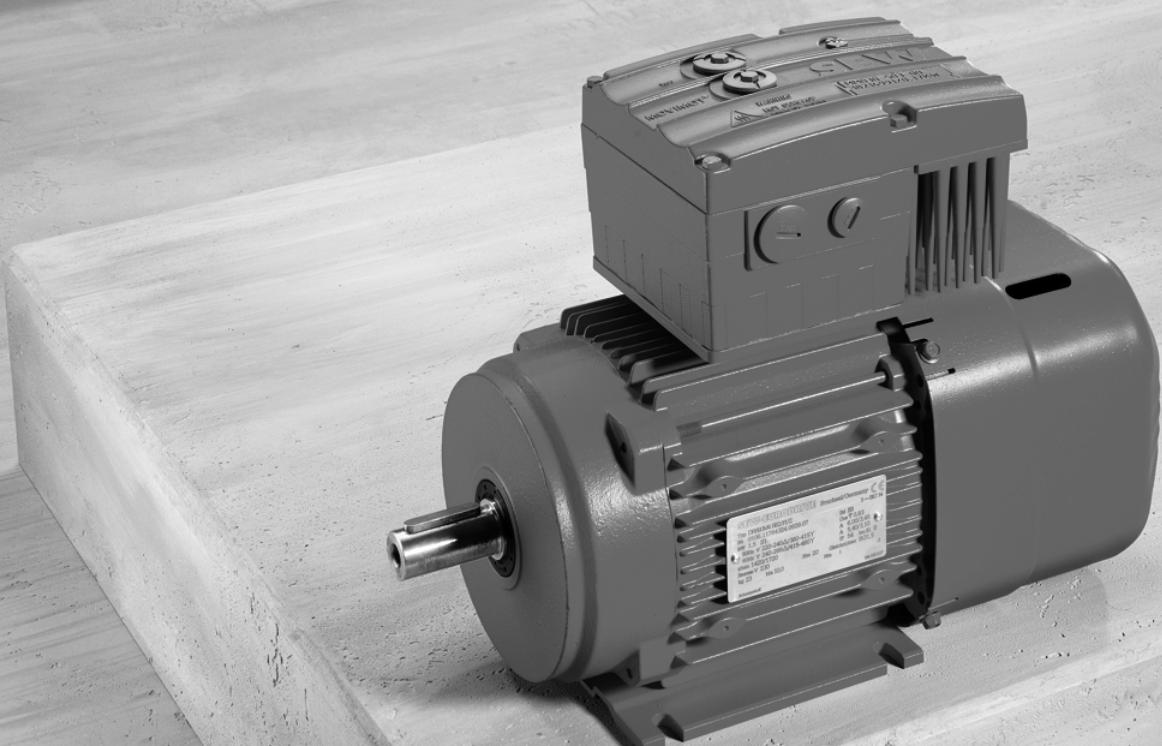




**SEW
EURODRIVE**



**Kit d'adaptation MOVIMOT® MM..D
pour moteurs triphasés DRS/DRE/DRP**

Version 02/2008
16602838 / FR

**Complément à
la notice d'exploitation**



1 Remarques générales

1.1 Structure des consignes de sécurité

| Pictogramme | Texte de signalisation | Signification | Conséquences en cas de non-respect |
|--|----------------------------|--|--|
| Exemple : Danger général Danger spécifique, p. ex. d'électrocution | DANGER ! | Danger imminent | Blessures graves ou mortelles |
| | AVERTISSEMENT ! | Situation potentiellement dangereuse | Blessures graves ou mortelles |
| | ATTENTION ! | Situation potentiellement dangereuse | Blessures légères |
| | STOP ! | Risque de dommages matériels | Endommagement du système d'entraînement ou du milieu environnant |
| | REMARQUE | Remarque utile ou conseil facilitant la manipulation du système d'entraînement | |

1.2 Recours en cas de défectuosité

Il est impératif de respecter les instructions et remarques de la documentation MOVIMOT® afin d'obtenir un fonctionnement correct et de bénéficier, le cas échéant, d'un recours en cas de défectuosité. Il est donc recommandé de lire la notice d'exploitation avant de faire fonctionner les appareils.

Vérifier que la notice d'exploitation est accessible aux responsables de l'installation et de son exploitation ainsi qu'aux personnes travaillant sur l'installation sous leur propre responsabilité dans des conditions de parfaite lisibilité.

1.3 Exclusion de la responsabilité

Le respect des instructions de la documentation MOVIMOT® est la condition pour être assuré du bon fonctionnement du MOVIMOT® et pour obtenir les caractéristiques de produit et les performances indiquées. SEW décline toute responsabilité en cas de dommages corporels ou matériels survenus suite au non-respect des consignes de la notice d'exploitation. Les recours de garantie sont exclus dans ces cas.

1.4 Autres documentations

- Ce complément ne remplace pas la notice d'exploitation détaillée !
- Ne faire installer et mettre en route que par du personnel électricien qualifié conformément aux prescriptions de protection en vigueur et selon les instructions de la notice d'exploitation "MOVIMOT® MM..D avec moteurs triphasés DRS/DRE/DRP".



1.5 Kits d'adaptation livrables

| STOP | |
|---|--|
| <ul style="list-style-type: none"> Les kits d'adaptation ne peuvent être montés que sur des moteurs(-frein) dont les caractéristiques sont les suivantes : <ul style="list-style-type: none"> Tension nominale moteur AC 230/400 V, 50 Hz Tension nominale frein AC 230 V pour MM03...MM15 AC 120 V pour MM22...MM40 Il n'existe pas de kit d'adaptation pour les appareils en exécution UL ! Les kits d'adaptation MOVIMOT® sont spécifiques à chaque commande. C'est pourquoi, il n'y a pas de références prédéfinies pour les kits d'adaptation. | |

1.5.1 Kits d'adaptation pour moteurs DRS

1400 min⁻¹ ↘

| Puissance [kW] | Moteur | + kit d'adaptation MOVIMOT® | = entraînement MOVIMOT® |
|----------------|-----------|--------------------------------|----------------------------|
| 0.37 | DRS71S4 | MM03D, ↘, DRS | DRS71S4/.../MM03D |
| 0.55 | DRS71M4 | MM05D, ↘, DRS | DRS71M4/.../MM05D |
| 0.75 | DRS80S4 | MM07D, ↘, DRS | DRS80S4/.../MM07D |
| 1.1 | DRS80M4 | MM11D, ↘, DRS | DRS80M4/.../MM11D |
| 1.5 | DRS90M4 | MM15D, ↘, DRS | DRS90M4/.../MM15D |
| 2.2 | DRS90L4 | MM22D, ↘, DRS | DRS90L4/.../MM22D |
| 3.0 | DRS100M4 | MM30D, ↘, DRS | DRS100M4/.../MM30D |
| 4.0 | DRS100LC4 | MM40D, ↘, DRS | DRS100LC4/.../MM40D |

2900 min⁻¹ △

| Puissance [kW] | Moteur | + kit d'adaptation MOVIMOT® | = entraînement MOVIMOT® |
|----------------|----------|--------------------------------|----------------------------|
| 0.55 | DRS71S4 | MM05D, △, DRS | DRS71S4/.../MM05D |
| 0.75 | DRS71M4 | MM07D, △, DRS | DRS71M4/.../MM07D |
| 1.1 | DRS80S4 | MM11D, △, DRS | DRS80S4/.../MM11D |
| 1.5 | DRS80M4 | MM15D, △, DRS | DRS80M4/.../MM15D |
| 2.2 | DRS90M4 | MM22D, △, DRS | DRS90M4/.../MM22D |
| 3.0 | DRS90L4 | MM30D, △, DRS | DRS90L4/.../MM30D |
| 4.0 | DRS100M4 | MM40D, △, DRS | DRS100M4/.../MM40D |



Remarques générales

Kits d'adaptation livrables

1.5.2 Kits d'adaptation pour moteurs DRE

1400 min^{-1} ↘

| Puissance [kW] | Moteur | + kit d'adaptation MOVIMOT® | = entraînement MOVIMOT® |
|----------------|-----------|--------------------------------|----------------------------|
| 0.75 | DRE80M4 | MM07D, ↘, DRE | DRE80M4/.../MM07D |
| 1.1 | DRE90M4 | MM11D, ↘, DRE | DRE90M4/.../MM11D |
| 1.5 | DRE90L4 | MM15D, ↘, DRE | DRE90L4/.../MM15D |
| 2.2 | DRE100M4 | MM22D, ↘, DRE | DRE100M4/.../MM22D |
| 3.0 | DRE100LC4 | MM30D, ↘, DRE | DRE100LC4/.../MM30D |
| 4.0 | DRE132S4 | MM40D, ↘, DRE | DRE132S4/.../MM40D |

2900 min^{-1} △

| Puissance [kW] | Moteur | + kit d'adaptation MOVIMOT® | = entraînement MOVIMOT® |
|----------------|-----------|--------------------------------|----------------------------|
| 1.1 | DRE80M4 | MM11D, △, DRE | DRE80M4/.../MM11D |
| 1.5 | DRE90M4 | MM15D, △, DRE | DRE90M4/.../MM15D |
| 2.2 | DRE90L4 | MM22D, △, DRE | DRE90L4/.../MM22D |
| 3.0 | DRE100M4 | MM30D, △, DRE | DRE100M4/.../MM30D |
| 4.0 | DRE100LC4 | MM40D, △, DRE | DRE100LC4/.../MM40D |

1.5.3 Kits d'adaptation pour moteurs DRP

1400 min^{-1} ↘

| Puissance [kW] | Moteur | + kit d'adaptation MOVIMOT® | = entraînement MOVIMOT® |
|----------------|----------|--------------------------------|----------------------------|
| 0.75 | DRP90M4 | MM07D, ↘, DRP | DRP90M4/.../MM07D |
| 1.1 | DRP90L4 | MM11D, ↘, DRP | DRP90L4/.../MM11D |
| 1.5 | DRP100M4 | MM15D, ↘, DRP | DRP100M4/.../MM15D |
| 2.2 | DRP100L4 | MM22D, ↘, DRP | DRP100L4/.../MM22D |
| 3.0 | DRP112M4 | MM30D, ↘, DRP | DRP112M4/.../MM30D |
| 4.0 | DRP132M4 | MM40D, ↘, DRP | DRP132M4/.../MM40D |

2900 min^{-1} △

| Puissance [kW] | Moteur | + kit d'adaptation MOVIMOT® | = entraînement MOVIMOT® |
|----------------|----------|--------------------------------|----------------------------|
| 1.1 | DRP90M4 | MM11D, △, DRP | DRP90M4/.../MM11D |
| 1.5 | DRP90L4 | MM15D, △, DRP | DRP90L4/.../MM15D |
| 2.2 | DRP100M4 | MM22D, △, DRP | DRP100M4/.../MM22D |
| 3.0 | DRP100L4 | MM30D, △, DRP | DRP100L4/.../MM30D |
| 4.0 | DRP112M4 | MM40D, △, DRP | DRP112M4/.../MM40D |

1.5.4 Résistances de freinage pour moteurs sans frein

Dans le cas de moteurs sans frein mécanique, SEW recommande le raccordement d'une résistance de freinage BW.. intégrée. La résistance de freinage ne fait pas partie de la fourniture d'un kit d'adaptation et doit donc être commandée séparément.

| Type de MOVIMOT® | Résistance de freinage | Référence |
|------------------|------------------------|---------------------------|
| MM03D à MM15D | BW1 | 0 822 897 3 ¹⁾ |
| MM22D à MM40D | BW2 | 0 823 136 2 ¹⁾ |

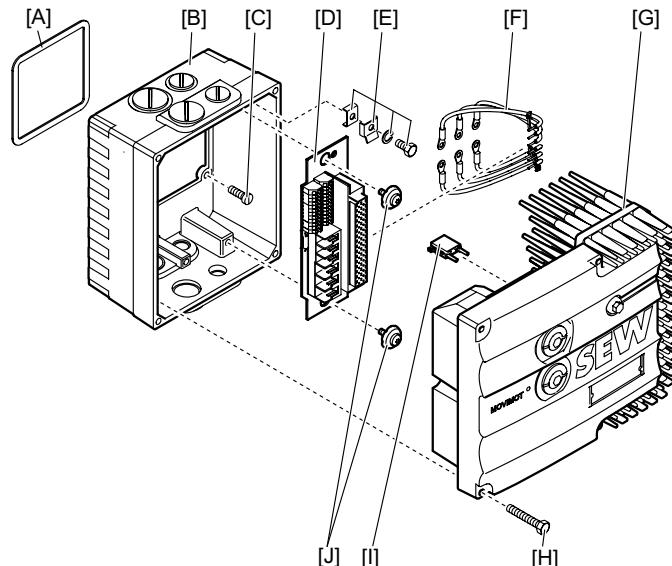
1) 2 vis M4 x 8 jointes à la livraison



2 Installation mécanique

2.1 Composition du kit d'adaptation

S'assurer de la présence de tous les éléments fournis avec le kit d'adaptation MOVIMOT® MM03D...MM40D à l'aide de l'illustration suivante.



783979147

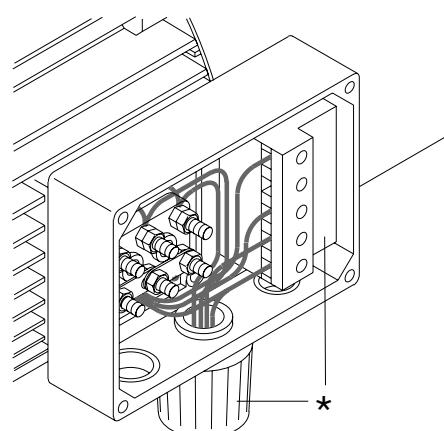
| | | | | | |
|-----|--------------------------------|-----|--------------------------------------|-----|---------------------|
| [A] | Joint d'étanchéité de l'embase | [E] | Vis PE | [I] | Module ident. Drive |
| [B] | Embase | [F] | Câble de liaison | [J] | 2 vis |
| [C] | 4 vis | [G] | Couvercle avec convertisseur intégré | | |
| [D] | Platine de raccordement | [H] | 4 vis | | |

Les pièces [B] et [D] à [J] sont livrées déjà montées.

2.2 Montage



1. Dévisser le couvercle de boîte à bornes et retirer le câble d'alimentation. Résultat, voir illustration suivante.



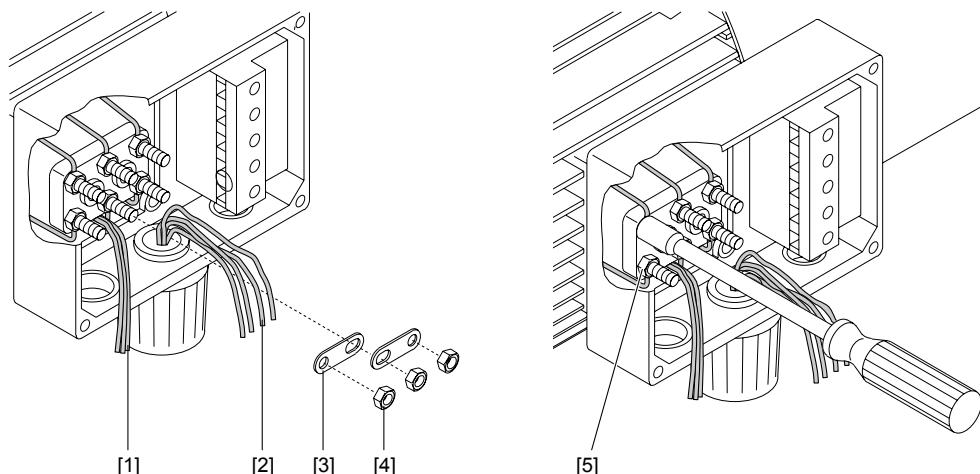
* Commande de frein optionnelle
(uniquement pour moteurs-frein)

787587595



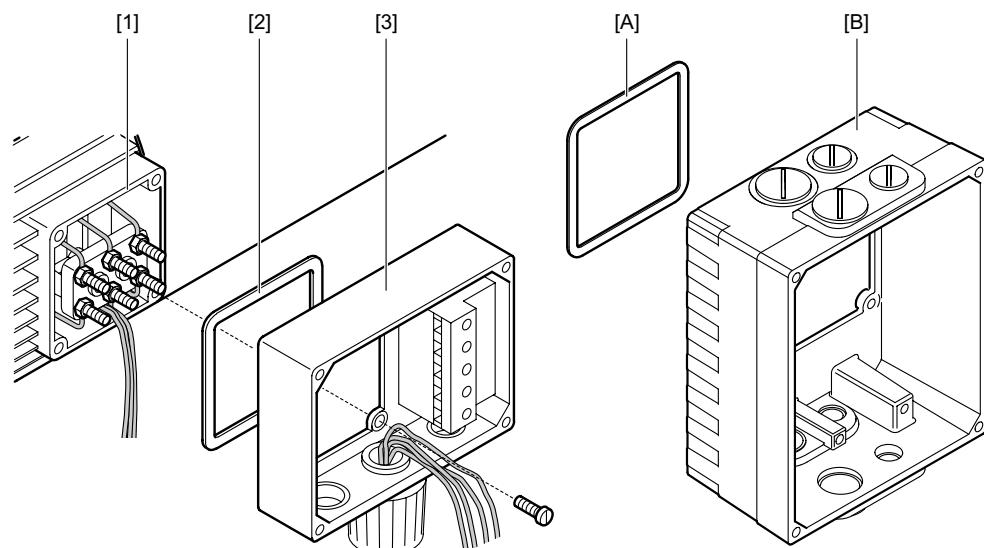
Installation mécanique

Montage



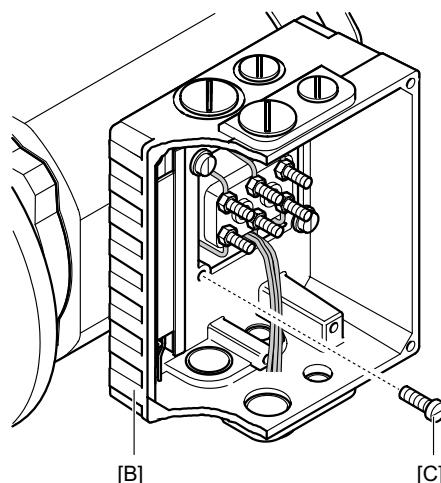
787595019

2. Le cas échéant, débrancher les câbles de la commande de frein [1] et [2].
3. Retirer les écrous supérieurs [4] et les barrettes de pontage [3].
4. Serrer les écrous inférieurs [5].



787680011

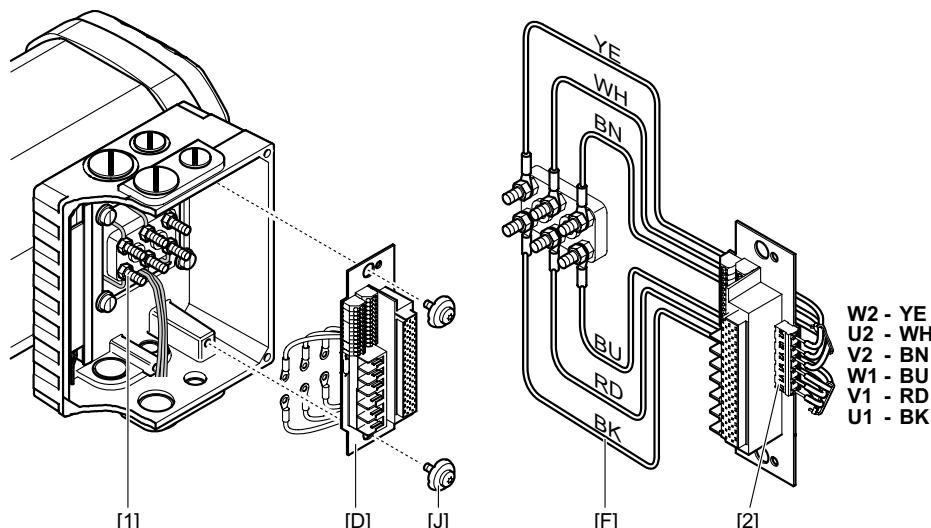
5. Dévisser l'embase de boîte à bornes [3].
6. Retirer le joint usagé [2].
7. Nettoyer la surface d'étanchéité [1].
8. Placer le nouveau joint [A] sur le boîtier de raccordement [B].



787680011

9. Mettre en place le boîtier de raccordement [B] et le visser à l'aide de quatre vis [C] (couple de serrage 3,1...5,3 Nm / 29...47 lb.in).

S'assurer du positionnement correct du joint et du bon sens de montage. L'évidence-ment pour la plaque à bornes sur le bord inférieur du boîtier de raccordement doit pointer vers le capot de ventilateur.



788298891

10. Comme présenté dans l'illustration, monter les câbles de liaison [F] sur les boulons du bornier [1], puis visser solidement les câbles (couple de serrage 1,6...2,0 Nm / 14...18 lb.in).
11. Brancher les câbles de liaison [F] sur les bornes [2] de la platine de raccordement conformément au schéma de branchement.
12. Insérer la platine de raccordement [D] dans le boîtier, puis fixer le boîtier à l'aide de deux vis [J] (couple de serrage 2,0...3,3 Nm / 18...29 lb.in).

| | |
|--|--|
| | STOP |
| | Ne pas endommager ou écraser les câbles. |

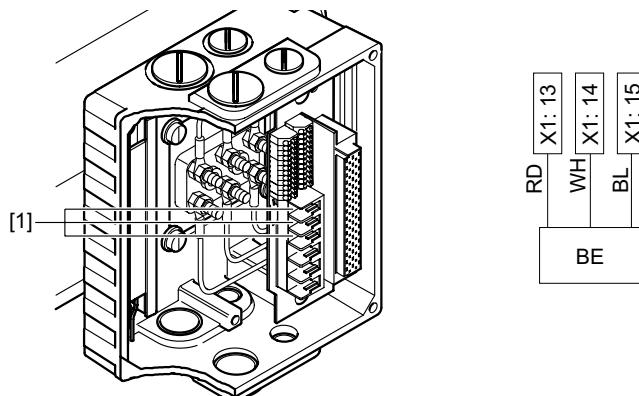


13. Uniquement sur les moteurs-frein

Raccorder les câbles du frein BE.. comme suit :

- rouge sur borne X1:13
- blanc sur borne X1:14
- bleu sur borne X1:15

(couple de serrage des bornes 0,8...1,1 Nm / 7...10 lb.in)

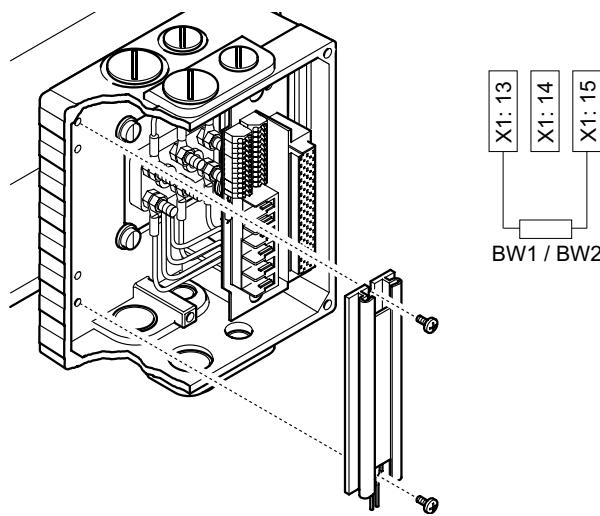


788485131

14. Uniquement sur les moteurs sans frein

Fixer la résistance de freinage BW.. dans le boîtier de raccordement à l'aide de deux vis (couple de serrage 1,4...1,6 Nm / 12...14 lb.in).

Brancher la résistance de freinage BW.. sur les bornes X1:13 et X1:15 (couple de serrage des bornes 0,8...1,1 Nm / 7...10 lb.in). Laisser la borne X1:14 libre.



788738699

15. Placer le convertisseur MOVIMOT® sur le boîtier de raccordement et le fixer à l'aide de quatre vis (couple de serrage 3,0 Nm / 27 lb.in).

Une fois l'adaptation correctement réalisée, mettre en route l'entraînement MOVIMOT® selon les indications de la notice d'exploitation "MOVIMOT® MM..D avec moteurs triphasés DRS/DRE/DRP".