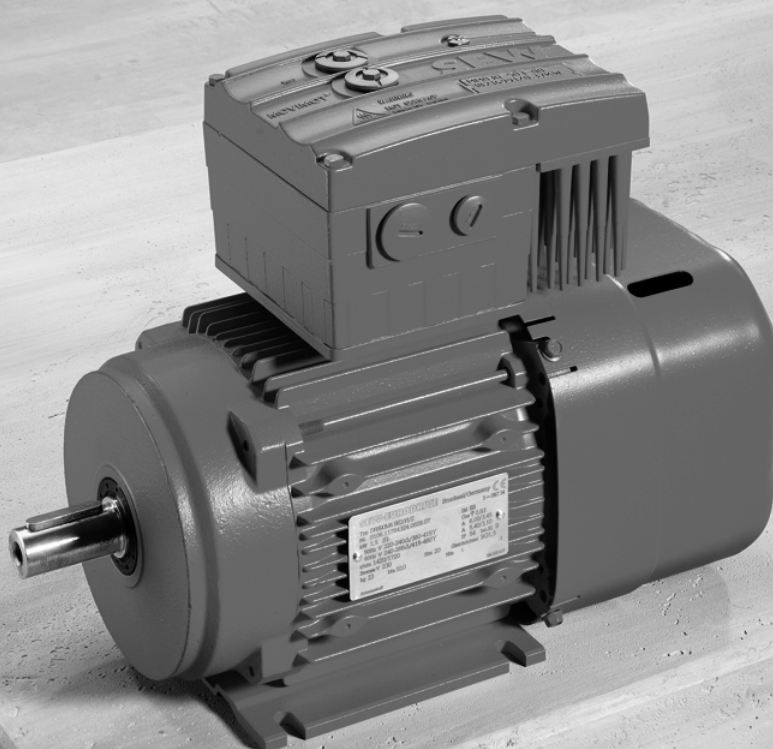




**SEW**  
**EURODRIVE**



## **Kit d'adaptation MOVIMOT<sup>®</sup> MM..D pour moteurs triphasés DRS/DRE/DRP**

Version 02/2008

16602838 / FR

Complément à  
la notice d'exploitation



# 1 Remarques générales

## 1.1 Structure des consignes de sécurité

Pictogramme	Texte de signalisation	Signification	Conséquences en cas de non-respect
Exemple :  Danger général	<b>DANGER !</b>	Danger imminent	Blessures graves ou mortelles
 Danger spécifique, p. ex. d'électrocution	<b>AVERTISSEMENT !</b>	Situation potentiellement dangereuse	Blessures graves ou mortelles
	<b>ATTENTION !</b>	Situation potentiellement dangereuse	Blessures légères
 <b>STOP</b>	<b>STOP !</b>	Risque de dommages matériels	Endommagement du système d'entraînement ou du milieu environnant
 <b>i</b>	<b>REMARQUE</b>	Remarque utile ou conseil facilitant la manipulation du système d'entraînement	

## 1.2 Recours en cas de défaillance

Il est impératif de respecter les instructions et remarques de la documentation MOVIMOT® afin d'obtenir un fonctionnement correct et de bénéficier, le cas échéant, d'un recours en cas de défaillance. Il est donc recommandé de lire la notice d'exploitation avant de faire fonctionner les appareils.

Vérifier que la notice d'exploitation est accessible aux responsables de l'installation et de son exploitation ainsi qu'aux personnes travaillant sur l'installation sous leur propre responsabilité dans des conditions de parfaite lisibilité.

## 1.3 Exclusion de la responsabilité

Le respect des instructions de la documentation MOVIMOT® est la condition pour être assuré du bon fonctionnement du MOVIMOT® et pour obtenir les caractéristiques de produit et les performances indiquées. SEW décline toute responsabilité en cas de dommages corporels ou matériels survenus suite au non-respect des consignes de la notice d'exploitation. Les recours de garantie sont exclus dans ces cas.

## 1.4 Autres documentations

- Ce complément ne remplace pas la notice d'exploitation détaillée !
- Ne faire installer et mettre en route que par du personnel électricien qualifié conformément aux prescriptions de protection en vigueur et selon les instructions de la notice d'exploitation "MOVIMOT® MM..D avec moteurs triphasés DRS/DRE/DRP".



## 1.5 Kits d'adaptation livrables

	<b>STOP</b>
	<ul style="list-style-type: none"> <li>Les kits d'adaptation ne peuvent être montés que sur des moteurs(-frein) dont les caractéristiques sont les suivantes : <ul style="list-style-type: none"> <li>Tension nominale moteur AC 230/400 V, 50 Hz</li> <li>Tension nominale frein AC 230 V pour MM03...MM15 AC 120 V pour MM22...MM40</li> </ul> </li> <li>Il n'existe pas de kit d'adaptation pour les appareils en exécution UL !</li> <li>Les kits d'adaptation MOVIMOT® sont spécifiques à chaque commande. C'est pourquoi, il n'y a pas de références prédéfinies pour les kits d'adaptation.</li> </ul>

### 1.5.1 Kits d'adaptation pour moteurs DRS

1400 min<sup>-1</sup> ⌋

Puissance [kW]	Moteur	+ kit d'adaptation MOVIMOT®	= entraînement MOVIMOT®
0.37	DRS71S4	MM03D, ⌋, DRS	DRS71S4/.../MM03D
0.55	DRS71M4	MM05D, ⌋, DRS	DRS71M4/.../MM05D
0.75	DRS80S4	MM07D, ⌋, DRS	DRS80S4/.../MM07D
1.1	DRS80M4	MM11D, ⌋, DRS	DRS80M4/.../MM11D
1.5	DRS90M4	MM15D, ⌋, DRS	DRS90M4/.../MM15D
2.2	DRS90L4	MM22D, ⌋, DRS	DRS90L4/.../MM22D
3.0	DRS100M4	MM30D, ⌋, DRS	DRS100M4/.../MM30D
4.0	DRS100LC4	MM40D, ⌋, DRS	DRS100LC4/.../MM40D

2900 min<sup>-1</sup> △

Puissance [kW]	Moteur	+ kit d'adaptation MOVIMOT®	= entraînement MOVIMOT®
0.55	DRS71S4	MM05D, △, DRS	DRS71S4/.../MM05D
0.75	DRS71M4	MM07D, △, DRS	DRS71M4/.../MM07D
1.1	DRS80S4	MM11D, △, DRS	DRS80S4/.../MM11D
1.5	DRS80M4	MM15D, △, DRS	DRS80M4/.../MM15D
2.2	DRS90M4	MM22D, △, DRS	DRS90M4/.../MM22D
3.0	DRS9L4	MM30D, △, DRS	DRS90L4/.../MM30D
4.0	DRS100M4	MM40D, △, DRS	DRS100M4/.../MM40D



## Remarques générales

### Kits d'adaptation livrables

#### 1.5.2 Kits d'adaptation pour moteurs DRE

1400 min<sup>-1</sup> ∩

Puissance [kW]	Moteur	+ kit d'adaptation MOVIMOT®	= entraînement MOVIMOT®
0.75	DRE80M4	MM07D, ∩, DRE	DRE80M4/.../MM07D
1.1	DRE90M4	MM11D, ∩, DRE	DRE90M4/.../MM11D
1.5	DRE90L4	MM15D, ∩, DRE	DRE90L4/.../MM15D
2.2	DRE100M4	MM22D, ∩, DRE	DRE100M4/.../MM22D
3.0	DRE100LC4	MM30D, ∩, DRE	DRE100LC4/.../MM30D
4.0	DRE132S4	MM40D, ∩, DRE	DRE132S4/.../MM40D

2900 min<sup>-1</sup> △

Puissance [kW]	Moteur	+ kit d'adaptation MOVIMOT®	= entraînement MOVIMOT®
1.1	DRE80M4	MM11D, △, DRE	DRE80M4/.../MM11D
1.5	DRE90M4	MM15D, △, DRE	DRE90M4/.../MM15D
2.2	DRE90L4	MM22D, △, DRE	DRE90L4/.../MM22D
3.0	DRE100M4	MM30D, △, DRE	DRE100M4/.../MM30D
4.0	DRE100LC4	MM40D, △, DRE	DRE100LC4/.../MM40D

#### 1.5.3 Kits d'adaptation pour moteurs DRP

1400 min<sup>-1</sup> ∩

Puissance [kW]	Moteur	+ kit d'adaptation MOVIMOT®	= entraînement MOVIMOT®
0.75	DRP90M4	MM07D, ∩, DRP	DRP90M4/.../MM07D
1.1	DRP90L4	MM11D, ∩, DRP	DRP90L4/.../MM11D
1.5	DRP100M4	MM15D, ∩, DRP	DRP100M4/.../MM15D
2.2	DRP100L4	MM22D, ∩, DRP	DRP100L4/.../MM22D
3.0	DRP112M4	MM30D, ∩, DRP	DRP112M4/.../MM30D
4.0	DRP132M4	MM40D, ∩, DRP	DRP132M4/.../MM40D

2900 min<sup>-1</sup> △

Puissance [kW]	Moteur	+ kit d'adaptation MOVIMOT®	= entraînement MOVIMOT®
1.1	DRP90M4	MM11D, △, DRP	DRP90M4/.../MM11D
1.5	DRP90L4	MM15D, △, DRP	DRP90L4/.../MM15D
2.2	DRP100M4	MM22D, △, DRP	DRP100M4/.../MM22D
3.0	DRP100L4	MM30D, △, DRP	DRP100L4/.../MM30D
4.0	DRP112M4	MM40D, △, DRP	DRP112M4/.../MM40D

#### 1.5.4 Résistances de freinage pour moteurs sans frein

Dans le cas de moteurs sans frein mécanique, SEW recommande le raccordement d'une résistance de freinage BW.. intégrée. La résistance de freinage ne fait pas partie de la fourniture d'un kit d'adaptation et doit donc être commandée séparément.

Type de MOVIMOT®	Résistance de freinage	Référence
MM03D à MM15D	BW1	0 822 897 3 <sup>1)</sup>
MM22D à MM40D	BW2	0 823 136 2 <sup>1)</sup>

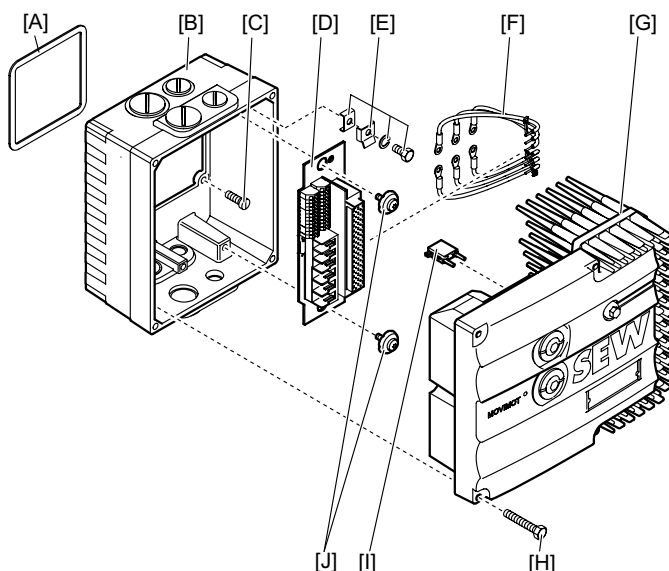
1) 2 vis M4 x 8 jointes à la livraison



## 2 Installation mécanique

### 2.1 Composition du kit d'adaptation

S'assurer de la présence de tous les éléments fournis avec le kit d'adaptation MOVIMOT® MM03D...MM40D à l'aide de l'illustration suivante.



783979147

[A] Joint d'étanchéité de l'embase	[E] Vis PE	[I] Module ident. Drive
[B] Embase	[F] Câble de liaison	[J] 2 vis
[C] 4 vis	[G] Couvercle avec convertisseur intégré	
[D] Platine de raccordement	[H] 4 vis	

Les pièces [B] et [D] à [J] sont livrées déjà montées.

### 2.2 Montage



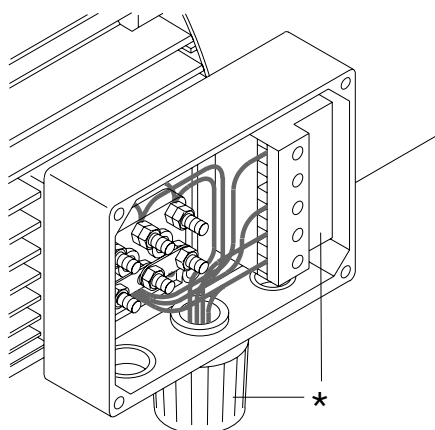
#### ! DANGER !

Avant de retirer le couvercle de boîtes à bornes, couper l'alimentation du réseau.

Blessures graves ou mortelles par électrocution

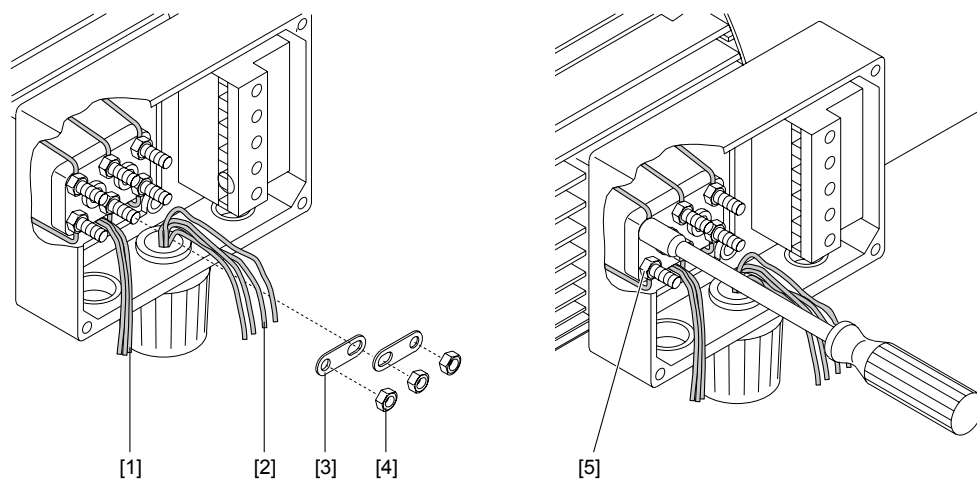
- Couper l'alimentation de l'entraînement et le protéger contre toute mise sous tension accidentelle.

1. Dévisser le couvercle de boîte à bornes et retirer le câble d'alimentation. Résultat, voir illustration suivante.



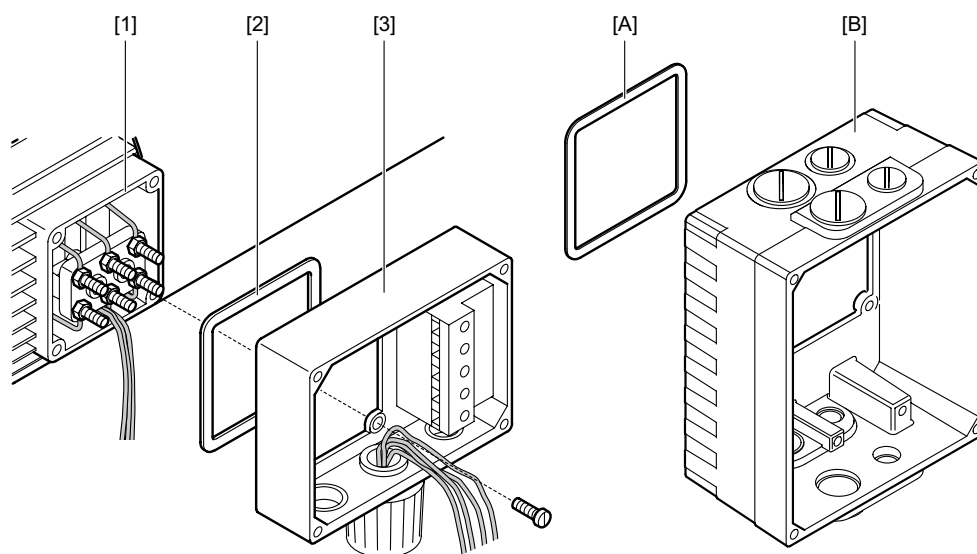
\* Commande de frein optionnelle  
(uniquement pour moteurs-frein)

787587595



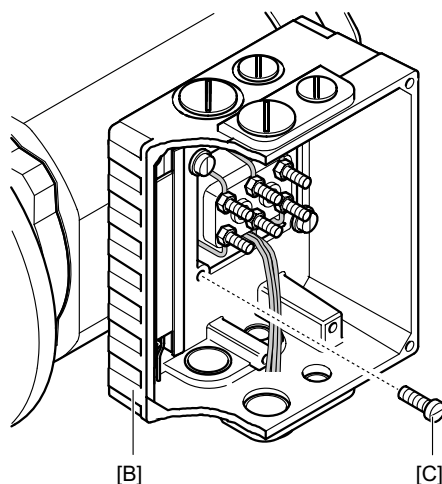
787595019

2. Le cas échéant, débrancher les câbles de la commande de frein [1] et [2].
3. Retirer les écrous supérieurs [4] et les barrettes de pontage [3].
4. Serrer les écrous inférieurs [5].



787680011

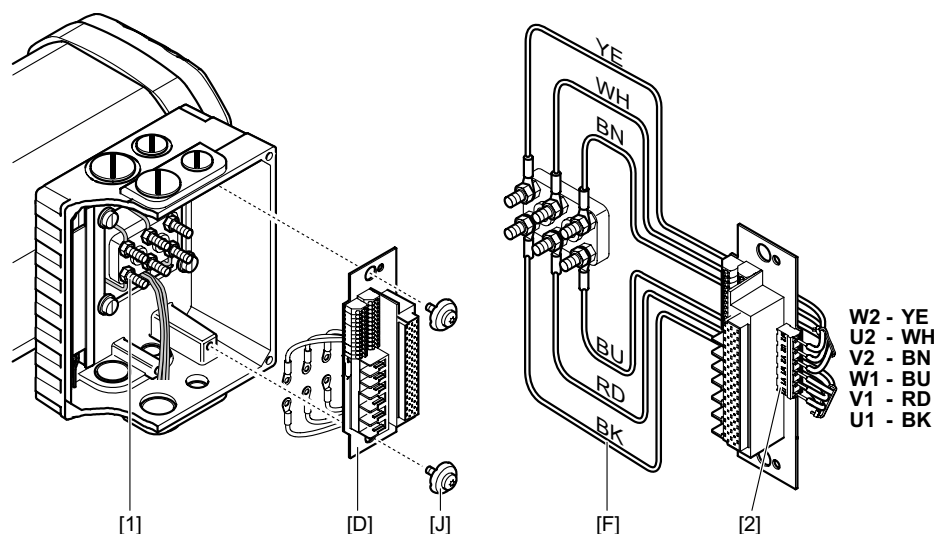
5. Dévisser l'embase de boîte à bornes [3].
6. Retirer le joint usagé [2].
7. Nettoyer la surface d'étanchéité [1].
8. Placer le nouveau joint [A] sur le boîtier de raccordement [B].



787680011

9. Mettre en place le boîtier de raccordement [B] et le visser à l'aide de quatre vis [C] (couple de serrage 3,1...5,3 Nm / 29...47 lb.in).

S'assurer du positionnement correct du joint et du bon sens de montage. L'évidement pour la plaque à bornes sur le bord inférieur du boîtier de raccordement doit pointer vers le capot de ventilateur.



788298891

10. Comme présenté dans l'illustration, monter les câbles de liaison [F] sur les boulons du bornier [1], puis visser solidement les câbles (couple de serrage 1,6...2,0 Nm / 14...18 lb.in).
11. Brancher les câbles de liaison [F] sur les bornes [2] de la platine de raccordement conformément au schéma de branchement.
12. Insérer la platine de raccordement [D] dans le boîtier, puis fixer le boîtier à l'aide de deux vis [J] (couple de serrage 2,0...3,3 Nm / 18...29 lb.in).



### STOP

Ne pas endommager ou écraser les câbles.

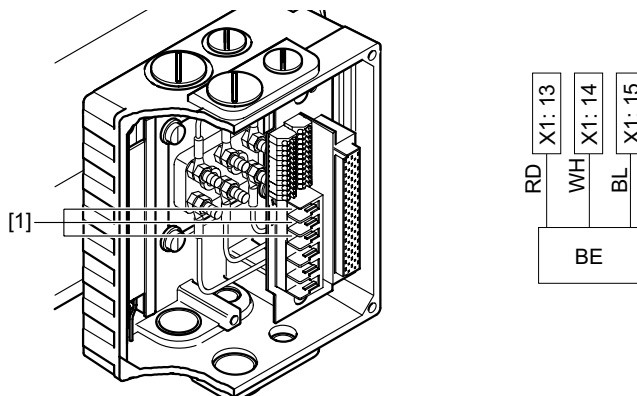


### 13. Uniquement sur les moteurs-frein

Raccorder les câbles du frein BE.. comme suit :

- rouge sur borne X1:13
- blanc sur borne X1:14
- bleu sur borne X1:15

(couple de serrage des bornes 0,8...1,1 Nm / 7...10 lb.in)

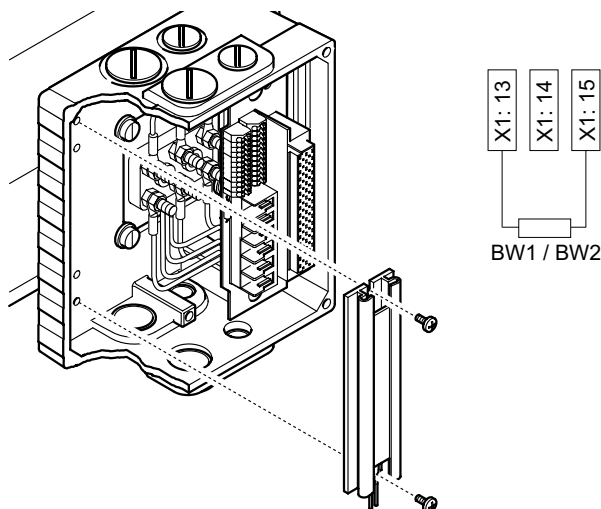


788485131

### 14. Uniquement sur les moteurs sans frein

Fixer la résistance de freinage BW.. dans le boîtier de raccordement à l'aide de deux vis (couple de serrage 1,4...1,6 Nm / 12...14 lb.in).

Brancher la résistance de freinage BW.. sur les bornes X1:13 et X1:15 (couple de serrage des bornes 0,8...1,1 Nm / 7...10 lb.in). Laisser la borne X1:14 libre.



788738699

### 15. Placer le convertisseur MOVIMOT® sur le boîtier de raccordement et le fixer à l'aide de quatre vis (couple de serrage 3,0 Nm / 27 lb.in).

Une fois l'adaptation correctement réalisée, mettre en route l'entraînement MOVIMOT® selon les indications de la notice d'exploitation "MOVIMOT® MM..D avec moteurs triphasés DRS/DRE/DRP".