposition Antriebssicherheitsfunktion SOS Bewegungsrichtung negativ

8700.46 Grenzgeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SSM – Bewegungsrichtung positiv

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 4

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Grenzgeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SSM Bewegungsrichtung positiv

8700.47 Grenzgeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SSM – Bewegungsrichtung negativ

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 4

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Grenzgeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SSM Bewegungsrichtung negativ

8700.48 Obere Grenzgeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SSR

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 2

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Obere Grenzgeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SSR

8700.49 Untere Grenzgeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SSR

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 2

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Untere Grenzggeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SSR

8700.50 Grenzggeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SSx – Bewegungsrichtung positiv

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 2

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Grenzggeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SSx Bewegungsrichtung positiv

8700.51 Grenzggeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SSx – Bewegungsrichtung negativ

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 2

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Grenzggeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SSx – Bewegungsrichtung negativ

8700.52 Geschwindigkeitsfilter Antriebssicherheitsfunktion SLS

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 4

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Geschwindigkeitsfilter Antriebssicherheitsfunktion SLS

8700.53 Geschwindigkeitsfilter Antriebssicherheitsfunktion SLS in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 4

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Geschwindigkeitsfilter Antriebssicherheitsfunktion SLS in Anwendereinheiten

8700.54 Geschwindigkeitsfilter Antriebssicherheitsfunktion SSM

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1/65536 U
Datentyp: Int32 (DataArray)
Datenlänge: 4
Auflösung: 1
Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647
Geschwindigkeitsfilter Antriebssicherheitsfunktion SSM

8700.55 Geschwindigkeitsfilter Antriebssicherheitsfunktion SSM in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit
Datentyp: Int32 (DataArray)
Datenlänge: 4
Auflösung: 1
Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647
Geschwindigkeitsfilter Antriebssicherheitsfunktion SSM in Anwendereinheiten

8700.56 Geschwindigkeitsfilter Antriebssicherheitsfunktion SSR – Obere Grenzgeschwindigkeit

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1/65536 U
Datentyp: Int32 (DataArray)
Datenlänge: 2
Auflösung: 1
Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647
Geschwindigkeitsfilter Antriebssicherheitsfunktion SSR obere Grenzgeschwindigkeit

8700.57 Geschwindigkeitsfilter Antriebssicherheitsfunktion SSR – Obere Grenzgeschwindigkeit in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit
Datentyp: Int32 (DataArray)
Datenlänge: 2
Auflösung: 1
Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647
Geschwindigkeitsfilter Antriebssicherheitsfunktion SSR obere Grenzgeschwindigkeit in Anwendereinheiten

8700.58 Geschwindigkeitsfilter Antriebssicherheitsfunktion SSR – Untere Grenzgeschwindigkeit

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1/65536 U
Datentyp: Int32 (DataArray)
Datenlänge: 2

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Geschwindigkeitsfilter Antriebssicherheitsfunktion SSR untere Grenzgeschwindigkeit

8700.59 Geschwindigkeitsfilter Antriebssicherheitsfunktion SSR – Untere Grenzgeschwindigkeit in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 2

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Geschwindigkeitsfilter Antriebssicherheitsfunktion SSR untere Grenzgeschwindigkeit in Anwendereinheiten

8700.60 Aktueller Bremsweg Antriebssicherheitsfunktion SLI

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 2

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Aktueller Bremsweg Antriebssicherheitsfunktion SLI

8700.61 Grenzgeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SLI

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 2

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Grenzgeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SLI

8700.62 Grenzgeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SLI in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 2

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Grenzgeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SLI in Anwendereinheiten

8700.63 Istgeschwindigkeit in Systemeinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Istgeschwindigkeit in Systemeinheiten

8700.64 Istposition in Systemeinheiten

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1/65536 U

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Istposition in Systemeinheiten

8700.65 Istbeschleunigung in Systemeinheiten

Werkseinstellung: 2147483647

Einheit: 1E-02/(min*s)

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Istbeschleunigung in Systemeinheiten

8700.70 Aktive Fehlerklasse

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Kritischer Fehler
- 1= Systemfehler
- 2= Eingangsfehler
- 3= Geberfehler
- 4= Ausgangsfehler
- 5= Warnung

Aktive Fehlerklasse

8700.72 Zustand Sicherheitskarte

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Initialisierung**
- 38913= Parametrierung
- 43010= Betrieb
- 12291= Kritischer Fehler
- 45060= Firmware-Update

Baugruppenzustand

8700.73 F-PA Nutzdaten (8Bit)

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint8 (DataArray)

Datenlänge: 12

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 255

Sichere Prozessausgangsdaten (Steuerung zu Sicherheitskarte). Byteweise Darstellung.

8700.74 F-PE Nutzdaten (8Bit)

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint8 (DataArray)

Datenlänge: 12

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 255

Sichere Prozesseingangsdaten (Sicherheitskarte zu Steuerung). Byteweise Darstellung.

8700.75 Fast Channel PE-Daten

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint8 (DataArray)

Datenlänge: 2

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 255

Prozesseingangsdaten des nicht sicherheitsgerichteten Fast Channel

8700.76 Standard PE-Daten

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint8 (DataArray)

Datenlänge: 4
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 255
Nicht sicherheitsgerichtete Prozesseingangsdaten

8700.77 Standard PA-Daten

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint8 (DataArray)
Datenlänge: 2
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 255
Nicht sicherheitsgerichtete Prozessausgangsdaten

8700.78 Muting Statusinformation

Werkseinstellung:
Datentyp: Bitfeld (DataArray)
Datenlänge: 1
Wertebereich:

- 0= Status Muting Geberfehler
- 1= Status Muting F-PA
- 8= Geberfehler
- 9= Ersatzwerte
- 10= Muting Timeout
- 11= Muting Fehlerabbruch
- 16= Muting Zustand Quelle F-DI
- 17= Muting Zustand Quelle F-PA
- 18= Notbetrieb Zustand Quelle

Muting Statusinformation

8700.79 Istgeschwindigkeit in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 2147483647
Einheit: 1E-4/min Anwendereinheit
Datentyp: Int32 (DataArray)
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647
Istgeschwindigkeit in Anwendereinheiten

8700.80 Istposition in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 0
Einheit: 1/65536 U Anwendereinheit
Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Istposition in Anwendereinheiten

8700.81 Beschleunigungswert in Anwendereinheiten

Werkseinstellung: 2147483647

Einheit: 1E-02/(min*s) Anwendereinheit

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Istwert der Beschleunigung in Anwendereinheiten

8700.82 F-DI Status logisch

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Pegel Inst. 0**
- **1= Pegel Inst. 1**
- **2= Pegel Inst. 2**
- **3= Pegel Inst. 3**
- 16= Fehler Inst. 0
- 17= Fehler Inst. 1
- 18= Fehler Inst. 2
- 19= Fehler Inst. 3

F-DI Zustand der Logikverarbeitung

8700.84 F-DI Status physikalisch gefiltert

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Pegel Inst. 0
- 1= Pegel Inst. 1
- 2= Pegel Inst. 2
- 3= Pegel Inst. 3

F-DI Status Klemme gefiltert

8700.85 Ursachen für STO

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Systemfehler
- 1= Kritischer Fehler
- 2= Eingangsfehler
- 3= Ausgangsfehler
- 4= Geberfehler
- 5= Zustand Parametrierung
- 6= Bremsentest
- 7= F-DI
- 16= SSx Endzustand
- 17= SLI Haltezustand
- 18= SSx Grenzwertverletzung
- 19= SDI Grenzwertverletzung
- 20= SLI Grenzwertverletzung
- 21= SOS Grenzwertverletzung
- 22= SLS Grenzwertverletzung
- 23= SSR Grenzwertverletzung
- 24= SLA Grenzwertverletzung
- 8= F-PA
- 9= F-PA Ersatzwerte

Ursachen für STO

8700.87 F-DO STO/x Status logisch

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= F-DO STO Inst. 0
- 1= F-DO Inst. 0
- 2= F-DO Inst. 1

Zustand der F-DOx und F-DO STO Instanzen in der Ausgangsverarbeitung

8700.88 Chiptemperatur Kanal A

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-2 °C

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Chiptemperatur Kanal A

8700.89 Status Geberdaten

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Daten gültig
- 1= Diagnose fehlerfrei

Status Geberdaten

8700.91 Sichere Digitalausgänge – Fehlerstatus auf Kanal A

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= F-DO STO Inst. 0
- 1= F-DO Inst. 0
- 2= F-DO Inst. 1

Sichere Digitalausgänge – Fehlerstatus der F-DO-Ausgänge auf Kanal A für alle Instanzen

8700.92 EI7C Geber – Gleitender minimaler Pegel des Spursignals

Werkseinstellung: 0

Einheit: mV

Datentyp: Uint32 (DataArray)

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Das Minimum wird über die Pegelwerte gebildet, die für das Spursignal zuletzt erfasst wurden.

8700.93 EI7C Geber – Gleitender maximaler Pegel des Spursignals

Werkseinstellung: 0

Einheit: mV

Datentyp: Uint32 (DataArray)

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Das Maximum wird über die Pegelwerte gebildet, die für das Spursignal zuletzt erfasst wurden.

8700.94 DC-24-V-Versorgungsspannung Kanal A

Werkseinstellung: 0

Einheit: mV

Datentyp: Uint32
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
DC-24-V-Versorgungsspannung Kanal A

8700.95 DC-12-V-Geberversorgungsspannung Kanal A

Werkseinstellung: 0
Einheit: mV
Datentyp: Uint32 (DataArray)
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Spannung der Geberversorgung. Nur bei parametrimtem Geber verfügar.

8700.97 Sichere Digitalausgänge – Testdauer Diagnose 1

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint32 (DataArray)
Datenlänge: 2
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Sichere Digitalausgänge – Testdauer Diagnose 1

8700.98 Sichere Digitalausgänge – Testdauer Diagnose 5

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint32 (DataArray)
Datenlänge: 2
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Sichere Digitalausgänge – Testdauer Diagnose 5

8700.99 sin/cos-Geber – Gleitende minimale Vektorlänge des Spursignals

Werkseinstellung: 0
Einheit: mV
Datentyp: Uint32 (DataArray)
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Das Minimum wird über die Werte der Vektorlänge gebildet, die für das Spursignal zuletzt erfasst wurden.

8700.100 sin/cos-Geber – Gleitende maximale Vektorlänge des Spursignals

Werkseinstellung: 0

Einheit: mV

Datentyp: Uint32 (DataArray)

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Das Maximum wird über die Werte der Vektorlänge gebildet, die für das Spursignal zuletzt erfasst wurden.

8700.101 Testmodus Antriebssicherheitsfunktion

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum (DataArray)

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Der Testmodus unterbindet die Steuerung des Umrichters.

8700.102 Grenzwertverletzung Antriebssicherheitsfunktion

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Grenzwertverletzung Antriebssicherheitsfunktion

8700.110 Sichere Kommunikation – Diagnoseinformationen

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum (DataArray)

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Treiber noch nie gestartet**
- 224= Fehler in Parametrierung
- 1= Warten auf Verbindungsaufbau
- 2= Verbindungsaufbau initiiert
- 3= Verbindungsaufbau fehlerhaft
- 225= Verbindungs-ID der Kommunikationspartner unterschiedlich
- 226= Format der Kommunikationspartner unterschiedlich
- 227= Prüfsummenfehler – Fehlparametrierung bei Profil/Datenlänge oder Kommunikationsfehler
- 228= Fehlparametrierungen/Störungen auf dem Übertragungskanal

- 229= Protokollversionen der Kommunikationspartner unterschiedlich
- 230= Kommunikationspartner inkompatibel
- 231= Fehler in Konfigurationssignatur
- 232= Konfiguration passt nicht zur Applikation
- 5= Sicherer Datenaustausch
- 6= Sicherer Datenaustausch gestoppt
- 7= Sicherer Datenaustausch mit Ersatzwerten – Umschaltung auf Prozesswerte möglich
- 8= Fehler im Datenaustausch
- 238= Timeout
- 15= Verbindung geschlossen

Sichere Kommunikation – Diagnoseinformationen

8700.111 Sichere Kommunikation – Sende-Sicherheitstelegramm Sequenznummer

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32 (DataArray)

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Sequenznummer des gesendeten Sicherheitstelegramms. Dient zur zeitlichen Analyse, wann und welches Telegramm versendet wurde.

8700.112 Sichere Kommunikation – Sende-Sicherheitstelegramm

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint8 (DataArray)

Datenlänge: 28

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 255

Rohdaten des gesendeten Sicherheitstelegramms. Der Offset der Daten für einen Slot berechnet sich durch die Formel "Slot * 32". Die Slots werden von 0 aufsteigend gezählt.

8700.113 Sichere Kommunikation – Empfangs-Sicherheitstelegramm Sequenznummer

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32 (DataArray)

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Sequenznummer des empfangenen Sicherheitstelegramms. Dient zur Analyse des Empfangszeitpunkts.

8700.114 Sichere Kommunikation – Empfangs-Sicherheitstelegramm

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: UInt8 (DataArray)

Datenlänge: 28

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 255

Rohdaten des empfangenen Sicherheitstelegramms. Der Offset der Daten für einen Slot berechnet sich durch die Formel "Slot * 32". Die Slots werden von 0 aufsteigend gezählt.

8700.116 SBT Mittelwert gemessenes Lastmoment

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 Nm

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

SBT Mittelwert gemessenes Lastmoment

8700.117 SBT Mittelwert gemessenes Testmoment

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 Nm

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 2

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

SBT Mittelwert gemessenes Testmoment

8700.118 Limitierung durch Sicherheitskarte aktiv

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- **0= Nein**
- 1= Ja

Aktueller Zustand der Limitierung durch die Sicherheitskarte

8700.119 Limitierung der max. positiven Geschwindigkeit durch Sicherheitskarte

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Bei aktiver MOVISAFE®-Limitierung die maximale zulässige Geschwindigkeit in positiver Bewegungsrichtung

8700.120 Limitierung der max. negativen Geschwindigkeit durch Sicherheitskarte

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-4/min

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Bei aktiver MOVISAFE®-Limitierung die maximale zulässige Geschwindigkeit in negativer Bewegungsrichtung

8700.121 Limitierung der max. Beschleunigung durch Sicherheitskarte

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-02/(min*s)

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Bei aktiver MOVISAFE®-Limitierung maximale zulässige Beschleunigung

8700.122 Limitierung der min. Verzögerung durch Sicherheitskarte

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-02/(min*s)

Datentyp: Int32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Bei aktiver MOVISAFE®-Limitierung minimale zulässige Verzögerung

8700.123 Limitierung der max. Ruckzeit durch Sicherheitskarte

Werkseinstellung: 0

Einheit: ms

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 2000

Bei aktiver MOVISAFE®-Limitierung maximale zulässige Ruckzeit

8700.124 Ursachen für Anlaufsperr

Werkseinstellung:

Datentyp: Bitfeld

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- 0= Einschalten
- 1= Muting-Ende
- 2= Parametrierung bei Grenzwertverletzung
- 3= Parametrierung bei aktivem Bremsentest

Bitfeld mit Ursachen für die Aktivierung der Anlaufsperr

8700.125 F-PA Nutzdaten

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32 (DataArray)

Datenlänge: 3

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Sichere Prozessausgangsdaten (Steuerung zu Sicherheitskarte).

Scope-optimierte 32-Bit-Darstellung

8700.126 F-PE Nutzdaten

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32 (DataArray)

Datenlänge: 3

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Sichere Prozesseingangsdaten (Sicherheitskarte zu Steuerung).

Scope-optimierte 32-Bit-Darstellung

8700.247 Zeitstempel des Scope-Datensatzes

Werkseinstellung: 0

Einheit: µs

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Zeitstempel, der auf der Subkomponente mit den Scopedaten erzeugt wurde.

8700.248 Adressen-Scope Daten A

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 4

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Dateninhalt der Adressen, die über das Adressen-Scope auf Kanal A konfiguriert wurden.

8700.249 Adressen-Scope Daten B

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Int32 (DataArray)

Datenlänge: 4

Auflösung: 1

Wertebereich: -2147483648 Bis 2147483647

Dateninhalt der Adressen, die über das Adressen-Scope auf Kanal B konfiguriert wurden.

1.1.187 8701 Sicherheitskarte – Scope-Konfiguration

Sicherheitskarte – Scope-Konfiguration

8701.1 Parameter-Index

Werkseinstellung: 0.0 Keine Funktion

Datentyp: Parameter-Pointer (DataArray)

Datenlänge: 8

Wertebereich:

- 0.0 Keine Funktion
- 8700.1 CS..A – Antriebssicherheitsfunktion SDI Status
- 8700.2 CS..A – Antriebssicherheitsfunktion SLA Status
- 8700.3 CS..A – Antriebssicherheitsfunktion SLI Status
- 8700.4 CS..A – Antriebssicherheitsfunktion SLS Status
- 8700.5 CS..A – Antriebssicherheitsfunktion SOS Status
- 8700.6 CS..A – Antriebssicherheitsfunktion SSM Status
- 8700.7 CS..A – Antriebssicherheitsfunktion SSR Status
- 8700.8 CS..A – Antriebssicherheitsfunktion SSx Status
- 8700.9 CS..A – Antriebssicherheitsfunktion STO Status
- 8700.10 CS..A – Grenzggeschwindigkeit Bewegungsrichtung positiv aller Antriebssicherheitsfunktionen
- 8700.11 CS..A – Grenzggeschwindigkeit Bewegungsrichtung negativ aller Antriebssicherheitsfunktionen
- 8700.12 CS..A – Grenzbeschleunigung Bewegungsrichtung positiv aller Antriebssicherheitsfunktionen
- 8700.13 CS..A – Grenzbeschleunigung Bewegungsrichtung negativ aller Antriebssicherheitsfunktionen

- 8700.14 CS..A – Grenzggeschwindigkeit Bewegungsrichtung positiv aller Antriebssicherheitsfunktionen in Anwendereinheiten
- 8700.15 CS..A – Grenzggeschwindigkeit Bewegungsrichtung negativ aller Antriebssicherheitsfunktionen in Anwendereinheiten
- 8700.16 CS..A – Grenzbeschleunigung Bewegungsrichtung positiv aller Antriebssicherheitsfunktionen in Anwendereinheiten
- 8700.17 CS..A – Grenzbeschleunigung Bewegungsrichtung negativ aller Antriebssicherheitsfunktionen in Anwendereinheiten
- 8700.18 CS..A – Grenzposition Antriebssicherheitsfunktion SDI gesperrte Bewegungsrichtung in Anwendereinheiten
- 8700.19 CS..A – Grenzbeschleunigung Antriebssicherheitsfunktion SLA Bewegungsrichtung positiv in Anwendereinheiten
- 8700.20 CS..A – Grenzbeschleunigung Antriebssicherheitsfunktion SLA Bewegungsrichtung negativ in Anwendereinheiten
- 8700.21 CS..A – Grenzposition Antriebssicherheitsfunktion SLI Bewegungsrichtung positiv in Anwendereinheiten
- 8700.22 CS..A – Grenzposition Antriebssicherheitsfunktion SLI Bewegungsrichtung negativ in Anwendereinheiten
- 8700.25 CS..A – Grenzggeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SLS Bewegungsrichtung positiv in Anwendereinheiten
- 8700.26 CS..A – Grenzggeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SLS Bewegungsrichtung negativ in Anwendereinheiten
- 8700.27 CS..A – Grenzposition Antriebssicherheitsfunktion SOS Bewegungsrichtung positiv in Anwendereinheiten
- 8700.28 CS..A – Grenzposition Antriebssicherheitsfunktion SOS Bewegungsrichtung negativ in Anwendereinheiten
- 8700.29 CS..A – Grenzggeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SSM Bewegungsrichtung positiv in Anwendereinheiten
- 8700.30 CS..A – Grenzggeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SSM Bewegungsrichtung negativ in Anwendereinheiten
- 8700.31 CS..A – Obere Grenzggeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SSR in Anwendereinheiten
- 8700.32 CS..A – Untere Grenzggeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SSR in Anwendereinheiten
- 8700.33 CS..A – Grenzggeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SSx Bewegungsrichtung positiv in Anwendereinheiten
- 8700.34 CS..A – Grenzggeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SSx Bewegungsrichtung negativ in Anwendereinheiten
- 8700.35 CS..A – Grenzposition Antriebssicherheitsfunktion SDI gesperrte Bewegungsrichtung
- 8700.36 CS..A – Grenzbeschleunigung Antriebssicherheitsfunktion SLA Bewegungsrichtung positiv
- 8700.37 CS..A – Grenzbeschleunigung Antriebssicherheitsfunktion SLA Bewegungsrichtung negativ
- 8700.38 CS..A – Grenzposition Antriebssicherheitsfunktion SLI Bewegungsrichtung positiv
- 8700.39 CS..A – Grenzposition Antriebssicherheitsfunktion SLI Bewegungsrichtung negativ

- 8700.42 CS..A – Grenzggeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SLS Bewegungsrichtung positiv
- 8700.43 CS..A – Grenzggeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SLS Bewegungsrichtung negativ
- 8700.44 CS..A – Grenzposition Antriebssicherheitsfunktion SOS Bewegungsrichtung positiv
- 8700.45 CS..A – Grenzposition Antriebssicherheitsfunktion SOS Bewegungsrichtung negativ
- 8700.46 CS..A – Grenzggeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SSM Bewegungsrichtung positiv
- 8700.47 CS..A – Grenzggeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SSM Bewegungsrichtung negativ
- 8700.48 CS..A – Obere Grenzggeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SSR
- 8700.49 CS..A – Untere Grenzggeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SSR
- 8700.50 CS..A – Grenzggeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SSx – Bewegungsrichtung positiv
- 8700.51 CS..A – Grenzggeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SSx – Bewegungsrichtung negativ
- 8700.52 CS..A – Integralfilter Antriebssicherheitsfunktion SLS
- 8700.53 CS..A – Integralfilter Antriebssicherheitsfunktion SLS in Anwendereinheiten
- 8700.54 CS..A – Integralfilter Antriebssicherheitsfunktion SSM
- 8700.55 CS..A – Integralfilter Antriebssicherheitsfunktion SSM in Anwendereinheiten
- 8700.56 CS..A – Integralfilter Antriebssicherheitsfunktion SSR obere Grenzggeschwindigkeit
- 8700.57 CS..A – Integralfilter Antriebssicherheitsfunktion SSR obere Grenzggeschwindigkeit in Anwendereinheiten
- 8700.58 CS..A – Integralfilter Antriebssicherheitsfunktion SSR untere Grenzggeschwindigkeit
- 8700.59 CS..A – Integralfilter Antriebssicherheitsfunktion SSR untere Grenzggeschwindigkeit in Anwendereinheiten
- 8700.60 CS..A – Aktueller Bremsweg Antriebssicherheitsfunktion SLI
- 8700.61 CS..A – Grenzggeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SLI
- 8700.62 CS..A – Grenzggeschwindigkeit Antriebssicherheitsfunktion SLI in Anwendereinheiten
- 8700.63 CS..A – Istgeschwindigkeit in Systemeinheiten
- 8700.64 CS..A – Istposition in Systemeinheiten
- 8700.65 CS..A – Istbeschleunigung in Systemeinheiten
- 8700.70 CS..A – Aktive Fehlerklasse
- 8700.72 CS..A – Zustand Sicherheitskarte
- 8700.73 CS..A – F-PA Nutzdaten
- 8700.74 CS..A – F-PE Nutzdaten
- 8700.75 CS..A – Fast Channel PE Daten
- 8700.76 CS..A – Standard PE-Daten
- 8700.77 CS..A – Standard PA-Daten

- 8700.78 CS..A – Muting Statusinformation
- 8700.79 CS..A – Istgeschwindigkeit in Anwendereinheiten
- 8700.80 CS..A – Istposition in Anwendereinheiten
- 8700.81 CS..A – Istwertbeschleunigung in Anwendereinheiten
- 8700.82 CS..A – F-DI Status logisch
- 8700.84 CS..A – F-DI Status physikalisch gefiltert
- 8700.85 CS..A – Quelle für F-DO STO-Ansteuerung
- 8700.87 CS..A – F-DO STO/x Status physikalisch
- 8700.88 CS..A – Chiptemperatur Kanal A
- 8700.89 CS..A – Status Geberdaten
- 8700.91 CS..A – F-DO Fehler Status auf Kanal A
- 8700.92 CS..A – EI7C Geber minimaler Pegel Spursignal
- 8700.93 CS..A – EI7C Geber maximaler Pegel Spursignal
- 8700.94 CS..A – Versorgungsspannung DC 24 V Kanal A
- 8700.95 CS..A – Geberversorgungsspannung DC 12 V Kanal A
- 8700.97 CS..A – F-DO Testdauer Diagnose 1
- 8700.98 CS..A – F-DO Testdauer Diagnose 5
- 8700.99 CS..A – sin/cos-Geber minimale Vektorlänge
- 8700.100 CS..A – sin/cos-Geber maximale Vektorlänge
- 8700.101 CS..A – Testmodus Antriebssicherheitsfunktion
- 8700.102 CS..A – Grenzwertverletzung Antriebssicherheitsfunktion
- 8700.110 CS..A – Diagnoseinformationen zur sicheren Kommunikation (sichere Bussysteme)
- 8700.111 CS..A – Sende-Sicherheitstelegramm Sequenznummer
- 8700.112 CS..A – Sende-Sicherheitstelegramm
- 8700.113 CS..A – Empfangs-Sicherheitstelegramm Sequenznummer
- 8700.114 CS..A – Empfangs-Sicherheitstelegramm
- 8700.116 CS..A – SBT Mittelwert gemessenes Lastmoment
- 8700.117 CS..A – SBT Mittelwert gemessenes Testmoment
- 8700.118 CS..A – Limitierung durch Sicherheitskarte aktiv
- 8700.119 CS..A – Limitierung der max. positiven Geschwindigkeit durch Sicherheitskarte
- 8700.120 CS..A – Limitierung der max. negativen Geschwindigkeit durch Sicherheitskarte
- 8700.121 CS..A – Limitierung der max. Beschleunigung durch Sicherheitskarte
- 8700.122 CS..A – Limitierung der min. Verzögerung durch Sicherheitskarte
- 8700.123 CS..A – Limitierung der max. Ruckzeit durch Sicherheitskarte
- 8700.124 CS..A – Statuswerte: Ursache für Anlaufsperr
- 8700.125 CS..A – Statuswerte: F-PA Nutzdaten
- 8700.126 CS..A – Statuswerte: F-PE Nutzdaten
- 8700.247 CS..A – Zeitstempel des Scope-Datensatzes
- 8700.248 CS..A – Adressen-Scope Daten A
- 8700.249 CS..A – Adressen Scope-Daten B

Parameter Index

8701.2 Array-Offset

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint32 (DataArray)
Datenlänge: 8
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Array Offset

1.1.188 8703 Sicherheitskarte

Sicherheitskarte

8703.2 - 8703.4 Arraygröße 3 F-Statuswörter

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Int32 (Array)
Datenlänge: 3
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 65535
F-Statuswörter (Sicherheitskarte zu F-Steuerung) zur Weiterleitung an die nicht sichere Steuerung

8703.6 Steuerbits

Werkseinstellung:
Datentyp: Bitfeld
Datenlänge: 1
Wertebereich:

- 0= SBT aktivieren

Nicht sichere Steuerbits, die vom Umrichter zur Sicherheitsoption übertragen werden. Die Steuerbits können auf Eingangsklemmen oder Steuerwörter des Umrichters programmiert werden, um die Daten der Standard-SPS weiterzugeben.

8703.7 Statusbits

Werkseinstellung:
Datentyp: Bitfeld
Datenlänge: 1
Wertebereich:

- 0= SBT aktiv

Nicht sichere Statusbits, die von der Sicherheitskarte zum Umrichter übertragen werden. Die Statusbits können auf Ausgangsklemmen oder Statuswörter des Umrichters programmiert werden, um die Daten an die Standard-SPS weiterzugeben.

1.2 Leistungsteil

1.2.1 8299 Qualitätssicherung

Daten der Qualitätssicherung

8299.1 Prüfdaten

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint8 (DataArray)

Datenlänge: 944

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 255

Prüfdaten

1.2.2 8300 Device Label

Diese Parameter zeigen die Kennungsdaten des Geräts.

8300.40 Subkomponenten Gerätefamilie

Werkseinstellung:

Datentyp: Enum (DataArray)

Datenlänge: 1

Wertebereich:

- -16056064= Leistungsteil
- **0= Keine**
- 1= Unbekannt

Name der Subkomponente.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Offset 0: Leistungsteil
- Offset 1: Sicherheitskarte/Zusatzgeber
- Offset 2: Feldbuskarte
- Offset 3: E/A-Karte

8300.41 Subkomponenten Firmware 1 – Sachnummer

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32 (DataArray)

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Sachnummer der Firmware der Subkomponente.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Offset 0: Leistungsteil
- Offset 1: Sicherheitskarte/Zusatzgeber

- Offset 2: Feldbuskarte
- Offset 3: E/A-Karte

8300.42 Subkomponenten Firmware 1 – Version

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint32 (DataArray)
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 65535
Versionsnummer der Firmware der Subkomponente.
Folgende Einstellungen sind möglich:

- Offset 0: Leistungsteil
- Offset 1: Sicherheitskarte/Zusatzgeber
- Offset 2: Feldbuskarte
- Offset 3: E/A-Karte

8300.43 Subkomponenten Firmware 1 – Release

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint32 (DataArray)
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Release-Nummer der Firmware der Subkomponente.
Folgende Einstellungen sind möglich:

- Offset 0: Leistungsteil
- Offset 1: Sicherheitskarte/Zusatzgeber
- Offset 2: Feldbuskarte
- Offset 3: E/A-Karte

8300.44 Subkomponenten Firmware 2 – Sachnummer

Werkseinstellung: 0
Einheit:
Datentyp: Uint32 (DataArray)
Datenlänge: 1
Auflösung: 1
Wertebereich: 0 Bis 4294967295
Sachnummer der Firmware der Subkomponente.
Folgende Einstellungen sind möglich:

- Offset 0: Leistungsteil
- Offset 1: Sicherheitskarte/Zusatzgeber

- Offset 2: Feldbuskarte
- Offset 3: E/A-Karte

8300.45 Subkomponenten Firmware 2 – Version

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32 (DataArray)

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 65535

Versionsnummer der Firmware der Subkomponente.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Offset 0: Leistungsteil
- Offset 1: Sicherheitskarte/Zusatzgeber
- Offset 2: Feldbuskarte
- Offset 3: E/A-Karte

8300.46 Subkomponenten Firmware 2 – Release

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32 (DataArray)

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Release-Nummer der Firmware der Subkomponente.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Offset 0: Leistungsteil
- Offset 1: Sicherheitskarte/Zusatzgeber
- Offset 2: Feldbuskarte
- Offset 3: E/A-Karte

8300.47 Subkomponenten Hardware-Variantenkennung

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32 (DataArray)

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Hardware-Variantenkennung der Subkomponente.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Offset 0: Leistungsteil
- Offset 1: Sicherheitskarte/Zusatzgeber

- Offset 2: Feldbuskarte
- Offset 3: E/A-Karte

8300.48 Subkomponenten Funktionsstand

Werkseinstellung: 0
 Einheit:
 Datentyp: Uint32 (DataArray)
 Datenlänge: 1
 Auflösung: 1
 Wertebereich: 0 Bis 4294967295
 Funktionsstand der Subkomponente.
 Folgende Einstellungen sind möglich:

- Offset 0: Leistungsteil
- Offset 1: Sicherheitskarte/Zusatzgeber
- Offset 2: Feldbuskarte
- Offset 3: E/A-Karte

1.2.3 8321 Zugriffsberechtigungen

Diese Parameter regeln die Zugriffsberechtigungen.

8321.1 Aktuelle Berechtigungsstufe

Werkseinstellung:
 Datentyp: Enum
 Datenlänge: 1
 Wertebereich:

- 10= Observer
- **20= Operator**
- 30= Wartung
- 40= Planning engineer
- 50= Administrator
- 60= OEM-Service
- 70= Firmware
- 80= Nobody

Aktive Berechtigungsstufe im Gerät. Die Berechtigungsstufe bestimmt die Schreibrechte.

Folgende Einstellungen sind möglich:

- Observer: Die meisten Parameter dürfen nur gelesen werden.
- Operator: Die meisten Parameter dürfen auch geschrieben werden.
- OEM-Service: Alle beschreibbaren Parameter dürfen beschrieben werden.

8321.2 Passwort

Werkseinstellung: 0
 Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Passwort für die Freischaltung der Berechtigungsstufe

1.2.4 8391 Lüftersteuerung

Lüftersteuerung

8391.100 Istdrehzahl

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 100

Wertebereich: 0 Bis 100000

Istdrehzahl

8391.104 Lüfterverfügbarkeit

Werkseinstellung: 0

Einheit: 1E-03 %

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 100

Wertebereich: 0 Bis 100000

Anzeigewert Lüfterverfügbarkeit vom Lüftermonitor

1.2.5 10047 Leistungsteil Prozessdaten

Leistungsteil Prozessdaten

10047.1 Statuswort

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Statuswort des Leistungsteils enthält folgende Informationen (Netzstatus, Zwischenkreisstatus, Leistungsteilstatus, Fehlerbit)

10047.2 Steuerwort

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

Steuerwort zum Steuern des Leistungsteils durch den Steuerkopf

10047.3 Fehlerstatuswort

Werkseinstellung: 0

Einheit:

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 1

Wertebereich: 0 Bis 4294967295

LT-Fehlerstatuswort

10047.100 Senke der Prozesseingangsdaten

Werkseinstellung: 10047.2 Steuerwort

Datentyp: Parameter-Pointer (DataArray)

Datenlänge: 5

Wertebereich: 10047.2 Leistungsteil Steuerwort

Prozessdatenbelegung für die Prozesseingangsdaten des Leistungsteils. Beschreiben des Index, an den die Prozesseingangsdaten kopiert werden.

10047.101 IN-PDO-Timeout-Zeit

Werkseinstellung: 0

Einheit: ms

Datentyp: Uint32

Datenlänge: 1

Auflösung: 25

Wertebereich: 0 Bis 600000

Timeout-Zeit der PDO-Prozesseingangsdaten des Leistungsteils in ms

10047.200 OutProzessdatenQuelle

Werkseinstellung:

- 10047.1 Statuswort
- 10047.3 Fehlerstatuswort

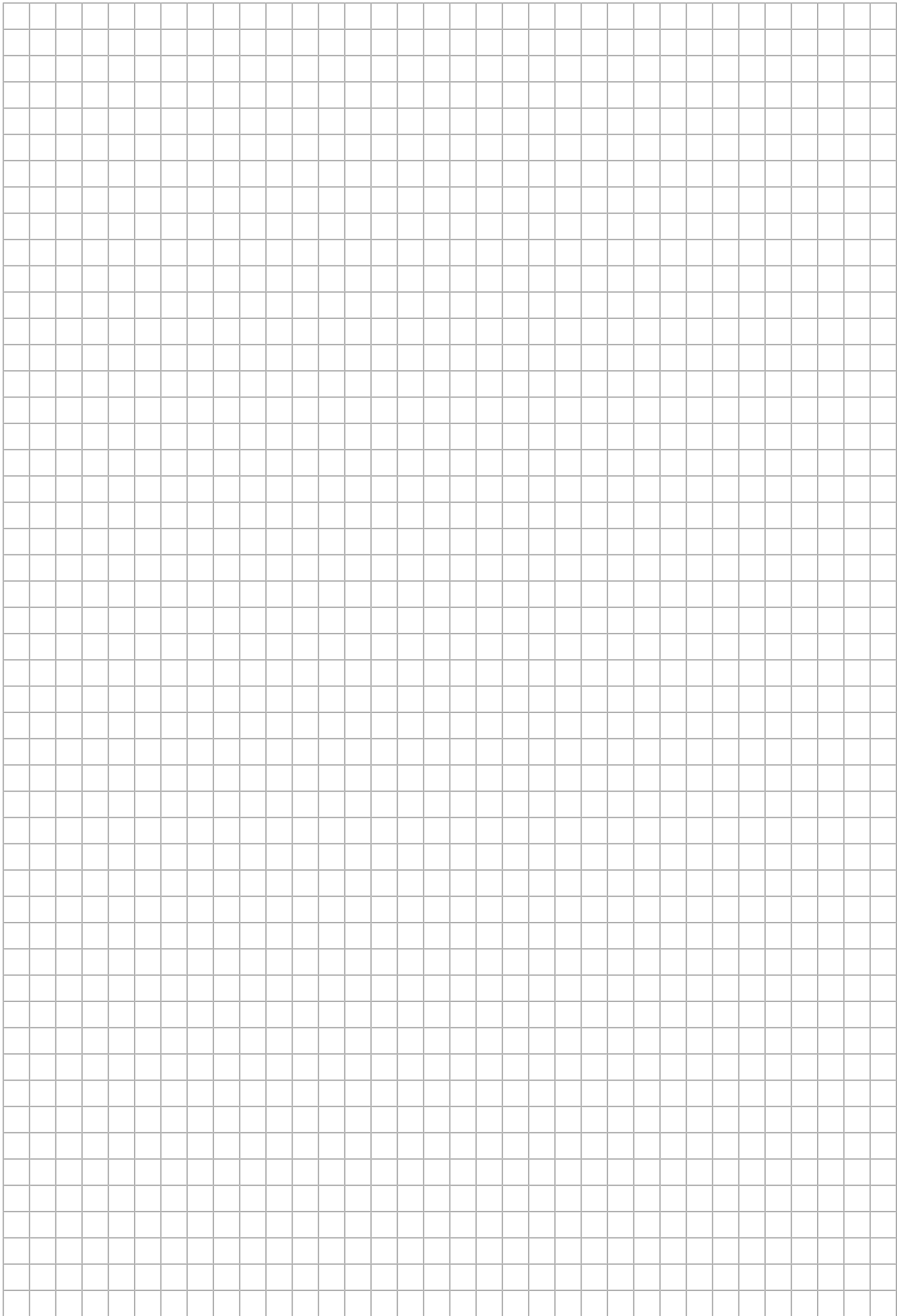
Datentyp: Parameter-Pointer (DataArray)

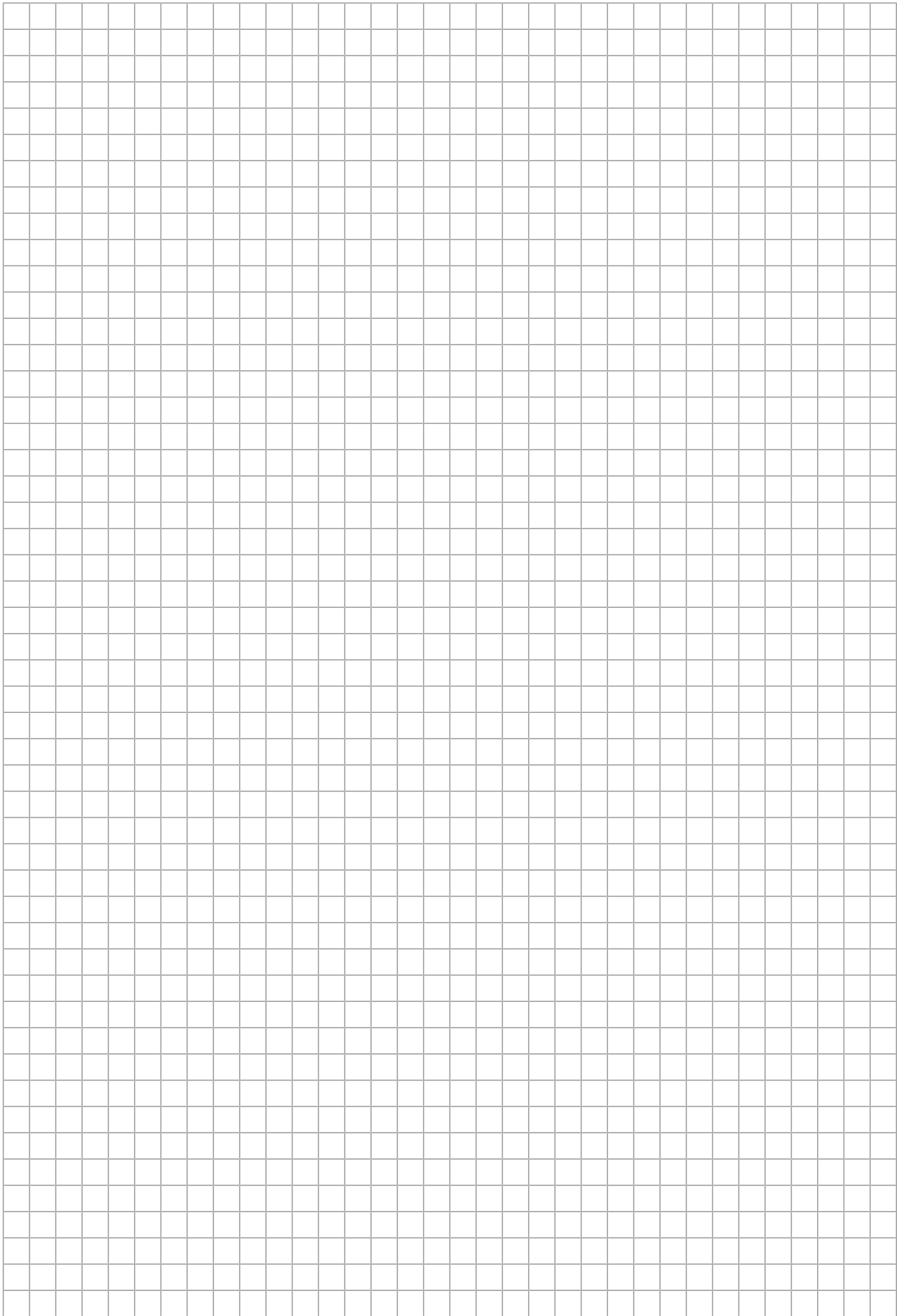
Datenlänge: 5

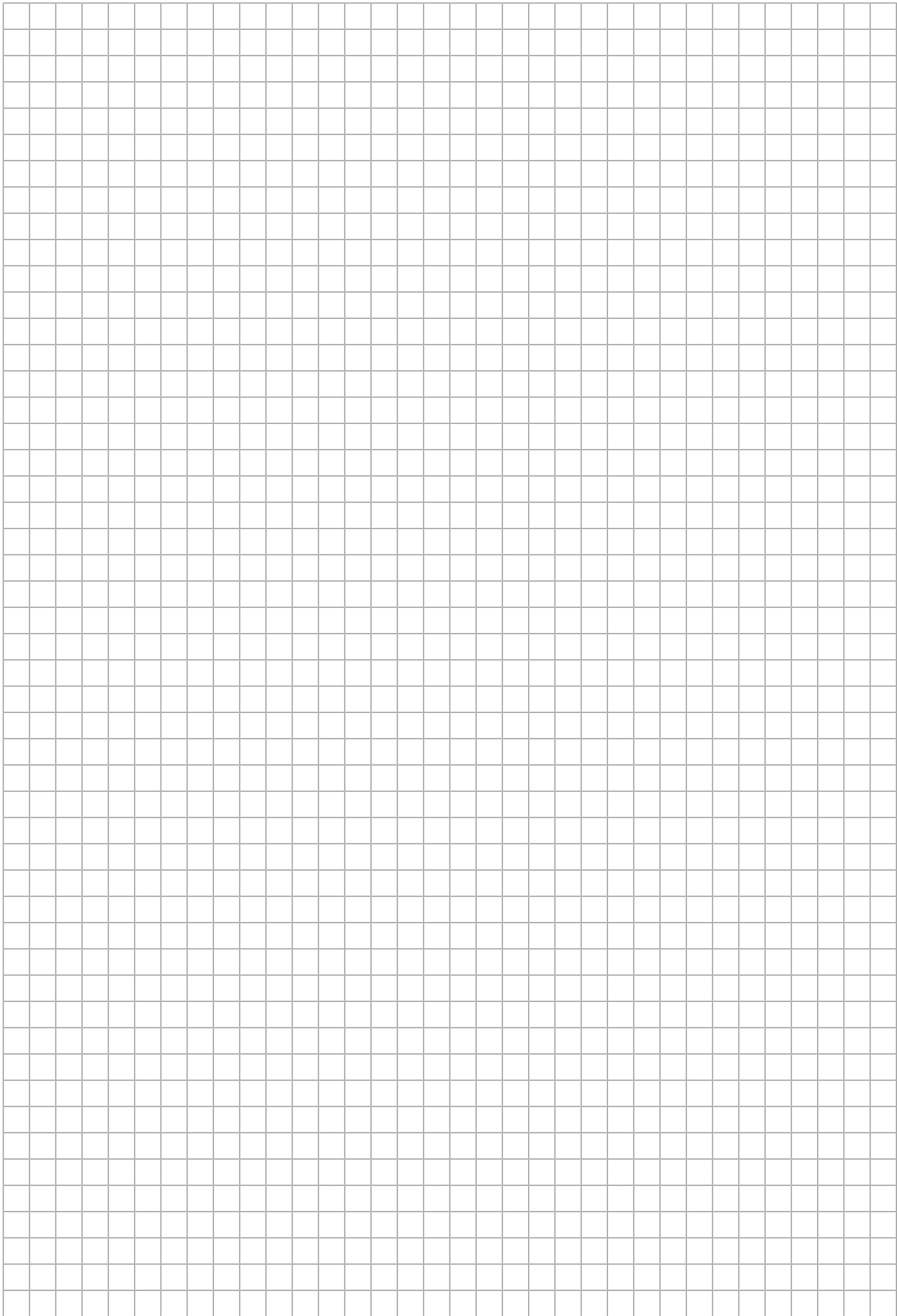
Wertebereich:

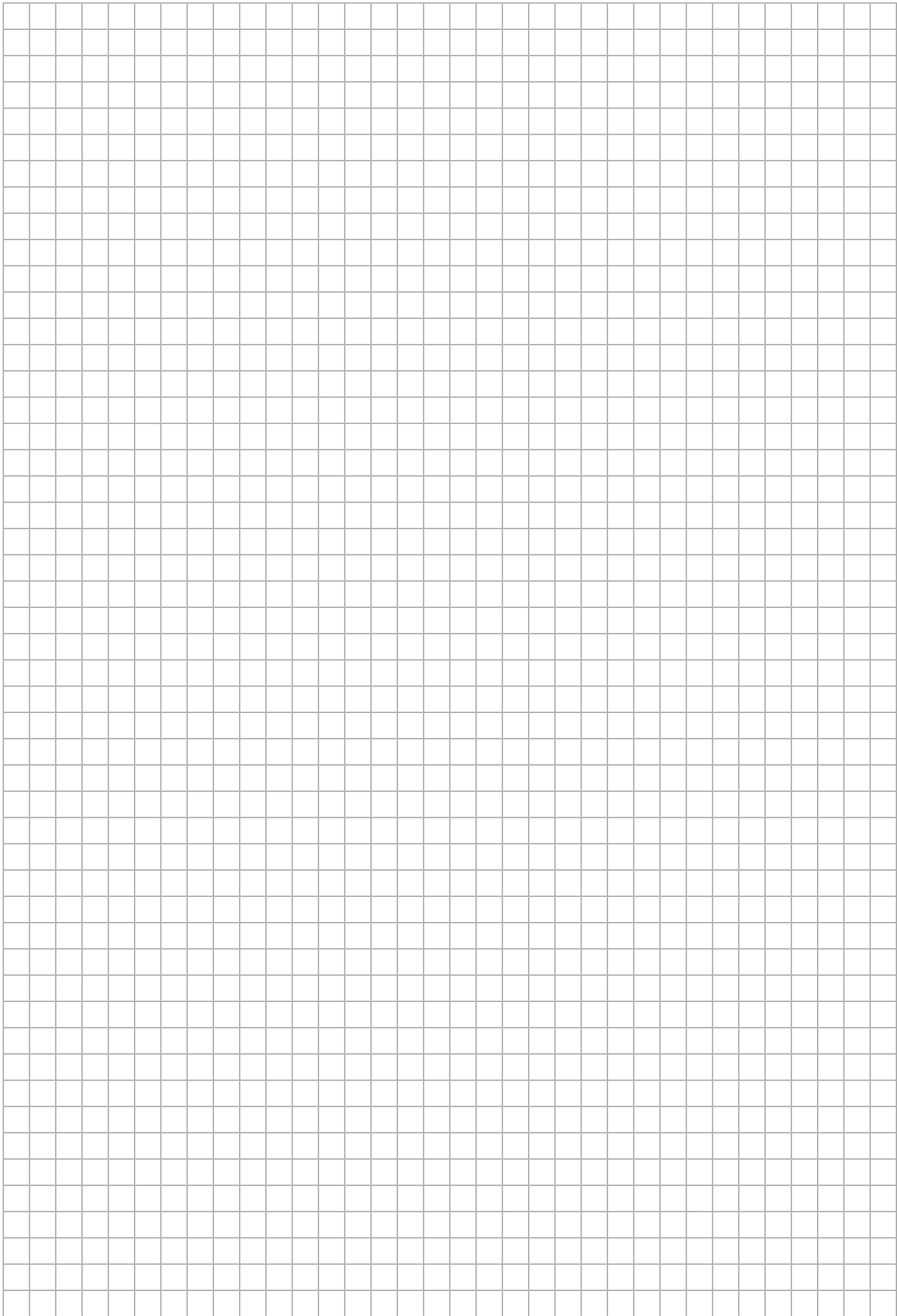
- 10047.1 Leistungsteil Statuswort
- 10047.2 Leistungsteil Steuerwort
- 10047.3 Leistungsteil Fehlerstatuswort

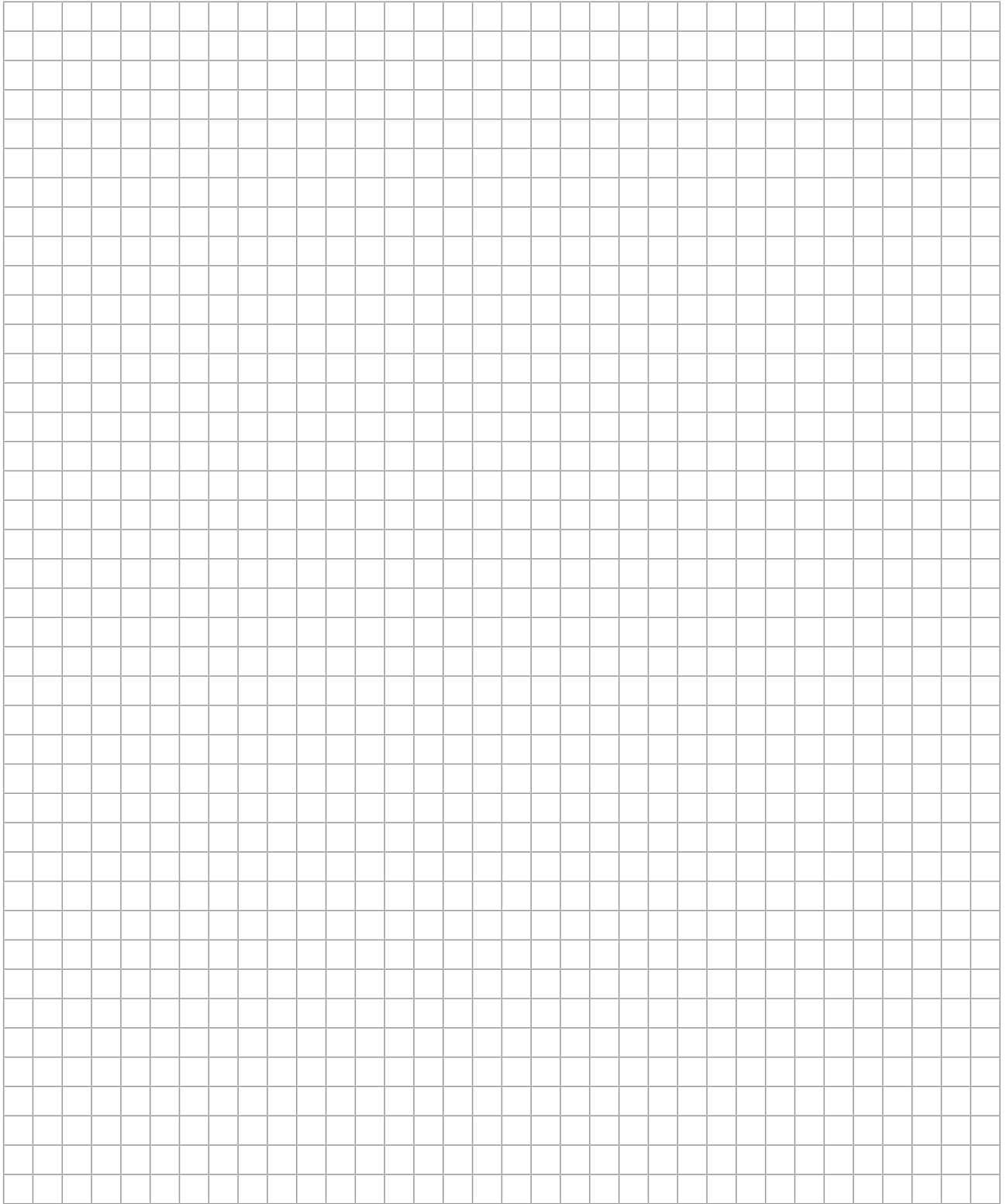
Prozessdatenbelegung für die Prozessausgangsdaten des Leistungsteils. Beschreiben des Index, von dem die Prozessausgangsdaten geholt werden.













SEW-EURODRIVE
Driving the world

SEW
EURODRIVE

SEW-EURODRIVE GmbH & Co KG
Ernst-Blickle-Str. 42
76646 BRUCHSAL
GERMANY
Tel. +49 7251 75-0
Fax +49 7251 75-1970
sew@sew-eurodrive.com
→ www.sew-eurodrive.com